

LEZIONE N° 05 11 2021

TEOREMA DEGLI SCANTI COMPLEMENTARI

DATA LA COPPIA DI PROBLEMI DUALI SIMMETRICI (SI NOTI CHE LA SCELTA NON È UN LIMITE SULLA GENERALITÀ DELL'AFFERMATIONE):

$$(P) \begin{cases} \min c^T x \\ Ax \geq b \\ x \geq 0 \end{cases} \quad (D) \begin{cases} \min b^T y \\ A^T y \leq c \\ y \geq 0 \end{cases}$$

LE SOLUZIONI AMMISSEBILI $x \in \Omega(P)$ E $y \in \Omega(D)$ SONO OTTIMALI, RISPETTIVAMENTE PER (P) E (D)
SE E SOLO SE ESSE SONO SOTTOVIE DELLE SEGUENTI RELAZIONI DI COMPLEMENTARIETÀ

$$\begin{cases} x^T (c - A^T y) = 0 \\ (Ax - b)^T y = 0 \end{cases}$$

VETTORE SCANTO DEL DUALE

SE AVESSE SCELTO LA FS TALE CONDIZIONE SAREBBE STATA VALIDA QUAISIASI y PRESA POICHÉ $(Ax - b)$ IN FS È UN VETTORE NULLO

DI MOSTRAZIONE

RIFORNULIAMO I PROBLEMI (P) E (D) IN FORMA STANDARD, CON VETTORI DELLE VARIABILI AIUTILIARIE s E σ (SIGMA):

$$(P) \begin{cases} \min c^T x \\ Ax - s = b \\ x \geq 0 \\ s \geq 0 \end{cases}$$

VARIABILI DI SURPLUS

$$(D) \begin{cases} b^T y \\ A^T y + \sigma = c \\ y \geq 0 \\ \sigma \geq 0 \end{cases}$$

VARIABILI DI SLACK

L'AMMISIBILITÀ DI x E y CI CONSENTE DI SCRIVERE:

$$\begin{aligned} x &\geq 0 \\ s &= Ax - b \geq 0 \quad \sigma = c - A^T y \geq 0 \end{aligned}$$

TALI ELEMENTI LI ABBIANO VISTI
PRECEDENTEMENTE PIÙ SPECIFICATAMENTE NELLE RELAZIONI DI COMPLEMENTARIETÀ

POSSIAMO QUINDI SCRIVERE LE RELAZIONI DI COMPLEMENTARIETÀ TRA x E y COME:

$$\begin{cases} x^T \sigma = 0 \\ s^T y = 0 \end{cases}$$

SI NOTI CHE PER OGNI COPIA DI SOLUZIONI AMMISSEBILI $x \in \Omega(P)$ E $y \in \Omega(D)$, IL TEOREMA DI DUALITÀ DEBOLE ASSICURA CHE IL GAP DI DUALITÀ È NON NEGATIVO:

$$c^T x - b^T y \geq 0 \quad [\text{SI LIMITANO A VICENDA}]$$

VALE INOLTRE:

$$x \text{ OTTIMALE PER } (P) \text{ E } y \text{ OTTIMALE PER } (D) \iff c^T x - b^T y = 0$$

TALE RISULTATO DERIVA DALLA DUALITÀ FORTE (\Rightarrow) E DAL COROLARIO DELLA DUALITÀ DEBOLE (\Leftarrow)
FOCALIZZANDOCI SULL'AZZENAMENTO DEL GAP DI DUALITÀ E DI MOSTRANDO CHE È EQUIVALENTE AL
SODDISFACIMENTO DELLE RELAZIONI DI COMPLEMENTARIETÀ, RIUSCIREMO A DIMOSTRARE IL
TEOREMA DI PARTEZIA (PARTEZIA QUINDI DI OTTIMALITÀ SENZA PARLARE DI BASI)

SI OSSERVA INFATTI CHE UNA VOLTA AGGIUNTE LE VARIABILI DI SLACK POSSIAMO AFFERMARE:

$$\begin{aligned} c^T x &= (A^T y + \sigma)^T x = y^T A x + \sigma^T x \\ b^T y &= (A x - s)^T y = (A x)^T y - s^T y \end{aligned}$$

DA CUI SI OTTIENE

$$c^T x - b^T y = g^T \cancel{(Ax)} + \sigma^T x - \cancel{(A^T y)} + s^T y = \sigma^T x + s^T y$$

