Clase 7: Otros Métodos Supervisados

Matías Leoni

Aprendizaje Automático I *Maestría en IA - Universidad de San Andrés*

29 de Julio de 2025

• Introducción: Un vistazo a modelos no paramétricos y probabilísticos.

- Introducción: Un vistazo a modelos no paramétricos y probabilísticos.
- Bloque 1:
 - k-Nearest Neighbors (k-NN): Intuición y mecanismo.
 - Naive Bayes: Fundamentos en el Teorema de Bayes.

- Introducción: Un vistazo a modelos no paramétricos y probabilísticos.
- Bloque 1:
 - k-Nearest Neighbors (k-NN): Intuición y mecanismo.
 - Naive Bayes: Fundamentos en el Teorema de Bayes.
- Pausa (15 minutos)
- Bloque 2:
 - Redes Neuronales Simples: El Perceptrón Multicapa (MLP).
 - Comparativa de los métodos.

- Introducción: Un vistazo a modelos no paramétricos y probabilísticos.
- Bloque 1:
 - k-Nearest Neighbors (k-NN): Intuición y mecanismo.
 - Naive Bayes: Fundamentos en el Teorema de Bayes.
- Pausa (15 minutos)
- Bloque 2:
 - Redes Neuronales Simples: El Perceptrón Multicapa (MLP).
 - Comparativa de los métodos.
- Taller Práctico: Aplicación en Jupyter Notebook.

 Hasta ahora hemos visto modelos que asumen una forma funcional específica (lineales, SVM) o que parten el espacio con reglas jerárquicas (árboles).

- Hasta ahora hemos visto modelos que asumen una forma funcional específica (lineales, SVM) o que parten el espacio con reglas jerárquicas (árboles).
- Hoy exploraremos enfoques con supuestos diferentes:

- Hasta ahora hemos visto modelos que asumen una forma funcional específica (lineales, SVM) o que parten el espacio con reglas jerárquicas (árboles).
- Hoy exploraremos enfoques con supuestos diferentes:
 - Basados en instancia (k-NN): Usan la "memoria" del dataset completo para predecir. No aprenden un "modelo" explícito.

- Hasta ahora hemos visto modelos que asumen una forma funcional específica (lineales, SVM) o que parten el espacio con reglas jerárquicas (árboles).
- Hoy exploraremos enfoques con supuestos diferentes:
 - Basados en instancia (k-NN): Usan la "memoria" del dataset completo para predecir. No aprenden un "modelo" explícito.
 - Probabilísticos (Naive Bayes): Modelan la probabilidad de pertenencia a una clase.

- Hasta ahora hemos visto modelos que asumen una forma funcional específica (lineales, SVM) o que parten el espacio con reglas jerárquicas (árboles).
- Hoy exploraremos enfoques con supuestos diferentes:
 - Basados en instancia (k-NN): Usan la "memoria" del dataset completo para predecir. No aprenden un "modelo" explícito.
 - Probabilísticos (Naive Bayes): Modelan la probabilidad de pertenencia a una clase.
 - Inspirados en la biología (Redes Neuronales): Aprenden representaciones complejas de los datos a través de capas de neuronas interconectadas.

- Hasta ahora hemos visto modelos que asumen una forma funcional específica (lineales, SVM) o que parten el espacio con reglas jerárquicas (árboles).
- Hoy exploraremos enfoques con supuestos diferentes:
 - Basados en instancia (k-NN): Usan la "memoria" del dataset completo para predecir. No aprenden un "modelo" explícito.
 - Probabilísticos (Naive Bayes): Modelan la probabilidad de pertenencia a una clase.
 - Inspirados en la biología (Redes Neuronales): Aprenden representaciones complejas de los datos a través de capas de neuronas interconectadas.
- Estos métodos ofrecen nuevas perspectivas para resolver problemas de clasificación y regresión.

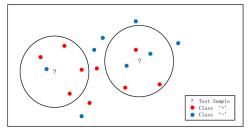
• Principio fundamental: "Dime con quién andas y te diré quién eres".

- Principio fundamental: "Dime con quién andas y te diré quién eres".
- Para clasificar una nueva observación, k-NN mira las k observaciones más cercanas (sus "vecinos") en el conjunto de entrenamiento.

- Principio fundamental: "Dime con quién andas y te diré quién eres".
- Para clasificar una nueva observación, k-NN mira las *k* observaciones más cercanas (sus "vecinos") en el conjunto de entrenamiento.
- La clase de la nueva observación se decide por "votación": la clase más común entre sus k vecinos.

