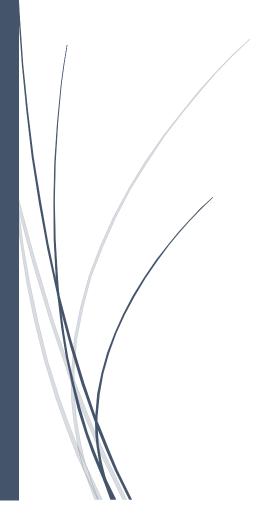
9-12-2020

# Métodos Numericos para la Computación

Entrega 5

4ºCurso

Grupo Prácticas 11



Alejandro Daniel Herrera Cardenes Carlos Eduardo Pacichana Bastidas UNIVERSIDAD DE LAS PALMAS DE GRAN CANARIA

# Indice

Practica 1	2
Descripción	2
Trabajo realizado	
Practica 2	
Descripción	9
Trabajo realizado	9
Práctica 3	17
Descripción	17
Trabajo realizado	17

## Practica 1

## Descripción

Realizar los siguientes ejercicios usando la librería LAPACK. Emplear Octave para verificar que el resultado es correcto.

- 1. Generar con Octave una matriz aleatoria de 6x6 con números de 1 a 10, comprobando que su determinante no sea nulo. Realizar la factorización LU con pivotamiento.
- 2. Utilizar LAPACK a nivel computacional para obtener:
  - a) Factorización LU
  - b) Determinante
  - c) Matriz inversa a partir de resolver el sistema AX = I
  - d) Calcular la inversa usando la rutina \_dgetri()

#### Trabajo realizado

Para octave simplemente usamos la función **randi** que genera números aleatorios del rango que queramos, en este caso del 1 al 10 y usamos la función LU con '[L, U, P] = lu(A)', dónde en L devuelve la matriz triangular inferior L, en U la triangular superior U y en P la matriz de permutación indicando que filas han sido movidas.

Con la rutina *LAPACKE\_dgetrf* conseguimos las matrices triangulares L y U sobrescribiendo la matriz A.

Para calcular la matriz inversa tanto del apartado c) como el d) simplemente usamos el método *LAPACKE\_dgetrf* sustituyendo los datos y el método *LAPACKE\_dgetrfi*.

#### Lapack

## Código Programa:

Los códigos de la librería *Lapack* de los distintos apartados serán puesto a continuación con la referencia del apartado en el pie de la foto.

```
int N = 6;
double A[36] = { 7.8255, 2.2781, 2.8602, 2.7904, 6.8964, 0.7336,
                 2.9553, 3.2102, 6.9913, 6.7538, 1.3183, 8.2233,
                 1.5185, 8.2956, 7.9626, 9.0366, 1.2350, 7.2290,
                 8.4791, 8.2218, 4.4159, 9.0853, 1.9090, 9.2586,
                 7.8485, 5.7068, 4.4622, 7.4720, 1.4573, 4.9264,
                 2.7083, 5.7183, 4.6566, 2.6051, 5.8504, 6.5488};
//double* A = (double*)mkl malloc(N * N * sizeof(double), 64);
double* A2 = (double*)mkl_malloc(N * N * sizeof(double), 64);
lapack_int ipiv[6];
srand((unsigned int)time(NULL));
for (int i = 0; i < N * N; i++) {
   A2[i] = A[i];
printf("\n\n\n
                 Matrix Aleatoria de 6x6");
printf("\n-----
for (int e = 0; e < N*N; e++) {
   if (e%6==0) {
       printf("\n| %f", A[e]);
       printf("| %f", A[e]);
```

