Su sistema motor maxon



Compuesto de:

Reductor planetario GP 26 A Ø26 mm, 0.75-4.5 Nm

Número de artículo 406769

A-max 26 Ø26 mm, Escobillas de grafito, 11 Vatios, con terminales

Número de artículo 110963

Encoder MR, Tipo ML, 500 ppv, 3 canales, con line driver

Número de artículo 225778

Su persona de contacto

maxon motor en todo el mundo

http://www.maxonmotor.es:80/maxon/view/content/contact_page

E-Mail: info@maxonmotor.com

Internet: http://www.maxonmotor.es:80

Precio de venta recomendado:

1-4 Unidad(es) €287,83 5-19 Unidad(es) €255,13 20-49 Unidad(es) €220,01

de 50 Unidad(es) Solicitado (en proceso)

condiciones generales de contrato

Reductor planetario GP 26 A Ø26 mm, 0.75–4.5 Nm Número de artículo 406769



Datos generales

Tipo de reductor	GP
Diámetro exterior	26 mm
Versiones del reductor	A

Datos del reductor

Relación de reducción	100:1
Relación de reducción absoluta	204687/2057
Máx. diámetro del eje del motor	3 mm
Número de etapas	3
Máx. par en continuo	4.5 Nm
Par admisible de forma intermitente a la salida del reductor	6.2 Nm
Sentido de giro, de motor a eje de salida	=
Máx. rendimiento	70 %
Peso	93 g
Holgura media del reductor sin carga	0.8 °
Momento de inercia	0.31 gcm ²
Longitud del reductor (L1)	39.5 mm
Máx. potencia transmisible en continuo	20 W
Máx. potencia transmisible intermitente	30 W

Datos técnicos

Juego radial	máx. 0.1 mm, 5 mm desde la brida
Juego axial	0 - 0.4 mm
Máx. carga radial	140 N, 12 mm desde la brida
Máx. fuerza admisible de montaje a presión	120 N
Velocidad de entrada recomendada	8000 rpm
Máx. velocidad de entrada (brevemente)	12000 rpm
Rango de temperatura recomendado	-40+100 °C
Número de ciclos de esterilización	0

A-max 26 Ø26 mm, Escobillas de grafito, 11 Vatios, con terminales

Número de artículo 110963



Valores a tensión nominal

Tensión nominal	24 V
Velocidad en vacío	8890 rpm
Corriente en vacío	31.7 mA
Velocidad nominal	6910 rpm
Par nominal (máx. par en continuo)	18.4 mNm
Corriente nominal (máx. corriente en continuo)	0.749 A
Par de arranque	83.3 mNm
Corriente de arranque	3.26 A
Máx. rendimiento	82 %

Datos característicos

Resistencia entre terminales	$ $ 7.36 $_{\Omega}$
Inductancia en terminales	0.77 mH
Constante de par	25.5 mNm/A
Constante de velocidad	374 rpm/V
Relación velocidad/par	108 rpm/mNm
Constante de tiempo mecánica	14.7 ms
Momento de inercia del rotor	13.1 gcm ²

Datos térmicos

Resistencia térmica carcasa-ambiente	13.2 K/W
Resistencia térmica bobinado-carcasa	3.2 K/W
Constante de tiempo térmica del bobinado	12.5 s
Constante de tiempo témica del motor	473 s
Temperatura ambiente	-30+85 °C
Máx. temperatura del bobinado	+125 °C

Datos mecánicos

Tipo de rodamiento/cojinete	Rodamiento de bolas
Máx. velocidad permitida	10400 rpm
Juego axial	0.1 - 0.2 mm
Juego radial	0.025 mm
Máx. carga axial (dinámica)	5 N
Máx. fuerza axial de montaje a presión (estática)	75 N
(estática, con eje apoyado)	1200 N
Máx. carga radial	20 N, 5 mm desde la brida

Más especificaciones

Número de pares de polos	1
Número de segmentos de colector	13
Sentido de giro	Sentido horario (CW)
Número de ciclos de esterilización	0

Producto

110 g
I

Encoder MR, Tipo ML, 500 ppv, 3 canales, con line driver Número de artículo 225778