- Principio fundamental: "Dime con quién andas y te diré quién eres".
- Para clasificar una nueva observación, k-NN mira las k observaciones más cercanas (sus "vecinos") en el conjunto de entrenamiento.
- La clase de la nueva observación se decide por "votación": la clase más común entre sus k vecinos.
- Es un método no paramétrico: no hace suposiciones sobre la forma funcional del límite de decisión.

- Principio fundamental: "Dime con quién andas y te diré quién eres".
- Para clasificar una nueva observación, k-NN mira las *k* observaciones más cercanas (sus "vecinos") en el conjunto de entrenamiento.
- La clase de la nueva observación se decide por "votación": la clase más común entre sus k vecinos.
- Es un método no paramétrico: no hace suposiciones sobre la forma funcional del límite de decisión.
- Es un algoritmo "perezoso" (lazy learner): no construye un modelo, simplemente almacena los datos de entrenamiento. La computación real ocurre en el momento de la predicción.



• Paso 1: Elegir el número de vecinos (k). Este es un hiperparámetro clave.

- Paso 1: Elegir el número de vecinos (k). Este es un hiperparámetro clave.
- Paso 2: Calcular Distancias. Para una nueva observación x₀, calcular la distancia a cada observación x_i en el dataset de entrenamiento.

- Paso 1: Elegir el número de vecinos (k). Este es un hiperparámetro clave.
- Paso 2: Calcular Distancias. Para una nueva observación x₀, calcular la distancia a cada observación x_i en el dataset de entrenamiento.
- Paso 3: Identificar los k Vecinos. Ordenar las distancias de menor a mayor y seleccionar las k observaciones de entrenamiento más cercanas a x₀.

- Paso 1: Elegir el número de vecinos (k). Este es un hiperparámetro clave.
- Paso 2: Calcular Distancias. Para una nueva observación x₀, calcular la distancia a cada observación x_i en el dataset de entrenamiento.
- Paso 3: Identificar los k Vecinos. Ordenar las distancias de menor a mayor y seleccionar las k observaciones de entrenamiento más cercanas a x₀.
- Paso 4: Votación de Mayoría.
 - Para Clasificación: Asignar a x_0 la clase que es más frecuente entre los k vecinos.
 - Para Regresión: Asignar a x_0 el promedio de los valores de la variable respuesta de los k vecinos.

 La definición de "cercanía" depende de la métrica de distancia utilizada.

- La definición de "cercanía" depende de la métrica de distancia utilizada.
- La elección de la métrica es crucial y debe ser apropiada para los datos.

- La definición de "cercanía" depende de la métrica de distancia utilizada.
- La elección de la métrica es crucial y debe ser apropiada para los datos.
- Distancia Euclidiana (L2): La más común, representa la distancia en línea recta entre dos puntos. $d(x,x')=\sqrt{\sum_{j=1}^p(x_j-x_j')^2}$

- La definición de "cercanía" depende de la métrica de distancia utilizada.
- La elección de la métrica es crucial y debe ser apropiada para los datos.
- **Distancia Euclidiana (L2):** La más común, representa la distancia en línea recta entre dos puntos. $d(x,x')=\sqrt{\sum_{j=1}^p(x_j-x_j')^2}$
- Distancia de Manhattan (L1): Suma de las diferencias absolutas de las coordenadas. Útil cuando las diferentes características no son directamente comparables. $d(x,x') = \sum_{j=1}^{p} |x_j x_j'|$

- La definición de "cercanía" depende de la métrica de distancia utilizada.
- La elección de la métrica es crucial y debe ser apropiada para los datos.
- Distancia Euclidiana (L2): La más común, representa la distancia en línea recta entre dos puntos. $d(x,x')=\sqrt{\sum_{j=1}^p(x_j-x_j')^2}$
- **Distancia de Manhattan (L1):** Suma de las diferencias absolutas de las coordenadas. Útil cuando las diferentes características no son directamente comparables. $d(x,x') = \sum_{j=1}^{p} |x_j x_j'|$
- Importancia del escalado: Si las variables tienen escalas muy diferentes, la variable con la escala más grande dominará la distancia. Es fundamental estandarizar los datos antes de aplicar k-NN.

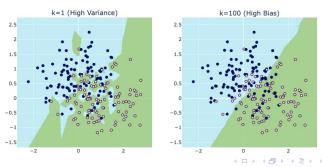
• La elección de k controla el balance sesgo-varianza del modelo.

- La elección de k controla el balance sesgo-varianza del modelo.
- k pequeño (ej. k=1):
 - Bajo sesgo, pero Alta varianza. Propenso al sobreajuste.

