Processamento e Análise de Imagens

Morfologia Matemática

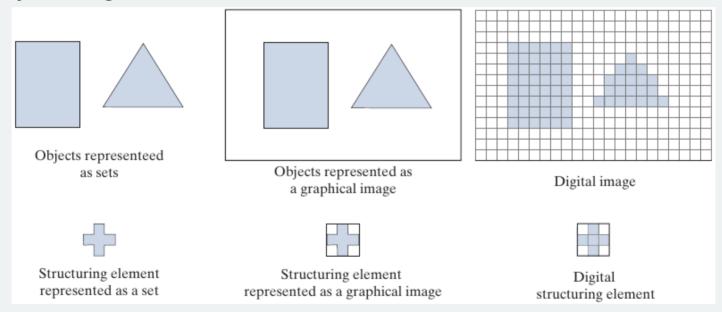


- Morfologia, em biologia, é ramo que estuda a forma e estrutura de animais e plantas;
- Morfologia matemática é uma ferramenta para extração de componentes usados para representação e descrição de regiões
 - Podem ser descritas formas, bordas, esqueletos, entre outros;
 - Podem ser aplicadas a imagens binárias ou em escala de cinza por simplicidade, estudaremos primeiro imagens binárias, para, em seguida, avaliar as operações em escala de cinza.

- A morfologia matemática é baseada na teoria de conjuntos
 - Operações morfológicas também são definidas em termos de conjuntos;
 - A morfologia é baseada em dois tipos no conjunto de pixels: elementos estruturantes (SE - structuring elements) e objetos (objects)
 - Elementos estruturantes correspondem a "sondas", utilizadas para identificar propriedades específicas nas imagens;
 - Os elementos estruturantes são movidos sobre uma imagem (de modo semelhante às operações de correlação e convolução).

- Elementos estruturantes correspondem a "sondas", utilizadas para identificar propriedades específicas nas imagens
 - Podem ser associados aos kernels, em convoluções;
- Os elementos estruturantes são movidos sobre uma imagem pixel a pixel, de forma semelhante ao utilizado nas convoluções;
- Para manutenção do tamanho da imagem original, podem ser utilizadas operações de padding.

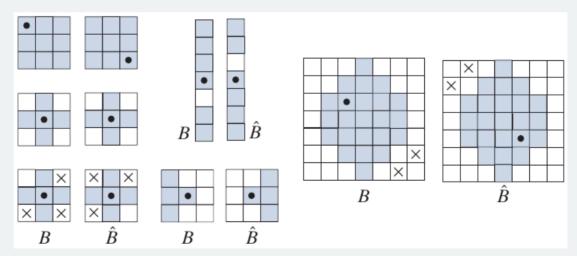
 Elementos estruturantes podem ter quaisquer formas, porém devem ser contidos em arrays retangulares.



- Elementos estruturantes possuem um elemento principal, indicado por um ponto
 - Normalmente, esse elemento principal é definido no centro do elemento estruturante (SE) – em alguns casos, pode ser indicado em posições diferentes;
 - Caso não seja indicado o ponto principal do elemento estruturante, entende-se que o ponto central do SE corresponde ao elemento principal;
- O ponto principal será utilizado para definir a posição em que um pixel da imagem resultante será preenchido, caso o elemento estruturante atenda aos requisitos da operação morfológica.

- Ao deslizar um kernel sobre a imagem, é possível obter as seguintes situações:
 - Fit → Quando todos os pontos do elemento estruturante correspondem a um objeto (região) da imagem;
 - Hit → Quando ao menos 1 ponto do elemento estruturante corresponde a um objeto (região) da imagem;
 - Miss → Quando nenhum ponto do elemento estruturante é correspondente a uma região da imagem.

- Elementos estruturantes estão sujeitos a transformações afins, como reflexão, rotação e translação;
 - Alguns elementos estruturantes podem conter elementos "dont-care", denotados por x, cujo valor do elemento específico não importa.