ABBIANO RICAVATO UN'ESPRESSIONE ALTERNATIVA DEL GAP DI DUALITÀ CHE UTILIZZA LE VARIABILI DECISIONALI, E NI CONDANNO CHE x, y, s, σ SONO TUTTE NON NEGATIVE

$$c^T x - b^T y = 0 \iff \sigma^T x + s^T y = 0 \iff \begin{cases} \sigma^T x = 0 \\ s^T y = 0 \end{cases}$$

MA L'ATTERAMENTO AVVIENE SE E SOLO SE x OTTIMALE PER (P) E y OTTIMALE PER (D)

(SODDISFACIMENTO GAP DI DUALITÀ)

(SODDISFACIMENTO RELA. COMPLEMENTARIETÀ)

DEVONO ESSERE NECESSARILMENTE NULLE

LETTURA DA DESTRA A SINISTRA

C.V.D

OSSERVAZIONI

LE RELAZIONI DI COMPLEMENTARIETÀ IMPONGONO CHE:

→ A VARIABILI POSITIVE DI UN PROBLEMA CORRISPONDONO VINCOLI ATTIVI NEL SUO DUALE.

→ A VINCOLI NON ATTIVI DI UN PROBLEMA CORRISPONDONO VARIABILI NULLE NEL SUO DUALE.

INFATTI:

$$x^T (c - A^T y) = x^T \sigma = 0 \iff \sum_{j=1}^n x_j \sigma_j = 0 \iff x_j \sigma_j = 0 \quad \forall j = 1, \dots, n$$

$$(A^T x - b^T)^T y = s^T y = 0 \iff \sum_{i=1}^m s_i y_i = 0 \iff s_i \cdot y_i = 0 \quad \forall i = 1, \dots, m$$

RICORDA IL PRODOTTO SCALARÉ È NULLO SE I VETTORI SONO ORTOGONALI

SE TALE PRODOTTO DEVE ANNULLARSI SIGNIFICA CHE A VARIABILI DUALI STRETTAMENTE POSITIVE DEVE ANNULLARSI LA VARIABILE DI SURPLUS DEL PRIMALE ASSOCIATA E QUINDI DEVE ESSERE SODDISFATTO PER OGNIAGLIANZA IL CORRISPONDENTE VINCOLO DEL PRIMALE E VICEVERSA; SE IL VINCOLO DEL PRIMALE ~~è~~ SODDISFATTO PER OGNIAGLIANZA ALUNA DEVE ANNULLARSI LA VARIABILE DEL DUALE.
NON E'

PERTANTO LE RELAZIONI DI COMPLEMENTARIETÀ SONO SODDISFATTE SE E SOLO SE

$$\forall j = 1, \dots, n \quad x_j = 0 \text{ ON } \sigma_j = 0$$

$$\forall i = 1, \dots, m \quad y_i = 0 \text{ ON } s_i = 0$$

SI NOTI CHE SE I VETTORI x E y SONO SFANDO LE RELAZIONI SONO Detti TRA LORO COMPLEMENTARI

SE IL PROBLEMA (P) È IN FORMA STANDARD LE RELAZIONI DI COMPLEMENTARIETÀ SI RIDUCONO A

$$x^T (c - A^T y^*) = 0$$

DA CUI È FACILE DI MOSTRARE CHE IL VETTORE $y^* = (B^T)^{-1} c_B$ (DIM. TEO. DI DUALITÀ FORTE) È IL VETTORE COMPLEMENTARE DELLA SOLUZIONE OTTIMALE DI BASE x^*

$$x^{*T} (c - A^T y^*) = x_B^{*T} [c_B - B^T (B^T)^{-1} c_B] + x_N^{*T} [c_N - N^T (B^T)^{-1} c_B] = 0$$

PENSO LO STESSO MOTIVO, OGNI VETTORE $\bar{y} = (B^T)^{-1} c_B$ COSTRUITO NISPERTO ALLA BASE AMMISSIBILE B DI A, È COMPLEMENTARE ALLA SOLUZIONE AMMISSIBILE DI BASE

$$\bar{x} = \begin{pmatrix} \bar{x}_B \\ \bar{x}_N \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B^{-1} b \\ 0 \end{pmatrix}$$

E LE CORRISPONDENTI FUNZIONI OBIETTIVO COINCIDONO.

ALTRI APPROTONO HENTI:

Condizione necessaria e sufficiente di ottimalità

Sia (P) un problema di PL, (D) il suo duale, e sia $x \in \Omega(P)$.

x è soluzione ottima per (P)

\Updownarrow

$\exists y \in \Omega(D)$ tale che x ed y sono complementari.