- La elección de k controla el balance sesgo-varianza del modelo.
- k pequeño (ej. k=1):
 - Bajo sesgo, pero Alta varianza. Propenso al sobreajuste.
- k grande (ej. k=100):
 - Alto sesgo, pero Baja varianza. Excesivamente suave.

- La elección de *k* controla el balance sesgo-varianza del modelo.
- k pequeño (ej. k=1):
 - Bajo sesgo, pero Alta varianza. Propenso al sobreajuste.
- k grande (ej. k=100):
 - Alto sesgo, pero Baja varianza. Excesivamente suave.
- ullet El valor óptimo de k se elige típicamente mediante validación cruzada.

- La elección de k controla el balance sesgo-varianza del modelo.
- k pequeño (ej. k=1):
 - Bajo sesgo, pero Alta varianza. Propenso al sobreajuste.
- k grande (ej. k=100):
 - Alto sesgo, pero Baja varianza. Excesivamente suave.
- ullet El valor óptimo de k se elige típicamente mediante validación cruzada.
- Resultado Potente (para el pizarrón): A pesar de su simplicidad, k-NN tiene garantías teóricas muy fuertes.



• Cambiamos de enfoque: en lugar de un límite de decisión, modelamos la probabilidad de que una observación pertenezca a cada clase.

- Cambiamos de enfoque: en lugar de un límite de decisión, modelamos la probabilidad de que una observación pertenezca a cada clase.
- Se basa en el Teorema de Bayes, que relaciona la probabilidad condicional de dos eventos.

- Cambiamos de enfoque: en lugar de un límite de decisión, modelamos la probabilidad de que una observación pertenezca a cada clase.
- Se basa en el Teorema de Bayes, que relaciona la probabilidad condicional de dos eventos.
- El objetivo es calcular la probabilidad posterior $P(Y = c | X_1, ..., X_p)$ para cada clase c.

- Cambiamos de enfoque: en lugar de un límite de decisión, modelamos la probabilidad de que una observación pertenezca a cada clase.
- Se basa en el Teorema de Bayes, que relaciona la probabilidad condicional de dos eventos.
- El objetivo es calcular la probabilidad posterior $P(Y = c | X_1, ..., X_p)$ para cada clase c.
- La regla de decisión es simple: asignar la observación a la clase con la probabilidad posterior más alta.

- Cambiamos de enfoque: en lugar de un límite de decisión, modelamos la probabilidad de que una observación pertenezca a cada clase.
- Se basa en el Teorema de Bayes, que relaciona la probabilidad condicional de dos eventos.
- El objetivo es calcular la probabilidad posterior $P(Y = c | X_1, ..., X_p)$ para cada clase c.
- La regla de decisión es simple: asignar la observación a la clase con la probabilidad posterior más alta.
- Es un modelo "generativo", ya que modela la distribución de las características para cada clase.

Recordando el Teorema de Bayes

• El teorema nos permite "invertir" las probabilidades condicionales:

$$P(Y = c|X) = \frac{P(X|Y = c) \cdot P(Y = c)}{P(X)}$$

$$P(Y = c|X) = \frac{P(X|Y = c) \cdot P(Y = c)}{P(X)}$$

- Traducido a nuestro problema:
 - P(Y = c|X): **Probabilidad Posterior**. La que queremos calcular.

$$P(Y = c|X) = \frac{P(X|Y = c) \cdot P(Y = c)}{P(X)}$$

- Traducido a nuestro problema:
 - P(Y = c|X): **Probabilidad Posterior**. La que queremos calcular.
 - P(X|Y=c): **Verosimilitud (Likelihood)**. Probabilidad de observar los predictores X dada la clase c.

$$P(Y = c|X) = \frac{P(X|Y = c) \cdot P(Y = c)}{P(X)}$$

- Traducido a nuestro problema:
 - P(Y = c|X): **Probabilidad Posterior**. La que queremos calcular.
 - P(X|Y=c): **Verosimilitud (Likelihood)**. Probabilidad de observar los predictores X dada la clase c.
 - P(Y = c): **Probabilidad a Priori (Prior)**. Probabilidad de la clase c antes de ver los datos.

$$P(Y = c|X) = \frac{P(X|Y = c) \cdot P(Y = c)}{P(X)}$$

- Traducido a nuestro problema:
 - P(Y = c|X): **Probabilidad Posterior**. La que queremos calcular.
 - P(X|Y=c): **Verosimilitud (Likelihood)**. Probabilidad de observar los predictores X dada la clase c.
 - P(Y = c): **Probabilidad a Priori (Prior)**. Probabilidad de la clase c antes de ver los datos.
 - P(X): Evidencia. Probabilidad de los predictores. Actúa como un factor de normalización.

