

# Tarea 9 Mecánica Analítica

Cerritos Lira Carlos

15 de Mayo del 2020

## Problemas

1.-

6.10)

Una partícula positiva de carga  $e$  (fig. 6-16) se mueve en el campo eléctrico central

$$\mathbf{E} = -\frac{\alpha}{\rho} \mathbf{e}_\rho$$

que hay entre las placas de un condensador cilíndrico, y en un campo magnético uniforme:

$$\mathbf{B} = B\mathbf{k}$$

paralelo al eje del condensador.

- a) Establecer las ecuaciones de movimiento de la partícula en coordenadas cilíndricas.
- b) Demostrar que la ecuación de movimiento, en función de la variable angular  $\phi$ , que es una coordenada que se puede no considerar, se resuelve fácilmente y da como integral de movimiento

$$m\rho^2\dot{\phi} + \frac{1}{2}e\rho^2B = h = \text{constante}$$

- c) Demostrar que, utilizando el resultado hallado en b), la ecuación radial se puede reducir a una ecuación de movimiento unidimensional, que nos dará una segunda integral del movimiento que expresa la conservación de la energía total.
- d) Si la partícula es emitida del cilindro interior con una velocidad:

$$\mathbf{v}_0 = v_0 \mathbf{e}_p$$

¿cuál debe ser el valor mínimo de  $v_0$  para que la partícula llegue al otro cilindro cuyo radio es  $R_2$ . [Sugerencia: el valor mínimo de  $v_0$  se obtendrá cuando  $R_2$  sea un punto de retorno]

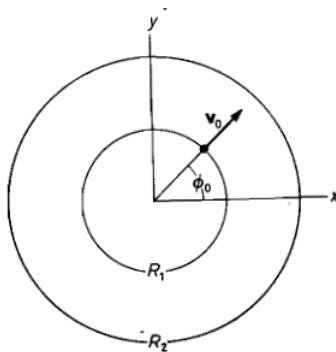


FIG. 6-16

a)

Recordamos que en coordenadas cilíndricas:

$$\mathbf{r} = \rho \cos \phi \mathbf{i} + \rho \sin \phi \mathbf{j} + z \mathbf{k}$$

$$\mathbf{v} = (\dot{\rho} \cos \phi - \rho \dot{\phi} \sin \phi) \mathbf{i} + (\dot{\rho} \sin \phi + \rho \dot{\phi} \cos \phi) \mathbf{j} + \dot{z} \mathbf{k}$$

$$\dot{r}^2 = \dot{\rho}^2 + \rho^2 \dot{\phi}^2 + \dot{z}^2$$

$$\mathbf{e}_\rho = \cos \phi \mathbf{i} + \sin \phi \mathbf{j}$$

El campo eléctrico y magnético son de la forma:

$$\mathbf{E} = -\nabla \Phi = -\nabla \alpha \ln(\rho)$$

$$\mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A}$$

en este caso  $\mathbf{A}$  está dado por:

$$\mathbf{A} = -\frac{1}{2}(\mathbf{r} \times \mathbf{B})$$

$$= -\frac{1}{2}(\mathbf{r} \times B \mathbf{k})$$

$$= -\frac{1}{2}B\rho(\sin \phi \mathbf{i} - \cos \phi \mathbf{j})$$

$$\mathbf{v} \cdot \mathbf{A} = -\frac{1}{2}B\rho \left[ \sin \phi (\dot{\rho} \cos \phi - \rho \dot{\phi} \sin \phi) - \cos \phi (\dot{\rho} \sin \phi + \rho \dot{\phi} \cos \phi) \right]$$

$$= \frac{1}{2}B\rho^2 \dot{\phi} (\cos^2 \phi + \sin^2 \phi)$$

$$= \frac{1}{2}B\rho^2 \dot{\phi}$$

de donde obtenemos:

$$L = T - U + e \mathbf{v} \cdot \mathbf{A}$$

$$= \frac{1}{2}m(\dot{\rho}^2 + \rho^2 \dot{\phi}^2 + \dot{z}^2) - e \alpha \ln(\rho) + \frac{1}{2}eB\rho^2 \dot{\phi}$$

recordamos que se satisface la relación:

$$\frac{\partial L}{\partial q_i} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} = 0$$

aplicado a  $\phi$  obtenemos:

$$\frac{\partial L}{\partial \phi} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\phi}} = 0$$

$$\frac{d}{dt}(m\rho^2 \dot{\phi} + \frac{1}{2}eB\rho^2) = 0$$

aplicado a  $\rho$  obtenemos:

$$\frac{\partial L}{\partial \rho} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\rho}} = 0$$

$$m\rho \dot{\phi}^2 - e\alpha \frac{1}{\rho} + eB\rho \dot{\phi} - \frac{d}{dt}(m\dot{\rho}) = 0$$

$$m\rho \dot{\phi}^2 - e\alpha \frac{1}{\rho} + eB\rho \dot{\phi} - m\ddot{\rho} = 0$$

b)

