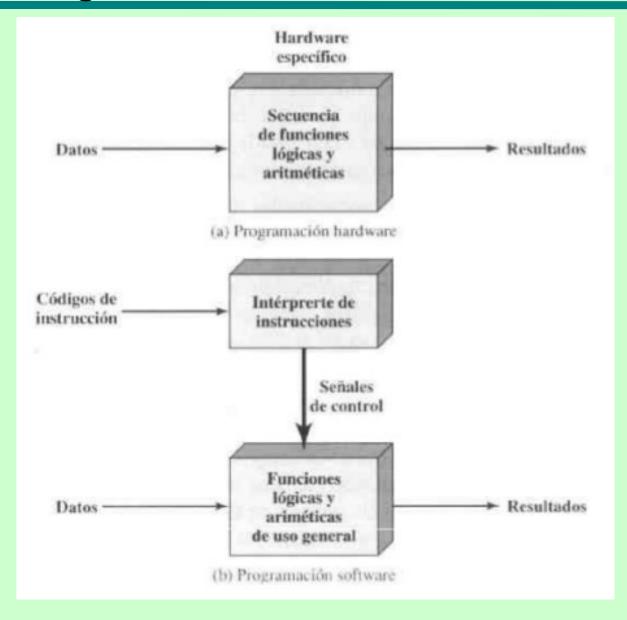
# Arquitectura de computadores I

El computador y sus componentes

## Conceptos generales

- Sistemas de hardware son inflexibles
- Hardware de propósito general puede realizar diferentes tareas, si recibe las señales de control apropiadas
- El cableado interno de control, provee las señales de control

# Conceptos generales



# ¿Que es un programa?

- Una secuencia de pasos
- Por cada paso, una operación aritmética o lógica es realizada
- Por cada operación, se requiere un conjunto de señales de control

#### **Function of Control Unit**

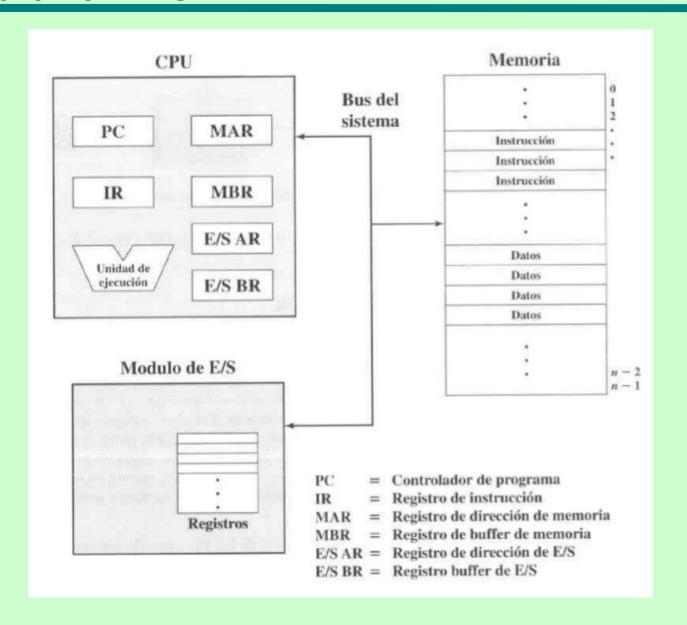
- Para cada operación un único código es requerido
  - -e.g. ADD, MOVE
- Un segmento de hardware acepta el código y se generan las señales de control

¡Esto es un computador!