Operações Morfológicas em Imagens Binárias

Erosão e Dilatação

Erosão e Dilatação

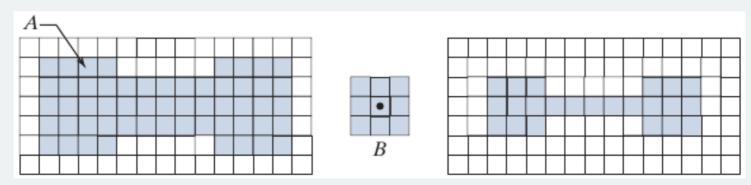
- As operações de Erosão e Dilatação são consideradas operações primitivas na área de morfologia matemática
 - Outras operações mais avançadas podem ser construídas com base nelas;
- Operações morfológicas são escritas em termos de elementos estruturantes B e um conjunto A, de pixels de "frente" (foreground)
 - Podem ser também descritas em termos elementos estruturantes B e uma imagem I que contém A.

Erosão

A Erosão de um conjunto de pixels de foreground A por um elemento estruturante
 B, onde z são os valores de foreground, é definida como:

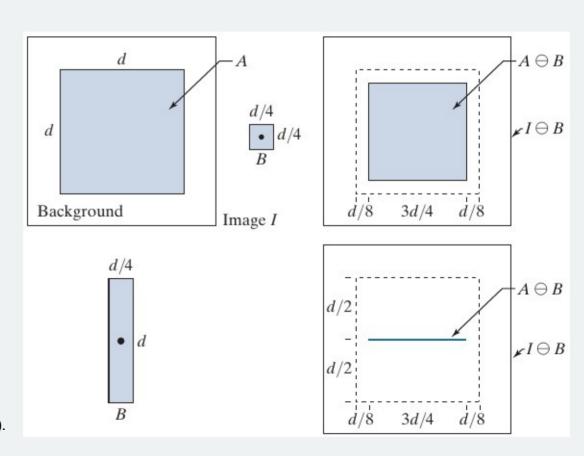
$$A \ominus B = \left\{ z \, \middle| \, (B)_z \subseteq A \right\}$$

 A equação indica que a erosão é o conjunto de todos os pontos z de forma que B, transladado por z, está contido em A.



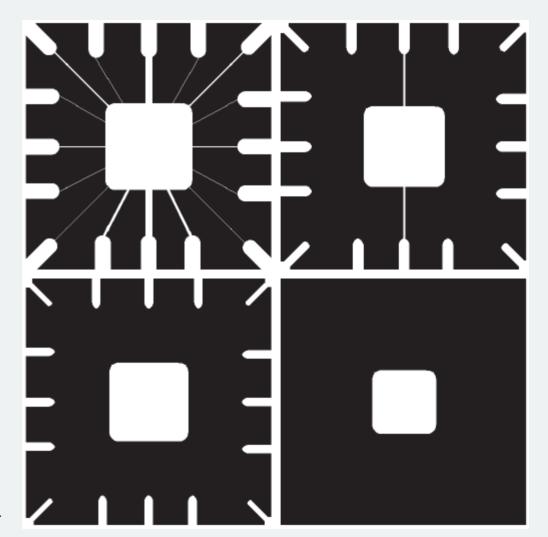
Erosão

- A imagem ao lado contém dois exemplos de erosões, usando um elemento estruturante quadrado e outro retangular;
- As áreas em azul correspondem ao foreground (frente);
- As áreas tracejadas correspondem ao tamanho original da imagem – observe que a erosão reduz o tamanho original do foreground.



Erosão

- A erosão pode ser utilizada para remover componentes das imagens, como no exemplo ao lado
 - A imagem foi erodida com elementos estruturanes de 11×11, 15×15 e 45×45 (em sentido horário).



Dilatação

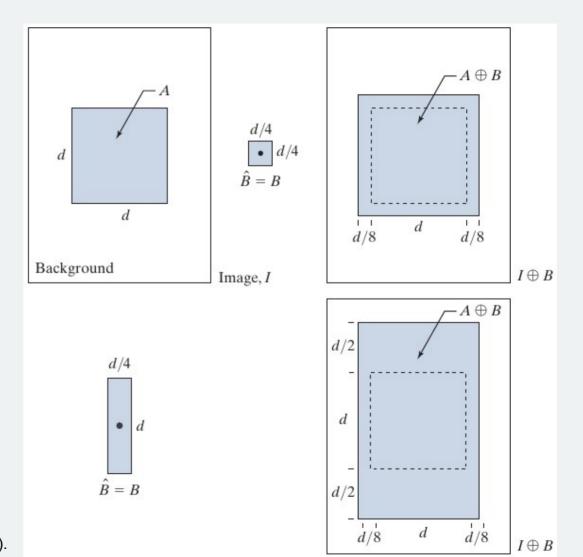
 A Dilatação de um conjunto de pixels de foreground A por um elemento estruturante B, onde z são os valores de foreground, é definida como:

$$A \oplus B = \left\{ z \, \middle| \, (\hat{B})_z \cap A \neq \emptyset \right\}$$