$$P(Y = c|X) = \frac{P(X|Y = c) \cdot P(Y = c)}{P(X)}$$

- Traducido a nuestro problema:
 - P(Y = c|X): **Probabilidad Posterior**. La que queremos calcular.
 - P(X|Y=c): **Verosimilitud (Likelihood)**. Probabilidad de observar los predictores X dada la clase c.
 - P(Y = c): **Probabilidad a Priori (Prior)**. Probabilidad de la clase c antes de ver los datos.
 - P(X): **Evidencia**. Probabilidad de los predictores. Actúa como un factor de normalización.
- Para clasificar, no necesitamos calcular P(X), ya que es la misma para todas las clases. Buscamos el máximo de:

$$\operatorname*{argmax}_{c}\left(P(X|Y=c)\cdot P(Y=c)\right)$$

• Calcular $P(X|Y=c) = P(X_1,...,X_p|Y=c)$ es muy difícil, ya que requiere modelar las dependencias entre todas las variables.

- Calcular $P(X|Y=c) = P(X_1,...,X_p|Y=c)$ es muy difícil, ya que requiere modelar las dependencias entre todas las variables.
- El supuesto **ingenuo** (naive) simplifica radicalmente el problema:
 - Asume independencia condicional de las características, dada la clase.

- Calcular $P(X|Y=c) = P(X_1,...,X_p|Y=c)$ es muy difícil, ya que requiere modelar las dependencias entre todas las variables.
- El supuesto **ingenuo** (naive) simplifica radicalmente el problema:
 - Asume independencia condicional de las características, dada la clase.
- Matemáticamente:

$$P(X_1,...,X_p|Y=c) \approx P(X_1|Y=c) \cdot P(X_2|Y=c) \cdot P(X_p|Y=c)$$

- Calcular $P(X|Y=c) = P(X_1,...,X_p|Y=c)$ es muy difícil, ya que requiere modelar las dependencias entre todas las variables.
- El supuesto ingenuo (naive) simplifica radicalmente el problema:
 - Asume independencia condicional de las características, dada la clase.
- Matemáticamente:

$$P(X_1,...,X_p|Y=c) \approx P(X_1|Y=c) \cdot P(X_2|Y=c) \cdot P(X_p|Y=c)$$

 Este supuesto es raramente cierto en la práctica, pero el clasificador funciona sorprendentemente bien.

- Calcular $P(X|Y=c) = P(X_1,...,X_p|Y=c)$ es muy difícil, ya que requiere modelar las dependencias entre todas las variables.
- El supuesto ingenuo (naive) simplifica radicalmente el problema:
 - Asume independencia condicional de las características, dada la clase.
- Matemáticamente:

$$P(X_1,...,X_p|Y=c) \approx P(X_1|Y=c) \cdot P(X_2|Y=c) \cdot P(X_p|Y=c)$$

- Este supuesto es raramente cierto en la práctica, pero el clasificador funciona sorprendentemente bien.
- La tarea ahora se reduce a estimar $P(X_j|Y=c)$ para cada característica j y cada clase c por separado, lo cual es mucho más manejable.

 Naive Bayes es muy popular para la clasificación de texto (ej. filtros de spam).

- Naive Bayes es muy popular para la clasificación de texto (ej. filtros de spam).
- Objetivo: Clasificar un email como "Spam" o "No Spam".

- Naive Bayes es muy popular para la clasificación de texto (ej. filtros de spam).
- Objetivo: Clasificar un email como "Spam" o "No Spam".
- Características (X_j): La presencia o ausencia de cada palabra del diccionario en el email (modelo "bolsa de palabras" o Bag-of-Words).

- Naive Bayes es muy popular para la clasificación de texto (ej. filtros de spam).
- Objetivo: Clasificar un email como "Spam" o "No Spam".
- Características (X_j) : La presencia o ausencia de cada palabra del diccionario en el email (modelo "bolsa de palabras" o Bag-of-Words).
- El algoritmo aprende $P(\text{palabra}_j|\text{Spam})$ y $P(\text{palabra}_j|\text{No Spam})$ a partir de un corpus de emails etiquetados.

