

# Tarea 5 Mecánica Analítica

Cerritos Lira Carlos

18 de Marzo del 2020

## Problemas

1.-

Calcule la desviación de la plomada en el hemisferio sur.

Consideremos dos sistemas de referencia,  $S$  en el centro de la tierra y  $S'$  en la superficie de la Tierra orientado como en el dibujo:

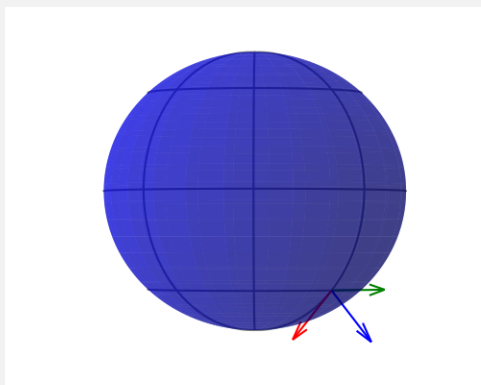


Figure 1: Sistema de referencia  $S'$

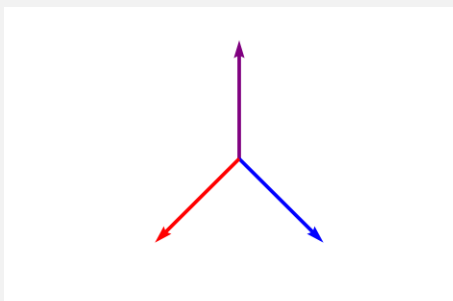


Figure 2: Relación entre vectores  $\Omega, i, k$

sabemos que se cumple la relación:

$$\frac{d^2 \mathbf{r}}{dt^2} = \frac{d^2(\mathbf{r}' + \mathbf{R}')}{dt^2} + 2\boldsymbol{\Omega} \times \frac{d(\mathbf{r}' + \mathbf{R}')}{dt} + \boldsymbol{\Omega} \times (\boldsymbol{\Omega} \times (\mathbf{r}' + \mathbf{R}'))$$

usando las condiciones del problema:

$$\begin{aligned}\mathbf{R}' &= R\mathbf{k} \\ \frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2} &= -g\mathbf{k}\end{aligned}$$

quitando los términos que se hacen cero o son muy pequeños obtenemos la relación:

$$\begin{aligned}\frac{d^2\mathbf{r}'}{dt^2} &= \frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2} - \boldsymbol{\Omega} \times (\boldsymbol{\Omega} \times \mathbf{R}') \\ &= \mathbf{g} - \mathbf{a}_c\end{aligned}$$

escribimos a  $\boldsymbol{\Omega}$  como combinación lineal de  $\mathbf{i}, \mathbf{k}$ :

$$\begin{aligned}\frac{\boldsymbol{\Omega}}{\Omega} &= \cos(\pi - \lambda)\mathbf{i} + \cos\left(\frac{\pi}{2} - \lambda\right)\mathbf{k} \\ \frac{\boldsymbol{\Omega}}{\Omega} &= -\cos\lambda\mathbf{i} + \sin\lambda\mathbf{k} \\ \frac{\boldsymbol{\Omega} \times \mathbf{R}'}{\Omega R} &= \cos\lambda\mathbf{j} \\ \frac{\boldsymbol{\Omega} \times (\boldsymbol{\Omega} \times \mathbf{R}')}{\Omega^2 R} &= -\cos^2\lambda\mathbf{k} - \sin\lambda\cos\lambda\mathbf{i}\end{aligned}$$

sustituyendo obtenemos la aceleración:

$$\begin{aligned}\frac{d^2\mathbf{r}'}{dt^2} &= \mathbf{g} - \mathbf{a}_c \\ &= -g\mathbf{k} + \Omega^2 R \cos^2\lambda\mathbf{k} + \Omega^2 R \sin\lambda\cos\lambda\mathbf{i}\end{aligned}$$

procedemos a encontrar el ángulo entre  $\mathbf{g}$  y  $\mathbf{g}_{real}$

$$\begin{aligned}\cos\theta &= \frac{\mathbf{g}}{g} \cdot \frac{\mathbf{g} - \mathbf{a}_c}{\Omega^2 R} \\ &= \frac{\frac{g}{\Omega^2 R} - \cos^2\lambda}{\left(\left(\frac{g}{\Omega^2 R}\right)^2 + \cos^4\lambda + \sin^2\lambda\cos^2\lambda\right)^{1/2}} \\ &= \frac{\frac{g}{\Omega^2 R} - \cos^2\lambda}{\left(\left(\frac{g}{\Omega^2 R}\right)^2 + \cos^2\lambda\right)^{1/2}}\end{aligned}$$

se puede ver un resultado esperado, esto es, cuando  $\lambda = \frac{\pi}{2}$ , se tiene  $\theta = 0$

## 2.-

Calcule la magnitud y la dirección de la desviación de la caída libre en el hemisferio sur.

