

PROGRAMMA DI ANALISI 2

Le definizioni e i teoremi di cui chiede la dimostrazione sono segnate in **rosso**.

- Breve introduzione al corso e applicazioni del calcolo differenziale.
- Equazioni differenziali.
- Equazioni differenziali ordinarie (EDO).
- EDO di ordine n .
- Soluzione (curva integrale) per una EDO di ordine n su un intervallo.
- Integrale generale di una EDO di ordine n su un intervallo.
- EDO di ordine n in forma normale.
- Alcuni esempi.
- EDO lineari di ordine n .
- EDO lineari del I ordine (1) $y'(x) + a(x)y(x) = f(x)$, $x \in [a, b]$ e $a(x)$, $f(x)$ continue in $[a, b]$.
- Equazione omogenea associata (2) $y'(x) = a(x)y(x)$, $x \in [a, b]$.
- Problema di Cauchy per una EDO del I ordine.
- Prime osservazioni sull'esistenza e unicità della soluzione di un Problema di Cauchy del I ordine.
- **Teorema: l'integrale generale di una EDO lineare del I ordine (su un intervallo):** $y'(x) + a(x)y(x) = f(x)$ è dato dall'integrale generale della omogenea associata $y'(x) + a(x)y(x) = 0$ più un integrale particolare della EDO non omogenea.
- **Determinazione dell'integrale generale dell'EDO omogenea associata.**
- Determinazione di un integrale particolare della EDO : **metodo di variazione della costante.**
- Forma esplicita della soluzione e osservazioni.
- Esempi.
- **Problema di Cauchy per una EDO del I ordine.**
- Osservazioni sull'esistenza e unicità della soluzione di un Problema di Cauchy del I ordine.
- Soluzioni "in grande" e soluzioni "in piccolo".
- Intervallo massimale (contenente il punto iniziale) di esistenza della soluzione.
- Problema di Cauchy per una EDO lineare del I ordine $y'(x) + a(x)y(x) = f(x)$ con condizione iniziale $y(x_0) = y_0$ formula esplicita della soluzione.
- La soluzione è definita su tutto l'intervallo I su cui le funzioni $a(x)$ e $f(x)$ sono continue.
- Esempi ed esercizi.
- **Equazioni a variabili separabili.**
- Osservazione: una EDO lineare del I ordine omogenea è una equazione a variabili separabili.
- Soluzioni singolari e determinazione dell'integrale generale mediante separazione delle variabili. Problemi di Cauchy per EDO a variabili separabili.
- Intervallo massimale (contenente il punto iniziale) di esistenza della soluzione.
- Perché la soluzione di un problema di Cauchy è su un intervallo? Significato fisico del problema e significato matematico-unicità della soluzione.
- Esempi ed esercizi
- EDO lineari del II ordine.
- Determinazione dell'integrale generale per una EDO lineare del II ordine omogenea.
- Soluzioni linearmente indipendenti su un intervallo.