Número de pulsos por vuelta Número de canales Line Driver Máx. velocidad Tensión de alimentación Vcc Lógica de driver de salida Corriente por canal Desfase Imprecisión por desfase Canal index sincronizado con AB Máx. momento de inercia del disco del encoder Tensos de pulsos por vuelta 3 4.75.2 V 4.75.2 V 4.75.2 V 05 mA 05 mA No No On gen2 Tensos por vuelta 3 4.75.2 V 4.75.2 V 4.75.2 V 15.2 V 1		
Número de canales Line Driver Yes Máx. velocidad Datos técnicos Tensión de alimentación Vcc Lógica de driver de salida Corriente por canal Desfase Imprecisión por desfase Imprecisión por desfase Canal index sincronizado con AB Máx. momento de inercia del disco del encoder Yes Yes Yes 4.75.2 V 4.75.2 V 05 mA 05 mA 05 mA 05 mA No 07 gcm²	Tipo	
Número de canales Line Driver Yes Máx. velocidad Datos técnicos Tensión de alimentación Vcc Lógica de driver de salida Corriente por canal Desfase Imprecisión por desfase Imprecisión por desfase Canal index sincronizado con AB Máx. momento de inercia del disco del encoder Yes Yes Yes 4.75.2 V 4.75.2 V 05 mA 05 mA 05 mA 05 mA No 05 mA No 07 gcm²	Número de pulsos per unelto	LE00
Line Driver Yes Máx. velocidad 24000 rpm Datos técnicos Tensión de alimentación Vcc 4.75.2 V Lógica de driver de salida TTL Corriente por canal 05 mA Desfase 90 °e Imprecisión por desfase 45 °e Canal index sincronizado con AB Máx. momento de inercia del disco del encoder 0.7 gcm²		111
Máx. velocidad Datos técnicos Tensión de alimentación Vcc Lógica de driver de salida Corriente por canal Desfase Imprecisión por desfase Imprecisión por desfase Canal index sincronizado con AB Máx. momento de inercia del disco del encoder 24000 rpm 4.75.2 V 4.75.2 V 05 mA 05 mA 05 mA 90 °e 45 °e No 0.7 gcm²		
Datos técnicos Tensión de alimentación Vcc Lógica de driver de salida TTL Corriente por canal Desfase Imprecisión por desfase Imprecisión por desfase Canal index sincronizado con AB Máx. momento de inercia del disco del encoder 4.75.2 V TTL 05 mA 05 mA 90 °e 45 °e No	Line Driver	Yes
Tensión de alimentación Vcc Lógica de driver de salida TTL Corriente por canal 05 mA Desfase 90 °e Imprecisión por desfase Canal index sincronizado con AB Máx. momento de inercia del disco del encoder 4.75.2 V TTL 05 mA 90 °e No	Máx. velocidad	24000 rpm
Tensión de alimentación Vcc 4.75.2 V Lógica de driver de salida TTL Corriente por canal 05 mA Desfase 90 °e Imprecisión por desfase 45 °e Canal index sincronizado con AB No Máx. momento de inercia del disco del encoder 0.7 gcm²		
Tensión de alimentación Vcc Lógica de driver de salida TTL Corriente por canal 05 mA Desfase 90 °e Imprecisión por desfase Canal index sincronizado con AB Máx. momento de inercia del disco del encoder 4.75.2 V TTL 05 mA 90 °e No	5	
Lógica de driver de salida Corriente por canal Desfase Imprecisión por desfase Canal index sincronizado con AB Máx. momento de inercia del disco del encoder TTL 05 mA 90 °e 45 °e No 0.7 gcm²	Datos tecnicos	
Lógica de driver de salida Corriente por canal Desfase Imprecisión por desfase Canal index sincronizado con AB Máx. momento de inercia del disco del encoder TTL 05 mA 90 °e 45 °e No 0.7 gcm²	Tensión de alimentación Vcc	117 52V
Corriente por canal Desfase Imprecisión por desfase Canal index sincronizado con AB Máx. momento de inercia del disco del encoder 05 mA 90 °e 45 °e No 0.7 gcm²		
Desfase 90 °e Imprecisión por desfase 45 °e Canal index sincronizado con AB No Máx. momento de inercia del disco del encoder 0.7 gcm²		
Imprecisión por desfase 45 °e Canal index sincronizado con AB No Máx. momento de inercia del disco del encoder 0.7 gcm²	Corriente por canal	05 mA
Canal index sincronizado con AB No Máx. momento de inercia del disco del encoder 0.7 gcm²	Desfase	90 °e
Máx. momento de inercia del disco del encoder 0.7 gcm²	Imprecisión por desfase	45 °e
	Canal index sincronizado con AB	No
Tomporature de funcionamiento	Máx. momento de inercia del disco del encoder	0.7 gcm ²
remperatura de funcionamiento -25+85 °C	Temperatura de funcionamiento	-25+85 °C