- Naive Bayes es muy popular para la clasificación de texto (ej. filtros de spam).
- Objetivo: Clasificar un email como "Spam" o "No Spam".
- Características (X_j) : La presencia o ausencia de cada palabra del diccionario en el email (modelo "bolsa de palabras" o Bag-of-Words).
- El algoritmo aprende $P(\text{palabra}_j|\text{Spam})$ y $P(\text{palabra}_j|\text{No Spam})$ a partir de un corpus de emails etiquetados.
- Para un nuevo email, se calcula la probabilidad posterior de ser spam usando las palabras que contiene.

- Naive Bayes es muy popular para la clasificación de texto (ej. filtros de spam).
- Objetivo: Clasificar un email como "Spam" o "No Spam".
- Características (X_j): La presencia o ausencia de cada palabra del diccionario en el email (modelo "bolsa de palabras" o Bag-of-Words).
- El algoritmo aprende $P(\text{palabra}_j|\text{Spam})$ y $P(\text{palabra}_j|\text{No Spam})$ a partir de un corpus de emails etiquetados.
- Para un nuevo email, se calcula la probabilidad posterior de ser spam usando las palabras que contiene.
- ¿Por qué funciona bien a pesar del supuesto de independencia? El supuesto es incorrecto (ej. "viagra" y "oferta" no son independientes), pero las probabilidades calculadas a menudo son suficientes para discriminar correctamente.

15 minutos

• Inspiradas en el funcionamiento del cerebro humano.

- Inspiradas en el funcionamiento del cerebro humano.
- La unidad fundamental es la **neurona** o **perceptrón**.

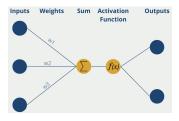
- Inspiradas en el funcionamiento del cerebro humano.
- La unidad fundamental es la neurona o perceptrón.
- Un perceptrón:
 - Recibe una o más entradas $(X_1, ..., X_p)$.

- Inspiradas en el funcionamiento del cerebro humano.
- La unidad fundamental es la neurona o perceptrón.
- Un perceptrón:
 - Recibe una o más entradas $(X_1, ..., X_p)$.
 - Calcula una suma ponderada de las entradas: $z = w_0 + \sum_{j=1}^p w_j X_j$.

- Inspiradas en el funcionamiento del cerebro humano.
- La unidad fundamental es la neurona o perceptrón.
- Un perceptrón:
 - Recibe una o más entradas $(X_1, ..., X_p)$.
 - Calcula una suma ponderada de las entradas: $z = w_0 + \sum_{j=1}^{p} w_j X_j$.
 - Aplica una función de activación no lineal g(z) para producir una salida.

- Inspiradas en el funcionamiento del cerebro humano.
- La unidad fundamental es la neurona o perceptrón.
- Un perceptrón:
 - Recibe una o más entradas $(X_1, ..., X_p)$.
 - Calcula una suma ponderada de las entradas: $z = w_0 + \sum_{j=1}^{p} w_j X_j$.
 - Aplica una función de activación no lineal g(z) para producir una salida.
- La función de activación introduce no linealidad, permitiendo al modelo aprender relaciones complejas.

- Inspiradas en el funcionamiento del cerebro humano.
- La unidad fundamental es la neurona o perceptrón.
- Un perceptrón:
 - Recibe una o más entradas $(X_1, ..., X_p)$.
 - Calcula una suma ponderada de las entradas: $z = w_0 + \sum_{j=1}^{p} w_j X_j$.
 - Aplica una función de activación no lineal g(z) para producir una salida.
- La función de activación introduce no linealidad, permitiendo al modelo aprender relaciones complejas.
- Por sí solo, un perceptrón solo puede aprender límites de decisión lineales.



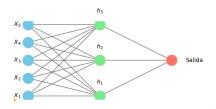
 Para modelar relaciones más complejas, conectamos neuronas en capas.

- Para modelar relaciones más complejas, conectamos neuronas en capas.
- Capa de Entrada (Input Layer): Recibe las características originales.

- Para modelar relaciones más complejas, conectamos neuronas en capas.
- Capa de Entrada (Input Layer): Recibe las características originales.
- Capas Ocultas (Hidden Layers): Una o más capas intermedias de neuronas. Cada neurona en una capa está conectada a todas las neuronas de la capa anterior.

- Para modelar relaciones más complejas, conectamos neuronas en capas.
- Capa de Entrada (Input Layer): Recibe las características originales.
- Capas Ocultas (Hidden Layers): Una o más capas intermedias de neuronas. Cada neurona en una capa está conectada a todas las neuronas de la capa anterior.
- Capa de Salida (Output Layer): Produce la predicción final. El número de neuronas depende del problema (una para regresión, C para clasificación con C clases).