## Componentes

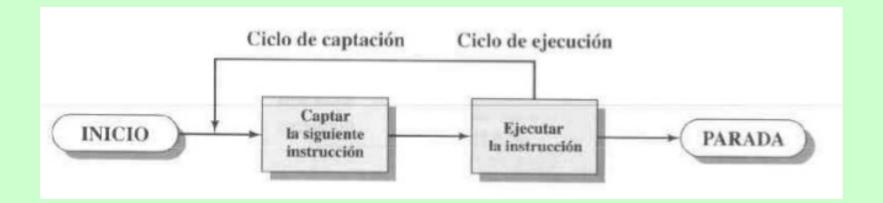
- La unidad de control y la unidad lógica contituyen la Unidad Central de Proceso (Central Processing Unit - CPU)
- Datos e instrucciones necesitan ser obtenidos dentro del sistema y sus resultados deben salir del sistema
  - —Entradas/Salidas
- Se requiere almacenamiento temporal de código
  - -Memoria principal

# Componentes del computador: Vista alto nivel



## Ciclo de instrucción

- Consta de dos pasos:
  - —Captación
  - —Ejecución



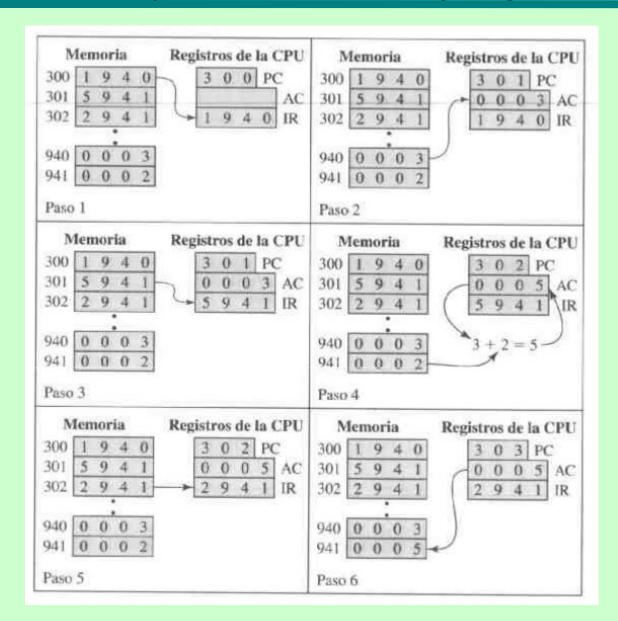
# Ciclo de captación

- El contador de programa (PC) indica la dirección de la siguiente instrucción a captar
- El procesador capta la instrucción desde una localización de memoria indicada por PC
- Incrementa PC
- Instrucción es cargada en el registro de instrucciones (IR)
- El procesador interpreta la instrucción y la ejecuta

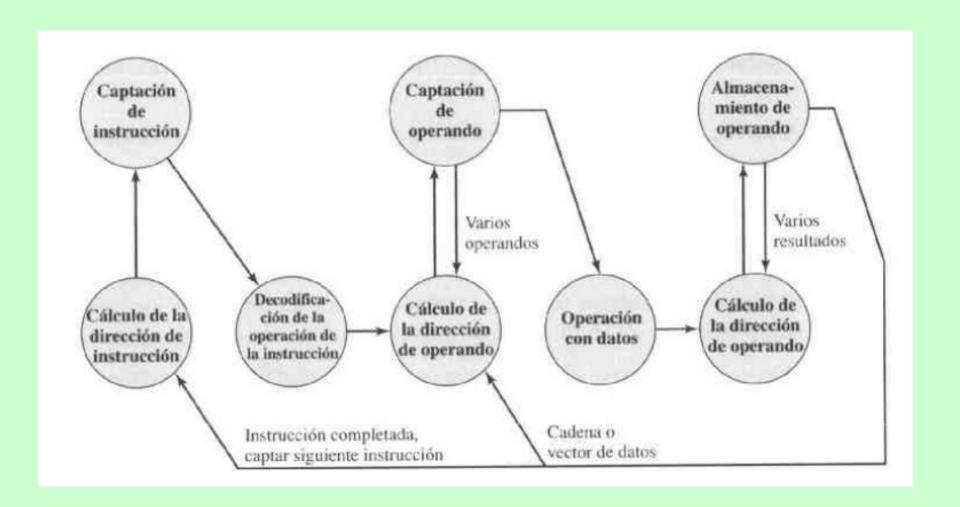
# Ciclo de ejecución

- Procesador a memoria
  - Datos transferidos entre la CPU y la memoria principal
- Procesador a E/S
  - —Transferencia de datos entre la CPU y el modulo E/S
- Procesamiento de datos
  - Algunas operaciones aritmeticas y lógicas son realizadas
- Control
  - —Alteración de la secuencia de operaciones
  - —Ejemplo: Salto

