Universidade Federal da Bahia Programa de Pós-Graduação em Ciência de Dados e Big Data Carlos Magno Santos Ribeiro de Brito

Prof Dra. Majela Penton Machado

## Respostas da segunda lista de exercício

Questão 01) Determine as condições que as constantes  $b_1$ ,  $b_2$ ,  $b_3$  devem satisfazer para garantir a consistência do sistema linear.

$$\begin{cases} x - 2y + 5z = b_1 \\ 4x - 5y + 8z = b_2 \\ -3x + 3y - 3z = b_3 \end{cases}$$

Duas perguntas têm que ser feitas para essa verificação:

- (a) É um sistema possível de ser resolvido?
- (b) É um sistema possível determinada/única ou indeterminadas soluções?

Para responder essas questões, primeiramente devemos encontrar a **matriz escalonada**, por meio de operações elementares na matriz dos coeficientes.

Usando eliminação de gauss, tem-se:

$$M = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 5 \\ 4 & -5 & 8 \\ -3 & 3 & -3 \end{bmatrix} R_2 - 4R_1 \to R_2 \begin{bmatrix} 1 & -2 & 5 \\ 0 & 3 & -12 \\ -3 & 3 & -3 \end{bmatrix} R_3 - (-3)R_1 \to R_3 \begin{bmatrix} 1 & -2 & 5 \\ 0 & 3 & -12 \\ 0 & -3 & 12 \end{bmatrix}$$

$$R_3 - (-1)R_2 \to R_3 \begin{bmatrix} 1 & -2 & 5 \\ 0 & 3 & -12 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

A partir disso, obtemos o seu posto, isto é, o número de linhas não-nulas quando a matriz está escalonada p(M) = 2. Ainda, para a matriz aumentada teremos que a única condição de consistência é caso o seu posto seja também 2. Nessa situação, o sistema será possível e com infinitas soluções, já que o número de variáveis é igual a 3 e p(M) = p(M|B) < n. Caso tenhamos p(M|B) = 3 o sistema será inconsistente. Para a consistência, temos:

$$(M|B) = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 5 & b_1 \\ 0 & 3 & -12 & -4b_1 + b_2 \\ 0 & 0 & 0 & -b_1 + b_2 + b_3 \end{bmatrix}$$

Onde devemos atender na terceira linha  $-b_1 + b_2 + b_3 = 0$  para que o sistema seja possível e indeterminado.

Questão 02) Usando o método de Gauss-Jordan resolva o sistema de equações lineares.

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - 3x_4 + x_5 = 2 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 - 3x_4 + x_5 + 2x_6 = 3 \\ x_1 + 2x_2 - 3x_4 + 2x_5 + x_6 = 4 \\ 3x_1 + 6x_2 + x_3 - 9x_4 + 4x_5 + 3x_6 = 9 \end{cases}$$

No processo de eliminação gaussiana, encontra-se a matriz escalonada a partir da matriz aumentada:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & -3 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & 2 & 1 & -3 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 0 & -3 & 2 & 1 & 4 \\ 3 & 6 & 1 & -9 & 4 & 3 & 9 \end{bmatrix} R_2 - R_1 \rightarrow R_2 \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & -3 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 0 & -3 & 2 & 1 & 4 \\ 3 & 6 & 1 & -9 & 4 & 3 & 9 \end{bmatrix} R_3 - R_1 \rightarrow R_3$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & -3 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 2 \\ 3 & 6 & 1 & -9 & 4 & 3 & 9 \end{bmatrix} R_4 - 3R_1 \rightarrow R_4 \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & -3 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 3 & 3 \end{bmatrix} R_4 - R_2 \rightarrow R_4 \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & -3 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$R_4 - R_3 \to R_4 \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & -3 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} R_1 - R_3 \to R_1 \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & -3 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Essa matriz escalonada resulta em um sistema de equações lineares:

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - 3x_4 - x_6 = 0 \\ x_3 + 2x_6 = 1 \\ x_5 + x_6 = 2 \end{cases}$$

Pela matriz aumentada escalonada é possível notar que seu posto é igual a p(M|B) = 3. Sabe-se também que o posto da matriz dos coeficientes é igual a p(M) = 3. Com base nisso e tendo como número de variáveis n = 6, podemos afirmar que o sistema é possível, mas indeterminado. Ou seja, apresenta infinitas soluções.

$$\begin{cases} x_1 = -2x_2 + 3x_4 + x_6 \\ x_2 = x_2 \\ x_3 = 1 - 2x_6 \\ x_4 = x_4 \\ x_5 = 2 - x_6 \\ x_6 = x_6 \end{cases}$$

$$(1)$$

Para a resolução desse sistema de equações lineares com python, é retornada uma exceção, pois a matriz dos coeficientes não é quadrada e temos o seguinte código:

```
import numpy as np

# Seta precisao de 3 decimais
    np.set_printoptions(precision=3, suppress=True)

#Matriz dos coeficientes
    A = np.array([
```

```
[1, 2, 0, -3, 1, 0],
[1, 2, 1, -3, 1, 2],
[1, 2, 0, -3, 2, 1],
[3, 6, 1, -9, 4, 3]
])

#Vetor com valores atribuidos
B = np.array([2,3,4,9])

#Resolucao do sistema
x = np.linalg.solve(A, B)

print(x)
```

# raise LinAlgError('Last 2 dimensions of the array must be square')
# numpy.linalg.LinAlgError: Last 2 dimensions of the array must be
# square

Questão 03) A Regra de Cramer é um método para determinar a solução de um sistema linear Ax = b de n equações e n incógnitas quando a matriz dos coeficientes A é invertível.