- Para modelar relaciones más complejas, conectamos neuronas en capas.
- Capa de Entrada (Input Layer): Recibe las características originales.
- Capas Ocultas (Hidden Layers): Una o más capas intermedias de neuronas. Cada neurona en una capa está conectada a todas las neuronas de la capa anterior.
- Capa de Salida (Output Layer): Produce la predicción final. El número de neuronas depende del problema (una para regresión, C para clasificación con C clases).
- Al apilar capas, la red aprende representaciones de los datos cada vez más abstractas y complejas.



• La elección de la función de activación es clave para el rendimiento de la red.

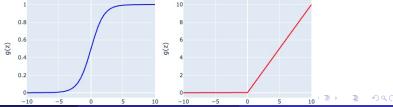
- La elección de la función de activación es clave para el rendimiento de la red.
- Función Sigmoide: Transforma la entrada a un valor entre 0 y 1. Históricamente popular, pero puede sufrir de "gradientes evanecentes". $g(z) = (1 + e^{-z})^{-1}$

- La elección de la función de activación es clave para el rendimiento de la red.
- Función Sigmoide: Transforma la entrada a un valor entre 0 y 1. Históricamente popular, pero puede sufrir de "gradientes evanecentes". $g(z) = (1 + e^{-z})^{-1}$
- Función ReLU (Rectified Linear Unit): Muy popular actualmente por su simplicidad y eficiencia computacional. g(z) = máx(0, z)

- La elección de la función de activación es clave para el rendimiento de la red.
- Función Sigmoide: Transforma la entrada a un valor entre 0 y 1. Históricamente popular, pero puede sufrir de "gradientes evanecentes". $g(z) = (1 + e^{-z})^{-1}$
- Función ReLU (Rectified Linear Unit): Muy popular actualmente por su simplicidad y eficiencia computacional. g(z) = máx(0, z)
- Función Softmax: Usada en la capa de salida para problemas de clasificación multiclase. Convierte las salidas en una distribución de probabilidad.

- La elección de la función de activación es clave para el rendimiento de la red.
- Función Sigmoide: Transforma la entrada a un valor entre 0 y 1. Históricamente popular, pero puede sufrir de "gradientes evanecentes". $g(z) = (1 + e^{-z})^{-1}$
- Función ReLU (Rectified Linear Unit): Muy popular actualmente por su simplicidad y eficiencia computacional. g(z) = máx(0, z)
- Función Softmax: Usada en la capa de salida para problemas de clasificación multiclase. Convierte las salidas en una distribución de probabilidad.

Sigmoid



ReLU

MLP: Entrenamiento con Backpropagation

• El objetivo es encontrar los pesos (w) de todas las conexiones que minimicen una **función de pérdida** (ej. error cuadrático medio para regresión).

MLP: Entrenamiento con Backpropagation

- El objetivo es encontrar los pesos (w) de todas las conexiones que minimicen una función de pérdida (ej. error cuadrático medio para regresión).
- El algoritmo de entrenamiento más común es Backpropagation (retropropagación del error).

- El objetivo es encontrar los pesos (w) de todas las conexiones que minimicen una función de pérdida (ej. error cuadrático medio para regresión).
- El algoritmo de entrenamiento más común es Backpropagation (retropropagación del error).
- Pasos generales:
 - Forward Pass: Se presenta una observación a la red, se calcula la salida y se compara con el valor real para obtener el error.

- El objetivo es encontrar los pesos (w) de todas las conexiones que minimicen una función de pérdida (ej. error cuadrático medio para regresión).
- El algoritmo de entrenamiento más común es Backpropagation (retropropagación del error).
- Pasos generales:
 - **1 Forward Pass:** Se presenta una observación a la red, se calcula la salida y se compara con el valor real para obtener el error.
 - 2 Backward Pass: El error se propaga hacia atrás a través de la red, desde la capa de salida hasta la de entrada.

- El objetivo es encontrar los pesos (w) de todas las conexiones que minimicen una función de pérdida (ej. error cuadrático medio para regresión).
- El algoritmo de entrenamiento más común es Backpropagation (retropropagación del error).
- Pasos generales:
 - Forward Pass: Se presenta una observación a la red, se calcula la salida y se compara con el valor real para obtener el error.
 - 2 Backward Pass: El error se propaga hacia atrás a través de la red, desde la capa de salida hasta la de entrada.
 - Se calcula el gradiente de la función de pérdida con respecto a cada peso.