# Ejemplo de la ejecución de un programa



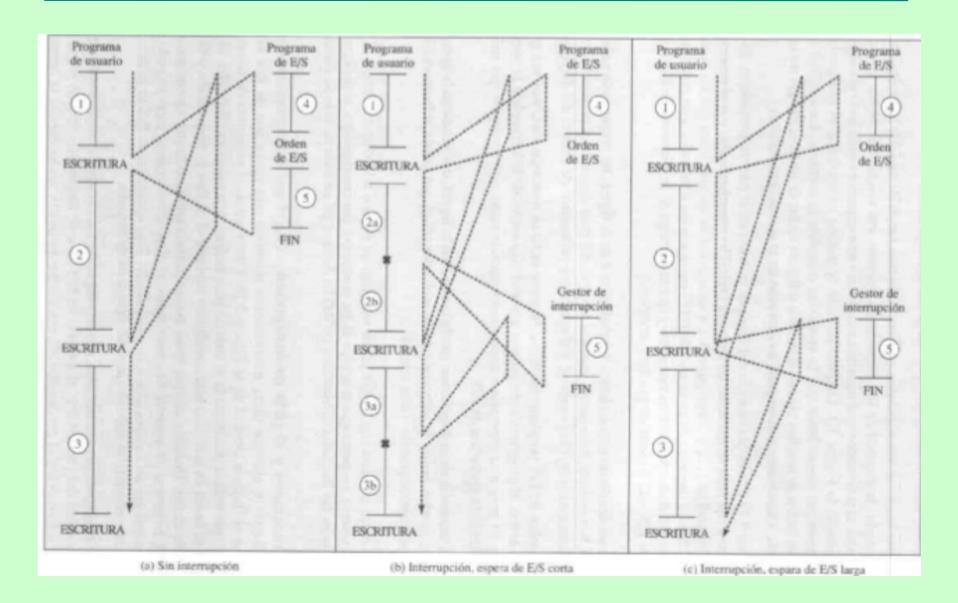
# Diagrama de ejecución de una instrucción



## Interrupciones

- Mecanismo para que otros módulos (ejemplo E/S) puedan ejecutar una interrupción normal de un proceso
- Programa
  - —Desbordamiento, división por cero
- Tiempo
  - —Generado por el procesador de tiempo interno
  - —Usado en multitarea
- E/S
  - —Desde un controlador E/S