 A dilatação de A por B é, então, o conjunto de todos os deslocamentos, z, de forma que B e A se sobreponham pelo menos por um elemento.

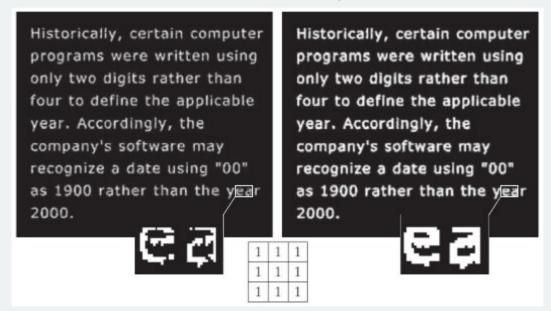
Dilatação

- A imagem ao lado contém dois exemplos de dilatações, usando um elemento estruturante quadrado e outro retangular;
- As áreas em azul correspondem ao foreground;
- As áreas tracejadas correspondem ao tamanho original da imagem.



Dilatação

- A dilatação pode ser usada para unir segmentos quebrados em imagens
 - No exemplo abaixo, a dilatação foi usada para deixar um texto mais "forte".



Erosão e Dilatação

• Erosão e dilatação são duais em relação ao complemento e reflexão

$$(A \ominus B)^{c} = A^{c} \oplus \hat{B}$$
$$(A \oplus B)^{c} = A^{c} \ominus \hat{B}$$

 Podemos obter a erosão de uma imagem A por B fazendo a dilatação do background (dilatando A^c) com o mesmo elemento estruturante e complementando o resultado.

Operações Morfológicas em Imagens Binárias

Abertura e Fechamento

Abertura e Fechamento

- Abertura e Fechamento são duas operações morfológicas baseadas nas operações de erosão e dilatação.
 - A abertura suaviza o contorno de objetos, rompe istmos (pequena ligação fina entre objetos) e elimina saliências finas;
 - O fechamento tende a suavizar contornos como na abertura, porém funde as descontinuidades estreitas, eliminando pequenos buracos e preenchendo as lacunas em um contorno.

Abertura

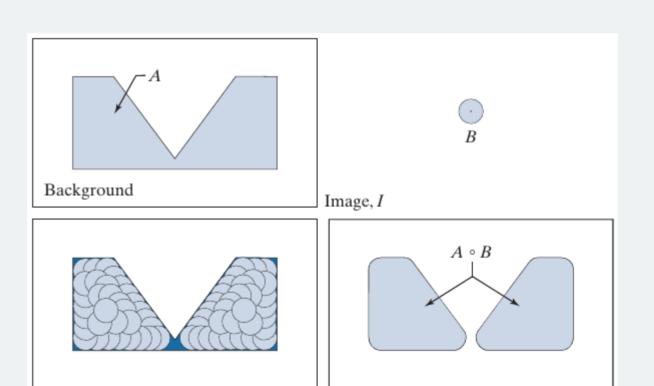
 A Abertura de um conjunto de pixels de foreground A por um elemento estruturante B, é definida como:

$$A \circ B = (A \ominus B) \oplus B$$

• A abertura de A por B é sempre uma erosão de A por B, seguida de uma dilatação do resultado obtido por B.

Abertura

- A imagem ao lado contém um exemplo da operação de abertura, usando um elemento estruturante circular;
- Podemos observar após o processamento da imagem:
 - Surgimento de um buraco entre as regiões;
 - Suavização dos contornos.



