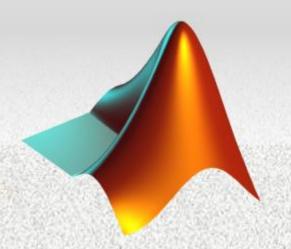
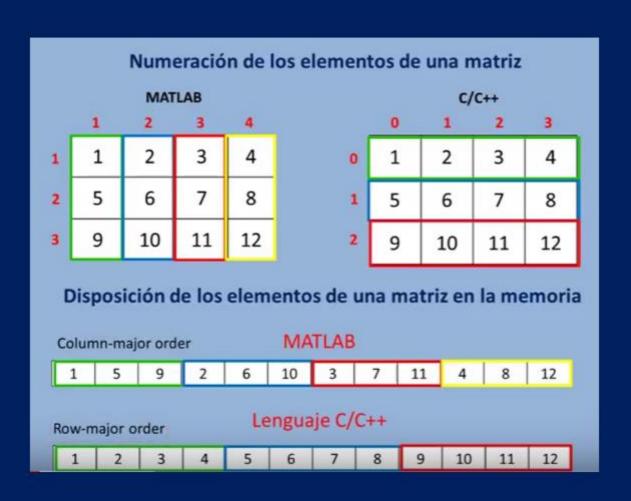


MATLAB R2017a



Maria Pimentel Herrera uni.kernel@gmail.com



OPERADORES ARITMÉTICOS

Operador	Función	nción Definición	
+	plus	Suma	
-	minus	Resta	
*	mtimes	Multiplicación	
•	transpose	Traspuesta	
۸	mpower	Potenciación	
\	mldivide	División-izquierda	
1	mrdivide	División-derecha	

M-File: s031.m

```
clear all; %eliminando todas las
variables definidas
home; %ubica cursor en la parte
superior de la pantalla
%Definiendo y quardando variable
disp('Definiendo MATRICES')
A=[1 \ 2 \ 3; \ 4 \ 5 \ 6; \ 7 \ 8 \ 9]
B=[2 -4 6; 8 -1 0; 7 4 7]
save var3
```

M-File: s032.m

```
1
        %OPERADORES ARITMETICOS
       clear;
        load var3;
       clc;
       disp ('OPERACIONES CON MATRICES')
       disp('suma con un escalar')
       C=A+2, D=plus(A,2)
       disp('suma de matrices')
       C=A+B, D=plus(A,B)
10 -
       disp('diferencia con un escalar')
11 -
       C=A-1, D=minus(A,1)
        disp ('diferencia de maprices')
       C=A-B, D=minus(A,B
```

```
%OPERADORES ARITMETICOS
clear;
load var3;
clc;
disp('operaciones con matrices')
disp('suma con un escalar')
C=A+2, D=plus(A,2)
disp('suma de matrices')
C=A+B, D=plus(A,B)
disp('diferencia con un escalar')
C=A-1, D=minus(A,1)
disp('diferencia de matrices')
C=A-B, D=minus(A,B)
```

M-File: s033.m

```
%OPERADORES ARITMETICOS 2
disp('multiplicación de matrices')
C=A*B, D=mtimes(A,B)
disp('transpuesta conjugada de
matriz')
I=[2 \ 3+i \ 5-2i; \ 4 \ i \ 0; \ 1+i \ 3 \ 7],
C=(I)', D=ctranspose(I)
disp('transpuesta no conjugada de
matriz')
C=(I).', D=transpose(I)
disp('potenciación de matriz')
C=A^2 %C=A*A
D=mpower(A,2)
```

M-File: s034.m

```
1 %OPERADORES ARITMETICOS 3
2 %división derecha
3 - format rat;
4 - A, C=A/3, D=rdivide(A,3)
5 %división elemento a elemento
6 - A, B, C=A./B, D=rdivide(A,B)
7 %división izquierda
8 - C=B.\A, D=ldivide(B,A)
9 format
```

%OPERADORES ARITMETICOS 3

%división derecha

format rat;

A, C=A/3, D=rdivide(A,3)

%división elemento a elemento

A, B, C=A./B, D=rdivide(A,B)

%división izquierda

 $C=B.\A$, D=ldivide(B,A)

format

M-File: s035.m

```
1 %OPERADORES ELEMENTO A ELEMENTO
2 - A=[1 2 3 4 5], B=[1 -1 2 -1 1]
3 - disp('multiplicación elemento a elemento')
4 - C=A.*B, D=times(A,B)
5 - disp('potenciación elemento a elemento')
6 - C=A.^B, D=power(A,B)
```