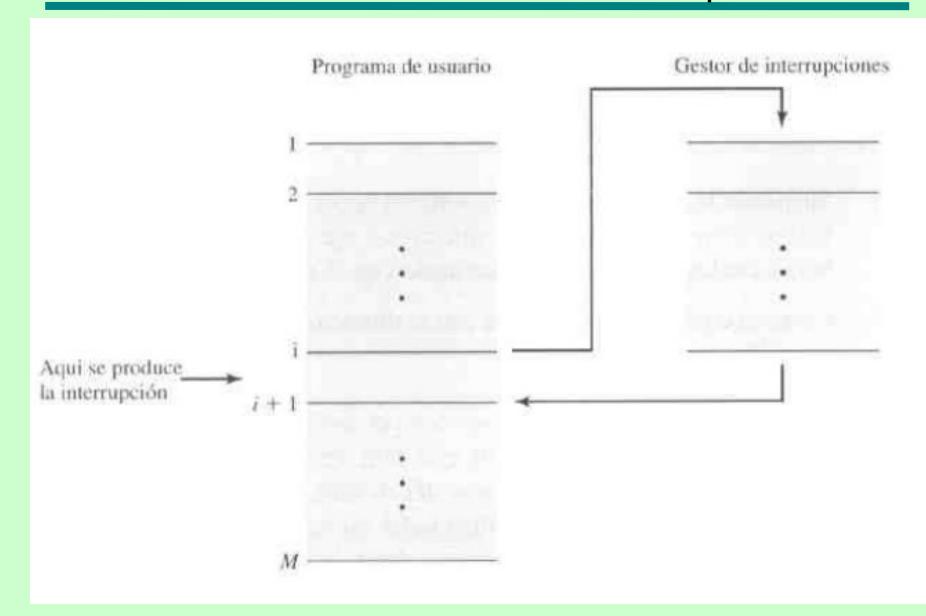
# Control de flujo en un programa



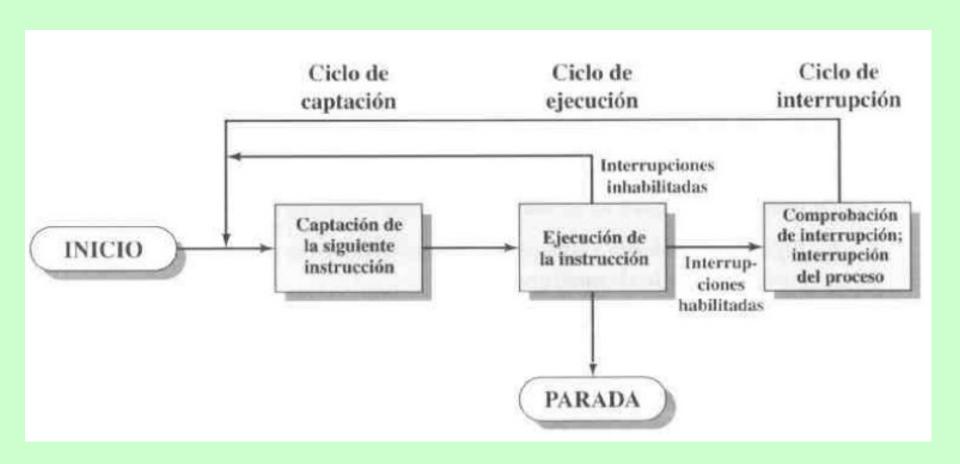
# Ciclo de interrupción

- Añadido a la instrucción
- Procesador busca interrupciones
  - -Indicada por una señal de interrupción
- Si no hay interrupción, capta la siguiente instrucción
- Si hay una interrupción pendiente
  - -Suspende la ejecución del programa actual
  - —Guarda contexto
  - Establece PC en la dirección donde inicial la rutina de interrupción
  - —Interrumpe el proceso
  - Restaura contexto y continua el programa interrumpido

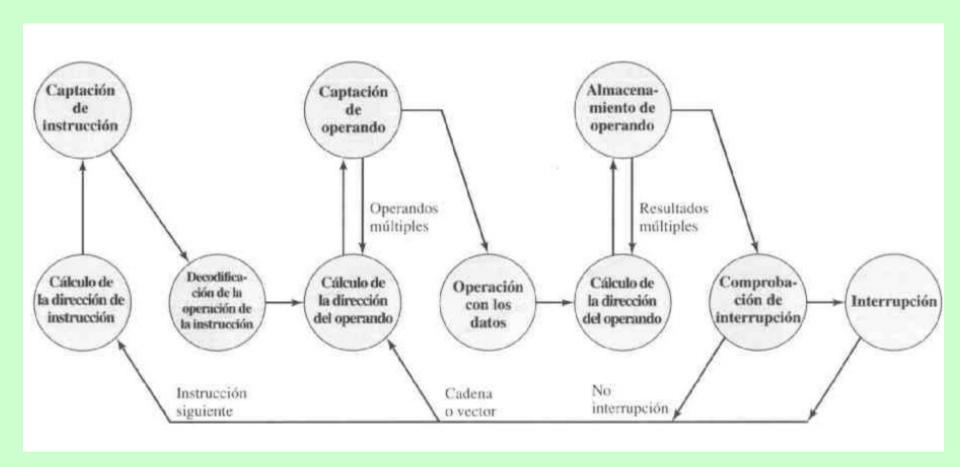
# Transferencia de control vía interrupción