Fechamento

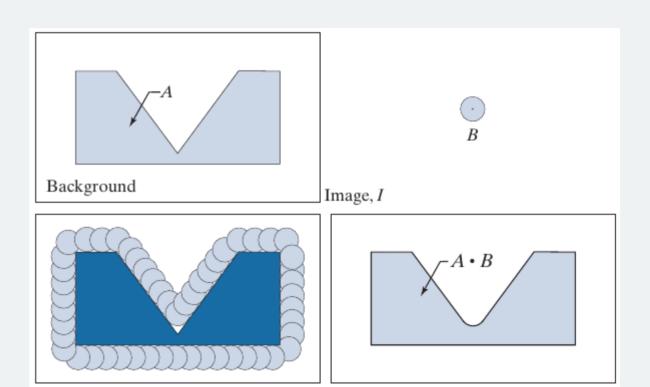
 O Fechamento de um conjunto de pixels de foreground A por um elemento estruturante B, é definida como:

$$A \bullet B = (A \oplus B) \ominus B$$

 O fechamento de A por B é sempre uma dilatação de A por B, seguida de uma erosão do resultado obtido por B.

Fechamento

- A imagem ao lado contém um exemplo da operação de fechamento, usando um elemento estruturante circular;
- Podemos observar após o processamento da imagem:
 - Suavização dos contornos;
 - Aumento da área mais fina da imagem.



Abertura e Fechamento

- As operações de erosão, dilatação, abertura e fechamento podem ser vistas na imagem ao lado, para remoção de ruídos na imagem
 - As operações foram combinadas de forma a produzir uma imagem resultante com menor quantidade de ruídos.

 $(A \ominus B) \oplus B = A \circ B$ $[(A \circ B) \oplus B] \ominus B = (A \circ B) \cdot B$ $(A \circ B) \oplus B$ Fonte: Gonzalez & Woods (2018).

A (foreground pixels)

 $A \ominus B$

Operações Morfológicas em Imagens Binárias

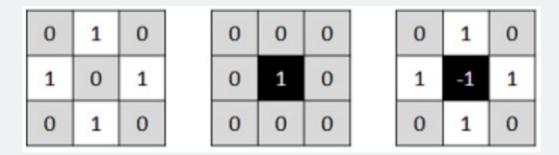
Transformada Hit-or-Miss

- A Transformada Hit-or-Miss é útil para encontrar padrões em imagens binárias;
- A transformada encontra pixels cuja vizinhança corresponde à forma de um primeiro elemento estruturante B₁ e não corresponda à forma de um segundo elemento estruturante B₂ ao mesmo tempo.
- A operação aplicada a uma imagem A pode ser definida como:

$$A\circledast B=(A\ominus B_1)\cap (A^c\ominus B_2)$$

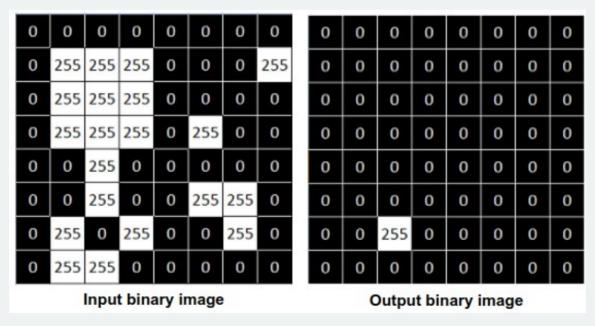
- A transformada Hit-or-Miss é realizada de acordo com o seguinte procedimento:
 - 1. Erodir a imagem A com o elemento estruturante B₁;
 - 2. Erodir o complemento da imagem, A^c, com o elemento estruturante B₂;
 - 3. Aplicar a operação de AND nos resultados dos passos 1 e 2.

- Um exemplo de kernels de Hit (B₁), Miss (B₂) e o kernel combinado (B) podem ser vistos na imagem abaixo:
 - No exemplo, deseja-se encontrar um pixel de fundo cujos valores nas posições de 4-conexo (norte, sul, leste, oeste) sejam todos de frente.



Fonte: OpenCV (2023).

 A imagem abaixo contém uma figura binária e o resultado da transformada Hit-or-Miss utilizando o elemento estruturante anteriormente especificado.



Fonte: OpenCV (2023).

Algoritmos Morfológicos em Imagens Binárias

Algoritmos Morfológicos

- Uma das principais aplicações da morfologia matemática é extrair componentes da imagem para auxiliar na representação e na descrição de formas;
- Operações morfológicas são usadas em diversas tarefas de processamento de imagens
 - Também podem ser utilizadas em tarefas de pré e pós processamento, auxiliando nos algoritmos principais e/ou refinando resultados.