Código principal 1

Código principal 3

Código principal 5

# Resultado Ejecución:

El resultado de la ejecución lo podemos ver en la imagen inferior (Resultado de ejecución).

```
Matrix Aleatoria de 6x6
7.825500 | 2.278100 | 2.860200 | 2.790400 | 6.896400 | 0.733600
2.955300 | 3.210200 | 6.991300 | 6.753800 | 1.318300 | 8.223300
1.518500 8.295600 7.962600 9.036600 1.235000 7.229000
8.479100 | 8.221800 | 4.415900 | 9.085300 | 1.909000 | 9.258600
7.848500 | 5.706800 | 4.462200 | 7.472000 | 1.457300 | 4.926400
2.708300 | 5.718300 | 4.656600 | 2.605100 | 5.850400 | 6.548800
               Factorizacion LU
4 3 3 6 6 6
               Determinante
El determinante es 8.479100
               Inversa AX=I
-0.126108 | 0.004224 | -0.181639 | -0.178825 | 0.432760 | 0.136600
-0.165252 | -0.206203 | 0.021538 | -0.124804 | 0.303421 | 0.201860
-0.215433 | 0.074312 | -0.105001 | -0.500041 | 0.658116 | 0.258603
0.367080 | 0.038296 | 0.279431 | 0.444884 | -0.757484 | -0.456808
0.289348 | 0.005836 | 0.140747 | 0.257540 | -0.544549 | -0.149571
-0.054880 | 0.105018 | -0.105921 | 0.131443 | -0.124073 | 0.051403
       Inversa con la funcion dgetri
-0.126108 | 0.004224 | -0.181639 | -0.178825 | 0.432760 | 0.136600
-0.165252 -0.206203 0.021538 -0.124804 0.303421 0.201860
 -0.215433 | 0.074312 | -0.105001 | -0.500041 | 0.658116 | 0.258603
0.367080 | 0.038296 | 0.279431 | 0.444884 | -0.757484 | -0.456808
0.289348 | 0.005836 | 0.140747 | 0.257540 | -0.544549 | -0.149571
-0.054880 | 0.105018 | -0.105921 | 0.131443 | -0.124073 | 0.051403
```

# Matlab

A continuación los códigos de los distintos apartados pero esta vez en *Matlab* 

```
a = rand(6)*10
d = det(a)
[L U P] = lu(a);
```

El resultado de la ejecución lo podemos ver en la imagen inferior (Resultado de ejecución).

a =					
7.8255	2.2781	2.8602	2.7904	6.8964	0.7336
2.9553	3.2102	6.9913	6.7538	1.3183	8.2233
1.5185	8.2956	7.9626	9.0366	1.2350	7.2290
8.4791	8.2218	4.4159		1.9090	9.2586
7.8485	5.7068	4.4622	7.4720	1.4573	4.9264
2.7083	5.7183	4.6566	2.6051	5.8504	6.5488
d =					
1.6349e+	0.4				
1.634964	.04				
L =					
1.0000	0	0	0	0	0
0.1791	1.0000	0	0	0	0
0.3485	0.0505	1.0000	0	0	0
		-0.0008	1.0000	0	0
0.9229	-0.7782	0.8577	0.7076	1.0000	0
0.9256	-0.2790	0.4667	0.1013	-0.4423	1.0000
Ω =					
8.4791	8.2218	4.4159	9.0853	1.9090	9.2586
0	6.8232	7.1718	7.4095	0.8931	5.5709
0	0	5.0900	3.2130	0.6078	4.7150
0	0	0	-3.6522	4.8364	1.0706
0	0	0	0	1.8860	-8.2777
0	0	0	0	0	-8.0598
P =					
_	0 0	1 0	0		
	0 0	1 0	0		
	0 1 1	0 0	0		
0	0 0		0		
1		0 0	1		
0	0 0	0 0	0		
U	0 0	0 1	U		

## Practica 2

#### Descripción

- 1. Repetir la factorización LU y el cálculo de la matriz inversa realizado en la práctica anterior utilizando la rutina LAPACKE\_dgesv().
- 2. Realizar una comparación entre la operación sobre matrices generales y sobre matrices banda.
  - a) Crear matrices A (tridiagonal) y B, y rellenarlas con valores aleatorios (media 0 y varianza 1)
  - b) Codificar la matriz A en forma compacta A\_banda, añadiendo una fila auxiliar nula al principio.
  - c) Resolver a partir de la matriz general (LAPACKE\_dgesv, comprobar el código de error).
  - d) Resolver a partir de la matriz banda (LAPACKE\_dgbsv, comprobar el código de error).
  - e) Comparar los tiempos c y d promediando entre diferentes ejecuciones.

#### Trabajo realizado

Generamos una matriz aleatoria tridiagonal de tamaño 6x6 y una matriz general del mismo tamaño y la rellenamos con valores aleatorios.

A partir de la matriz tridiagonal realizamos la codificación utilizando un método que extrae las bandas de la matriz tridiagonal y las almacena en la matriz equivalente I y añadimos la fila auxiliar rellenándolas con ceros.

Y usamos los métodos *LAPACKE\_dgesv* y *LAPACKE\_dgbsv* rellenándolas con los valores pertinentes que se requieren y comprobando los tiempos de ejecución y los resultados de ejecución de la función.