**Regra de Cramer**: Se Ax = b é um sistema de n equações lineares em n incógnitas tal que  $det(A) \neq 0$ , então a única solução do sistema é dada por:

$$x_1 = \frac{det(A_1)}{det(A)}, \ x_2 = \frac{det(A_2)}{det(A)}, \ \dots, \ x_n = \frac{det(A_n)}{det(A)}$$

onde  $A_j$  é a matriz obtida substituindo as entradas da  $j - \acute{e}sima$  coluna de A pelas entradas da matriz b.

a) Mostre a Regra de Cramer no caso em que A é uma matriz quadrada de ordem 2.

Tem-se então:

$$\begin{cases} a_1 x_1 + a_2 x_2 = b_1 \\ a_3 x_1 + a_4 x_2 = b_2 \end{cases}$$

Onde podemos obter a matriz dos coeficientes:

$$A = \begin{bmatrix} a_1 & a_2 \\ a_3 & a_4 \end{bmatrix}$$

o determinante de A é igual a:

$$\det(A) = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ a_3 & a_4 \end{vmatrix} = -a_2 \cdot a_3 + a_1 \cdot a_4$$

Os determinantes de  $A_1$  e  $A_2$  são iguais a:

$$\det(A_1) = \begin{vmatrix} b_1 & a_2 \\ b_2 & a_4 \end{vmatrix} = a_4 \cdot b_1 - a_2 \cdot b_2$$

$$\det(A_2) = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_3 & b_2 \end{vmatrix} = -a_3 \cdot b_1 + a_1 \cdot b_2$$

Obtem-se então a solução do sistema:

$$x_{1} = \frac{-a_{4} \cdot b_{1} + a_{2} \cdot b_{2}}{a_{2} \cdot a_{3} - a_{1} \cdot a_{4}}$$

$$x_{2} = \frac{a_{3} \cdot b_{1} - a_{1} \cdot b_{2}}{a_{2} \cdot a_{3} - a_{1} \cdot a_{4}}$$
(2)

b) Use a Regra de Cramer para resolver x' e y' em termos de x e y

$$\begin{cases} x = \frac{3}{5}x' - \frac{4}{5}y' \\ y = \frac{4}{5}x' + \frac{3}{5}y' \end{cases}$$

A matriz dos coeficientes:

$$A = \begin{bmatrix} \frac{3}{5} & \frac{-4}{5} \\ \frac{4}{5} & \frac{3}{5} \end{bmatrix}$$
$$det(A) = 1$$

$$\det(A_1) = \begin{vmatrix} x & -4/5 \\ y & 3/5 \end{vmatrix} = \frac{3x + 4y}{5}$$

$$\det(A_2) = \begin{vmatrix} 3/5 & x \\ 4/5 & y \end{vmatrix} = \frac{-4x + 3y}{5}$$

Assim sendo, a solução do sistema é:

$$x' = \frac{3x + 4y}{5}/1 = \frac{3x + 4y}{5}$$

$$y' = \frac{-4x + 3y}{5}/1 = \frac{-4x + 3y}{5}$$
(3)

Questão 04) Considere o seguinte sistema de equações lineares

$$\begin{bmatrix} 2 & -4 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 12 & 0 \\ 0 & -1 & -4 & -5 \\ 0 & 0 & 2 & 11 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

a) Use o Python para determinar uma decomposição LU da matriz dos coeficientes deste sistema.

```
import numpy as np
# Algoritmo para decomposicao LU (scipy apenas resolve com
# pivotacao)
def fatoraLU(A):
   U = np.copy(A)
   n = len(U)
   L = np.eye(n)
   for j in np.arange(n-1):
        for i in np.arange(j+1,n):
           L[i,j] = U[i,j]/U[j,j]
           for k in np.arange(j+1,n):
                U[i,k] = U[i,k] - L[i,j]*U[j,k]
            U[i,j] = 0
    return L, U
A = \text{np.array}([[2,-4,0,0],[1,2,12,0],[0,-1,-4,-5],[0,0,2,11]])
# realiza decomposicao
1, u = fatoraLU(A)
# imprime valores
print(1)
          0.
# [[ 1.
 [ 0.5 1.
        -0.25 1. 0. ]
# [ 0.
# [ 0.
         0. -2.
print(u)
# [[ 2 -4 0 0]
  [ 0 4 12 0]
  [ 0 0 -1 -5]
       0 0 1]]
```

b) Use a decomposição LU para resolver o sistema.

Usando os resultados anteriores obtidos pelo Python para L e U, podemos resolver o sistem como:

$$L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1/4 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 1 \end{bmatrix}, \ U = \begin{bmatrix} 2 & -4 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 12 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -5 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Completada a fatoração LU, resolvemos, primeiramente, o sistema Ly=b:

$$y_1 = 8$$

$$\frac{1}{2}y_1 + y_2 = 0$$

$$-\frac{1}{4}y_2 + y_3 = 1$$

$$-2y_3 + y_4 = 0$$

Encontrando os seguintes valores:

$$\begin{cases} y_1 = 8 \\ y_2 = -4 \\ y_3 = 0 \\ y_4 = 0 \end{cases}$$

Esses valores serão usados para resolver o sistema Ux=y, encontrando assim um array com os valores de x:

$$2x_1 - 4x_2 = 8$$
$$4x_2 + 12x_3 = -4$$
$$-x_3 - 5x_4 = 0$$
$$x_4 = 0$$

$$x = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \tag{4}$$