- El objetivo es encontrar los pesos (w) de todas las conexiones que minimicen una función de pérdida (ej. error cuadrático medio para regresión).
- El algoritmo de entrenamiento más común es Backpropagation (retropropagación del error).
- Pasos generales:
 - Forward Pass: Se presenta una observación a la red, se calcula la salida y se compara con el valor real para obtener el error.
 - Backward Pass: El error se propaga hacia atrás a través de la red, desde la capa de salida hasta la de entrada.
 - Se calcula el gradiente de la función de pérdida con respecto a cada peso.
 - Se actualizan los pesos en la dirección que minimiza el error (usando un optimizador como el Descenso de Gradiente).

- El objetivo es encontrar los pesos (w) de todas las conexiones que minimicen una función de pérdida (ej. error cuadrático medio para regresión).
- El algoritmo de entrenamiento más común es Backpropagation (retropropagación del error).
- Pasos generales:
 - Forward Pass: Se presenta una observación a la red, se calcula la salida y se compara con el valor real para obtener el error.
 - Backward Pass: El error se propaga hacia atrás a través de la red, desde la capa de salida hasta la de entrada.
 - Se calcula el gradiente de la función de pérdida con respecto a cada peso.
 - Se actualizan los pesos en la dirección que minimiza el error (usando un optimizador como el Descenso de Gradiente).
- Este proceso se repite para muchas observaciones (o lotes) durante muchas épocas.

Criterio	k-NN		Naive Bayes	MLP (Simple)	
Supuestos	Datos	similares	Independencia	Aprende	la
		ticas son	condicional de las características.	estructura través de capas.	а

Criterio	k-NN	Naive Bayes	MLP (Simple)
Supuestos	Datos similares	Independencia	Aprende la
	están cerca; las	condicional de las	estructura a
	características son	características.	través de capas.
	comparables.		
Complejidad	Alta en predicción	Baja, solo	Muy alta en
	(calcula todas las	conteo de	entrenamiento
	distancias).	frecuencias/parámet	ro(sbackpropagation).

Criterio	k-NN	Naive Bayes	MLP (Simple)
Supuestos	Datos similares	Independencia	Aprende la
	están cerca; las	condicional de las	estructura a
	características son	características.	través de capas.
	comparables.		
Complejidad	Alta en predicción	Baja, solo	Muy alta en
	(calcula todas las	conteo de	entrenamiento
	distancias).	frecuencias/parámet	ro(sbackpropagation).
Interpretabilidad	Baja. La predicción	Moderada. Se	Muy baja (caja
	depende de un	puede ver la	negra).
	subconjunto local.	influencia de cada	
		característica.	

Criterio	k-NN	Naive Bayes	MLP (Simple)
Supuestos	Datos similares	Independencia	Aprende la
	están cerca; las	condicional de las	estructura a
	características son	características.	través de capas.
	comparables.		
Complejidad	Alta en predicción	Baja, solo	Muy alta en
	(calcula todas las	conteo de	entrenamiento
	distancias).	frecuencias/parámet	ro(sbackpropagation).
Interpretabilidad	Baja. La predicción	Moderada. Se	Muy baja (caja
	depende de un	puede ver la	negra).
	subconjunto local.	influencia de cada	
		característica.	
Overfitting	Riesgo alto con k	Riesgo bajo-	Riesgo muy
	pequeño.	moderado.	alto. Necesita
			regularización.

Criterio	k-NN	Naive Bayes	MLP (Simple)
Supuestos	Datos similares	Independencia	Aprende la
	están cerca; las	condicional de las	estructura a
	características son	características.	través de capas.
	comparables.		
Complejidad	Alta en predicción	Baja, solo	Muy alta en
	(calcula todas las	conteo de	entrenamiento
	distancias).	frecuencias/parámet	ro(sbackpropagation).
Interpretabilidad	Baja. La predicción	Moderada. Se	Muy baja (caja
	depende de un	puede ver la	negra).
	subconjunto local.	influencia de cada	- ,
	-	característica.	
Overfitting	Riesgo alto con k	Riesgo bajo-	Riesgo muy
	pequeño.	moderado.	alto. Necesita
			regularización.
Ideal para	Problemas con	Clasificación de	Problemas
	límites de decisión	texto, problemas	complejos
	complejos y	con muchas	(imágenes, voz)
	no muchos	características.	con muchos datos.
	datos/dims.		

k-NN:

- Ventajas: Simple de entender e implementar. No requiere entrenamiento. Flexible.
- **Desventajas:** Computacionalmente caro en la predicción. Sensible a características irrelevantes y a la escala de los datos ("maldición de la dimensionalidad").

k-NN:

- **Ventajas:** Simple de entender e implementar. No requiere entrenamiento. Flexible.
- **Desventajas:** Computacionalmente caro en la predicción. Sensible a características irrelevantes y a la escala de los datos ("maldición de la dimensionalidad").