#### Lapack

## Código Programa:

Los códigos de la librería *Lapack* de los distintos apartados serán puesto a continuación con la referencia del apartado en el pie de la foto.

```
//Inversa _dgesv()
printf("\n\n\n
                  Inversa _dgesv");
printf("\n-----
double I2[36] = { 1.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0,
                 0.0, 1.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0,
                 0.0, 0.0, 1.0, 0.0, 0.0, 0.0,
                 0.0, 0.0, 0.0, 1.0, 0.0, 0.0,
                 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 1.0, 0.0,
                 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 1.0 };
LAPACKE_dgesv(CblasRowMajor, n, nrhs, A2, lda, ipiv, I2, ldb);
printf("\n");
for (int e = 0; e < N * N; e++) {
   if (e % 6 == 0) {
       printf("\n| %f", I2[e]);
       printf("| %f", I2[e]);
std::getchar();
return 0;
```

```
std::default_random_engine generator;
std::normal_distribution<double> rand(0.0,1.0);
int N = 6;

double* A = (double*)mkl_malloc(N * N * sizeof(double), 64);
double* B = (double*)mkl_malloc(N * N * sizeof(double), 64);

//Generar matriz de banda (A) y matriz normal (B)

for (int i = 0; i < N * N; i++) {
    if ((i-1)%(N+1)==0 || i%(N+1)==0 || (i+1)%(N+1)==0 ) {
        A[i] = rand(generator);
    }
    else {
        A[i] = 0.0;
    }
    B[i] = rand(generator);
}</pre>
```

Código principal 2

```
//Codificar Martriz A (A banda)
int N banda x = 6;
int N_banda_y = 4;
double* A_banda = (double*)mkl_malloc(N_banda_x * N_banda_y * sizeof(double), 64);
for (int i = 0; i < 24; i++) {
    A_banda[i] = 0;
ceroMatrix(A_banda, N_banda_x * N_banda_y);
addBand(A, 1, A_banda, 6 , 1);
addBand(A, 0, A_banda, 6, 2);
addBand(A, -1, A_banda, 6, 3);
printf("\n\n");
for (int e = 0; e < N banda x * N banda y; e++) {
    if (e % 6 == 0) {
        printf("\n| %f", A_banda[e]);
    else {
        printf("| %f", A_banda[e]);
```

```
int ceroMatrix(double* matrix, int length) {
    for (int i = 0; i < length; i++) {
        matrix[i] = 0;
    }
    return 0;
}</pre>
```

#### Código principal 3.1

```
int addBand(double* matrix, int bandPosition, double* matrixResult, int matrixResultY, int matrixResultRow) {
    if(bandPosition>0){
        for (int i = 0; i < matrixResultY; i++) {
            matrixResult[matrixResultRow* matrixResultY+ i + bandPosition] = matrix[i* (matrixResultY+1)+1];
        }
    }
    else if (bandPosition < 0) {
        bandPosition *= -1;
        for (int i = 0; i < matrixResultY; i++) {
            matrixResult[matrixResultRow * matrixResultY + i] = matrix[bandPosition*matrixResultY+i*(matrixResultY+1)];
        }
    }
    else {
        for (int i = 0; i < matrixResultY; i++) {
            matrixResult[matrixResultRow * matrixResultY + i] = matrix[i * (matrixResultY + 1)];
        }
    }
    return 0;
}</pre>
```