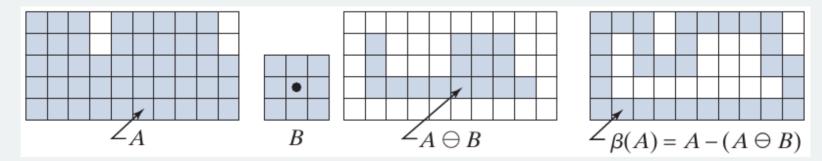
Algoritmos Morfológicos

- Algoritmos morfológicos são utilizados para as seguintes tarefas:
 - Extração de fronteiras;
 - Geração de esqueleto de regiões;
 - Preenchimento de buracos em imagens;
 - Afinamento e espessamento;
 - Poda.

Extração de Bordas

- A borda de uma imagem binária β pode ser obtida pelo seguinte procedimento:
 - 1. Erosão de pixels de foreground A por um elemento estruturante B;
 - 2. Execução de diferença de conjuntos entre A e o valor erodido.

$$\beta(A) = A - (A \ominus B)$$



Extração de Bordas

• A imagem abaixo contém um exemplo de extração de borda de imagens binárias usando morfologia matemática.



Fonte: Gonzalez & Woods (2018).

Preenchimento de Buracos

- Um buraco pode ser definido como uma região de fundo rodeada por um contorno de pixels de frente conectados (Gonzalez e Woods, 2018).
- O algoritmo para preenchimento de buracos pode ser descrito como:
 - 1. Seja A um conjunto com bordas 8-conexos, com cada borda finalizando uma região de fundo (ou seja, um buraco);
 - 2. Deve ser gerado um array X_0 com zero em todas as posições, exceto nos locais onde sabe-se que X_0 contém um buraco nesta posição o valor é igual a 1;
 - 3. O seguinte procedimento preenche todos os buracos com 1's:

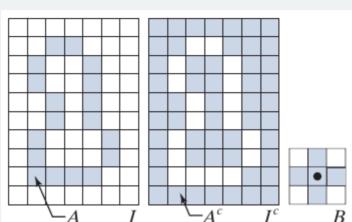
$$X_k = (X_{k-1} \oplus B) \cap I^c$$
 $k = 1, 2, 3, ...$

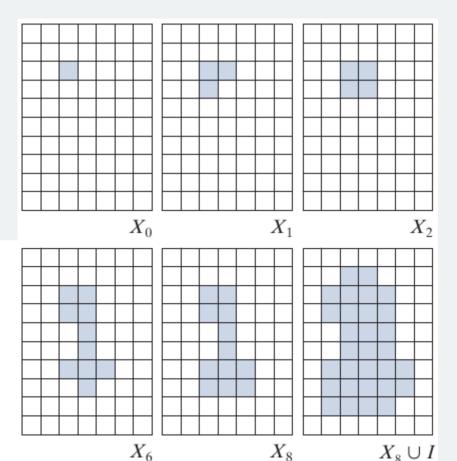
Preenchimento de Buracos

- No algoritmo anterior, a dilatação preencheria toda a área, porém a interseção em cada passo por I^c limita o resultado na região de interesse;
 - No procedimento descrito, o processo é condicionado de modo que atinja uma propriedade desejada;
 - A aplicação é denominada dilatação condicional.

Preenchimento de Buracos

- Na imagem ao lado, utiliza-se um elemento estruturante B, em forma de cruz que é aplicado ao complemento da imagem original;
- Após as iterações do algoritmo, os buracos existentes na imagem são preenchidos.