Dimostrazione

- (\Rightarrow) Se x è ottima per (P) , per il Teorema di dualità forte esiste y ottima (e quindi ammissibile) per (D) , e, per la condizione necessaria del Teorema degli scarti complementari, x ed y sono complementari.
- (\Leftarrow) Se esiste y ammissibile per (D) e complementare di x , per la condizione sufficiente del Teorema degli scarti complementari x è ottima per (P) e y è ottima per (D) .

Data una soluzione ammissibile \bar{x} per (P) , è possibile stabilire se \bar{x} sia o no soluzione ottima per (P)

Test di ottimalità

Considerando la coppia primale-duale simmetrica, si impone il soddisfacimento delle relazioni di complementarietà risolvendo

$$\begin{cases} A_j^T y = c_j & \forall j \in \{1, \dots, n\} : \bar{x}_j > 0 \\ y_i = 0 & \forall i \in \{1, \dots, m\} : a_i^T \bar{x} > b_i \end{cases}$$

e indicando con $\bar{y} \in \mathbb{R}^m$ una sua soluzione. Sono possibili i seguenti casi:

- Il sistema è incompatibile $\Rightarrow \bar{x}$ non è soluzione ottima per (P) .
- $\bar{y} \notin \Omega(D)$ $\Rightarrow \bar{x}$ non è soluzione ottima per (P) .
- $\bar{y} \in \Omega(D)$ $\Rightarrow \bar{x}$ è soluzione ottima per (P) .

Data una soluzione ottima x^* per (P) , è possibile determinare la soluzione ottima y^* per (D)

Determinazione dell'ottimo duale

Considerando la coppia primale-duale simmetrica, si impone il soddisfacimento delle relazioni di complementarietà risolvendo

$$\begin{cases} A_j^T y = c_j & \forall j \in \{1, \dots, n\} : x_j^* > 0 \\ y_i = 0 & \forall i \in \{1, \dots, m\} : a_i^T x^* > b_i \end{cases}$$

In tal caso, il sistema ammetterà sempre almeno una soluzione $y^* \in \Omega(D)$, come garantito dalla condizione necessaria di ottimalità; inoltre, per il Teorema degli scarti complementari y^* è soluzione ottima per (D) .

INTERPRETAZIONE DELLA SOLUZIONE DUALE

Consideriamo la coppia primale-duale E CI CONCENTRIAMO SULLA FS

$$(P) \begin{cases} \min c^T x \\ Ax = b \\ x \geq 0 \end{cases} \quad (D) \begin{cases} \max b^T y \\ A^T y \leq c \end{cases}$$

e indichiamo con x^* e y^* le soluzioni ottime per (P) e (D) .

Perturbiamo il termine noto b_i di una quantità Δ , e consideriamo la coppia primale-duale

$$(P_\Delta) \begin{cases} \min c^T x \\ Ax = b + \Delta e_i \\ x \geq 0 \end{cases} \quad (D_\Delta) \begin{cases} \max (b + \Delta e_i)^T y \\ A^T y \leq c \end{cases}$$

e indichiamo con $x^*(\Delta)$ la soluzione ottima per (P) .

IN SINTESI STIAMO DICENDO CHE SE IL PROBLEMA INIZIALE VIENE PERTURBATO QUESTO NON IMPLICA NECESSARIAMENTE CHE DOVRA RISOLVERE NUOVAMENTE IL PROBLEMA MA POSSO UTILIZZARE LE SOLUZIONI OTTENUTE PRECEDENTEMENTE.

VARIAZIONE DI UNO SOLO DEI COEFFICIENTI DEL DUALE
//
I-ESIMO TERMINE NOTO PERTURBATO

Se x^* è non degenere ($B^{-1}b > 0$), per valori sufficientemente piccoli di Δ la base corrispondente rimane ammissibile per (P) , cioè $B^{-1}(b + \Delta e_i) > 0$.

I coefficienti di costo ridotto non risentono della perturbazione, pertanto la soluzione y^* costruita come

$$y^{*\top} = c_B B^{-1}$$

soddisfa (SEMPRE SE NOI VI SONO PROBLEMI SULL'AMMISSIBILITÀ):

$$c^T x_\Delta^* = (b + \Delta e_i)^T y^* = b^T y^* + \Delta e_i^T y^* = c^T x^* + \Delta y_i^*$$

da cui otteniamo che

$$y_i^* = \frac{c^T x_\Delta^* - c^T x^*}{\Delta}$$

cioè y_i^* rappresenta la variazione della funzione obiettivo corrispondente alla variazione unitaria del termine noto i -esimo.

ESEMPIO SU POF.