Lógica Computacional y Demostración Automática

Carlos Areces

areces@loria.fr
http://www.loria.fr/~areces

INRIA Nancy Grand Est, France

Diciembre 2008

Las lógicas para la descripción (description logics, DL) son lenguajes formales especialmente diseñados para la representación del conocimiento.

- Las lógicas para la descripción (description logics, DL) son lenguajes formales especialmente diseñados para la representación del conocimiento.
- Descienden originalmente del trabajo en redes semánticas (semantic networks) de Quillian y el paradigma de Frames de Minsky.

- Las lógicas para la descripción (description logics, DL) son lenguajes formales especialmente diseñados para la representación del conocimiento.
- Descienden originalmente del trabajo en redes semánticas (semantic networks) de Quillian y el paradigma de Frames de Minsky.
- Las principales características de estos lenguajes son:
 - Un lenguaje simple de usar (una extensión del lenguaje proposicional, sin variables de estado);

- Las lógicas para la descripción (description logics, DL) son lenguajes formales especialmente diseñados para la representación del conocimiento.
- Descienden originalmente del trabajo en redes semánticas (semantic networks) de Quillian y el paradigma de Frames de Minsky.
- Las principales características de estos lenguajes son:
 - Un lenguaje simple de usar (una extensión del lenguaje proposicional, sin variables de estado);
 - Que incluye una noción restringida de cuantificación;

- Las lógicas para la descripción (description logics, DL) son lenguajes formales especialmente diseñados para la representación del conocimiento.
- Descienden originalmente del trabajo en redes semánticas (semantic networks) de Quillian y el paradigma de Frames de Minsky.
- Las principales características de estos lenguajes son:
 - Un lenguaje simple de usar (una extensión del lenguaje proposicional, sin variables de estado);
 - Que incluye una noción restringida de cuantificación;
 - Con operadores especialmente elegidos para facilitar la creación de definiciones;

- Las lógicas para la descripción (description logics, DL) son lenguajes formales especialmente diseñados para la representación del conocimiento.
- Descienden originalmente del trabajo en redes semánticas (semantic networks) de Quillian y el paradigma de Frames de Minsky.
- Las principales características de estos lenguajes son:
 - Un lenguaje simple de usar (una extensión del lenguaje proposicional, sin variables de estado);
 - Que incluye una noción restringida de cuantificación;
 - Con operadores especialmente elegidos para facilitar la creación de definiciones:
 - Con un buen balance entre expresividad y tratabilidad;

- Las lógicas para la descripción (description logics, DL) son lenguajes formales especialmente diseñados para la representación del conocimiento.
- Descienden originalmente del trabajo en redes semánticas (semantic networks) de Quillian y el paradigma de Frames de Minsky.
- Las principales características de estos lenguajes son:
 - Un lenguaje simple de usar (una extensión del lenguaje proposicional, sin variables de estado);
 - Que incluye una noción restringida de cuantificación;
 - Con operadores especialmente elegidos para facilitar la creación de definiciones:
 - Con un buen balance entre expresividad y tratabilidad;
 - Que cuenta con sistemas de inferencia altamente optimizados.

En una DL tenemos operadores para construir definiciones usando conceptos, roles e individuos:

▶ Los conceptos corresponden a subconjuntos del universo.

En una DL tenemos operadores para construir definiciones usando conceptos, roles e individuos:

- ▶ Los conceptos corresponden a subconjuntos del universo.
- Los roles corresponden a relaciones binarias en el universo.

En una DL tenemos operadores para construir definiciones usando conceptos, roles e individuos:

- Los conceptos corresponden a subconjuntos del universo.
- Los roles corresponden a relaciones binarias en el universo.
- Los individuos corresponden to elementos del universo.

Ejemplo: El "Padre Contento"



```
\begin{aligned} & \text{Conceptos} = \{ \text{ Hombre}, \text{ Mujer}, \text{ Contento}, \text{ Rico} \} \\ & \text{Roles} = \{ \text{ tiene-hijo} \} \\ & \text{PadreContento} \equiv & \text{Hombre} \; \sqcap \\ & \exists \text{ tiene-hijo.Hombre} \; \sqcap \\ & \exists \text{ tiene-hijo.Mujer} \; \sqcap \\ & \forall \text{ tiene-hijo.(Contento} \; \sqcup \text{ Rico}) \end{aligned}
```

carlos: PadreContento

- Bases de conocimiento terminológicas y ontologías
 - DLs fueron desarrolladas para esta tarea
 - Especialmente útiles como lenguaje de definición y mantenimiento de ontologías

- Bases de conocimiento terminológicas y ontologías
 - DLs fueron desarrolladas para esta tarea
 - Especialmente útiles como lenguaje de definición y mantenimiento de ontologías
- Applicaciones en Bases de Datos
 - DLs pueden capturar la semantica de varias metodologías de modelado en BD e.g., diagramas de ER, UML, etc
 - los motores de inferencia DL pueden usarse para proveer soporte durante el diseño de diagramas, mantenimiento y consulta

- Web Semántica
 - Agregar 'markup semántico' a la información en la web
 - Este markup usaría repositorios de ontologías como repositorio común de definiciones con una semántica clara
 - los motores de inferencia DL se usarían para el desarrollo, mantenimiento y fusión de estas ontologías y para la evalucion dynámica de recursos (e.g., búsqueda).

- Web Semántica
 - Agregar 'markup semántico' a la información en la web
 - Este markup usaría repositorios de ontologías como repositorio común de definiciones con una semántica clara
 - los motores de inferencia DL se usarían para el desarrollo, mantenimiento y fusión de estas ontologías y para la evalucion dynámica de recursos (e.g., búsqueda).
- Linguística Computacional
 - Muchas tareas en linguística computacional requieren inferencia y 'background knowledge': desde tareas puntuales como resolución de referencias a problemas generales como question-answering.
 - En ciertos casos, el poder expresivo ofrecido por DLs es suficiene y no necesitamos recurrir a LPO.

▶ El lenguaje se define en tres niveles.

- ▶ El lenguaje se define en tres niveles.
 - Conceptos: Por un lado construimos conceptos complejos usando conceptos (atómicos o creados via definición) y roles: E.g., ∃tiene-hijo.Hombre

- El lenguaje se define en tres niveles.
 - Conceptos: Por un lado construimos conceptos complejos usando conceptos (atómicos o creados via definición) y roles: E.g., ∃tiene-hijo.Hombre

- El lenguaje se define en tres niveles.
 - Conceptos: Por un lado construimos conceptos complejos usando conceptos (atómicos o creados via definición) y roles: E.g., ∃tiene-hijo.Hombre

 - Aserciones: Podemos asignar conceptos o roles a elementos particulares de nuestro modelo: E.g., carlos:¬PadreContento

- El lenguaje se define en tres niveles.
 - Conceptos: Por un lado construimos conceptos complejos usando conceptos (atómicos o creados via definición) y roles: E.g., ∃tiene-hijo.Hombre

 - Aserciones: Podemos asignar conceptos o roles a elementos particulares de nuestro modelo: E.g., carlos:¬PadreContento
- ► Una base de conocimiento es un par ⟨D, A⟩ con D un conjunto de definiciones (la "T-Box") y A un conjunto de aserciones (la "A-Box").

- Un concepto puede ser
 - ▶ ⊤, el concepto trivial, del que todo elemento es miembro.

- Un concepto puede ser
 - ▶ ⊤, el concepto trivial, del que todo elemento es miembro.
 - ► Un concepto atómico: Hombre, Mujer

- Un concepto puede ser
 - ▶ ⊤, el concepto trivial, del que todo elemento es miembro.
 - Un concepto atómico: Hombre, Mujer
 - Operadores booleanos: Si C y D son conceptos entonces los siguientes son conceptos

 $C \sqcap D$ la conjunción de C y D Rico \sqcap Apuesto

- Un concepto puede ser
 - ▶ ⊤, el concepto trivial, del que todo elemento es miembro.
 - Un concepto atómico: Hombre, Mujer
 - Operadores booleanos: Si C y D son conceptos entonces los siguientes son conceptos

```
C \sqcap D la conjunción de C y D Rico \sqcap Apuesto C \sqcup D la disjunción de C y D Rico \sqcup Apuesto
```

- Un concepto puede ser
 - ▶ ⊤, el concepto trivial, del que todo elemento es miembro.
 - Un concepto atómico: Hombre, Mujer
 - Operadores booleanos: Si C y D son conceptos entonces los siguientes son conceptos

```
C \sqcap D la conjunción de C y D Rico \sqcap Apuesto C \sqcup D la disjunción de C y D Rico \sqcup Apuesto \neg C la negación de C \negPolitico
```

- Un concepto puede ser
 - ▶ ⊤, el concepto trivial, del que todo elemento es miembro.
 - Un concepto atómico: Hombre, Mujer
 - Operadores booleanos: Si C y D son conceptos entonces los siguientes son conceptos

```
C \sqcap D la conjunción de C y D Rico \sqcap Apuesto C \sqcup D la disjunción de C y D Rico \sqcup Apuesto \neg C la negación de C \neg Politico
```

 Operadores relacionales: Si C es un concepto y R es un role, los siguientes son conceptos

 $\forall R.C$ todo elem. acc. via R está en C \forall hijo-de.Mujer

- Un concepto puede ser
 - ▶ ⊤, el concepto trivial, del que todo elemento es miembro.
 - Un concepto atómico: Hombre, Mujer
 - Operadores booleanos: Si C y D son conceptos entonces los siguientes son conceptos

```
C \sqcap D la conjunción de C y D Rico \sqcap Apuesto C \sqcup D la disjunción de C y D Rico \sqcup Apuesto \neg C la negación de C \neg Politico
```

 Operadores relacionales: Si C es un concepto y R es un role, los siguientes son conceptos

```
\forall R.C todo elem. acc. via R está en C \forall hijo-de.Mujer \exists R.C un elem. acc. via R está en C \exists hijo-de.Mujer
```

Construcción de Definiciones

Construcción de Definiciones

La T-Box es una lista de definiciones.