El resultado de la ejecución lo podemos ver en la imagen inferior (Resultado de ejecución).

```
Inversa dgesv
 -0.126108 | 0.004224 | -0.181639 | -0.178825 | 0.432760 | 0.136600
 -0.165252 | -0.206203 | 0.021538 | -0.124804 | 0.303421 | 0.201860
 -0.215433 | 0.074312 | -0.105001 | -0.500041 | 0.658116 | 0.258603
 0.367080 | 0.038296 | 0.279431 | 0.444884 | -0.757484 | -0.456808
 0.289348 | 0.005836 | 0.140747 | 0.257540 | -0.544549 | -0.149571
 -0.054880 | 0.105018 | -0.105921 | 0.131443 | -0.124073 | 0.051403_
  -0.146382 | -1.871384 | 0.000000 | 0.000000 | 0.000000 | 0.000000
              1.174568 | -1.049443 | 0.000000 | 0.000000 | 0.000000
  1.055466
                         1.019224
                                       -0.482589 | 0.000000 | 0.000000
-0.061527 | 1.354326 | 0.000000
  0.000000
              -0.888707
              0.000000 |
                          -2.301443 | -0.061527
  0.000000
  0.000000
             0.000000
                          0.000000
                                      0.439499 | 0.645743 | -1.685987
  0.000000 | 0.000000 | 0.000000 |
                                      0.000000 | -0.103692 | 0.624049
 0.134530| 0.460650| -0.214253| 0.163712| -0.827944| 0.298595
0.010215| -0.546841| 0.660682| -0.625276| 1.485964| -0.82908
                                                          -0.829081
 -2.559122| -0.539781| -0.628956| 0.339587| -0.121306| 2.108857
-0.371003| -0.287389| -1.059349| 1.455024| 0.925328| -0.243275
 1.515609 | 0.197497 | 1.008865 | 0.438945 | -0.128149 | 1.776432
 -0.613857 | 0.469861 | -0.582398 | 0.668493 | 0.149386 | 1.537275
 0.000000| 0.000000| 0.000000| 0.000000| 0.000000|
 0.000000| -1.871384| -1.049443| -0.482589| 1.354326| -1.685987
 -0.146382 | 1.174568 | 1.019224 | -0.061527 | 0.645743 | 0.624049
 1.055466 -0.888707 -2.301443 0.439499 -0.103692 0.000000
Tiempo de ejecucion de la funcion DGESV 1081 ms valor de retorno de la funcion 0
iempo de ejecucion de la funcion DGBSV 1488 ms valor de retorno de la funcion 0_
```

#### Matlab

A continuación los códigos de los distintos apartados pero esta vez en Matlab

```
%a
 N = 6;
 a = normrnd(0,1);
 b = normrnd(0,1);
 c = normrnd(0,1);
 A = diag(a*ones(1,N)) + diag(b*ones(1,N-1),1) + diag(c*ones(1,N-1),-1)
 B = normrnd(0,1,[N,N])
 time DGESV = 0;
 time DGBSV = 0;
 A_compacta = [[0;diag(A,-1)],diag(A), [diag(A,1);0]]
 X = linsolve(A,B)
 X1 = linsolve(A_compacta, B)
□ for i = 1:100
     time_DGESV = time_DGESV + Lapacke_DGESV(A,B);
 end
 time DGESV = time DGESV / 100
\neg for i = 1:100
     time_DGBSV = time_DGBSV + Lapacke_DGBSV(A_compacta, B);
 ∟end
 time DGBSV = time DGBSV / 100
function time_DGESV = Lapacke_DGESV(A,B)
   tic;
     X = linsolve(A, B);
  time DGESV = toc;
end
function time_DGBSV = Lapacke_DGBSV(A_compacta, B)
     X = linsolve(A_compacta, B);
  time DGBSV = toc;
end
```

El resultado de la ejecución lo podemos ver en la imagen inferior (Resultado de ejecución).

>> Practica	2				
A =					
-0.5174	0.0243	0	0	0	0
-0.1624	-0.5174	0.0243	0	0	0
0	-0.1624	-0.5174	0.0243	0	0
0	0	-0.1624	-0.5174	0.0243	0
0	0	0	-0.1624	-0.5174	0.0243
0	0	0	0	-0.1624	-0.5174
B =					
-0.6057	-0.0076	-0.8015	0.7291	-0.9392	1.5245
0.2717	0.7103	-1.8529	0.9008	1.2374	-0.2620
0.3586	-0.4625	0.0532	-1.3256	0.0330	-1.7307
-0.3523	-0.5279	-0.4364	-1.5246	0.1236	1.0135
0.1324	-0.3458	0.2800	0.5024	0.2739	-0.9277
2.6736	0.5646	0.0846	0.3064	0.7542	1.2437
A_compacta	=				
0	-0.5174	0.0243			
-0.1624	-0.5174	0.0243			
-0.1624	-0.5174	0.0243			
-0.1624	-0.5174	0.0243			
-0.1624	-0.5174	0.0243			
-0.1624	-0.5174	0			
x =					
1.1285	-0.0463	1.6905	-1.4629	1.6799	-2.8745
-0.8970	-1.2959	3.0043	-1.1404	-2.8806	1.5371
-0.3758	1.3300	-0.9934	3.0108	0.8160	2.7359
0.7647	0.6225	1.1137	1.9276	-0.5152	-2.7005
-0.7280	0.4156	-0.8854	-1.5806	-0.4300	2.4910
-4.9393	-1.2217	0.1143	-0.0962	-1.3228	-3.1857
					2.2007