- Sistema fondamentale di soluzioni (su un intervallo) di una EDO lineare omogenea del II ordine.
- EDO lineari del II ordine a coefficienti costanti
- $ay''(x) + b y'(x) + cy(x) = f(x)$ con a, b, c reali e a diverso da 0 e f continua su un intervallo $I = [a, b]$. Equazione caratteristica ($p(\lambda) = 0$) associata ad una EDO lineare omogenea del II ordine a coefficienti costanti $ay''(x) + b y'(x) + cy(x) = 0$ dove $p(\lambda) := a\lambda^2 + b\lambda + c$.
- **Proposizione: $y(x) = e^{\lambda x}$ è soluzione di (2) su I se e solo se λ è radice (zero) dell'equazione caratteristica, ovvero $p(\lambda) = 0$.**
- Studio dell'equazione $p(\lambda) = 0$ in campo complesso.
- Teorema fondamentale dell'algebra.
- Coppie di soluzioni della eq. omogenea in corrispondenza a 1) due soluzioni reali distinte di $p(\lambda) = 0$ 2) due soluzioni reali coincidenti 3) due soluzioni complesse coniugate.
- **Teorema: L'integrale generale di della eq. omogenea è dato dalla combinazione lineare, al variare dei coefficienti in \mathbb{R} , delle coppie di soluzioni definite sopra.**
- Determinazione di una soluzione particolare per l'equazione completa $ay''(x) + b y'(x) + cy(x) = f(x)$: metodo di somiglianza e **metodo di variazione delle costanti**.
- Problema di Cauchy per EDO lineari del II ordine a coefficienti costanti.
- Esempi ed applicazioni.
- Richiami di calcolo vettoriale. \mathbb{R}^n come spazio metrico.
- Moltiplicazione per uno scalare e somma in \mathbb{R}^n . Prodotto scalare \langle, \rangle tra due vettori di \mathbb{R}^n .
- Proprietà dell'applicazione prodotto scalare $\langle, \rangle : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$: i) bilinearità, ii) simmetria, iii) positività.
- Lunghezza di un vettore x (indicata con $\|x\|$) definita attraverso il prodotto scalare: $\|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle}$ con x in \mathbb{R}^n . $\sqrt{}$ indica la radice quadrata.
- **Formula di Carnot.**
- **Disuguaglianza di Cauchy-Schwarz.**
- La funzione lunghezza di un vettore è una norma.
- Proprietà della norma: positività, omogeneità e **disuguaglianza triangolare**.
- **Definizione di distanza (euclidea) tra due vettori di \mathbb{R}^n : dati x e y in \mathbb{R}^n , si definisce $d(x, y) = \|x - y\|$ dove $\|x - y\|$ indica la lunghezza del vettore $x - y$.**
- Definizione di spazio metrico: (X, d) dove X è un insieme dotato di una funzione $d: X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ che verifica le proprietà di una distanza.
- Distanza euclidea in \mathbb{R}^2 e distanza d_1 detta del "tassista".
- (\mathbb{R}^n, d) dove d è la distanza euclidea è uno spazio metrico.
- Successioni in \mathbb{R}^n , successioni convergenti in \mathbb{R}^n .
- Definizione attraverso la distanza euclidea.
- La successione $\{x_k\}$ di \mathbb{R}^n dove $x_k = (x_k^1, \dots, x_k^n)$ converge a $x = (x^1, \dots, x^n)$ in \mathbb{R}^n se e solo se le successioni (in \mathbb{R}) delle coordinate $\{x_k^i\}$ convergono a x^i in \mathbb{R} per ogni $i = 1, \dots, n$. Distanza d_1 in \mathbb{R}^n : dati x e y in \mathbb{R}^n con $x = (x_1, \dots, x_n)$ e $y = (y_1, \dots, y_n)$ si definisce $d_1(x, y) = |x_1 - y_1| + \dots + |x_n - y_n|$. La nozione di limite per successioni negli spazi metrici ha le proprietà già viste per le successioni in \mathbb{R} .
- Proposizione (vale in ogni spazio metrico (X, d))
- Sia $\{x_n\}$ una successione nello spazio metrico (\mathbb{R}^n, d) . Si ha
- [unicità] $\{x_n\}$ ha al più un unico limite (se $\{x_n\}$ ammette limite, questo è unico).
- [limitatezza] Ogni successione convergente è limitata.
- [sottosuccessioni] Se $x_n \rightarrow x$ in \mathbb{R}^n (o in X , spazio metrico qualsiasi), allora ogni sottosuccessione $\{x_{n_k}\}$ estratta da $\{x_n\}$ converge allo stesso limite.