Construcción de Definiciones

La T-Box es una lista de definiciones.

Dados dos conceptos C y D, hay dos tipos de definiciones:

▶ Definiciones Parciales: C ⊆ D. Las condiciones indicadas en C son suficientes para calificar a los elementos de C como miembros de D, pero no son condiciones necesarias: o vice-versa.

La T-Box es una lista de definiciones.

Dados dos conceptos C y D, hay dos tipos de definiciones:

Definiciones Parciales: C ⊆ D. Las condiciones indicadas en C son suficientes para calificar a los elementos de C como miembros de D, pero no son condiciones necesarias; o vice-versa.

 \exists hijo-de.Hombre \sqcap \exists hijo-de.Mujer \sqsubseteq PadreOcupado (condición suficiente)

La T-Box es una lista de definiciones.

Dados dos conceptos C y D, hay dos tipos de definiciones:

Definiciones Parciales: C ⊆ D. Las condiciones indicadas en C son suficientes para calificar a los elementos de C como miembros de D, pero no son condiciones necesarias; o vice-versa.

\exists hijo-de.Hombre \sqcap \exists hijo-de.Mujer	PadreOcupado	(condición suficiente)
PadreOcupado	∃hijo-de.⊤	(condición necesaria

La T-Box es una lista de definiciones.

Dados dos conceptos C y D, hay dos tipos de definiciones:

▶ Definiciones Parciales: C

D. Las condiciones indicadas en C son suficientes para calificar a los elementos de C como miembros de D, pero no son condiciones necesarias; o vice-versa.

\exists hijo-de.Hombre \sqcap \exists hijo-de.Mujer	PadreOcupado	(condición suficiente)
PadreOcupado	∃hijo-de.⊤	(condición necesaria)

▶ Definiciones Totales: $C \equiv D$. Las condiciones indicadas en D son necesarias y suficientes para calificar a los elementos de D como miembros de C. Los conceptos C y D son equivalentes.

La T-Box es una lista de definiciones.

Dados dos conceptos C y D, hay dos tipos de definiciones:

▶ Definiciones Parciales: C

D. Las condiciones indicadas en C son suficientes para calificar a los elementos de C como miembros de D, pero no son condiciones necesarias; o vice-versa.

\exists hijo-de.Hombre \sqcap \exists hijo-de.Mujer	PadreOcupado	(condición suficiente)
PadreOcupado	∃hijo-de.⊤	(condición necesaria)

▶ Definiciones Totales: $C \equiv D$. Las condiciones indicadas en D son necesarias y suficientes para calificar a los elementos de D como miembros de C. Los conceptos C y D son equivalentes.

Abuela \equiv Mujer $\sqcap \exists$ hijo-de. \exists hijo-de. \top

Podemos "asignar propiedades" a elementos particulares de la situación que estamos describiendo en la A-Box.

Podemos "asignar propiedades" a elementos particulares de la situación que estamos describiendo en la A-Box.

Dados elementos a y b, un concepto C y una relacion R

Asignación de Elementos a Conceptos: a:C. Indica que el concepto C es applicable al elemento a. Es decir, todas las condiciones indicadas por C se aplican a a.

Podemos "asignar propiedades" a elementos particulares de la situación que estamos describiendo en la A-Box.

Dados elementos a y b, un concepto C y una relacion R

Asignación de Elementos a Conceptos: a:C. Indica que el concepto C es applicable al elemento a. Es decir, todas las condiciones indicadas por C se aplican a a.

carlos:Argentino

Podemos "asignar propiedades" a elementos particulares de la situación que estamos describiendo en la A-Box.

Dados elementos a y b, un concepto C y una relacion R

Asignación de Elementos a Conceptos: a:C. Indica que el concepto C es applicable al elemento a. Es decir, todas las condiciones indicadas por C se aplican a a.

carlos:Argentino carlos:(Argentino □ ∃vive-en.Europa)

Podemos "asignar propiedades" a elementos particulares de la situación que estamos describiendo en la A-Box.

Dados elementos a y b, un concepto C y una relacion R

Asignación de Elementos a Conceptos: a:C. Indica que el concepto C es applicable al elemento a. Es decir, todas las condiciones indicadas por C se aplican a a.

Asignación de Relaciones entre Elementos: (a, b):R. Indica que los elementos a y b estan relacionados via el rol R.

Podemos "asignar propiedades" a elementos particulares de la situación que estamos describiendo en la A-Box.

Dados elementos a y b, un concepto C y una relacion R

Asignación de Elementos a Conceptos: a:C. Indica que el concepto C es applicable al elemento a. Es decir, todas las condiciones indicadas por C se aplican a a.

Asignación de Relaciones entre Elementos: (a, b):R. Indica que los elementos a y b estan relacionados via el rol R.

(carlos,nancy):vive-en

Sea CON un conjunto de conceptos atómicos, ROL un conjunto de roles y IND un conjunto de individuos.

Sea CON un conjunto de conceptos atómicos, ROL un conjunto de roles y IND un conjunto de individuos.

Una interpretación o un modelo para \mathcal{ALC} es un par

$$\mathcal{I} = \langle \Delta^{\mathcal{I}}, \cdot^{\mathcal{I}} \rangle$$
 tal que

 $ightharpoonup \Delta^{\mathcal{I}}$ es un conjunto no vacío arbitrario

Sea CON un conjunto de conceptos atómicos, ROL un conjunto de roles y IND un conjunto de individuos.

Una interpretación o un modelo para \mathcal{ALC} es un par

$$\mathcal{I} = \langle \Delta^{\mathcal{I}}, \cdot^{\mathcal{I}} \rangle$$
 tal que

- $ightharpoonup \Delta^{\mathcal{I}}$ es un conjunto no vacío arbitrario
- ▶ .^T es una función de interpretación de conceptos atómicos, roles e individuos tal que

$$C^{\mathcal{I}} \subseteq \Delta^{\mathcal{I}}$$
 para $C \in \mathsf{CON}$

Sea CON un conjunto de conceptos atómicos, ROL un conjunto de roles y IND un conjunto de individuos.

Una interpretación o un modelo para \mathcal{ALC} es un par

$$\mathcal{I} = \langle \Delta^{\mathcal{I}}, \cdot^{\mathcal{I}} \rangle$$
 tal que

- $ightharpoonup \Delta^{\mathcal{I}}$ es un conjunto no vacío arbitrario
- ▶ .^T es una función de interpretación de conceptos atómicos, roles e individuos tal que

$$\mathcal{C}^\mathcal{I}\subseteq\Delta^\mathcal{I}$$
 para $\mathcal{C}\in\mathsf{CON}$ $\mathcal{R}^\mathcal{I}\subseteq\Delta^\mathcal{I} imes\Delta^\mathcal{I}$ para $\mathcal{R}\in\mathsf{ROL}$

Sea CON un conjunto de conceptos atómicos, ROL un conjunto de roles y IND un conjunto de individuos.

Una interpretación o un modelo para \mathcal{ALC} es un par

$$\mathcal{I} = \langle \Delta^{\mathcal{I}}, \cdot^{\mathcal{I}} \rangle$$
 tal que

- $ightharpoonup \Delta^{\mathcal{I}}$ es un conjunto no vacío arbitrario
- → ·^T es una función de interpretación de conceptos atómicos, roles e individuos tal que

$$C^{\mathcal{I}} \subseteq \Delta^{\mathcal{I}}$$
 para $C \in \mathsf{CON}$
 $R^{\mathcal{I}} \subseteq \Delta^{\mathcal{I}} imes \Delta^{\mathcal{I}}$ para $R \in \mathsf{ROL}$
 $a^{\mathcal{I}} \in \Delta^{\mathcal{I}}$ para $a \in \mathsf{IND}$

Sea CON un conjunto de conceptos atómicos, ROL un conjunto de roles y IND un conjunto de individuos.

Una interpretación o un modelo para \mathcal{ALC} es un par

$$\mathcal{I} = \langle \Delta^{\mathcal{I}}, \cdot^{\mathcal{I}} \rangle$$
 tal que

- $ightharpoonup \Delta^{\mathcal{I}}$ es un conjunto no vacío arbitrario
- ¿^T es una función de interpretación de conceptos atómicos, roles e individuos tal que

$$C^{\mathcal{I}} \subseteq \Delta^{\mathcal{I}}$$
 para $C \in \mathsf{CON}$
 $R^{\mathcal{I}} \subseteq \Delta^{\mathcal{I}} imes \Delta^{\mathcal{I}}$ para $R \in \mathsf{ROL}$
 $a^{\mathcal{I}} \in \Delta^{\mathcal{I}}$ para $a \in \mathsf{IND}$

(i.e., un modelo de DL no es otra cosa que un modelo de LPO para la signatura $\langle CON \cup ROL, \{\}, IND \rangle$)

Dado una interpretación $\mathcal I$ podemos definir la interpretación de un concepto arbitrario de \mathcal{ALC} recursivamente como

$$(\neg C)^{\mathcal{I}} := \Delta^{\mathcal{I}} \setminus C^{\mathcal{I}}$$

 $(C \cap D)^{\mathcal{I}} := C^{\mathcal{I}} \cap D^{\mathcal{I}}$

Dado una interpretación $\mathcal I$ podemos definir la interpretación de un concepto arbitrario de \mathcal{ALC} recursivamente como

$$(\neg C)^{\mathcal{I}} := \Delta^{\mathcal{I}} \setminus C^{\mathcal{I}}$$

 $(C \sqcap D)^{\mathcal{I}} := C^{\mathcal{I}} \cap D^{\mathcal{I}}$
 $(\exists R.C)^{\mathcal{I}} := \{i \mid \exists j.(i,j) \in R^{\mathcal{I}} \text{ y } j \in C^{\mathcal{I}}\}$