Definimos nuevamente dos sistemas de referencia,  $S$  en el centro del planeta y  $S'$  como en la figura 1.

Sabemos que se cumple la relación:

$$\frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2} = \frac{d^2(\mathbf{r}' + \mathbf{R}')}{dt^2} + 2\boldsymbol{\Omega} \times \frac{d(\mathbf{r}' + \mathbf{R}')}{dt} + \boldsymbol{\Omega} \times (\boldsymbol{\Omega} \times (\mathbf{r}' + \mathbf{R}'))$$

usamos las condiciones del problema:

$$\begin{aligned} \mathbf{R}' &= R\mathbf{k} \\ \frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2} &= -g\mathbf{k} \end{aligned}$$

ignorando la aceleración centrípeta obtenemos la relaciones:

$$\begin{aligned} \frac{d^2\mathbf{r}'}{dt^2} &= \frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2} - 2\boldsymbol{\Omega} \times \frac{d\mathbf{r}'}{dt} \\ &= \mathbf{g} - 2\boldsymbol{\Omega} \times \frac{d\mathbf{r}'}{dt} \\ \frac{d\mathbf{r}'}{dt} &= (t - t_0)\mathbf{g} - 2\boldsymbol{\Omega} \times (\mathbf{r}' - \mathbf{r}'_0) + \mathbf{v}'_0 \\ \mathbf{r}' &= \frac{(t - t_0)^2}{2}\mathbf{g} + (t - t_0)\mathbf{v}'_0 - \int_{t_0}^t 2\boldsymbol{\Omega} \times (\mathbf{r}' - \mathbf{r}'_0) + \mathbf{r}'_0 \\ &= \frac{(t - t_0)^2}{2}\mathbf{g} + (t - t_0)\mathbf{v}'_0 - 2\boldsymbol{\Omega} \times \int_{t_0}^t \mathbf{r}' + 2(t - t_0)\boldsymbol{\Omega} \times \mathbf{r}'_0 + \mathbf{r}'_0 \end{aligned}$$

aproximamos el valor de  $\boldsymbol{\Omega} \times \mathbf{r}'$ :

$$\begin{aligned} \boldsymbol{\Omega} \times \mathbf{r}' &= \boldsymbol{\Omega} \times \left[ \frac{(t - t_0)^2}{2}\mathbf{g} + (t - t_0)\mathbf{v}'_0 - 2\boldsymbol{\Omega} \times \int_{t_0}^t \mathbf{r}' + 2(t - t_0)\boldsymbol{\Omega} \times \mathbf{r}'_0 + \mathbf{r}'_0 \right] \\ &= \boldsymbol{\Omega} \times \left[ \frac{(t - t_0)^2}{2}\mathbf{g} + (t - t_0)\mathbf{v}'_0 + \mathbf{r}'_0 \right] \end{aligned}$$

sustituyendo encontramos expresión analítica de  $\frac{d\mathbf{r}'}{dt}$ :

$$\begin{aligned} \frac{d\mathbf{r}'}{dt} &= (t - t_0)\mathbf{g} - 2\boldsymbol{\Omega} \times \left[ \frac{(t - t_0)^2}{2}\mathbf{g} + (t - t_0)\mathbf{v}'_0 \right] + \mathbf{v}'_0 \\ \mathbf{r}' &= [(t - t_0) - (t - t_0)^2\boldsymbol{\Omega} \times] \mathbf{v}'_0 + \left[ \frac{(t - t_0)^2}{2} - \frac{(t - t_0)^3}{3}\boldsymbol{\Omega} \times \right] \mathbf{g} \\ &= \left[ \frac{(t - t_0)^2}{2} - \frac{(t - t_0)^3}{3}\boldsymbol{\Omega} \times \right] \mathbf{g} \end{aligned}$$

si definimos  $\mathbf{d} = -\frac{(t - t_0)^3}{3}\boldsymbol{\Omega} \times \mathbf{g}$  se tiene:

$$\begin{aligned} \mathbf{d} &= -\frac{(t - t_0)^3}{3}\boldsymbol{\Omega} \times \mathbf{g} \\ &= \frac{g(t - t_0)^3}{3}g\Omega(-\cos\lambda\mathbf{i} + \sin\lambda\mathbf{k}) \times \mathbf{k} \\ &= \frac{(t - t_0)^3}{3}g\Omega\cos\lambda\mathbf{j} \end{aligned}$$

de donde obtenemos  $\mathbf{r}'$ :

$$\begin{aligned} \mathbf{r}' &= \frac{(t - t_0)^2}{2}\mathbf{g} + \mathbf{d} \\ &= -\frac{(t - t_0)^2}{2}g\mathbf{k} + \frac{(t - t_0)^3}{3}g\Omega\cos\lambda\mathbf{j} \end{aligned}$$

obtenemos un resultado esperado, la fuerza centrífuga es la mismas latitudes pero diferentes hemisferios.