- Elementi di topologia in \mathbb{R}^n .
- Definizione di palla aperta, disco aperto, intorno sferico (in \mathbb{R}^n) di centro $x_0 \in \mathbb{R}^n$ di raggio $r > 0$. In \mathbb{R} la palla aperta di centro x_0 e raggio $r > 0$ è l'intervallo aperto $(x_0 - r, x_0 + r)$.
- In \mathbb{R}^2 , munito della distanza euclidea le palle aperte sono effettivamente dischi aperti e in \mathbb{R}^3 sono palle piene.
- Disco aperto di centro l'origine e raggio 1 in \mathbb{R}^2 considerando la distanza euclidea e la distanza d_1 , detta del tassista.
- Nozione di convergenza di una successione in \mathbb{R}^n nel linguaggio degli intorni sferici.
- Elementi di topologia in \mathbb{R}^n , dove si intende come metrica quella euclidea. Topologia in uno spazio metrico qualsiasi (X, d) .
- Sia A sottoinsieme di X (es $X = \mathbb{R}^n$) definizione di insieme limitato, definizione di punto interno ad A , di punto esterno ad A e punto di frontiera. Definizione di insieme aperto e di insieme chiuso.
- Punto di accumulazione per un insieme A sottoinsieme di \mathbb{R}^n (o di X).
- I punti interni di A sono punti di accumulazione per A .
- I punti di frontiera di A (non sono né interni né esterni ad A) possono essere di accumulazione per A . Se un punto di frontiera di A non è di accumulazione si dice punto isolato.
- x_0 è punto di accumulazione per A se e solo se è il limite di una successione di elementi di A tutti diversi da x_0 .
- Domini di \mathbb{R}^n come chiusure di aperti.
- Dunque, un dominio in \mathbb{R}^n è un insieme chiuso dato dall'unione di un insieme aperto e della sua frontiera.
- In \mathbb{R}^n una sfera chiusa è un dominio, una sfera chiusa e un punto isolato esterno alla sfera non formano un dominio di \mathbb{R}^n . Limiti e continuità.
- Definizione di limite per funzioni reali di più variabili.
- Definizione di limite per una funzione attraverso gli intorni.
- L'operazione di limite è in \mathbb{R} esteso $[-\infty, +\infty]$ Proprietà del limite per funzioni in più variabili: il limite quando esiste è unico; i limiti di somme e prodotti di funzioni sono dati dalla somma e dal prodotto dei limiti (qualora esistano); il limite di un quoziente è il quoziente dei limiti (se è ben definito).
- Proposizione: Se $f(x, y) \rightarrow l$ per $(x, y) \rightarrow (x_0, y_0)$ dove (x_0, y_0) è punto di accumulazione del dominio A di f , allora per ogni sottoinsieme C del dominio A di f (si sottintende che (x_0, y_0) sia punto di accumulazione anche per C) si deve avere che $f(x, y) \rightarrow l$ per $(x, y) \rightarrow (x_0, y_0)$ e (x, y) sta in C . Applicazione della proposizione (per mostrare la non esistenza del limite).
- Definizione di continuità in un punto (e su un dominio) per una funzione di due o più variabili.
- Esempi di funzioni continue.
- Estensione dei teoremi che riguardano la continuità delle funzioni reali di una variabile al caso delle funzioni in più variabili.
- Teorema: Siano f e g funzioni continue (sugli opportuni domini e a valori reali), allora
 - i) $f+g, f-g, f \cdot g$ sono continue
 - ii) se g diverso 0 allora f/g è continua
 - iii) se $f > 0$ allora f^g è continua
 - iv) la funzione composta $g \circ f$ è continua ove le operazioni sono ben definite.

- E dunque i polinomi in due o più variabili sono continui, le funzioni razionali (come quozienti di polinomi) dove il denominatore è diverso da zero sono funzioni continue e sono funzioni continue tutte le funzioni elementari.
- Esempi e applicazioni.
- Limiti per funzioni di due variabili in coordinate polari (ρ , θ).
- Che cosa significa che il limite è uniforme rispetto a θ ?
- Condizione necessaria per l'esistenza di un limite finito (esistenza di una funzione maggiorante non negativa che dipende solo da ρ e che va a zero per ρ che tende a zero): applicazione del criterio del confronto.
- Esempi di applicazione, studio dell'esistenza del limite e suo (eventuale) calcolo.
- Studio della continuità di una funzione in due variabili.
- Funzioni di due variabili reali.
- Dominio o campo di esistenza o insieme di definizione di una funzione reale di due variabili reali.
- Immagine della funzione.
- Insiemi del piano definiti da equazioni o disequazioni in due variabili.
- Esempi: determinazione dell'insieme di definizione di funzioni reali in due variabili.
- Grafico di una funzione di due variabili (graf (f) sottoinsieme di \mathbb{R}^3).
- Sezioni di un grafico con piani.
- Sezioni trasversali, ovvero intersezione del graf(f) con piani paralleli ai piani coordinati: tracce della funzione.
- Esempi.
- Insiemi (curve) di livello di una funzione come opportuni sottoinsiemi del dominio.
- Insiemi (curve) di livello di una funzione di due variabili come opportuni sottoinsiemi del dominio. Esempi.
- Esempi di calcolo di limiti per funzioni di due variabili.
- Utilizzo del teorema del confronto e maggiorazione del valore assoluto della funzione con funzione radiale non negativa infinitesima.
- Esempi ed esercizi di calcolo di limiti.
- Calcolo differenziale per funzioni di più variabili.
- Derivate parziali.
- Derivate parziali in un punto per una funzione reale definita su un aperto di \mathbb{R}^2 .
- Le derivate parziali in un punto sono le derivate rispetto alle variabili x e y delle tracce corrispondenti della funzione.
- Definizione generale per funzioni su un aperto di \mathbb{R}^n .
- Esempi di calcolo di derivate parziali in un punto per funzioni di due variabili.
- Derivabilità di una funzione in un punto e su un aperto di \mathbb{R}^n .
- Esistenza del vettore gradiente.
- Significato geometrico delle derivate parziali per una funzione in due variabili in un punto.
- Differenza tra derivabilità e differenziabilità.
- Per le funzioni in più variabili la derivata parziale non è la naturale estensione della nozione di derivabilità in una variabile al caso di più variabili.
- Curve in \mathbb{R}^n .
- Immagine o sostegno di una curva.
- Curve regolari.
- Esempi.
- Curve cartesiane.
- Esempi di curve piane.
- Curve chiuse.