Dado una interpretación $\mathcal I$ podemos definir la interpretación de un concepto arbitrario de \mathcal{ALC} recursivamente como

$$(\neg C)^{\mathcal{I}} := \Delta^{\mathcal{I}} \setminus C^{\mathcal{I}}$$
 $(C \sqcap D)^{\mathcal{I}} := C^{\mathcal{I}} \cap D^{\mathcal{I}}$
 $(\exists R.C)^{\mathcal{I}} := \{i \mid \exists j.(i,j) \in R^{\mathcal{I}} \text{ y } j \in C^{\mathcal{I}}\}$
 $C \sqcup D \text{ es equivalente a } \neg (\neg C \sqcap \neg D) \text{ y}$
 $(\forall R.C) \text{ es equivalente a } \neg (\exists R.\neg C).$

Dada una interpretación \mathcal{I} decimos que

$$C^{\mathcal{I}} \subseteq D^{\mathcal{I}} \quad (C^{\mathcal{I}} = D^{\mathcal{I}})$$

Dada una interpretación \mathcal{I} decimos que

▶ \mathcal{I} satisface una definición parcial $C \sqsubseteq D$ (definición total $C \equiv D$) sii

$$C^{\mathcal{I}} \subseteq D^{\mathcal{I}} \quad (C^{\mathcal{I}} = D^{\mathcal{I}})$$

→ I satisface una T-Box T sii satisface todas las definiciones (parciales o totales) en T

Dada una interpretación \mathcal{I} decimos que

$$C^{\mathcal{I}} \subseteq D^{\mathcal{I}} \quad (C^{\mathcal{I}} = D^{\mathcal{I}})$$

- ▶ \mathcal{I} satisface una assercion a:C ((a, b):R) sii $a^{\mathcal{I}} \in C^{\mathcal{I}}$ (($a^{\mathcal{I}}, b^{\mathcal{I}}$) ∈ $R^{\mathcal{I}}$)

Dada una interpretación \mathcal{I} decimos que

$$C^{\mathcal{I}} \subseteq D^{\mathcal{I}} \quad (C^{\mathcal{I}} = D^{\mathcal{I}})$$

- ▶ \mathcal{I} satisface una assercion a:C ((a, b):R) sii $a^{\mathcal{I}} \in C^{\mathcal{I}}$ (($a^{\mathcal{I}}, b^{\mathcal{I}}$) ∈ $R^{\mathcal{I}}$)
- I satisface una A-Box A sii satisface todas las aserciones en A

Dada una interpretación \mathcal{I} decimos que

$$C^{\mathcal{I}} \subseteq D^{\mathcal{I}} \quad (C^{\mathcal{I}} = D^{\mathcal{I}})$$

- → I satisface una T-Box T sii satisface todas las definiciones (parciales o totales) en T
- ▶ \mathcal{I} satisface una assercion a:C ((a, b):R) sii $a^{\mathcal{I}} \in C^{\mathcal{I}}$ (($a^{\mathcal{I}}, b^{\mathcal{I}}$) ∈ $R^{\mathcal{I}}$)
- I satisface una A-Box A sii satisface todas las aserciones en A
- ▶ \mathcal{I} satisface una KB $K = \langle T, A \rangle$ sii \mathcal{I} satisface T y A.

Dada una interpretación \mathcal{I} decimos que

▶ \mathcal{I} satisface una definición parcial $C \sqsubseteq D$ (definición total $C \equiv D$) sii

$$C^{\mathcal{I}} \subseteq D^{\mathcal{I}} \quad (C^{\mathcal{I}} = D^{\mathcal{I}})$$

- → I satisface una T-Box T sii satisface todas las definiciones (parciales o totales) en T
- ▶ \mathcal{I} satisface una assercion a:C ((a, b):R) sii $a^{\mathcal{I}} \in C^{\mathcal{I}}$ (($a^{\mathcal{I}}, b^{\mathcal{I}}$) ∈ $R^{\mathcal{I}}$)
- I satisface una A-Box A sii satisface todas las aserciones en A
- ▶ \mathcal{I} satisface una KB $K = \langle T, A \rangle$ sii \mathcal{I} satisface T y A.

Una KB K es consistente (o satisfacible) sii existe una interpretación \mathcal{I} que la satisface.

Un Ejemplo Completo

Un Ejemplo Completo

```
Mujer ☐ Persona ☐ ∃sexo.Femenino
Hombre ☐ Persona ☐ ∃sexo.Masculino

La T-Box: PadreOMadre ☐ Persona ☐ ∃hijo-de.Persona

Madre ☐ Mujer ☐ PadreOMadre

Padre ☐ Hombre ☐ PadreOMadre

alicia:Madre

La A-Box: (alicia,betty):hijo-de
(alicia,carlos):hijo-de
```

Sintaxis y Semántica de ALC

Sintaxis y Semántica de \mathcal{ALC}

Constructor	Sintaxis	Semántica
concepto atómico	С	$C^{\mathcal{I}}$
top	Т	$\Delta^{\mathcal{I}}$
negación (C)	$\neg C$	$\Delta^{\mathcal{I}} \setminus \mathcal{C}^{\mathcal{I}}$
conjunción	$C_1 \sqcap C_2$	$C_1^{\mathcal{I}}\cap C_2^{\mathcal{I}}$
disyunción	$C_1 \sqcup C_2$	$C_1^{\mathcal{I}} \cup C_2^{\overline{\mathcal{I}}}$
quant. universal (\mathcal{U})	∀R.C	$\{\dot{d}_1 \mid orall ar{d}_2 \in \Delta^{\mathcal{I}}. (R^{\mathcal{I}}(d_1, d_2) ightarrow d_2 \in C^{\mathcal{I}})\}$
quant. existencial (\mathcal{E})	∃R.C	$\{d_1 \mid \exists d_2 \in \Delta^{\mathcal{I}}. (R^{\mathcal{I}}(d_1, d_2) \land d_2 \in C^{\mathcal{I}})\}$

Una base de conocimientos K es un par $K = \langle T, A \rangle$ tal que

T es la T(erminological)-Box, un conjunto finito de expresiones de la forma C

D. Las fórmulas en T se llaman terminological axioms.

Una base de conocimientos K es un par $K = \langle T, A \rangle$ tal que

- T es la T(erminological)-Box, un conjunto finito de expresiones de la forma C

 D. Las fórmulas en T se llaman terminological axioms.
- ► A es la A(ssertional)-Box, un conjunto finito de expresiones de la forma a:C o (a, b):R. Las fórmulas en A se llaman assertions.

Una base de conocimientos K es un par $K = \langle T, A \rangle$ tal que

- T es la T(erminological)-Box, un conjunto finito de expresiones de la forma C ⊆ D. Las fórmulas en T se llaman terminological axioms.
- ➤ A es la A(ssertional)-Box, un conjunto finito de expresiones de la forma a:C o (a, b):R. Las fórmulas en A se llaman assertions.

Sea $\mathcal I$ una interpretación y φ un axioma terminológico o una asercion. Decimos que $\mathcal I \models \varphi$ si

- $ightharpoonup arphi = \mathcal{C} \sqsubseteq \mathcal{D} \, \mathsf{y} \, \, \mathcal{C}^{\mathcal{I}} \subseteq \mathcal{D}^{\mathcal{I}}, \, \mathsf{o}$
- ho φ = a:C y $a^{\mathcal{I}} \in C^{\mathcal{I}}$, o
- $ightharpoonup \varphi = (a,b):R \ y \ (a^{\mathcal{I}},b^{\mathcal{I}}) \in R^{\mathcal{I}}.$

Decimos que $\langle T, A \rangle$ es satisfacible si existe una interpretación \mathcal{I} que satisface T y A.

La tarea básica de inferencia es satisfiabilidad de conceptos:

INPUT: Un concepto C

OUTPUT: Si, si existe una interpretación \mathcal{I} tal que $C^{\mathcal{I}} \neq \{\}$

No, en otro caso.

La tarea básica de inferencia es satisfiabilidad de conceptos:

INPUT: Un concepto C

OUTPUT: Si, si existe una interpretación \mathcal{I} tal que $C^{\mathcal{I}} \neq \{\}$

No, en otro caso.

Equivalentemente, subsumpción de conceptos:

INPUT: un par de conceptos (C, D)

OUTPUT: Si, si para toda interpretación \mathcal{I} , $C^{\mathcal{I}} \subseteq D^{\mathcal{I}}$

No, en otro caso.

La tarea básica de inferencia es satisfiabilidad de conceptos:

INPUT: Un concepto C

OUTPUT: Si, si existe una interpretación \mathcal{I} tal que $C^{\mathcal{I}} \neq \{\}$

No, en otro caso.

Equivalentemente, subsumpción de conceptos:

INPUT: un par de conceptos (C, D)

OUTPUT: Si, si para toda interpretación $\mathcal{I}, C^{\mathcal{I}} \subseteq D^{\mathcal{I}}$

No, en otro caso.

T: Satisfiabilidad y subsumpción son interdefinibles (en un lenguaje con conjunción y negación).

La tarea básica de inferencia es satisfiabilidad de conceptos:

INPUT: Un concepto C

OUTPUT: Si, si existe una interpretación \mathcal{I} tal que $C^{\mathcal{I}} \neq \{\}$

No, en otro caso.

Equivalentemente, subsumpción de conceptos:

INPUT: un par de conceptos (C, D)

OUTPUT: Si, si para toda interpretación \mathcal{I} , $C^{\mathcal{I}} \subseteq D^{\mathcal{I}}$

No, en otro caso.

T: Satisfiabilidad y subsumpción son interdefinibles (en un lenguaje con conjunción y negación).