De la ecuación de movimiento obtenida en a), para  $\phi$  se tiene:

$$\frac{d}{dt}(m\rho^2 \dot{\phi} + \frac{1}{2}eB\rho^2) = 0$$

de donde se obtiene la relación deseada.

c)

De la ecuación de movimiento obtenida en a), para  $\rho$  se tiene:

$$m\rho\dot{\phi}^2 - e\alpha\frac{1}{r} + eB\rho\dot{\phi} - m\ddot{\rho} = 0$$

reemplazando  $\dot{\phi}$  de la parte b) obtenemos:

$$\dot{\phi} = \frac{1}{m^2} \left( \frac{h}{\rho^2} - \frac{1}{2}eB \right)$$

reemplazando obtenemos:

$$m\rho\dot{\phi}^2 - e\alpha\frac{1}{r} + eB\rho\dot{\phi} - m\ddot{\rho} = 0$$

$$m\rho\frac{1}{m^2} \left( \frac{h}{\rho^2} - \frac{1}{2}eB \right)^2 - e\alpha\frac{1}{\rho} + eB\rho\frac{1}{m^2} \left( \frac{h}{\rho^2} - \frac{1}{2}eB \right) - m\ddot{\rho} = 0$$

donde se observa obtuvimos una ecuación unidimensional para  $\rho$

d)

Sabemos que para este sistema  $H = T + U$  es una constante, esto se puede comprobar si calculamos  $H = p_i\dot{q}_i - L$ , como  $R_2$  es un punto de retorno  $T(R_2) = 0$ , de donde obtenemos:

$$T(R_1) + U(R_1) = U(R_2)$$

$$\frac{1}{2}v_0^2 + \alpha\ln(R_1) = \alpha\ln(R_2)$$

$$v_0^2 = 2\alpha\ln\left(\frac{R_2}{R_1}\right)$$

## 2.-

### 8.1)

Una partícula estacionaria de masa  $3mkg$ , estalla en tres piezas iguales dos de las cuales vuelan en direcciones perpendiculares entre sí, una con una velocidad  $2a\frac{m}{s}$  y la otra a  $3a\frac{m}{s}$ . ¿Cuál es la magnitud, dirección y sentido de la cantidad de movimiento del tercer fragmento?. La explosión tiene lugar en  $10^{-5}s$ . Hállese la fuerza que actúa sobre cada pieza durante la explosión.

Elegimos un sistema de referencia donde las partículas salgan en direcciones  $\mathbf{i}, \mathbf{j}$  respectivamente.

Usando conservación del momento para un sistema de partículas cuando  $\mathbf{F}^{ext} = 0$ , tenemos:

$$\mathbf{p}_1 + \mathbf{p}_2 + \mathbf{p}_3 = 0$$

$$2ma\mathbf{i} + 3ma\mathbf{j} + \mathbf{p}_3 = 0$$

$$\mathbf{p}_3 = -m(2a\mathbf{i} + 3a\mathbf{j})$$

Obtenemos la fuerza usando la relación:

$$\mathbf{p}_i(t_2) - \mathbf{p}_i(t_1) = \int_{t_1}^{t_2} \mathbf{F}_i(t)dt$$

$$\mathbf{p}_i = \mathbf{F}_i(t_2 - t_1)$$

$$\mathbf{F}_i = \mathbf{p}_i \times 10^5 \frac{m}{s^2}$$

### 3.-

#### 8.2)

Un núcleo, originalmente en reposo, se desintegra por la emisión de un electrón, cuya cantidad de movimiento es  $1.73 \frac{MeV}{c}$  y, perpendicularmente a la dirección del electrón, de un neutrino cuya cantidad de movimiento es  $1.0 \frac{MeV}{c}$ .