 O Afinamento de um conjunto de pixels de frente A pode ser definido com auxílio da transformada Hit-or-Miss:

$$A \otimes B = A - (A \circledast B)$$
$$= A \cap (A \circledast B)^{c}$$

 O resultado do afinamento corresponde a uma operação que passa por uma sequência de elementos estruturantes adequados para afinamentos, de modo a produzir uma imagem com no máximo 1 pixel de espessura.

$${B} = {B^1, B^2, B^3, ..., B^n}$$

- A imagem ao lado contém o início do processo de afinamento morfológico de uma imagem
 - São utilizados múltiplos elementos estruturantes, que são aplicados sequencialmente na imagem.

entos que Image, I A $A_1 = A \otimes B^1$ $A_2 = A_1 \otimes B^2$ te na $A_3 = A_2 \otimes B^3$ $A_4 = A_3 \otimes B^4$ $A_5 = A_4 \otimes B^5$

 B^4

 B^5

 B^7

 B^6

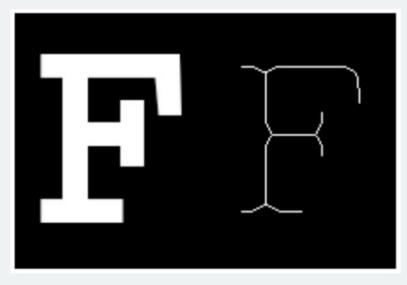
 B^3

Origin

 B^2

 B^1

- A imagem abaixo contém um exemplo do processo de afinamento morfológico;
- Pode-se observar a manutenção da forma geral, com 1 pixel de espessura.



Fonte: Próprio autor.

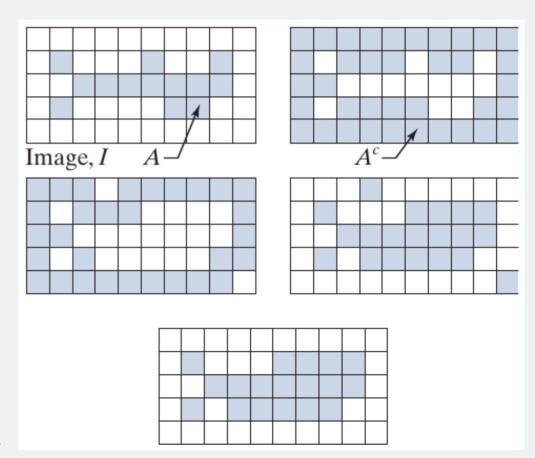
Espessamento

 O Espessamento é considerado a operação dual do afinamento e pode ser definido como:

$$A \odot B = A \cup (A \circledast B)$$

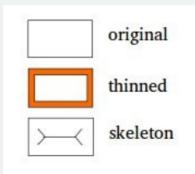
- De forma semelhante ao afinamento, o espessamento é uma operação que passa por um conjunto de elementos estruturantes $B = \{B_1, B_1, ..., B_n\}$ adequados para o procedimento;
- Algoritmos específicos para espessamento são incomuns na prática o mais usual é executar o afinamento do background.

- A imagem ao lado contém o processo de espessamento morfológico;
- Pode-se observar que o procedimento é realizado com a operação de afinamento do complemento da imagem.



Esqueletos

- O processo de criação de esqueletos (skeletonization) busca produzir uma forma medial para um dado objeto em uma imagem
- O conceito deve ser diferenciado do processo de afinamento
 - Enquanto afinamento busca apenas reduzir as formas por um processo repetitivo de redução de pixels, a "esqueletonização" busca manter a forma original da imagem.



Fonte: Ivaylo Strandjev (2014).

Esqueletos

• A criação de esqueletos pode expressa em termos de erosões e aberturas:

$$S(A) = \bigcup_{k=0}^{K} S_k(A)$$

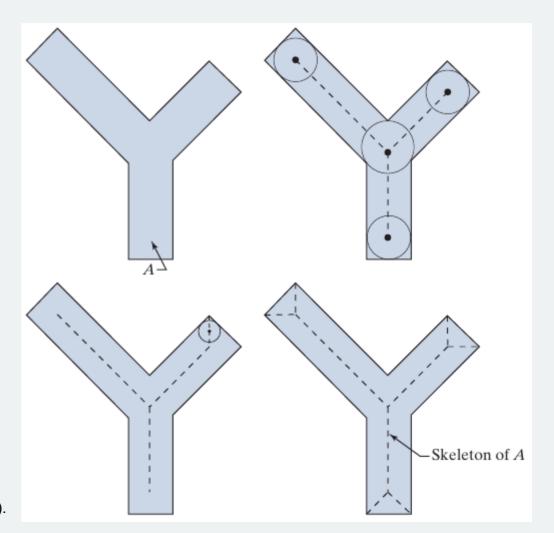
• onde S_k é definido por:

$$S_k(A) = (A \ominus kB) - (A \ominus kB) \circ B$$

 onde B é um elemento estruturante, k indica as sucessivas processos erosivos de A.