 $_{\square}.$ $[\Rightarrow]$ C no es satisfacible sii $C \sqsubseteq \neg \top$

La tarea básica de inferencia es satisfiabilidad de conceptos:

INPUT: Un concepto C

OUTPUT: Si, si existe una interpretación \mathcal{I} tal que $C^{\mathcal{I}} \neq \{\}$

No, en otro caso.

Equivalentemente, subsumpción de conceptos:

INPUT: un par de conceptos (C, D)

OUTPUT: Si, si para toda interpretación $\mathcal{I}, C^{\mathcal{I}} \subseteq D^{\mathcal{I}}$

No. en otro caso.

T: Satisfiabilidad y subsumpción son interdefinibles (en un lenguaje con conjunción y negación).

D: $[\Rightarrow]$ C no es satisfacible sii $C \sqsubseteq \neg \top$ $C \sqsubseteq D$ sii $C \sqcap \neg D$ no es satisfacible

Sea T una base de conocimientos, $C_1, C_2 \in CON, R \in ROL$ y $a, b \in IND$, podemos definir las siguientes *tareas de inferencia*

▶ Subsumption, $T \models C_1 \sqsubseteq C_2$. Chequear si para toda interpretación \mathcal{I} tal que $\mathcal{I} \models T$ tenemos que $C_1^{\mathcal{I}} \subseteq C_2^{\mathcal{I}}$.

Sea T una base de conocimientos, $C_1, C_2 \in CON, R \in ROL$ y $a, b \in IND$, podemos definir las siguientes *tareas de inferencia*

- Subsumption, T ⊨ C₁ ⊆ C₂. Chequear si para toda interpretación I tal que I ⊨ T tenemos que C₁ ⊆ C₂.
- Instance Checking, T ⊨ a:C. Chequear si para toda interpretación I tal que I ⊨ T tenemos que a^I ∈ C^I.

Sea T una base de conocimientos, $C_1, C_2 \in CON, R \in ROL$ y $a, b \in IND$, podemos definir las siguientes *tareas de inferencia*

- ▶ Subsumption, $T \models C_1 \sqsubseteq C_2$. Chequear si para toda interpretación \mathcal{I} tal que $\mathcal{I} \models T$ tenemos que $C_1^{\mathcal{I}} \subseteq C_2^{\mathcal{I}}$.
- Instance Checking, T ⊨ a:C. Chequear si para toda interpretación I tal que I ⊨ T tenemos que a^I ∈ C^I.
- ▶ Concept Consistency ($T \not\models C = \bot$). Chequear si para alguna interpretación \mathcal{I} tal que $\mathcal{I} \models T$ tenemos qeu $C^{\mathcal{I}} \neq \{\}$.

Sea T una base de conocimientos, $C_1, C_2 \in CON, R \in ROL$ y $a, b \in IND$, podemos definir las siguientes *tareas de inferencia*

- ▶ Subsumption, $T \models C_1 \sqsubseteq C_2$. Chequear si para toda interpretación \mathcal{I} tal que $\mathcal{I} \models T$ tenemos que $C_1^{\mathcal{I}} \subseteq C_2^{\mathcal{I}}$.
- ▶ Instance Checking, $T \models a:C$. Chequear si para toda interpretación \mathcal{I} tal que $\mathcal{I} \models T$ tenemos que $a^{\mathcal{I}} \in C^{\mathcal{I}}$.
- ► Concept Consistency ($T \not\models C \doteq \bot$). Chequear si para alguna interpretación \mathcal{I} tal que $\mathcal{I} \models T$ tenemos qeu $C^{\mathcal{I}} \neq \{\}$.

Otras: Relation Checking ($T \models (a, b):R$), Knowledge Base Consistency ($T \not\models \bot$), etc.

Otras tareas de inferencia mas complejas, pueden definirse a partir de las anteriores, por ejemplo:

▶ Retrieval: dado un concepto C, retornar todos los individuos mencionados en la base de datos que son instancia de C.

$$\{a \in \mathsf{IND}(T) \mid T \models a:C\}$$

Otras tareas de inferencia mas complejas, pueden definirse a partir de las anteriores, por ejemplo:

▶ Retrieval: dado un concepto C, retornar todos los individuos mencionados en la base de datos que son instancia de C.

$$\{a \in \mathsf{IND}(T) \mid T \models a:C\}$$

Conceptos mas específicos: dado un indivíduo a, retornar los conceptos más específicos en la ontología de los cuales a es un miembro.

Otras tareas de inferencia mas complejas, pueden definirse a partir de las anteriores, por ejemplo:

▶ Retrieval: dado un concepto C, retornar todos los individuos mencionados en la base de datos que son instancia de C.

$$\{a \in \mathsf{IND}(T) \mid T \models a:C\}$$

- Conceptos mas específicos: dado un indivíduo a, retornar los conceptos más específicos en la ontología de los cuales a es un miembro.
- Conceptos parientes (descendientes) inmediatos: dado un concepto C, retornar los conceptos inmediatamente sobre (bajo) C en la jerarquía.

La mayoría de los DLs son fragmentos decidibles de LPO.

La mayoría de los DLs son fragmentos decidibles de LPO. Tomar un lenguaje de PO que tenga un predicado unario *C* por cada concepto atómico *C* un predicado binario *R* por cada rol *R* una constante *a* por cada indivíduo *a*.

La mayoría de los DLs son fragmentos decidibles de LPO.

Tomar un lenguaje de PO que tenga

un predicado unario C por cada concepto atómico C

un predicado binario R por cada rol R

una constante a por cada indivíduo a.

Definimos las siguientes traducciones $t_x: \mathcal{ALC} \to LPO$ y

 $t_V: \mathcal{ALC} \rightarrow LPO$ por recursión mutua

$$t_{X}(C) = C(X) \qquad t_{Y}(C) = C(Y)$$

$$t_{X}(\neg C) = \neg t_{X}(C) \qquad t_{Y}(\neg C) = \neg t_{Y}(C)$$

$$t_{X}(C \sqcap D) = t_{X}(C) \land t_{X}(D) \qquad t_{Y}(C \sqcap D) = t_{Y}(C) \land t_{Y}(D)$$

La mayoría de los DLs son fragmentos decidibles de LPO.

Tomar un lenguaje de PO que tenga

un predicado unario C por cada concepto atómico C

un predicado binario R por cada rol R

una constante a por cada indivíduo a.

Definimos las siguientes traducciones $t_x : \mathcal{ALC} \to LPO$ y

 $t_{v}: \mathcal{ALC} \rightarrow LPO$ por recursión mutua

$$t_{X}(C) = C(X) \qquad t_{Y}(C) = C(Y)$$

$$t_{X}(\neg C) = \neg t_{X}(C) \qquad t_{Y}(\neg C) = \neg t_{Y}(C)$$

$$t_{X}(C \sqcap D) = t_{X}(C) \land t_{X}(D) \qquad t_{Y}(C \sqcap D) = t_{Y}(C) \land t_{Y}(D)$$

$$t_{X}(\exists R.C) = \exists y.(R(x, y) \land t_{Y}(C)) \qquad t_{Y}(\exists R.C) = \exists x.(R(y, x) \land t_{X}(C))$$

Una T-Box $T = \{C_i \sqsubseteq D_i \mid i \le n\}$ se traduce como

$$t(T) = \forall x. (\bigwedge_{1 < i < n} t_x(C_i) \to t_x(D_i))$$

Una T-Box $T = \{C_i \sqsubseteq D_i \mid i \le n\}$ se traduce como

$$t(T) = \forall x. (\bigwedge_{1 \leq i \leq n} t_x(C_i) \to t_x(D_i))$$

Una A-Box $A = \{a: C_i \mid i \leq n\} \cup \{(a, b): R_i \mid i \leq m\}$ se traduce como

$$t(A) = \bigwedge_{1 \leq i \leq n} t_X(C_i)[x/a] \wedge \bigwedge_{1 \leq i \leq m} R_i(a,b)$$

Una T-Box $T = \{C_i \sqsubseteq D_i \mid i \le n\}$ se traduce como

$$t(T) = \forall x. (\bigwedge_{1 \leq i \leq n} t_x(C_i) \to t_x(D_i))$$

Una A-Box $A = \{a: C_i \mid i \leq n\} \cup \{(a, b): R_i \mid i \leq m\}$ se traduce como

$$t(A) = \bigwedge_{1 \le i \le n} t_X(C_i)[x/a] \wedge \bigwedge_{1 \le i \le m} R_i(a,b)$$

T: C es satisfacible sii $t_x(C)$ es satisfacible.

Una T-Box $T = \{C_i \sqsubseteq D_i \mid i \le n\}$ se traduce como

$$t(T) = \forall x. (\bigwedge_{1 \leq i \leq n} t_x(C_i) \to t_x(D_i))$$

Una A-Box $A = \{a: C_i \mid i \leq n\} \cup \{(a, b): R_i \mid i \leq m\}$ se traduce como

$$t(A) = \bigwedge_{1 \le i \le n} t_X(C_i)[x/a] \wedge \bigwedge_{1 \le i \le m} R_i(a,b)$$

T: C es satisfacible sii $t_x(C)$ es satisfacible.

T: C es satisfacible respecto de $\langle T, A \rangle$ sii $t_x(C) \wedge t(T) \wedge t(A)$ es satisfacible.

Una T-Box $T = \{C_i \sqsubseteq D_i \mid i \le n\}$ se traduce como

$$t(T) = \forall x. (\bigwedge_{1 \leq i \leq n} t_x(C_i) \to t_x(D_i))$$

Una A-Box $A = \{a: C_i \mid i \leq n\} \cup \{(a, b): R_i \mid i \leq m\}$ se traduce como

$$t(A) = \bigwedge_{1 \le i \le n} t_X(C_i)[x/a] \wedge \bigwedge_{1 \le i \le m} R_i(a,b)$$

T: C es satisfacible sii $t_x(C)$ es satisfacible.

