

ALGORITHMEN UND DATENSTRUKTUREN

DER DIJKSTRA-ALGORITHMUS

Eric Kunze

`eric.kunze@mailbox.tu-dresden.de`

TU Dresden, 03.03.2020

Algorithmus von DIJKSTRA

SETTING [3]

gegeben:

- ▶ gerichteter, gewichteter Graph $G = (V, E, c)$ mit
 - ▷ $V = \{1, \dots, n\}$
 - ▷ $c(v) \geq 0$ für alle $v \in V$ (nichtnegative Kantengewichte)
- ▶ Startknoten s (*Quelle*)

Ziel:

- ▶ kürzeste Entfernung von s nach v für alle $v \in V$

Idee:

- ▶ Wir kennen einen kürzesten Weg p von s nach v .
- ▶ Verlängerung von p um eine Kante (v, v')
- ▶ Wir erhalten einen kürzesten Weg von s nach v' .

Theorem

Für jeden kürzesten Weg $p = (v_0, v_1, \dots, v_k)$ von v_0 nach v_k ist jeder Teilweg (v_i, \dots, v_j) mit $1 \leq i < j \leq k$ auch ein kürzester Weg von v_i nach v_j .

Beweis (nach [1]). Sei p wie oben ein kürzester Weg. Angenommen es gäbe einen Teilweg (u, \dots, v) , der kein kürzester Weg ist. Dann gibt es also einen kürzeren Weg $(u, w_1, \dots, w_\ell, v)$ von u nach v . Dann wäre aber auch der Weg $p' = (v_1, \dots, u, w_1, \dots, w_\ell, v, \dots, v_k)$ von v_1 nach v_k kürzer als p im Widerspruch zur Optimalität von p . Also muss auch der Weg (u, \dots, v) optimal sein. \square

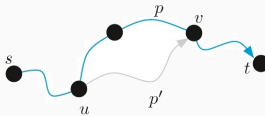


Abbildung 1: Teilwege von optimalen Wegen sind wieder optimal. [1]

Notation.

- ▶ M ... Menge der Knoten, zu der ein kürzester Weg bekannt ist
- ▶ $p(v_k)$... Vorgänger von v_k auf dem kürzesten Weg nach v_k
- ▶ $d(v_k)$... Länge des (bisher) kürzesten Weges zu v_k

Initialisierung.

- ▶ $M = \{s\}$
- ▶ $d(s) = 0$
- ▶ für $v \neq s$ setze

$$p(v) := \begin{cases} s & \text{für } (s, v) \in E \\ 0 & \text{für } (s, v) \notin E \end{cases} \quad d(v) := \begin{cases} c(s, v) & \text{für } (s, v) \in E \\ +\infty & \text{für } (s, v) \notin E \end{cases}$$

1. Bestimme $u \notin M$ mit $d(u) = \min \{d(v) : v \notin M\}$.
 - ▷ Falls $d(u) = +\infty$, dann STOP (kein neuer Weg möglich)
 - ▷ Andernfalls setze $M := M \cup \{u\}$
2. Für alle $v \notin M$ mit $(u, v) \in E$:
falls $d(v) > d(u) + c(u, v)$ (also ein kürzerer Weg ist gefunden),
dann setze $d(v) = d(u) + c(u, v)$ und $p(v) = u$
3. Falls $M \neq V$, gehe zu Schritt 1. Sonst STOP.

BEISPIEL

Wir notieren die notwendigen Informationen als Tripel

$$\left(\begin{array}{l} \text{Knotennummer, Entfernung von der Quelle, Vorgängerknoten} \\ v_k, \quad d(v_k), \quad p(v_k) \end{array} \right)$$