- Derivate parziali (per una funzione di n variabili con $n \geq 2$) in un punto usando la notazione vettoriale.
- Esempio di derivata direzionale secondo una assegnata direzione nello spazio in un punto di \mathbb{R}^3 .
- Differenziabilità in un punto (di A) per funzioni di n variabili definite su un aperto A di \mathbb{R}^n .
- Differenziale della funzione in un punto come opportuno funzionale lineare.
- Geometricamente la differenziabilità in un punto è legata all'esistenza del piano tangente al graf(f) nel punto.
- Equazione del piano tangente al grafico di una funzione di due variabili in un punto.
- Significato geometrico del differenziale.
- Approssimazione lineare della funzione in un punto.
- Esempi ed esercizi sulla derivabilità e la differenziabilità di funzioni.
- **Proposizione: Se $f : A \rightarrow \mathbb{R}$ è differenziabile in un punto dell'aperto A , allora è continua in tale punto.**
- **Teorema del differenziale (nel caso di due variabili).**
- Funzioni di classe C^1 su A . f è di classe C^1 su $A \rightarrow f$ differenziabile in $A \rightarrow f$ di classe C^0 su A .
- Proposizione Sia $f : A \rightarrow \mathbb{R}$ con A aperto di \mathbb{R}^n e x_0 in A .
- **Se f è differenziabile in x_0 con differenziale L allora i) f è continua in x_0 ; ii) f ha tutte le derivate direzionali in x_0 e $D_v f(x_0) = L(v)$, per ogni direzione v di \mathbb{R}^n .**
- Il vettore gradiente di una funzione differenziabile in un punto indica la direzione ed i verso di massima pendenza del grafico della funzione nel punto.
- Esempio: determinazione della direzione di massima crescita di una funzione (di due variabili) in un punto.
- Funzioni composte.
- **Teorema di derivazione delle funzioni composte (regola della catena).**
- Esempio.
- Derivate successive.
- Derivate seconde.
- Matrice hessiana per una funzione di n variabili.
- Caso $n=2$.
- **Teorema di Schwarz (per funzioni di due variabili).**
- Osservazione: la sola esistenza (e non la continuità) delle derivate seconde miste in un punto non assicura la possibilità di poter invertire l'ordine di derivazione.
- Se $f \in C^2$ su A aperto allora la matrice hessiana è simmetrica.
- Formula di Taylor e differenziale secondo.
- Segmento in \mathbb{R}^n di estremi due punti (vettori) di \mathbb{R}^n . Sia $f : A \rightarrow \mathbb{R}$ con A aperto di \mathbb{R}^n di classe C^k con k naturale.
- **Considerati x e $x+h$ in \mathbb{R}^n con h diverso da 0 (vettore nullo) e il segmento $[x, x+h]$ in \mathbb{R}^n contenuto in A consideriamo la funzione composta $F(t) = f(x+th) = f(x+th)$ per t nell'intervallo $[0, 1]$.**
- Se $f \in C^1$ su A , F è derivabile in $[0, 1]$ e $F'(t) = \langle \nabla f(x+th), h \rangle$ dove \langle, \rangle indica il prodotto scalare in \mathbb{R}^n .
- Se $f \in C^2$ su A , allora $F'(t)$ è ulteriormente derivabile e $F''(t)$ è un polinomio omogeneo di grado 2 nelle componenti h_1, \dots, h_n i cui coefficienti sono le derivate seconde della f .
- **Utilizzo della Formula di Taylor con resto secondo Lagrange per la F** (definita a partire dalla f con f di classe C^k) per determinare se $k=1$ Teorema di Lagrange per funzioni di n variabili di classe C^1