T: C es satisfacible respecto de $\langle T, A \rangle$ sii $t_x(C) \wedge t(T) \wedge t(A)$ es satisfacible.

T: C es subsumido por D sii $\forall x.(t_x(C) \rightarrow t_x(D))$ es válido.

Una T-Box $T = \{C_i \sqsubseteq D_i \mid i \le n\}$ se traduce como

$$t(T) = \forall x. (\bigwedge_{1 \leq i \leq n} t_x(C_i) \to t_x(D_i))$$

Una A-Box $A = \{a: C_i \mid i \leq n\} \cup \{(a, b): R_i \mid i \leq m\}$ se traduce como

$$t(A) = \bigwedge_{1 \le i \le n} t_X(C_i)[x/a] \wedge \bigwedge_{1 \le i \le m} R_i(a,b)$$

T: C es satisfacible sii $t_x(C)$ es satisfacible.

T: C es satisfacible respecto de $\langle T, A \rangle$ sii $t_x(C) \wedge t(T) \wedge t(A)$ es satisfacible.

T: C es subsumido por D sii $\forall x.(t_x(C) \rightarrow t_x(D))$ es válido.

T: C es subsumido por D respecto de $\langle T, A \rangle$ sii . . .

Una T-Box $T = \{C_i \sqsubseteq D_i \mid i \le n\}$ se traduce como

$$t(T) = \forall x. (\bigwedge_{1 \leq i \leq n} t_x(C_i) \to t_x(D_i))$$

Una A-Box $A = \{a: C_i \mid i \leq n\} \cup \{(a, b): R_i \mid i \leq m\}$ se traduce como

$$t(A) = \bigwedge_{1 \le i \le n} t_X(C_i)[x/a] \wedge \bigwedge_{1 \le i \le m} R_i(a,b)$$

T: C es satisfacible sii $t_x(C)$ es satisfacible.

T: C es satisfacible respecto de $\langle T, A \rangle$ sii $t_x(C) \wedge t(T) \wedge t(A)$ es satisfacible.

T: C es subsumido por D sii $\forall x.(t_x(C) \rightarrow t_x(D))$ es válido.

T: C es subsumido por D respecto de $\langle T, A \rangle$ sii . . .

$$(t(T) \land t(A)) \rightarrow \forall x.(t_x(C) \rightarrow t_x(D))$$
 es válido.

```
Number restriction (\mathcal{N})

(\leq n R) \{d_1 \mid ||\{d_2 \mid R^{\mathcal{I}}(d_1, d_2)\}|| \leq n\}

(\geq n R) \{d_1 \mid ||\{d_2 \mid R^{\mathcal{I}}(d_1, d_2)\}|| \geq n\}

Qualified number restrictions (\mathcal{Q})

(\leq n R C) \{d_1 \mid ||\{d_2 \mid R^{\mathcal{I}}(d_1, d_2) \land d_2 \in C^{\mathcal{I}}\}|| \leq n\}

(\geq n R C) \{d_1 \mid ||\{d_2 \mid R^{\mathcal{I}}(d_1, d_2) \land C^{\mathcal{I}}\}|| \geq n\}
```

```
Number restriction (\mathcal{N}) (\leq n \ R) \{d_1 \mid ||\{d_2 \mid R^{\mathcal{I}}(d_1, d_2)\}|| \leq n\} \{d_1 \mid ||\{d_2 \mid R^{\mathcal{I}}(d_1, d_2)\}|| \geq n\} Qualified number restrictions (\mathcal{Q}) (\leq n \ R \ C) \{d_1 \mid ||\{d_2 \mid R^{\mathcal{I}}(d_1, d_2) \land d_2 \in C^{\mathcal{I}}\}|| \leq n\} (\geq n \ R \ C) \{d_1 \mid ||\{d_2 \mid R^{\mathcal{I}}(d_1, d_2) \land C^{\mathcal{I}}\}|| \geq n\} One-Of (\mathcal{O}) \{a_1, \ldots, a_n\} \{a_1^{\mathcal{I}}, \ldots, a_n^{\mathcal{I}}\}
```

Inverse roles (\mathcal{I})

$$R^ \{(i,j) \mid (j,i) \in R^{\mathcal{I}}\}$$

Inverse roles (\mathcal{I})

$$R^ \{(i,j) \mid (j,i) \in R^{\mathcal{I}}\}$$

Role Intersection (\mathcal{R})

$$R \sqcap S$$
 $\{(i,j) \mid (i,j) \in R^{\mathcal{I}} \land (i,j) \in S^{\mathcal{I}}\}$

Inverse roles
$$(\mathcal{I})$$
 $R^ \{(i,j) \mid (j,i) \in R^{\mathcal{I}}\}$
Role Intersection (\mathcal{R})

$$R \sqcap S$$
 $\{(i,j) \mid (i,j) \in R^{\mathcal{I}} \land (i,j) \in S^{\mathcal{I}}\}$

Roles transitivos (
$$\mathcal{R}^+$$
)
 $R = R^+$ $R^{\mathcal{I}}$ es una relación transitiva

Otros Operadores / Constraints

R- Inverse roles
$$(\mathcal{I})$$

 $\{(i,j) \mid (j,i) \in R^{\mathcal{I}}\}$

Role Intersection (
$$\mathcal{R}$$
)

$$R \sqcap S$$
 $\{(i,j) \mid (i,j) \in R^{\mathcal{I}} \land (i,j) \in S^{\mathcal{I}}\}$

Roles transitivos (
$$\mathcal{R}^+$$
)

$$R = R^+$$
 $R^{\mathcal{I}}$ es una relación transitiva

Roles funcionales (\mathcal{F})

R feature $R^{\mathcal{I}}$ es una función (función parcial)

Otros Operadores / Constraints

Inverse roles
$$(\mathcal{I})$$

 $R^ \{(i,j) \mid (j,i) \in R^{\mathcal{I}}\}$

Role Intersection (
$$\mathcal{R}$$
)

$$R \sqcap S$$
 $\{(i,j) \mid (i,j) \in R^{\mathcal{I}} \land (i,j) \in S^{\mathcal{I}}\}$

Roles transitivos (
$$\mathcal{R}^+$$
)

$$R = R^+$$
 $R^{\mathcal{I}}$ es una relación transitiva

Roles funcionales
$$(\mathcal{F})$$

R feature
$$R^{\mathcal{I}}$$
 es una función (función parcial)

$$R \sqsubset S$$
 $R^{\mathcal{I}} \subset S^{\mathcal{I}}$

DLs y las lógicas modales (ML) son formalismos muy próximos.

- DLs y las lógicas modales (ML) son formalismos muy próximos.
- Podríamos decir que DLs son 'el lado computacional de ML' y que ML son 'el lado teórico' de DLs.

- DLs y las lógicas modales (ML) son formalismos muy próximos.
- Podríamos decir que DLs son 'el lado computacional de ML' y que ML son 'el lado teórico' de DLs.

$$\begin{array}{cccc} \mathcal{ALC} & \Longleftrightarrow & \mathbf{K}_m \ (\mathbf{K} \ \text{multimodal}) \\ \neg C & \Longleftrightarrow & \neg C \\ C \sqcap D & \Longleftrightarrow & C \land D \\ \exists R.C & \Longleftrightarrow & \langle R \rangle C \end{array}$$

- DLs y las lógicas modales (ML) son formalismos muy próximos.
- Podríamos decir que DLs son 'el lado computacional de ML' y que ML son 'el lado teórico' de DLs.

$$\begin{array}{cccc} \mathcal{ALC} & \Longleftrightarrow & \mathbf{K}_m \ (\mathbf{K} \ \text{multimodal}) \\ \neg C & \Longleftrightarrow & \neg C \\ C \sqcap D & \Longleftrightarrow & C \land D \\ \exists R.C & \Longleftrightarrow & \langle R \rangle C \end{array}$$

roles transitivos \iff frame transitivos (K4)

- DLs y las lógicas modales (ML) son formalismos muy próximos.
- Podríamos decir que DLs son 'el lado computacional de ML' y que ML son 'el lado teórico' de DLs.

$$\mathcal{ALC} \iff \mathbf{K}_m (\mathbf{K} \text{ multimodal})$$
 $\neg C \iff \neg C$
 $C \sqcap D \iff C \land D$
 $\exists R.C \iff \langle R \rangle C$

roles transitivos \iff frame transitivos (**K4**) expr. regulares sobre roles \iff propositional dynamic logic (PDL)

- DLs y las lógicas modales (ML) son formalismos muy próximos.
- Podríamos decir que DLs son 'el lado computacional de ML' y que ML son 'el lado teórico' de DLs.

$$\mathcal{ALC} \iff \mathbf{K}_m (\mathbf{K} \text{ multimodal})$$
 $\neg C \iff \neg C$
 $C \sqcap D \iff C \land D$
 $\exists R.C \iff \langle R \rangle C$

```
roles transitivos \iff frame transitivos (K4)
expr. regulares sobre roles \iff propositional dynamic logic (PDL)
roles inversos \iff lógicas temporales (K<sub>t</sub>)
```

- DLs y las lógicas modales (ML) son formalismos muy próximos.
- Podríamos decir que DLs son 'el lado computacional de ML' y que ML son 'el lado teórico' de DLs.

$$\mathcal{ALC} \iff \mathbf{K}_m (\mathbf{K} \text{ multimodal})$$
 $\neg C \iff \neg C$
 $C \sqcap D \iff C \land D$
 $\exists R.C \iff \langle R \rangle C$

```
roles transitivos \iff frame transitivos (K4)
expr. regulares sobre roles \iff propositional dynamic logic (PDL)
roles inversos \iff lógicas temporales (K<sub>t</sub>)
number restrictions \iff graded modalities (\diamondsuit_n \varphi)
```

Sabiendo que muchas DLs son fragmentos de LPO (vía la traducción t), podemos transferir resultados conocidos sobre complejidad de estos fragmentos a ciertos lenguajes de descripción.