# Ciclo de instrucción con interrupciones



# Ciclo de instrucción con interrupciones



# Múltiples interrupciones

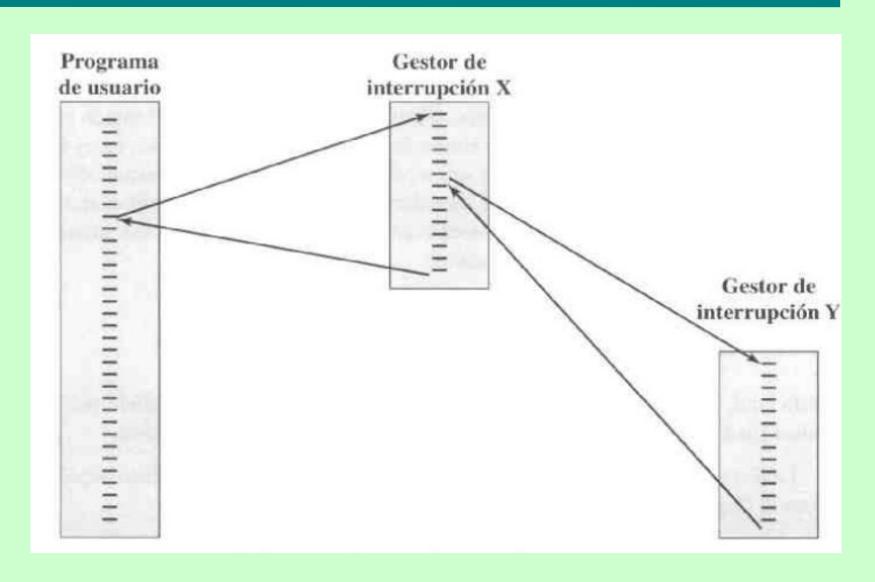
# Apagar interrupciones

- El procesador ignora otras interrupciones mientras esté procesando una
- Estas quedan una lista de interrupciones pendientes

# Definir prioridad

- Interrupciones de baja prioridad pueden ser interrumpidas por interrupciones de alta prioridad
- —Se una interrupción detiene el proceso de una interrupción de menor prioridad, esta continua después de la interrupción de mayor prioridad

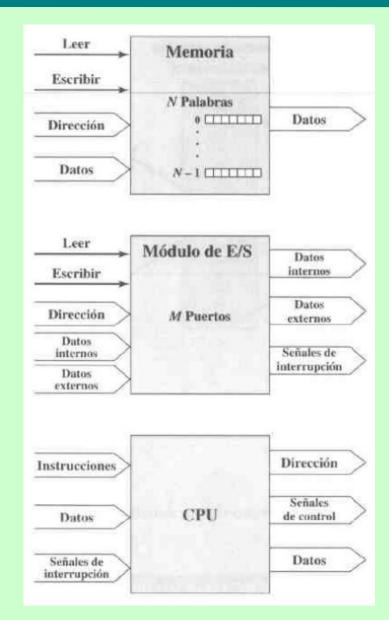
# Múltiples interrupciones



#### Conexiones

- Todas las unidades del computador deben estar conectadas
- Diferentes tipos de conexiones para diferentes tipos de unidades
  - -Memoria
  - —Entrada/Salida
  - -CPU

# Módulos del computador



## Conexión de la memoria

- Recibe y envía datos
- Recibe direcciones (localizaciones)
- Recibe señales de control
  - -Leer
  - —Escribir

## Conexiones de dispositivos E/S

- Similar a las conexiones de memoria
- Salida
  - Recibe datos desde el computador
  - Envía datos a un periférico
- Entrada
  - Envia datos al computador

#### Conexiones de la CPU

- Leen instrucciones y datos
- Escriben datos de salida
- Envía señales de control a otras unidades
- Recibe interrupciones

#### Buses

- Hay un gran número de sistemas interconectados
- Las estructuras simples y múltiples de buses son muy comunes
- Ejemplo: Buses de control, de direccionamiento, de datos, etc

## ¿Que es un bus?

- Es una vía de comunicación que conecta dos o más dispositivos
- Es de comunicación de doble vía
- Usualmente están agrupados
  - —Un número de canales (caminos) en un bus
  - Ejemplo: un bus de 32 bits, tiene 32 canales de 1 bit