Naive Bayes:

- Ventajas: Muy rápido y eficiente. Funciona bien con muchas características y pocos datos.
- **Desventajas:** El supuesto de independencia es a menudo irreal.

k-NN:

- **Ventajas:** Simple de entender e implementar. No requiere entrenamiento. Flexible.
- **Desventajas:** Computacionalmente caro en la predicción. Sensible a características irrelevantes y a la escala de los datos ("maldición de la dimensionalidad").

Naive Bayes:

- Ventajas: Muy rápido y eficiente. Funciona bien con muchas características y pocos datos.
- Desventajas: El supuesto de independencia es a menudo irreal.

MLP (Simple):

- Ventajas: Capacidad de aprender relaciones muy complejas y no lineales. Es la base de los modelos de Deep Learning.
- Desventajas: Difícil de interpretar. Propenso al sobreajuste. Requiere muchos datos y ajuste de hiperparámetros.

k-NN:

- **Ventajas:** Simple de entender e implementar. No requiere entrenamiento. Flexible.
- **Desventajas:** Computacionalmente caro en la predicción. Sensible a características irrelevantes y a la escala de los datos ("maldición de la dimensionalidad").

Naive Bayes:

- Ventajas: Muy rápido y eficiente. Funciona bien con muchas características y pocos datos.
- Desventajas: El supuesto de independencia es a menudo irreal.

MLP (Simple):

- Ventajas: Capacidad de aprender relaciones muy complejas y no lineales. Es la base de los modelos de Deep Learning.
- Desventajas: Difícil de interpretar. Propenso al sobreajuste. Requiere muchos datos y ajuste de hiperparámetros.

• Exploramos tres familias de algoritmos muy diferentes a las vistas previamente: basados en instancia, probabilísticos y redes neuronales.

- Exploramos tres familias de algoritmos muy diferentes a las vistas previamente: basados en instancia, probabilísticos y redes neuronales.
- Cada uno tiene un conjunto único de supuestos, fortalezas y debilidades.

- Exploramos tres familias de algoritmos muy diferentes a las vistas previamente: basados en instancia, probabilísticos y redes neuronales.
- Cada uno tiene un conjunto único de supuestos, fortalezas y debilidades.
- No hay un "mejor" algoritmo universal. La elección depende del problema, la cantidad y dimensionalidad de los datos, y el objetivo (predicción vs. interpretabilidad).

- Exploramos tres familias de algoritmos muy diferentes a las vistas previamente: basados en instancia, probabilísticos y redes neuronales.
- Cada uno tiene un conjunto único de supuestos, fortalezas y debilidades.
- No hay un "mejor" algoritmo universal. La elección depende del problema, la cantidad y dimensionalidad de los datos, y el objetivo (predicción vs. interpretabilidad).
- k-NN y Naive Bayes son excelentes herramientas, a menudo subestimadas, que pueden servir como buenos modelos de base (baselines).

- Exploramos tres familias de algoritmos muy diferentes a las vistas previamente: basados en instancia, probabilísticos y redes neuronales.
- Cada uno tiene un conjunto único de supuestos, fortalezas y debilidades.
- No hay un "mejor" algoritmo universal. La elección depende del problema, la cantidad y dimensionalidad de los datos, y el objetivo (predicción vs. interpretabilidad).
- k-NN y Naive Bayes son excelentes herramientas, a menudo subestimadas, que pueden servir como buenos modelos de base (baselines).
- El MLP simple es nuestra puerta de entrada al mundo del Deep Learning, una de las áreas más activas en Machine Learning hoy en día.

- Exploramos tres familias de algoritmos muy diferentes a las vistas previamente: basados en instancia, probabilísticos y redes neuronales.
- Cada uno tiene un conjunto único de supuestos, fortalezas y debilidades.
- No hay un "mejor" algoritmo universal. La elección depende del problema, la cantidad y dimensionalidad de los datos, y el objetivo (predicción vs. interpretabilidad).
- k-NN y Naive Bayes son excelentes herramientas, a menudo subestimadas, que pueden servir como buenos modelos de base (baselines).
- El MLP simple es nuestra puerta de entrada al mundo del Deep Learning, una de las áreas más activas en Machine Learning hoy en día.
- A continuación: Taller práctico para implementar y comparar estos modelos.