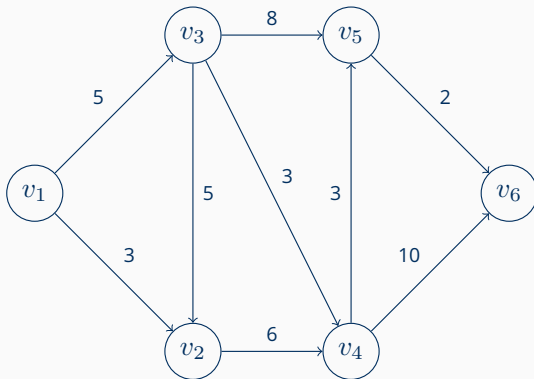


Abbildung 2: Graph $G = (V, E, c)$

gewählt	Menge der Randknoten
$(v_1, 0, -)$	$\{(\underline{v_2, \mathbf{3}}, v_1), (v_3, 5, v_1)\}$
$(v_2, 3, v_1)$	$\{(\underline{v_3, \mathbf{5}}, v_1), (v_4, 9, v_2)\}$
$(v_3, 5, v_1)$	$\{(\underline{v_4, \mathbf{8}}, v_3), (v_5, 13, v_3)\}$
$(v_4, 8, v_3)$	$\{(\underline{v_5, \mathbf{11}}, v_4), (v_6, 18, v_4)\}$
$(v_5, 11, v_4)$	$\{(\underline{v_6, \mathbf{13}}, v_5)\}$
$(v_6, 13, v_5)$	\emptyset

REKONSTRUKTION DES KÜRZESTEN WEGES

Wir betrachten beispielhaft den Weg von v_1 nach v_5 .

- ▶ Es ist $d(v_5) = 11$, d.h. der kürzeste Weg von v_1 zu v_5 ist 11 Einheiten lang.
- ▶ Es gilt $p(v_5) = v_4$. Wir betrachten weiter die Vorgänger-Funktion:

$$p(v_5) = v_4 \quad \leftarrow \quad p(v_4) = v_3 \quad \leftarrow \quad p(v_3) = v_1$$

Somit ist der kürzeste Weg von v_1 zu v_5 also gegeben durch

$$v_1 \rightarrow v_3 \rightarrow v_4 \rightarrow v_5$$

EINE ANDERE ART DER DOKUMENTATION

$p =$	0	v_1	v_1	v_2 v_3	v_3 v_4	v_4 v_5
	v_1	v_2	v_3	v_4	v_5	v_6
$d =$	<u>0</u>	∞	∞	∞	∞	∞
		<u>3</u>	5	∞	∞	∞
			<u>5</u>	9	∞	∞
				<u>8</u>	13	∞
					<u>11</u>	18
						<u>13</u>

Algorithmus von FORD-MOORE

gegeben:

- ▶ gerichteter, gewichteter Graph $G = (V, E, c)$ mit
 - ▷ $V = \{1, \dots, n\}$
 - ▷ *beliebiger* Funktion $c: E \rightarrow \mathbb{R}$ (auch negative Gewichte)
- ▶ Startknoten $s \in V$

gesucht:

- ▶ *längste* Wege von $s \in V$ zu allen anderen Knoten

naive Idee:

- ▶ Dijkstra-Algorithmus für $G' = (V, E, -c)$
- ▶ Problem: negative Kantengewichte nicht zulässig
- ▶ Ausweg: Algorithmus von FORD & MOORE

Algorithmus von FORD/MOORE:

1. Wähle $s \in V$ als Startknoten und setze $d(s) = 0$, sowie

$$p(v) := \begin{cases} s & (s, v) \in E \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \quad d(v) := \begin{cases} c(s, v) & (s, v) \in E \\ -\infty & \text{sonst} \end{cases}$$

für alle $s \neq v$. Definiere außerdem

$A := \{s\} \cup \{v \in V : (s, v) \in E\}$, $B := \emptyset$ und $k := 1$.

2. Falls $A = \emptyset$ oder $k = |V|$, dann STOP.
3. Für alle $u \in A$ und alle $v \in V$ mit $(u, v) \in E$: falls $d(v) < d(u) + c(u, v)$, dann setze $d(v) = d(u) + c(u, v)$ und $p(v) = u$ sowie $B := B \cup \{v\}$.
4. Setze $A = B$, $B = \emptyset$, $k := k + 1$ und gehe zu Schritt 1.



BÜSING, C. :

Graphen- und Netzwerkoptimierung.

Heidelberg : Spektrum Akademischer Verlag, 2010. –
ISBN 9783827424228



MARTINOVIC, J. :

Optimierung.

Vorlesungsmitschrift, Januar 2020



VOGLER, H. :

Algorithmen, Datenstrukturen und Programmierung.

Vorlesungsskript, September 2018