### 3.-

Calcule la magnitud y la dirección de la desviación del tiro vertical en el hemisferio norte

Tomemos dos sistemas de referencia,  $S$  en el centro del planeta y  $S'$  como en la figura 1. En el problema 1 vimos que  $\Omega$  tiene los mismos coeficientes en la combinación lineal para ambos hemisferios.

Del problema 2 tenemos la relación

$$\begin{aligned}\mathbf{r}' &= [(t - t_0) - (t - t_0)^2 \Omega \times] \mathbf{v}'_0 + \left[ \frac{(t - t_0)^2}{2} - \frac{(t - t_0)^3}{3} \Omega \times \right] \mathbf{g} \\ &= (t - t_0) \mathbf{v}'_0 + \frac{(t - t_0)^2}{2} \mathbf{g} - \Omega \times \left[ (t - t_0)^2 \mathbf{v}'_0 + \frac{(t - t_0)^3}{3} \mathbf{g} \right] \\ &= (t - t_0) \mathbf{v}'_0 + \frac{(t - t_0)^2}{2} \mathbf{g} + \mathbf{d}\end{aligned}$$

desarrollamos  $\mathbf{d}$

$$\begin{aligned}\mathbf{d} &= -\Omega \times \left[ (t - t_0)^2 \mathbf{v}'_0 + \frac{(t - t_0)^3}{3} \mathbf{g} \right] \\ &= -\Omega \times \left[ (t - t_0)^2 v'_0 - \frac{(t - t_0)^3}{3} g \right] \mathbf{k} \\ &= - \left[ (t - t_0)^2 v'_0 - \frac{(t - t_0)^3}{3} g \right] \Omega \cos \lambda \mathbf{j}\end{aligned}$$

encontramos un resultado intuitivo, a medida que nuestro objeto sube observamos una fuerza lo desvia en la dirección  $-\mathbf{j}$ .

### 4.-

Encontrar las velocidades y las aceleraciones de las partículas  $p_1$  y  $p_2$  del péndulo doble representando en la figura 3 – 17: a) cuando el movimiento está confinado a un plano vertical (expresar  $\mathbf{v}$  y  $\mathbf{a}$  en función de  $\theta_1, \theta_2, \dot{\theta}_1, \dot{\theta}_2$ , etc)

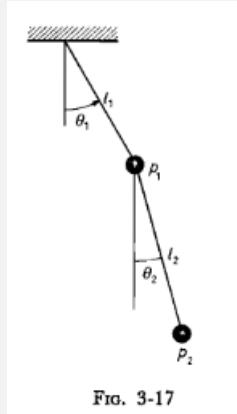


FIG. 3-17

Figure 3: Péndulo doble, movimiento contenido en un plano

Consideremos nuevos vectores para describir el movimiento  $\mathbf{e}_{\theta_1}, \mathbf{e}_{\theta_2}$ , llamemos  $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2$  a las funciones que nos dan la posición de las respectivas partículas en un tiempo  $t$ , se tiene la relación:

$$\begin{aligned}\mathbf{x}_1 &= l_1 \mathbf{e}_{\theta_1} \\ \mathbf{x}_2 &= \mathbf{x}_1 + l_2 \mathbf{e}_{\theta_2}\end{aligned}$$

hacemos analisis para  $e_{\theta_1}$ :

$$\begin{aligned} e_{\theta_1} &= \sin\theta_1 \mathbf{i} - \cos\theta_1 \mathbf{j} \\ \dot{e}_{\theta_1} &= \dot{\theta}_1 (\cos\theta_1 \mathbf{i} + \sin\theta_1 \mathbf{j}) \\ &= \dot{\theta}_1 e_{\phi_1} \\ \dot{e}_{\phi_1} &= \dot{\theta}_1 (-\sin\theta_1 \mathbf{i} + \cos\theta_1 \mathbf{j}) \\ &= -\dot{\theta}_1 e_{\theta_1} \end{aligned}$$

para  $e_{\theta_1}$  se cumplen las mismas relaciones, esto es:

$$\begin{aligned} \dot{e}_{\theta_2} &= \dot{\theta}_2 e_{\phi_2} \\ \dot{e}_{\phi_2} &= -\dot{\theta}_2 e_{\theta_2} \end{aligned}$$

haciendo calculos encontramos:

$$\begin{aligned} \mathbf{v}_1 &= l_1 \dot{\theta}_1 e_{\phi_1} \\ \mathbf{v}_2 &= \mathbf{v}_1 + l_2 \dot{\theta}_2 e_{\phi_2} \\ \mathbf{a}_1 &= l_1 (\ddot{\theta}_1 e_{\phi_1} - \dot{\theta}_1^2 e_{\theta_1}) \\ \mathbf{a}_2 &= \mathbf{a}_1 + l_2 (\ddot{\theta}_2 e_{\phi_2} - \dot{\theta}_2^2 e_{\theta_2}) \end{aligned}$$

las cuales son las relaciones que buscamos.