 ALC es un fragmento de LPO con sólo dos variables (LPO²) que se sabe decidible.

- ALC es un fragmento de LPO con sólo dos variables (LPO²) que se sabe decidible.
- Más aun, ALC con roles inversos y operadores Booleanos sobre roles está todavía en LPO²!

- ALC es un fragmento de LPO con sólo dos variables (LPO²) que se sabe decidible.
- Más aun, ALC con roles inversos y operadores Booleanos sobre roles está todavía en LPO²!
- Que pasa si agregamos Q?

- ALC es un fragmento de LPO con sólo dos variables (LPO²) que se sabe decidible.
- Más aun, ALC con roles inversos y operadores Booleanos sobre roles está todavía en LPO²!
- ▶ Que pasa si agregamos Q? Aunque nos salimos de LPO², caemos en C²: LPO² extendida con 'counting quantifiers' $(\exists^n x.\varphi(x)$ es 'existen n indivíduos diferentes en el dominio que satisfacen φ '), también decidible

▶ Usamos la traducción t para obtener Upper Bounds (i.e., el problema P no es más complejo que el problema Q.)

- Usamos la traducción t para obtener Upper Bounds (i.e., el problema P no es más complejo que el problema Q.)
- ▶ Pero no sirve para obtener Lower Bounds (i.e., el problema P es al menos tan complejo como el problema Q.). Para esto necesitaríamos traduccións 'para el otro lado'.

- Usamos la traducción t para obtener Upper Bounds (i.e., el problema P no es más complejo que el problema Q.)
- ▶ Pero no sirve para obtener Lower Bounds (i.e., el problema P es al menos tan complejo como el problema Q.). Para esto necesitaríamos traduccións 'para el otro lado'.
- Y en realidad, muchas veces las DLs tienen mejor comportamiento computacional que los fragmentos de LPO clásicos en los que pueden traducirse naturalmente.

- Usamos la traducción t para obtener Upper Bounds (i.e., el problema P no es más complejo que el problema Q.)
- ▶ Pero no sirve para obtener Lower Bounds (i.e., el problema P es al menos tan complejo como el problema Q.). Para esto necesitaríamos traduccións 'para el otro lado'.
- ➤ Y en realidad, muchas veces las DLs tienen mejor comportamiento computacional que los fragmentos de LPO clásicos en los que pueden traducirse naturalmente.E.g.,
 - Contrastando con muchas DLs, agregar 'roles transitivos' (requerir que ciertas relaciones binarias sean interpretadas como relaciones transitivas) a LPO² vuelve el fragmento indecidible.

- Usamos la traducción t para obtener Upper Bounds (i.e., el problema P no es más complejo que el problema Q.)
- ▶ Pero no sirve para obtener Lower Bounds (i.e., el problema P es al menos tan complejo como el problema Q.). Para esto necesitaríamos traduccións 'para el otro lado'.
- Y en realidad, muchas veces las DLs tienen mejor comportamiento computacional que los fragmentos de LPO clásicos en los que pueden traducirse naturalmente.E.g.,
 - Contrastando con muchas DLs, agregar 'roles transitivos' (requerir que ciertas relaciones binarias sean interpretadas como relaciones transitivas) a LPO² vuelve el fragmento indecidible.
 - ► LPO² es NExpTime-complete, mientras que la muchas DLs estan en ExpTime (o aún por debajo).

- Usamos la traducción t para obtener Upper Bounds (i.e., el problema P no es más complejo que el problema Q.)
- ▶ Pero no sirve para obtener Lower Bounds (i.e., el problema P es al menos tan complejo como el problema Q.). Para esto necesitaríamos traduccións 'para el otro lado'.
- Y en realidad, muchas veces las DLs tienen mejor comportamiento computacional que los fragmentos de LPO clásicos en los que pueden traducirse naturalmente.E.g.,
 - Contrastando con muchas DLs, agregar 'roles transitivos' (requerir que ciertas relaciones binarias sean interpretadas como relaciones transitivas) a LPO² vuelve el fragmento indecidible.
 - ► LPO² es NExpTime-complete, mientras que la muchas DLs estan en ExpTime (o aún por debajo).

Tableaux para \mathcal{ALC}

- Miremos a los modelos de DL: Grafos etiquetados. Podemos pensar que un modelo de DL es
 - un conjunto de valuaciones proposicionales
 - más estructura relacional entre estas valuaciones

- Miremos a los modelos de DL: Grafos etiquetados. Podemos pensar que un modelo de DL es
 - un conjunto de valuaciones proposicionales
 - más estructura relacional entre estas valuaciones
- Un tableau para DL entonces es
 - una colección de tableau proposicionales
 - con estructura adicional: la relacion de accesibilidad.

- Miremos a los modelos de DL: Grafos etiquetados. Podemos pensar que un modelo de DL es
 - un conjunto de valuaciones proposicionales
 - más estructura relacional entre estas valuaciones
- Un tableau para DL entonces es
 - una colección de tableau proposicionales
 - con estructura adicional: la relacion de accesibilidad.
- Notar que esta es exactamente la información que hay en una ABox.

- Miremos a los modelos de DL: Grafos etiquetados. Podemos pensar que un modelo de DL es
 - un conjunto de valuaciones proposicionales
 - más estructura relacional entre estas valuaciones
- Un tableau para DL entonces es
 - una colección de tableau proposicionales
 - con estructura adicional: la relacion de accesibilidad.
- Notar que esta es exactamente la información que hay en una ABox.
- ▶ Para determinar si un concepto C de \mathcal{ALC} es consistente, escribir C en NNF $((\neg \exists R.C) \rightsquigarrow (\forall R.\neg C)$ y $(\neg \forall R.C) \rightsquigarrow (\exists R.\neg C)$).

- Miremos a los modelos de DL: Grafos etiquetados. Podemos pensar que un modelo de DL es
 - un conjunto de valuaciones proposicionales
 - más estructura relacional entre estas valuaciones
- Un tableau para DL entonces es
 - una colección de tableau proposicionales
 - con estructura adicional: la relacion de accesibilidad.
- Notar que esta es exactamente la información que hay en una ABox.
- ▶ Para determinar si un concepto C de \mathcal{ALC} es consistente, escribir C en NNF $((\neg \exists R.C) \rightsquigarrow (\forall R.\neg C)$ y $(\neg \forall R.C) \rightsquigarrow (\exists R.\neg C)$).
- ▶ Aplicar las siguientes reglas a A = {a:NNF(C)}.

```
\rightarrow_{\square} Si 1. x: C_1 \sqcap C_2 \in \mathcal{A} \vee
                          2. \{x: C_1, x: C_2\} \not\subset A
         entonces A \rightarrow_{\square} A \cup \{x: C_1, x: C_2\}
\rightarrow_{\sqcup} Si 1. x: C_1 \sqcup C_2 \in \mathcal{A} \vee
                          2. \{x: C_1, x: C_2\} \cap A = \emptyset
         entonces A \rightarrow_{\sqcup} A \cup \{x:D\} para algun D \in \{C_1, C_2\}
\rightarrow \exists Si 1. x:\exists R.D \in A \lor
                          2. no hay y tq. \{(x,y):R,y:D\} \subset A
         entonces \mathcal{A} \rightarrow_{\exists} \mathcal{A} \cup \{(x,y):R,y:D\} para y nuevo
\rightarrow_{\forall} si 1. x: \forall R.D \in \mathcal{A} y
                          2. hay un y tq. (x, y): R \in \mathcal{A} and y: D \notin \mathcal{A}
         entonces \mathcal{A} \rightarrow_{\forall} \mathcal{A} \cup \{y:D\}
```

```
\rightarrow_{\square} Si 1. x: C_1 \sqcap C_2 \in \mathcal{A} \vee
                         2. \{x: C_1, x: C_2\} \not\subset A
         entonces A \rightarrow_{\square} A \cup \{x: C_1, x: C_2\}
\rightarrow_{\sqcup} Si 1. x: C_1 \sqcup C_2 \in \mathcal{A} \vee
                         2. \{x: C_1, x: C_2\} \cap A = \emptyset
         entonces A \rightarrow_{\sqcup} A \cup \{x:D\} para algun D \in \{C_1, C_2\}
\rightarrow \exists Si 1. x:\exists R.D \in A \lor
                         2. no hay y tq. \{(x,y):R,y:D\} \subseteq A
         entonces \mathcal{A} \rightarrow_{\exists} \mathcal{A} \cup \{(x,y):R,y:D\} para y nuevo
\rightarrow_{\forall} si 1. x: \forall R.D \in \mathcal{A} y
                         2. hay un y tq. (x, y): R \in A and y: D \notin A
         entonces \mathcal{A} \rightarrow_{\forall} \mathcal{A} \cup \{y:D\}
```

Clash: \mathcal{A} tiene clash si para algun C, $\{a:C,a:\neg C\}\subseteq \mathcal{A}$.

Terminación

- ▶ Sea $\mathcal{L}(w) = \{C \mid w : C \in \mathcal{A}\}.$
- ▶ Las reglas \Box , \Box , \exists pueden ser aplicadas sólo una vez a una fórmula en $\mathcal{L}(w)$

- ▶ Sea $\mathcal{L}(w) = \{C \mid w : C \in \mathcal{A}\}.$
- ▶ Las reglas \sqcup , \sqcap , \exists pueden ser aplicadas sólo una vez a una fórmula en $\mathcal{L}(w)$
- La regla ∀ puede ser aplicada muchas veces a una formula en L(w) pero sólo una vez a cada eje (w, v).