Esqueletos

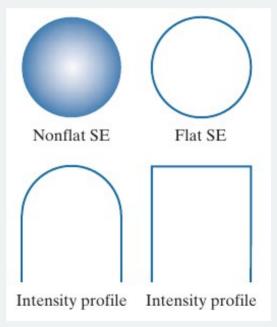
- A imagem ao lado contém um processo de esqueletonização
 - O resultado obtido pelo processo pode ser visto nas linhas tracejadas.
 - Os discos são utilizados pelo algoritmo para definição das posições centrais do esqueleto.



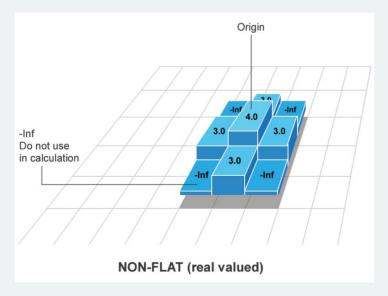
Operações Morfológicas em Imagens em Escala de Cinza

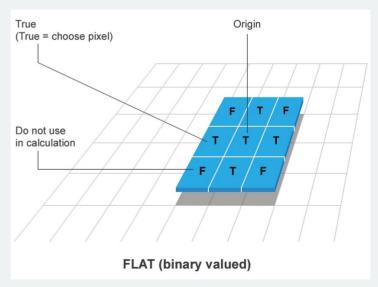
- Operações morfológicas podem ser aplicadas a imagens em tons de cinza;
- Da mesma forma que as operações binárias, as operações em escala de cinza dependem de **elementos estruturantes** e **objetos**.

- Os elementos podem ser divididos em duas subcategorias: não planos (nonflat) e planos (flat);
 - Elementos não planos possuem elementos finitos que podem ser utilizados como offsets aditivos na computação de operações morfológicas computacionais;
 - Esses elementos não planos são menos utilizados, de modo que trabalharemos apenas com elementos estruturantes planos.



 A imagem abaixo contém representações de elementos estruturantes do tipo não planos e planos.





Fonte: Mathworks (2022).

Erosão em Escala de Cinza

 A erosão de f por um elemento estruturante <u>plano</u> denotado por b em qualquer posição (x, y) é definida como o valor mínimo da imagem na região coincidente com b quando a origem de b está em (x, y)

$$[f \ominus b](x,y) = \min_{(s,t) \in b} \{f(x+s, y+t)\}$$

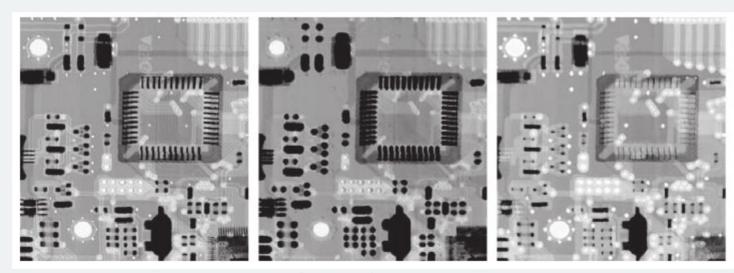
 A erosão em qualquer posição é determinada pela seleção do valor mínimo de todos os valores de f contidos na região que coincide com b.

Dilatação em Escala de Cinza

 A dilatação de f por um elemento estruturante <u>plano</u> denotado por b em qualquer posição (x, y) é definida como o valor máximo da imagem na região coincidente com b quando a origem de b está em (x, y):

$$[f \oplus b](x,y) = \max_{(s,t) \in \hat{b}} \{f(x-s,y-t)\}$$

 A imagem abaixo contém uma imagem de raio-x de 448×425 pixels e o resultado das operações de erosão e dilatação, com um elemento estruturante de raio de 2 pixels.