## Bus de datos

- Acarrea datos
  - No hay diferencia entre datos e instrucciones en este nivel
- El ancho del bus es clave determinante del rendimiento
  - -8, 16, 32, 64 bit

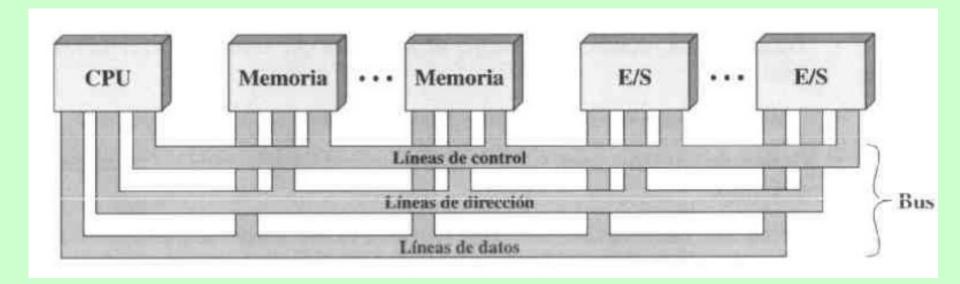
## Bus de direcciones

- Identifica la fuente y el destino de los datos
- Ejemplo: La CPU lee una instrucción en memoria que es localizada por una dirección
- El ancho del bus determina la máxima capacidad de memoria del sistema
  - —Ejemplo un bus de 16 bit permite manejar un sistema de 64K de memoria

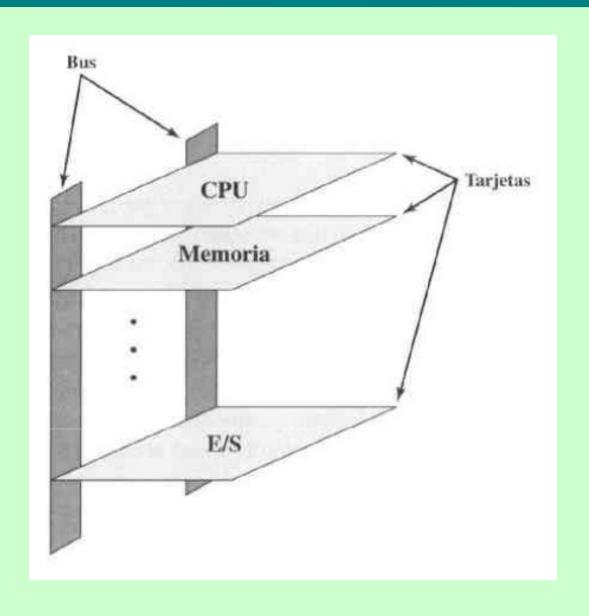
#### Bus de control

- Controla el flujo de la información
  - -Señales de lectura/escritura de memoria
  - Requerimiento de interrupciones
  - —Señales de reloj

