# a) ¿Qué hace el programa? ¿Cómo está estructurado el código del mismo?

El programa calcula la potencia de un número (en este caso, 16 elevado a 4). La estructura del programa es la siguiente:

### 1. Cargar los valores:

Se cargan los valores 16 y 4 desde las direcciones valor1 y valor2 hacia los registros \$a0
 y \$a1, respectivamente.

### 2. Invocar la subrutina a la potencia:

 Se llama a la subrutina a\_la\_potencia usando la instrucción jal, pasando los valores de los registros \$a0 y \$a1 como parámetros de entrada.

# 3. Subrutina a\_la\_potencia:

- Se inicializa el registro \$v0 en 1 (el resultado inicial de cualquier potencia es 1).
- En un bucle ( lazo ), mientras que el valor de \$a1 (el exponente) no sea menor o igual a cero, se multiplica el registro \$v0 (el resultado parcial) por el valor de \$a0 (la base), y se decrementa el exponente \$a1.
- Cuando \$a1 llega a cero, se termina el bucle y la subrutina retorna al punto de llamada.

#### 4. Almacenar el resultado:

• Después de que la subrutina calcule el resultado, el valor final en \$v0 se guarda en result.

### 5. Detener el programa:

• La instrucción halt detiene la ejecución.

## b) ¿Qué acciones produce la instrucción jal? ¿Y la instrucción jr?

- jal (Jump and Link):
  - Realiza un salto a la subrutina indicada por la etiqueta (en este caso, a\_la\_potencia).
  - Guarda la dirección de la siguiente instrucción (la que sigue al ja1) en el registro \$ra
     (registro de retorno), para poder regresar al punto de llamada cuando termine la ejecución de la subrutina.

### jr (Jump Register):

 Salta a la dirección almacenada en un registro. En este caso, jr \$ra hace que el programa regrese al punto de llamada de la subrutina, usando la dirección almacenada previamente en \$ra.

# c) ¿Qué valor se almacena en el registro \$ra? ¿Qué función cumplen los registros \$a0 y \$a1? ¿Y el registro \$v0?

### Valor en \$ra:

• El valor almacenado en \$ra es la dirección de la instrucción siguiente a la instrucción jal . Es decir, la dirección de la instrucción sd \$v0, result(\$zero) en el programa principal, que es la dirección a la que debe regresar el flujo de control una vez que termine la subrutina a\_la\_potencia.

### Registros \$a0 y \$a1:

- Los registros \$40 y \$41 se utilizan para pasar parámetros a la subrutina. En este caso:
  - \$a0 recibe el valor de la base (16).
  - \$a1 recibe el valor del exponente (4).

### Registro \$v0:

• El registro \$v0 se utiliza para almacenar el valor de retorno de la subrutina. En este caso, se usa para almacenar el resultado de la potencia calculada.

# d) ¿Qué sucedería si la subrutina a\_la\_potencia necesitara invocar a otra subrutina para realizar la multiplicación, por ejemplo, en lugar de usar la instrucción dmul? ¿Cómo sabría cada una de las subrutinas a qué dirección de memoria deben retornar?

Si la subrutina a\_la\_potencia necesitara invocar a otra subrutina para realizar la multiplicación, se daría el siguiente escenario:

### 1. Nueva subrutina para la multiplicación:

Si se crea una subrutina para realizar la multiplicación, la subrutina a\_la\_potencia usaría la
instrucción jal para saltar a esa nueva subrutina de multiplicación, pasando los parámetros
adecuados (los valores a multiplicar).

### 2. Almacenar la dirección de retorno:

- La dirección a la que cada subrutina debe regresar se almacena automáticamente en el registro \$ra cuando se invoca otra subrutina usando jal.
- Cada subrutina sobrescribe el registro \$ra cuando invoca a una subrutina anidada, pero lo
  guarda antes de hacerlo (si es necesario) para poder regresar correctamente a la subrutina
  original.

# 3. Stack para el retorno:

Para manejar múltiples invocaciones de subrutinas anidadas, la dirección de retorno (\$ra) puede ser almacenada en la pila (stack) antes de realizar cada llamada a jal. Así, cada subrutina puede "restaurar" el valor de \$ra al valor correcto cuando retorne de su propia llamada, asegurando que todas las subrutinas puedan regresar correctamente a sus puntos de llamada.