1. ¿En qué dirección y sentido recaulará el núcleo?
2. ¿Cuál será su cantidad de movimiento en  $\frac{MeV}{c}$ .
3. Si la masa del núcleo restante es  $3.9 \times 10^{-22} g$ , ¿Cuál será su energía cinética en electrón volts?

1.

Usamos conservación del momento para un sistema de partículas donde  $\mathbf{F}^{ext} = 0$ , donde tenemos:

$$\begin{aligned}\mathbf{p}_1 + \mathbf{p}_2 + \mathbf{p}_3 &= 0 \\ p_1 \mathbf{i} + p_2 \mathbf{j} + \mathbf{p}_3 &= 0 \\ \mathbf{p}_3 &= -(p_1 \mathbf{i} + p_2 \mathbf{j})\end{aligned}$$

2.

De la ultima relación obtenida tenemos

$$\begin{aligned}p_3^2 &= p_1^2 + p_2^2 \\ p_3 &= (p_1^2 + p_2^2)^{\frac{1}{2}} \\ &= 1.99 \frac{MeV}{c}\end{aligned}$$

3.

Por definición:

$$\begin{aligned}T_3 &= \frac{1}{2} m_3 v^2 \\ &= \frac{1}{2 m_3} p_3^2 \\ &= \frac{1}{2(3.9 \times 10^{-25})} (8.5 \times 10^{-31} + 2.84 \times 10^{-31}) \frac{kg^2 m^2}{s^2} \\ &= \frac{1.134 \times 10^{-30} kg m^2}{7.8 \times 10^{-25} s^2} \\ &= 1.45 \times 10^{-6} J \\ &= 9.10^6 MeV\end{aligned}$$

### 4.-

#### 8.4)

Una partícula de masa  $M_1$  y velocidad  $V_1$  es capturada por un núcleo en reposo, y otra partícula ligera de masa  $M_2$  es expelida con una velocidad  $V_2$  en ángulo recto con la trayectoria de la primera, reculando el resto del núcleo (de masa  $M_3$ ) con una velocidad  $V_3$ . Demuestre que la energía cinética de  $M_2$  es:

$$T = \frac{M_3}{M_2 + M_1} \left( Q + \frac{M_3 - M_1}{M_3} T_1 \right)$$

donde  $Q$  es la energía liberada o desprendida en la reacción.

Usamos conservación del momento:

$$p_1 + p_3 = 0, \quad p_1 + p_2 = 0$$

de donde obtenemos:

$$V_3 = -\frac{M_1}{M_3}V_1, \quad V_3 = -\frac{M_2}{M_3}V_2$$

por conservación de la energía

$$T_i = T_f - Q$$

calculamos  $T_i$ :

$$\begin{aligned} T_i &= T_1 - T_3 \\ &= T_1 - \frac{M_3}{2}V_3^2 \\ &= T_1 - \left(\frac{1}{2}M_1V_1^2\right) \frac{M_1}{M_3} \\ &= T_1 \left(1 - \frac{M_1}{M_3}\right) \\ &= T_1 \left(\frac{M_3 - M_1}{M_3}\right) \end{aligned}$$

de manera análoga encontramos  $T_f$ :

$$\begin{aligned} T_f &= T_2 + T_3 \\ &= T_2 \left(\frac{M_3 + M_2}{M_3}\right) \end{aligned}$$

sustituimos en la igualdad y despejamos  $T_2$ :

$$\begin{aligned} T_i &= T_f - Q \\ T_1 \left(\frac{M_3 - M_1}{M_3}\right) &= T_2 \left(\frac{M_3 + M_2}{M_3}\right) \\ T_2 &= \frac{M_3}{M_2 + M_3} \left(Q + \frac{M_3 - M_1}{M_3}T_1\right) \end{aligned}$$

## 5.-

### 8.16)

Analícese el movimiento del regulador del problema 8.15, si la velocidad angular del eje no está restringida a  $w$ , sino que gira libremente sin que tenga ningún momento rotacional externo (o par resistente) aplicando.

- Hállese la velocidad angular de rotación estacionaria para una altura dada,  $z$ , del manguito inferior.
- Hállese la frecuencia de las pequeñas vibraciones por encima y por debajo de este movimiento estacionario.
- ¿Cuáles son las diferencias entre este movimiento y el del problema 8.15?

a)

b)

c)