## 5.-

Se lanza un bloque hacia arriba sobre un plano inclinado con una velocidad inicial  $v_0$ . Si el plano forma un ángulo  $\theta$  con la horizontal y el coeficiente de rozamiento(deslizante) entre el plano y el bloque es  $\mu$ , hallése el tiempo que tarda el bloque en volver al pie del plano inclinado. ¿Cuál será el valor mínimo del coeficiente de rozamiento en reposo o estático para que el bloque se detenga en el plano inclinado?

Diagrama de fuerzas del problema:

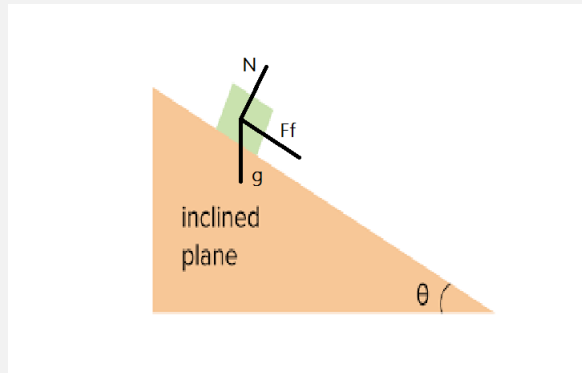


Figure 4: Diagrama problema plano inclinado con velocidad inicial

Encontramos que la fuerza que actua en el objeto es

$$\frac{\mathbf{F}}{m} = -g(\mu \cos \theta + \sin \theta) \mathbf{i}$$

de donde obtenemos  $\mathbf{x}, \mathbf{v}$  la posición y velocidad en function del tiempo:

$$\begin{aligned} \mathbf{v} &= (v_0 - tg(\mu \cos \theta + \sin \theta)) \mathbf{i} \\ \mathbf{x} &= (tv_0 - \frac{t^2}{2}g(\mu \cos \theta + \sin \theta)) \mathbf{i} \end{aligned}$$

encontramos el tiempo de ascenso  $t_a$ , usando la condición  $\mathbf{v} = 0$

$$\begin{aligned} t_a &= \frac{v_0}{g(\mu \cos \theta + \sin \theta)} \\ \mathbf{x}(t_a) &= \left[ \frac{v_0^2}{g(\mu \cos \theta + \sin \theta)} - \frac{v_0^2}{2g(\mu \cos \theta + \sin \theta)} \right] \mathbf{i} \\ &= \frac{v_0^2}{2g(\mu \cos \theta + \sin \theta)} \mathbf{i} \\ &= x_a \mathbf{i} \end{aligned}$$

ahora bien, una ves se detiene las fuerzas que actuan en el objeto son:

$$\frac{\mathbf{F}}{m} = g(\mu \cos \theta - \sin \theta) \mathbf{i}$$

de donde obtenemos  $\mathbf{x}, \mathbf{v}$  para  $t \geq t_a$ :

$$\begin{aligned} \mathbf{v} &= (t - t_a)g(\mu \cos \theta - \sin \theta) \mathbf{i} \\ \mathbf{x} &= (x_a + \frac{(t - t_a)^2}{2}g(\mu \cos \theta - \sin \theta)) \mathbf{i} \end{aligned}$$

encontramos el tiempo de descenso  $t_d$ , usando la condición  $\mathbf{x}(t_d + t_a) = 0$

$$\begin{aligned} t_d^2 &= -\frac{x_a}{g(\mu \cos \theta - \sin \theta)} \\ &= -\frac{v_0^2}{g(\mu \cos \theta + \sin \theta)g(\mu \cos \theta - \sin \theta)} \\ &= \frac{v_0^2}{g^2(\sin^2 \theta - \mu^2 \cos^2 \theta)} \\ t_d &= \sqrt{\frac{v_0^2}{g^2(\sin^2 \theta - \mu^2 \cos^2 \theta)}} \end{aligned}$$

el tiempo que tarda el bloque en volver es entonces:

$$t = t_a + t_d$$

para que el bloque se detenga se debe de cumplir  $\mathbf{v}(t_a + t_d) = 0$ , de donde obtenemos la condición:

$$\mu_{min} = \tan \theta$$