%OPERADORES ELEMENTO A ELEMENTO

A=[1 2 3 4 5], B=[1 -1 2 -1 1] disp('multiplicación elemento a elemento')

C=A.*B, D=times(A,B)

disp('potenciación elemento a
elemento')

 $C=A.^B$, D=power(A,B)

Sistema de ecuaciones lineales

Operadores para resolver sistema de ecuaciones lineales

Operator	Linear Equation	Syntax	Equivalent Syntax Using \
Backslash (\)	A * x = B	x = A \ B	Not applicable
Slash (/)	x * A = B	x = B / A	x = (A'\B')'

Solución de sistemas de ecuaciones lineales Ax=b

donde:

x y b son vectores columna (b conocido)

A es una matriz cuadrada invertible

$$A(n,n) * x(n,1) = b(n,1)$$

Solución

$$inv(A(n,n)) * A(n,n) * x(n,1) = inv(A(n,n)) * b(n,1)$$

$$x(n,1) = inv(A(n,n)) * b(n,1)$$

M-File: s036.m

```
A = [2 -1 1; 1 1 0; 0 1 -3]
b = [3; 3; -7]
Ainv=inv(A), M=A*Ainv
disp('1ra. forma')
x=inv(A)*b
disp('2da. forma')
x=A\setminus b
% Operador mas inteligente y general:
 no es necesario ser invertible
cuadrada, -/
```

Solución de sistemas de ecuaciones lineales xA=b

donde:

x y b son vectores fila (b conocido)

A es una matriz cuadrada invertible

$$x(1,n) * A(n,n)=b(1,n)$$

Solución

$$x(1,n) * A(n,n)* inv(A(n,n)) = b(1,n)* inv(A(n,n))$$

$$x(1,n) = b(1,n)* inv(A(n,n))$$

M-File: s037.m

```
A=[4 -2 6; 2 8 2; 6 10 3], b=[8 4 0]
disp('1ra. forma')
x=b*inv(A)
disp('2da. forma')
x=b/A
format;
```

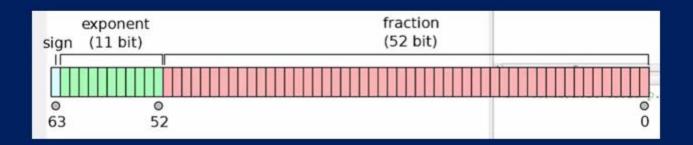
Definición de variables

Double

- Matlab es un programa preparado para trabajar con vectores y matrices como caso particular también trabaja con variables escalares - matrices de dimensión 1
- Siempre trabaja con doble precisión, es decir guardando en 8 bytes = 64 bits
- Double = números reales de doble precisión

Double 🖒 8 bytes 🖒 64 bits

- Double = números reales de doble precisión
- 1er bit es para el signo 0=+, 1=-
- siguientes 11 bits son para la potenciación
- los restantes 52 bits es para la fracción



Error de calculo

```
1/0 %Inf o inf = infinito
```

0/0 %NaN no es un numero

inf/inf %NaN

NaN+5 %NaN

Inf+5 %Inf

Operaciones útiles de como flotante

 eps = devuelve la diferencia entre 1 y el numero de coma flotante inmediatamente superior, es decir representa el número más pequeño que puede sumar a 1.

$$(1.0 + eps) > 1.0$$

 representa la exactitud relativa de la aritmética del computador da una idea de la precisión o del numero de cifras almacenadas eps % 2.2204e-016

%devuelve el número más pequeño con el que se puede trabajar

realmin % 2.2251e-308

%devuelve el número más grande con el que se puede trabajar

realmax % 1.7977e+308

Integer, float y logical

```
% ahorrar memoria 8, 16, 32 y 64
bits con signo o sin signo
a=int32(5) % entero de 32 bit
A=[4 5 6; 7 8 9] %Double
B=int32(A) % entero de 32 bit ocupa
la mitad

Número de bytes de bits (Con signo)

Tipo de entero (Sin signo)
```

8

16

32

64

1

2

4

int8

int16

int32

int64

uint8

uint16

uint32

uint64

```
% valor mas pequeño que puede formarse
intmin('int8') %-128
intmin('int16') %-32768
intmin('int32') %-2147483648
intmin('int64') %-9223372036854775808
```

```
% valor mas grande que puede formarse
intmax('int8') %127
intmax('int16') %32767
intmax('int32') %2147483647
intmax('int64') %9223372036854775807
```