Abertura e Fechamento em Escala de Cinza

- Operações de abertura e fechamento em níveis de cinza possuem o mesmo comportmento das operações na forma binária;
- A abertura f, por um elemento estruturante b, é dada por:

$$f \circ b = (f \ominus b) \oplus b$$

O fechamento f, por um elemento estruturante b, é dado por:

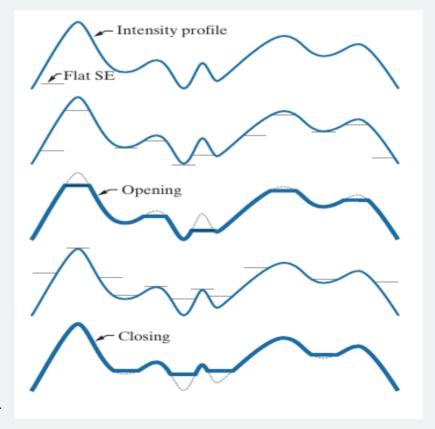
$$f \bullet b = (f \oplus b) \ominus b$$

Essas operações são duais, em relação ao complemento e reflexão:

$$(f \bullet b)^c = f^c \circ \hat{b}$$

Abertura e Fechamento em Escala de Cinza

- As operações de abertura e fechamento morfológicos podem ser vistas na imagem ao lado
 - Pode-se perceber que a operação de abertura tende a remover picos, suavizando a imagem, sem afetar partes escuras;
 - A operação de fechamento tende a remover os vales, removendo pontos mais baixos das imagens, frequentemente associados aos ruídos.

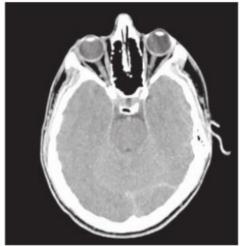


Gradiente Morfológico

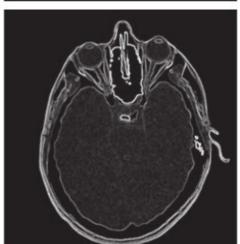
- Dilatação e erosão podem ser combinados com a operação de subtração de imagens, de forma a obter o gradiente morfológico de imagens em tom de cinza
- O Gradiente Morfológico é dado por:

$$g = (f \oplus b) - (f \ominus b)$$

 A diferença entre a dilatação e a erosão tende valorizar as regiões de borda e remover as áreas homogêneas, produzindo um efeito de gradiente.







Top-hat e Bottom-hat

- As transformações Top-hat e Bottom-hat (ou Black-hat) são definidas a partir da subtração das imagens das operações de abertura e fechamento;
- Top-hat / White-hat é definida como a subtração da imagem original pela imagem resultante após a operação de abertura:

$$T_{\text{hat}}(f) = f - (f \circ b)$$

 Bottom-hat / Black-hat é definida como a subtração da imagem original pela imagem resultante após a operação de fechamento:

$$B_{\text{hat}}(f) = (f \cdot b) - f$$

Top-hat

- A operação de top-hat é utilizada para extração de pequenos elementos e detalhes de imagens
 - É capaz de acentuar objetos claros em imagens escuras.





Fonte: GeeksforGeeks (2023).

Bottom-hat

- A operação de bottom-hat é também utilizada para extração de pequenos elementos e detalhes de imagens
 - É capaz de acentuar objetos escuros em imagens claras.





Fonte: GeeksforGeeks (2023).

Referências

Referências

- Rafael C. Gonzalez, Richard E. Woods. Digital Image Processing 4th Edition.
 2018. Pearson. ISBN: 978-9353062989.
- Agostinho Brito Jr. Processamento digital de imagens Slides de Aula.
 2018.
- OpenCV. Hit-or-Miss. 2023. Disponível em: https://docs.opencv.org/4.x/db/d06/tutorial_hitOrMiss.html
- Ivaylo Strandjev (StackOverflow). What is the difference between thinning and skeletonizing?. 2014. Disponível em: https://stackoverflow.com/questions/27517491/what-is-the-difference-between-thinning-and-skeletonizing

Referências

- Mathworks. Structuring Elements. 2022. Disponível em: https://www.mathworks.com/help/images/structuring-elements.html
- OpenCV. **Morphological Transformations.** 2023. Disponível em : https://docs.opencv.org/4.x/d9/d61/tutorial_py_morphological_ops.html
- GeeksforGeeks. Top Hat and Black Hat Transform using Python-OpenCV.
 2023. Disponível em: https://www.geeksforgeeks.org/top-hat-and-black-hat-transform-using-python-opencv/