# Universidad Nacional Autónoma de México Facultad de ingeniería

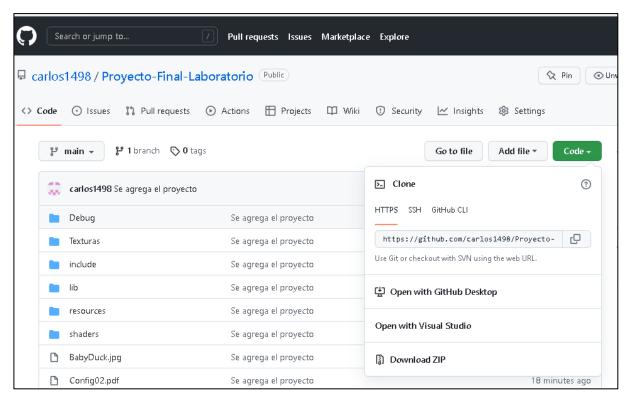
Manual de Usuario

Computación Grafica e Interacción Humano Computadora

2022-2

Martínez Ortiz Carlos Daniel Grupo:02 Puede acceder al repositorio que contiene el proyecto en el siguiente enlace: <a href="https://github.com/carlos1498/Proyecto-Final-Laboratorio.git">https://github.com/carlos1498/Proyecto-Final-Laboratorio.git</a> .

Si se desea descargar el proyecto completo con todos sus componentes, se deberá ir a la rama main del repositorio, hacer clic en el botón verde y escoger la opción "Descargar Zip", así como se ve en la imagen:



Antes de poder compilar el proyecto en Visual Studio, se tiene que configurar el mismo, para esto se puede apoyar en el archivo llamado "Configuración". Este archivo puede encontrarlo en la rama main del repositorio.

Si usted no desea hacer toda esta configuración para poder probar el recorrido virtual, puede hacer uso del archivo ejecutable del mismo, este se llama "practica3", y se encuentra en la carpeta Proyecto Final Laboratorio, del proyecto. Así como se ve en la imagen de abajo:

Debug	12/05/2022 06:13	Carpeta de archivos	
linclude	12/05/2022 06:13	Carpeta de archivos	
<u></u> lib	12/05/2022 06:14	Carpeta de archivos	
ll resources	12/05/2022 06:14	Carpeta de archivos	
shaders	12/05/2022 06:14	Carpeta de archivos	
Texturas	12/05/2022 06:14	Carpeta de archivos	
🚳 assimp-vc141-mtd.dll	25/04/2020 05:07	Extensión de la apl	13,064 KB
BabyDuck.jpg	19/09/2021 10:47	Imagen JPEG	13 KB
amera.h	16/11/2020 11:45	Archivo H	4 KB
🙎 Config02.pdf	14/03/2022 09:50	Foxit PhantomPD	103 KB
ConfiguracionFinal.pdf	13/06/2021 10:36	Foxit PhantomPD	134 KB
Final.cpp	12/05/2022 05:47	Archivo CPP	42 KB
Final_1.cpp	01/05/2022 10:40	Archivo CPP	26 KB
■ glad.c	22/04/2020 11:24	Archivo C	111 KB
⊚ glew32.dll	09/01/2019 09:55	Extensión de la apl	381 KB
⊚ glfw3.dll	09/01/2019 09:56	Extensión de la apl	70 KB
practica3.exe	12/05/2022 05:48	Aplicación	930 KB
practica3.vcxproj	03/05/2022 09:33	Archivo VCXPROJ	8 KB

#### **Desarrollo:**

### Teclas para manipular el recorrido:

```
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_ESCAPE) == GLFW_PRESS)
    glfwSetWindowShouldClose(window, true);
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_W) == GLFW_PRESS)
    camera.ProcessKeyboard(FORWARD, (float)deltaTime);
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_S) == GLFW_PRESS)
    camera.ProcessKeyboard(BACKWARD, (float)deltaTime);
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_A) == GLFW_PRESS)
    camera.ProcessKeyboard(LEFT, (float)deltaTime);
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_D) == GLFW_PRESS)
    camera.ProcessKeyboard(RIGHT, (float)deltaTime);
```

Tecla	Función  Mueve la cámara hacia adelante  Mueve la cámara hacia atrás		
W			
S			
Α	Mueve la cámara hacia a la izquierda		
D	Mueve la cámara hacia la derecha		

### Teclas para activar animaciones:

Tecla	Función			
P	Activa la animación del vuelo del			
	helicóptero			

Р	Activa la animación del movimiento del		
	Jeep		
SPACE	Activa la animación del barco en el ma		
	La animación de las personas bailando		
	es automática.		

Si el usuario desea crear sus propias animaciones, puede con las siguientes teclas:

```
//To Configure Model
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_Y) == GLFW_PRESS)
    posZ++;
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_H) == GLFW_PRESS)
    posZ--;
if (glfwGetKey(window, GLFW KEY G) == GLFW PRESS)
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_J) == GLFW_PRESS)
    posX++;
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_M) == GLFW_PRESS)
    posY--;
if (glfwGetKey(window, GLFW KEY N) == GLFW PRESS)
    posY++;
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_X) == GLFW_PRESS)
    rotRodIzq--;
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_C) == GLFW_PRESS)
    rotRodIzq++;
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_V) == GLFW_PRESS)
    giroMonito--;
if (glfwGetKey(window, GLFW_KEY_B) == GLFW_PRESS)
    giroMonito++;
```

Tecla	Función				
Υ	Aumenta la posición en el eje Z en				
	positivo, del modelo del helicóptero y				
	del jeep				
Н	Aumenta la posición en el eje Z en				
	negativo, del modelo del helicóptero y				
	del jeep				
J	Aumenta la posición en el eje X en				
	positivo, del modelo del helicóptero y				
	del jeep				
G	Aumenta la posición en el eje X en				
	negativo, del modelo del helicóptero y				
	del jeep				
M	Aumenta la posición en el eje Y en				
	negativo, del modelo del helicóptero y				
	del jeep				

N	Aumenta la posición en el eje Y en	
	positivo, del modelo del helicóptero y	
	del jeep	
X	Hace girar las hélices del helicóptero y	
	las llantas del jeep en sentido positivo	
С	Hace girar las hélices del helicóptero y	
	las llantas del jeep en sentido negativo	
V	Permite a los modelos del Helicóptero	
	y del jeep girar en sentido negativo	
В	Permite a los modelos del Helicóptero	
	y del jeep girar en sentido positivo	
L	Para salvar cada frame de la	
	animación de los modelos	
P	Reproduce la animación, con los	
	frames salvados	

## Modelo del bote que se anima con la tecla **SPACE**:



Modelo del helicóptero que se anima con la tecla P:



Modelo del Jeep que se anima con la tecla P:



Animación de las personas bailando, es automática por lo que no hay necesidad de oprimir alguna tecla.



## Cronograma de actividades:

Week 1 (28 de marzo 2022)	Week 2 (4 de abril de 2022)	Week 3 (11 de abril de 2022)		de abril 2022)			Week 8 (16 de Mayo de 2022)
	de marzo	de marzo de abril de	de marzo de abril de de abril de	de marzo de abril de de abril de	de marzo de abril de de abril de de abril	de marzo de abril de de abril de de abril de Mayo de	de marzo de abril de de abril de de abril de Mayo de de mayo de