- ▶ Sea $\mathcal{L}(w) = \{C \mid w : C \in \mathcal{A}\}.$
- ▶ Las reglas \Box , \Box , \exists pueden ser aplicadas sólo una vez a una fórmula en $\mathcal{L}(w)$
- La regla ∀ puede ser aplicada muchas veces a una formula en L(w) pero sólo una vez a cada eje (w, v).
- ▶ Aplicar una regla a una fórmula φ extiende el labeling con una fórmula que es siempre estrictamente más pequeña que φ .

La correctitud y completitud del algoritmo se sigue de las siguientes propiedades:

1. No puede haber una sequencia infinita de aplicaciones de reglas (terminación)

La correctitud y completitud del algoritmo se sigue de las siguientes propiedades:

- No puede haber una sequencia infinita de aplicaciones de reglas (terminación)
- 2. Sea \mathcal{A}' obtenido a partir de \mathcal{A} por la aplicación de alguna de las reglas. Entonces \mathcal{A}' es satisfacible sii \mathcal{A} es satisfacible.

La correctitud y completitud del algoritmo se sigue de las siguientes propiedades:

- No puede haber una sequencia infinita de aplicaciones de reglas (terminación)
- 2. Sea \mathcal{A}' obtenido a partir de \mathcal{A} por la aplicación de alguna de las reglas. Entonces \mathcal{A}' es satisfacible sii \mathcal{A} es satisfacible.
- 3. Toda Abox \mathcal{A} conteniendo un clash es insatisfacible.

La correctitud y completitud del algoritmo se sigue de las siguientes propiedades:

- No puede haber una sequencia infinita de aplicaciones de reglas (terminación)
- 2. Sea \mathcal{A}' obtenido a partir de \mathcal{A} por la aplicación de alguna de las reglas. Entonces \mathcal{A}' es satisfacible sii \mathcal{A} es satisfacible.
- 3. Toda Abox \mathcal{A} conteniendo un clash es insatisfacible.
- 4. Toda Abox A saturada (no nueva regla puede aplicarse a A) y sin clash es satisfacible.

Importa que regla aplicamos primero para decidibilidad?

- Importa que regla aplicamos primero para decidibilidad?
- Importa que regla aplicamos primero para tiempo de corrida?

- Importa que regla aplicamos primero para decidibilidad?
- Importa que regla aplicamos primero para tiempo de corrida?
- Algunas heurísticas para decidir que regla de expansión aplicar primero:

- Importa que regla aplicamos primero para decidibilidad?
- Importa que regla aplicamos primero para tiempo de corrida?
- Algunas heurísticas para decidir que regla de expansión aplicar primero:
 - Usar non-branching rules (como

 -rule) antes que branching rules (como

 -rule)

- Importa que regla aplicamos primero para decidibilidad?
- Importa que regla aplicamos primero para tiempo de corrida?
- Algunas heurísticas para decidir que regla de expansión aplicar primero:
 - Usar non-branching rules (como

 -rule) antes que branching rules (como

 -rule)
 - 2. usar reglas proposicionales (como

 ¬-rule y

 -rule) antes que reglas modales (como

 ∃-rule y

 ∀-rule).

► El algoritmo que presentamos hasta el momento puede requerir espacio (y tiempo) exponencial!

- ► El algoritmo que presentamos hasta el momento puede requerir espacio (y tiempo) exponencial!
- Consideremos el concepto definido recursivamente como

```
C_1 := \exists R.A \sqcap \exists R.B
```

 $C_{n+1} := \exists R.A \sqcap \exists R.B \sqcap \forall R.C_n$

- ► El algoritmo que presentamos hasta el momento puede requerir espacio (y tiempo) exponencial!
- Consideremos el concepto definido recursivamente como

$$C_1 := \exists R.A \sqcap \exists R.B$$

 $C_{n+1} := \exists R.A \sqcap \exists R.B \sqcap \forall R.C_n$

▶ El tamaño de C_n es sólo lineal en n, pero el algoritmo de tableaux construiría, al ser corrido sobre $\mathcal{A} = \{a: C_n\}$ una ABox conteniendo $2^{n+1} - 1$ indivíduos.

Satisfacibilidad de \mathcal{ALC} esta en PSPACE

Satisfacibilidad de ALC esta en PSPACE

▶ Toda fórmula satisfacible φ puede ser satisfecha en la raíz de un árbol finito de profundidad a lo sumo $\deg(\varphi) + 1$

Satisfacibilidad de ALC esta en PSPACE

- ▶ Toda fórmula satisfacible φ puede ser satisfecha en la raíz de un árbol finito de profundidad a lo sumo $\deg(\varphi) + 1$
- ▶ El tamaño total del modelo puede ser exponencial en $|\varphi|$, pero
 - no es necesario mantener toda esta informacion en memoria
 - en cada momento, sólo necesitamos mantener la información correspondiente a una rama del modelo.

ALC-SAT(C) := sat(x_0 , { x_0 :C})

```
\mathcal{ALC}	ext{-SAT}(\mathcal{C}) := \operatorname{sat}(x_0, \{x_0 : \mathcal{C}\}) \operatorname{sat}(x, \mathcal{A}): 1. while (\to_{\sqcap} \circ \to_{\sqcup} \mathsf{pueden} \mathsf{aplicarse}) \mathsf{y} (\mathcal{A} no tiene clash) do 2. aplicar \to_{\sqcap} \circ \to_{\sqcup} \mathsf{a} \mathcal{A}
```

3. if A tiene clash then return UNSAT.

```
 \begin{split} \mathcal{ALC}\text{-SAT}(C) &:= \mathsf{sat}(x_0, \{x_0 \colon C\}) \\ \mathsf{sat}(x, \mathcal{A}) &: \\ \mathsf{1.} \text{ while } (\to_{\sqcap} \mathsf{o} \to_{\sqcup} \mathsf{pueden aplicarse}) \text{ y } (\mathcal{A} \text{ no tiene clash) do} \\ \mathsf{2.} \quad \mathsf{aplicar} \to_{\sqcap} \mathsf{o} \to_{\sqcup} \mathsf{a} \ \mathcal{A} \end{split}
```

- 3. if ${\cal A}$ tiene clash then return UNSAT.
- 4. **E**:={ $x:\exists R.D \mid x:\exists R.D \in A$ }
- 5. while $\mathbf{E} \neq \emptyset$ do
- 6. elegir $x:\exists R.D \in \mathbf{E}$ arbitrario
- 7. $A_{new} := \{(x, y): R, y: D\}$ donde y es un nuevo individuo.

10.

```
\mathcal{ALC}	ext{-SAT}(C) := \operatorname{sat}(x_0, \{x_0 : C\})
\operatorname{sat}(x, \mathcal{A}):
1. while (\to_{\sqcap} \circ \to_{\sqcup} \mathsf{pueden} \mathsf{aplicarse}) \mathsf{y} (\mathcal{A} no tiene clash) do
2. aplicar \to_{\sqcap} \circ \to_{\sqcup} \mathsf{a} \mathcal{A}
3. if \mathcal{A} tiene clash then return UNSAT.
4. \mathbf{E} := \{x : \exists R.D \mid x : \exists R.D \in \mathcal{A}\}
5. while \mathbf{E} \neq \emptyset do
6. elegir x : \exists R.D \in \mathbf{E} \mathsf{arbitrario}
7. \mathcal{A}_{new} := \{(x, y) : R, y : D\} \mathsf{donde} \mathsf{y} \mathsf{es} \mathsf{un} \mathsf{nuevo} \mathsf{individuo}.
```

8. while $(\rightarrow_{\forall}$ puede aplicarse a $\mathcal{A} \cup \mathcal{A}_{new})$ do 9. aplicar \rightarrow_{\forall} a $\mathcal{A} \cup \mathcal{A}_{new}$

if $A \cup A_{new}$ tiene clash then return UNSAT.

```
\mathcal{ALC}	ext{-SAT}(C) := \operatorname{sat}(x_0, \{x_0 : C\})
\operatorname{sat}(x, \mathcal{A}):

1. while (\to_{\square} \circ \to_{\square} \text{ pueden aplicarse}) y (\mathcal{A} \text{ no tiene clash}) do

2. aplicar \to_{\square} \circ \to_{\square} \text{ a } \mathcal{A}
3. if \mathcal{A} tiene clash then return UNSAT.

4. \mathbf{E} := \{x : \exists R.D \mid x : \exists R.D \in \mathcal{A}\}
5. while \mathbf{E} \neq \emptyset do

6. elegir x : \exists R.D \in \mathbf{E} arbitrario

7. \mathcal{A}_{new} := \{(x, y) : R, y : D\} donde y es un nuevo individuo.

8. while (\to_{\forall} \text{ puede aplicarse a } \mathcal{A} \cup \mathcal{A}_{new}) do

9. aplicar \to_{\forall} \text{ a } \mathcal{A} \cup \mathcal{A}_{new}

10. if \mathcal{A} \cup \mathcal{A}_{new} tiene clash then return UNSAT.

11. if \operatorname{sat}(y, \mathcal{A} \cup \mathcal{A}_{new}) = \operatorname{UNSAT} then return UNSAT
```

```
ALC-SAT(C) := sat(x_0, \{x_0:C\})
sat(x, A):
1. while (\rightarrow_{\square} o \rightarrow_{\sqcup} pueden aplicarse) y (A no tiene clash) do
2. aplicar \rightarrow \Box o \rightarrow \Box a \mathcal{A}
if A tiene clash then return UNSAT.
4. E:=\{x: \exists R.D \mid x: \exists R.D \in A\}
5. while \mathbf{E} \neq \emptyset do
        elegir x:\exists R.D \in \mathbf{E} arbitrario
7. A_{new} := \{(x, y): R, y: D\} donde y es un nuevo individuo.
8. while (\rightarrow_{\forall} puede aplicarse a \mathcal{A} \cup \mathcal{A}_{new}) do
            aplicar \rightarrow_{\forall} a \mathcal{A} \cup \mathcal{A}_{new}
10.
       if A \cup A_{new} tiene clash then return UNSAT.
       if sat(y, A \cup A_{new}) = UNSAT then return UNSAT
11.
12. E := E\{x:\exists R.D}
13. eliminar A_{new} de la memoria
14 return SAT
```

► El algoritmo que vimos hasta el momento sólo trata consistencia de conceptos

- El algoritmo que vimos hasta el momento sólo trata consistencia de conceptos
- Cómo agregamos ABoxes?