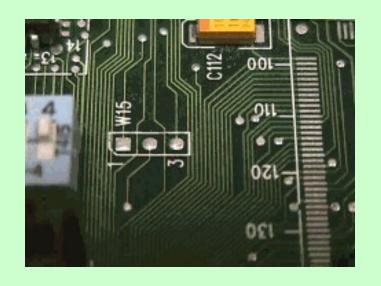
# Esquema de interconexión de un bus



# Realización fisica de una arquitectura de bus



# Realización fisica de una arquitectura de bus



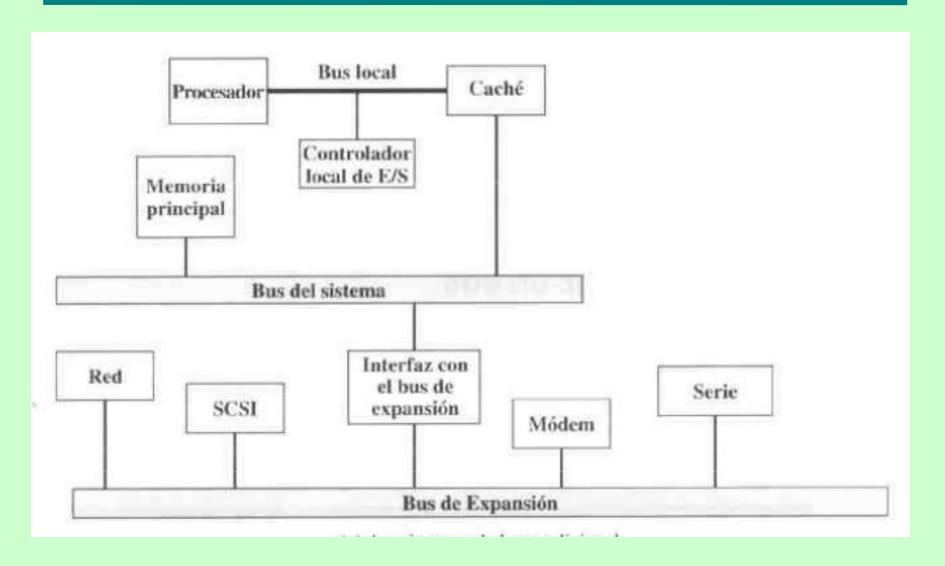




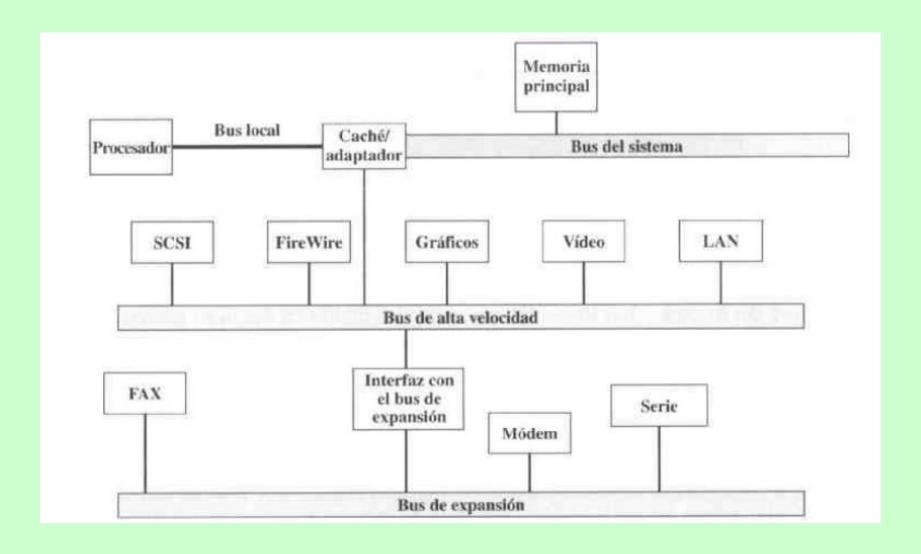
## Problemas de buses simples

- Presentan problemas de retrasos en la programación (Lags)
- Muchos sistemas utilizan buses múltiples para solucionar estos problemas

# Modelo tradicional (ISA) de Bus



# Configuración de alto rendimiento de Bus



## Tipos de buses

- Dedicados
  - —Separan datos y direcciones
- Multiplexados
  - Lineas compartidas
  - Linea de control indicando si es un dato o una dirección
  - —Ventajas: pocas lineas
  - —Desventajas
    - Control complejo

## Arbitraje de buses

- Más de un modulo puede controlar un bus
- Ejemplo CPU y Memoria
- Sólo un modulo puede controlar al tiempo al bus
- El arbitraje puede ser centralizado o distribuido