X1 =

-4.3621 0.9171 -1.9247 6.7186 -8.3523 12.3254 -3.7988 -1.3791 0.4405 -2.7008 1.1636 -6.2721 -105.7367 -29.6539 -23.5921 -27.4789 -13.8674 -70.7554

time\_DGESV =

3.7650e-06

time\_DGBSV =

3.0250e-06

## Práctica 3

#### Descripción

Generar ejemplos sencillos para otros esquemas de factorización con Octave:

- a) Cholesky
- b) QR
- c) SVD
- d) Cálculo de autovalores y autovectores

## Trabajo realizado

Para la realización de este ejercicio práctico simplemente se basa en simplemente usar las instrucciones que provee Octave para las diferentes factorizaciones como son: chol (cholesky), qr (QR), svd (SVD) y eig (autovalores y autovectores).

#### Matlab

A continuación los códigos de los distintos apartados pero esta vez en *Matlab* 

```
A = [100, 2, 3, 4, 5, 6,
    2, 200, 3, 4,5,6,
    3, 3, 300, 4, 5, 6,
    4, 4, 4, 400, 5, 6,
    5, 5, 5, 5, 500, 6,
    6, 6, 6, 6, 6, 600]
R = chol(A);
fprintf("\nFactorizazion con Cholesky\nR*R':\n");
Cholesky = A*A'
[Q,R] = qr(A);
fprintf("\nFactorizazion con QR\nQ*R:\n");
QR = A*R
[U, S, V] = svd(A);
fprintf("\nFactorizazion con SVD\nU*S*V':\n");
SVD = U*S*V'
fprintf("\nCalculo de auto-valores y auto-vectores.\n");
[autoVectores, autoValores] = eig(A)
```

El resultado de la ejecución lo podemos ver en la imagen inferior (Resultado de ejecución).

Α	=								
	100	2	3	4	5	6			
	2	200	3	4	5	6			
	3	3	300	4	5	6			
	4	4	4	400	5	6			
	5	5	5	5	500	6			
	6	6	6	6	6	600			
F	actori	zazion	con Ch	oleskv					
	*R':			_					
С	holesk	у =							
		10090		686		1283	2081	3081	4284
		686	4	0090		1583	2481	3581	4884
		1283		1583		90095	2885	4086	5490
		2081		2481		2885	160109	4596	6102
		3081		3581		4086	4596	250136	6720
		4284		4884		5490	6102	6720	360180
F	actori	zazion	con QR						
	*R:	Zazion	COII QK	•					
ľ									
Q	R =								
	1.0e	+05 *							
	-0.1	004	-0.0108	-0.	0219	-0.0372	-0.0567		
	-0.0		-0.4004		0242		-0.0600	-0.0123	
	-0.0	030	-0.0062		9000			-0.0148	
	-0.0		-0.0083		0128			-0.0161	
	-0.0	050	-0.0103	-0.	0160	-0.0220	-2.4968	-0.0162	
	-0.0	060	-0.0124	-0.	0192	-0.0264	-0.0340	3.5805	

# Factorizazion con SVD U\*S\*V':

6.0000	5.0000	4.0000	3.0000	2.0000	100.0000
6.0000	5.0000	4.0000	3.0000	200.0000	2.0000
6.0000	5.0000	4.0000	300.0000	3.0000	3.0000
6.0000	5.0000	400.0000	4.0000	4.0000	4.0000
6.0000	500.0000	5.0000	5.0000	5.0000	5.0000
600.0000	6.0000	6.0000	6.0000	6.0000	6.0000

Calculo de auto-valores y auto-vectores.

#### autoVectores =

0.9995	0.0168	0.0133	-0.0123	-0.0122	0.0130
-0.0178	0.9991	0.0263	-0.0184	-0.0162	0.0163
-0.0138	-0.0280	0.9983	-0.0365	-0.0243	0.0217
-0.0125	-0.0189	-0.0390	-0.9973	-0.0479	0.0324
-0.0118	-0.0158	-0.0244	0.0513	-0.9962	0.0634
-0.0113	-0.0143	-0.0195	0.0304	0.0659	0.9970

#### autoValores =

99.7462	0	0	0	0	0
0	199.7088	0	0	0	0
0	0	299.7237	0	0	0
0	0	0	399.8297	0	0
0	0	0	0	500.1084	0
0	0	0	0	0	600.8831