- El algoritmo que vimos hasta el momento sólo trata consistencia de conceptos
- Cómo agregamos ABoxes?
- Cómo agregamos TBoxes?
 - Consideremos una definición C ⊆ D
 - ▶ Basta asegurarnos que cada nodo del tableaux contenga ¬C \ \ \ D

- El algoritmo que vimos hasta el momento sólo trata consistencia de conceptos
- Cómo agregamos ABoxes?
- Cómo agregamos TBoxes?
 - Consideremos una definición C ⊆ D
 - ▶ Basta asegurarnos que cada nodo del tableaux contenga ¬C □ D
 - Pero eso implica que el tamaño de los conceptos en un nodo (y en particuar la profundidad máxima de cuantificación) no disminuye.

- El algoritmo que vimos hasta el momento sólo trata consistencia de conceptos
- Cómo agregamos ABoxes?
- Cómo agregamos TBoxes?
 - Consideremos una definición C ⊆ D
 - Basta asegurarnos que cada nodo del tableaux contenga
 ¬C ⊔ D
 - Pero eso implica que el tamaño de los conceptos en un nodo (y en particuar la profundidad máxima de cuantificación) no disminuye.
 - El argumento anterior de terminación (y por lo tanto el de complejidad) se 'caen'.

Falla de Terminación: Terminologías

Falla de Terminación: Terminologías

Como dijimos, el algoritmo básico de tableaux no termina para ALC con T-boxes generales.

Falla de Terminación: Terminologías

- Como dijimos, el algoritmo básico de tableaux no termina para ALC con T-boxes generales.
- E.g., si Human

 ∃has-mother.Human ∈ T, entonces

 ¬Human
 ∃has-mother.Human se agregaría a todo nodo del tableaux de w:Human.

$$\begin{array}{l} \textbf{W} \ \mathcal{L}(\textbf{\textit{w}}) = \{ \text{Human}, (\neg \text{Human} \sqcup \exists \text{has-mother.Human}), \exists \text{has-mother.Human} \} \\ \text{has-mother} \\ \textbf{X} \ \mathcal{L}(\textbf{\textit{x}}) = \{ \text{Human}, (\neg \text{Human} \sqcup \exists \text{has-mother.Human}), \exists \text{has-mother.Human} \} \\ \text{has-mother} \\ \textbf{Y} \ \mathcal{L}(\textbf{\textit{y}}) = \{ \text{Human}, (\neg \text{Human} \sqcup \exists \text{has-mother.Human}), \exists \text{has-mother.Human} \} \\ \end{array}$$

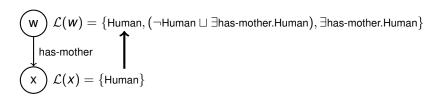
Blocking

Blocking

Cuando un nuevo nodo es creado, chequear los ancestros por un etiqueta idéntica (o un superconjunto).

Blocking

- Cuando un nuevo nodo es creado, chequear los ancestros por un etiqueta idéntica (o un superconjunto).
- ➤ Si un nodo de este tipo existe, entonces el nuevo nodo esta bloqueado y ninguna regla puede aplicarse a el



Implementaciones Naive

Implementaciones Naive

Problemas típicos

- Problemas de Espacio
 - Espacio requerido para las estructuras de datos que prepresentan el tableaux.
 - Raramente un problema serio en la práctica

Implementaciones Naive

Problemas típicos

- Problemas de Espacio
 - Espacio requerido para las estructuras de datos que prepresentan el tableaux.
 - Raramente un problema serio en la práctica
- Problemas de Tiempo
 - Necesitamos búsqueda dada la naturaleza no determinística del algoritmo de tableaux.
 - Un problema serio en la práctica
 - puede ser mitigado mediante
 - La elección cuidadosa del algoritmo
 - Una implementacion altamente optimizada

► Como modificamos el tableaux para ALC para que funcione también para T?

- Como modificamos el tableaux para ALC para que funcione también para I?
- Reglas de Tableaux para $\mathcal N$

```
Si 1. x: (\leq nR) \in \mathcal{A} y 2. no hay individuos z_1, \ldots, z_n tal que (x, z_i): R \in \mathcal{A} y z_i \neq z_j \in \mathcal{A} (1 \leq i < j \leq n) entonces \mathcal{A} \to_{\geq} \mathcal{A} \cup \{(x, y_i): R \mid 1 \leq i \leq n\} \cup \{y_i \neq y_i \mid 1 < i < j < n\} para y_i nuevos
```

- Como modificamos el tableaux para ALC para que funcione también para I?
- Reglas de Tableaux para \mathcal{N}

The glads de Tabledaux part
$$y$$
:

 \Rightarrow_{\geq} Si

1. $x: (\leq nR) \in \mathcal{A}$ y
2. no hay individuos z_1, \ldots, z_n tal que $(x, z_i): R \in \mathcal{A}$ y
 $z_i \neq z_j \in \mathcal{A}$ $(1 \leq i < j \leq n)$
entonces
 $\mathcal{A} \Rightarrow_{\geq} \mathcal{A} \cup \{(x, y_i): R \mid 1 \leq i \leq n\} \cup \{y_i \neq y_j \mid 1 \leq i < j \leq n\}$ para y_i nuevos

 \Rightarrow_{\leq} Si

1. $x: (\leq nR) \in \mathcal{A}$ y
2. $\{(x, y_i): R \mid 1 \leq n \leq n + 1\} \subseteq \mathcal{A}$
and $y_i \neq y_j \notin \mathcal{A}$ para algun i, j $1 \leq i < j \leq n + 1$
entonces
 $\mathcal{A} \Rightarrow_{\leq} \mathcal{A}[y_i/y_j]$ para algun par $y_i \neq y_j$

- Como modificamos el tableaux para ALC para que funcione también para I?
- Reglas de Tableaux para \mathcal{N}

The glass de Tableaux para
$$\mathcal{N}$$
 \rightarrow_{\geq} Si

1. $x: (\leq nR) \in \mathcal{A}$ y

2. no hay individuos z_1, \ldots, z_n tal que $(x, z_i): R \in \mathcal{A}$ y

 $z_i \neq z_j \in \mathcal{A} \ (1 \leq i < j \leq n)$

entonces

 $\mathcal{A} \rightarrow_{\geq} \mathcal{A} \cup \{(x, y_i): R \mid 1 \leq i \leq n\} \cup \{y_i \neq y_j \mid 1 \leq i < j \leq n\}$ para y_i nuevos

 \rightarrow_{\leq} Si

1. $x: (\leq nR) \in \mathcal{A}$ y

2. $\{(x, y_i): R \mid 1 \leq n \leq n + 1\} \subseteq \mathcal{A}$

and $y_i \neq y_j \notin \mathcal{A}$ para algun i, j $1 \leq i < j \leq n + 1$

entonces

 $\mathcal{A} \rightarrow_{<} \mathcal{A}[y_i/y_i]$ para algun par $y_i \neq y_i$

Clash (para \mathcal{N}): \mathcal{A} tiene un clash también si $\{x: (\leq nR)\} \cup \{(x, y_i) : R \mid 1 \leq i \leq n+1\} \cup \{y_i \neq y_i \mid 1 \leq i < j \leq n+1\} \subseteq \mathcal{A}$.

▶ RACER (http://www.sts.tu-harburg.de/ r.f.moeller/racer/), desarrollado en la University of Hamburg por Haarslev y Möller en Common Lisp. Puede trabajar en $\mathcal{ALCFHIQ}(\mathcal{D}^-)_{\mathcal{R}^+}$.

- ▶ RACER (http://www.sts.tu-harburg.de/ r.f.moeller/racer/), desarrollado en la University of Hamburg por Haarslev y Möller en Common Lisp. Puede trabajar en $\mathcal{ALCFHIQ}(\mathcal{D}^-)_{\mathcal{R}^+}$.
- RACER es un razonador automático para DL con soporte para TBoxes, ABoxes y Concrete domains (e.g., (in)ecuaciones lineares sobre los reales)

- ▶ RACER (http://www.sts.tu-harburg.de/ r.f.moeller/racer/), desarrollado en la University of Hamburg por Haarslev y Möller en Common Lisp. Puede trabajar en $\mathcal{ALCFHIQ}(\mathcal{D}^-)_{\mathcal{R}^+}$.
- RACER es un razonador automático para DL con soporte para TBoxes, ABoxes y Concrete domains (e.g., (in)ecuaciones lineares sobre los reales)
- ► Es también una herramienta de inferencia para la web semántica que permite el desarrollo de ontologías, consultas de documentos RDF y ontologias RDFS/DAML que permite el registro permanente de queries con notificación automática de nuevos resultados

- ▶ RACER (http://www.sts.tu-harburg.de/ r.f.moeller/racer/), desarrollado en la University of Hamburg por Haarslev y Möller en Common Lisp. Puede trabajar en $\mathcal{ALCFHIQ}(\mathcal{D}^-)_{\mathcal{R}^+}$.
- RACER es un razonador automático para DL con soporte para TBoxes, ABoxes y Concrete domains (e.g., (in)ecuaciones lineares sobre los reales)
- ► Es también una herramienta de inferencia para la web semántica que permite el desarrollo de ontologías, consultas de documentos RDF y ontologias RDFS/DAML que permite el registro permanente de queries con notificación automática de nuevos resultados
- Está implementado en Lisp y existen versiones para Linux, Macintosh y Windows