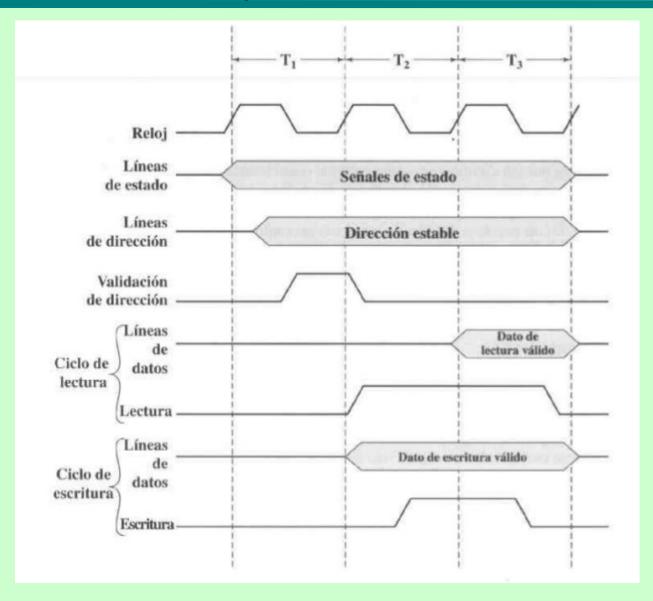
## Arbitraje de buses

- Centralizado
  - —Un hardware controla el bus
    - Controlador de bus
    - Arbitro
  - —Puede ser parte de la CPU o no
- Distribuido
  - Cada modulo reclama el control del bus
  - Existe una lógica de control en todos los modulos

## Control de tiempo

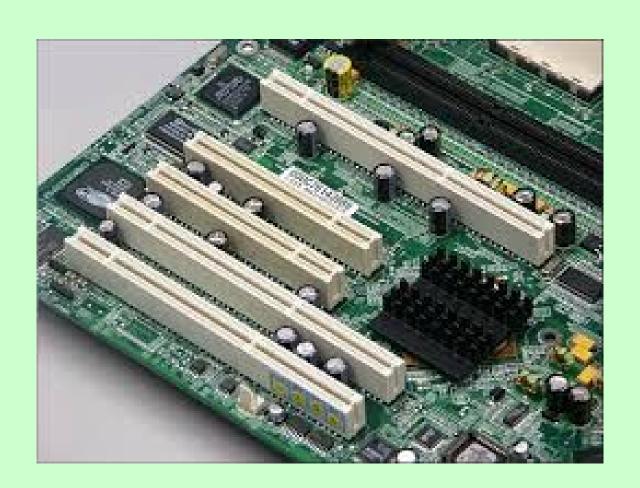
- Coordinación de los eventos del bus
- Sincrono
  - Los eventos son determinados por señales de reloj
  - —Todos los dispositivos pueden leer el reloj

# Diagrama de tiempo sincrono



## **Bus PCI**

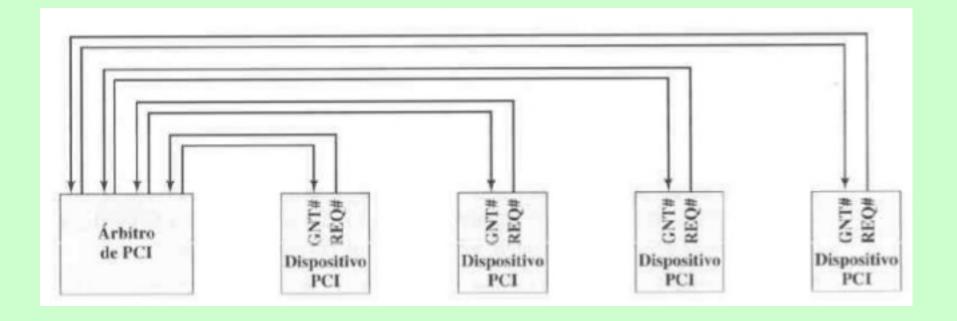
- Conexiones de componentes perifericos
- 32 o 64 bit
- 50 lineas



#### Lineas de bus PCI

- Lineas del sistema
  - —Incluyen reloj y reset
- Direcciones y datos
  - —32 lineas multiplexadas
  - Lineas de interrupciones
- Interface de control
- Lineas de error

# Arbitro bus PCI



#### Gracias

# ¿Preguntas? Próxima clase: Memoria cache :) Feliz fin de semana