se $K=2$ Formula di Taylor al second'ordine con resto secondo Lagrange.

Se $K=2$ Formula di Taylor al second'ordine con resto secondo Peano (come o-piccolo).

- Definizione di punto di min/max relativo o locale per funzioni reali su domini D (su aperti) di \mathbb{R}^n .
- Punti di min/max stretto e punti di min /max assoluti o globali.
- Problemi di ottimizzazione.
- **Teorema di Fermat per funzioni di n variabili.**
Punti critici o stazionari per funzioni differenziabili.
L'essere punto critico(stazionario) è C.N. per essere punto di estremo (min /max) relativo per la funzione.
Non tutti i punti critici sono punti di minimo o massimo.
Definizione di punto di sella o di colle.
- Classificazione dei punti critici: il test dell'hessiana.
- Test dell'hessiana per funzioni di due variabili reali definite su aperti del piano.
- Forme quadratiche in \mathbb{R}^n . Forme quadratiche e matrici simmetriche associate.
- Segno di una forma quadratica.
- Forma quadratica definita positiva, negativa e indefinita.
- Forma quadratica associata alla matrice hessiana.
- Studio segno forma quadratica mediante lo studio del segno degli autovalori della matrice associata.
- Ancora sulle forme quadratiche e matrici simmetriche associate.
- Segno di una forma quadratica.
- Forma quadratica definita positiva, negativa e indefinita.
- Studio segno forma quadratica mediante lo studio del segno degli autovalori della matrice associata. Esempi ed esercizi: classificazione dei punti critici di funzioni i due variabili.
- Massimi e minimi su domini chiusi e limitati (compatti) del piano.
- Teorema di Weierstrass.
- Esempi ed esercizi.
- Massimi e minimi vincolati.
- Teorema dei moltiplicatori di Lagrange.
- Funzione Lagrangiana.
- Esempi ed esercizi.
- Integrazione multipla per funzioni in piu' variabili.
- Integrali doppi su rettangoli del piano.
- Definizione di integrabilità secondo Riemann per una funzione limitata su un rettangolo R del piano con $R=[a,b] \times [c,d]$.
- Somme inferiori e somme superiori di tale f su suddivisioni del rettangolo.
- Ogni funzione continua su R è ivi integrabile.
- Formule di riduzione per funzioni continue su rettangoli.
- Integrazione su regioni più generali.
- Definizione di integrale doppio di una funzione limitata su un dominio limitato del piano.
- Sottoinsiemi limitati del piano misurabili secondo Peano Jordan. Misura (area) di un insieme misurabile secondo P-J.
- Esempio di insieme del piano non misurabile secondo P-J: Quadrato con entrambe le coordinate razionali.
- Proprietà dell'integrale doppio: linearità, monotonia, integrazione della funzione valore assoluto di f se è integrabile.
- Integrazione su regioni semplici del piano.

- Regioni y e x -semplici.
- Area o misura di regioni semplici.
- Formule di riduzione per integrazione di funzioni continue su insiemi semplici.
- Esempi ed esercizi.
- Calcolo di integrali doppi mediante la formula di riduzione.
- Proprietà di additività per gli integrali rispetto al dominio di integrazione.
- Domini semplicemente decomponibili.
- Cambiamento di variabile negli integrali doppi.
- Trasformazioni di coordinate nel piano.
- Coordinate polari.
- Trasformazioni regolari.
- **Matrice jacobiana associata alla trasformazione.**
- Teorema di cambiamento variabili (mediante coordinate polari) integrali doppi.
- Dischi, corone e settori nel piano corrispondono a rettangoli polari nel piano polare.
- Esempi ed esercizi.