Arquitetura de Computadores I (LAB)

2025/2

Nicolas Ramos Carreira

Sumário

1	Intu	iito	2
2	Fun	damentos Fisicos da Computação	3
	2.1	Carga elétrica	3
	2.2	Corrente elétrica	3
	2.3	$Tens\~ao(voltagem)$	3
	2.4	Resistência	4
	2.5	Analogia(para um entendimento claro)	4
	2.6	Lei de Ohm	4
	2.7	Circuitos elétricos (conceitos básicos)	5
	2.8	Lei de Kirchhoff	5
3	Cic	uito real	7
	3.1	O que é Arduíno?	7
	3.2	Principais componentes eletrônicos e ferramentas	9
	3.3		16
4	Pro	gramação com o Arduíno	7
	4.1		17
	4.2		18
			18
			18
			19
	4.3		19
			19
			20
		1	21
			22
			22
		3	22
			22
	4.4	•	22

Capítulo 1

Intuito

O intuito deste documento é explicar sobre o que será feito nas aulas de laboratório da disciplina de Arquitetura de Computadores I. Neste documento provavelmente estarão explicações de componentes elétricos e alguns conceitos físicos, então se prepare!

Capítulo 2

Fundamentos Fisicos da Computação

2.1 Carga elétrica

- A carga elétrica faz com que a matéria experimente uma força de atração ou repulsão
- A medida da carga elétrica é Coulombs (C)
- Para fazer uma analogia, podemos dizer que a a carga elétrica seria a água

2.2 Corrente elétrica

- A corrente elétrica é o movimento da carga elétrica (ou seja, representa uma taxa que mede a intensidade do fluxo elétrico)
- A medida da corrente elétrica é feita em Amperes (A)
- Em equações, costuma-se utilizar: 1A = 1C/s (1 Amper = 1 Coulumb/segundo)
- Para fazer uma analogia, podemos dizer que a corrente elétrica seria: FLUXO DA ÁGUA EM UM PONTO/segundo

2.3 Tensão (voltagem)

- A tensão influencia a taxa com a qual uma carga flui através de um circuito. É a diferença de potencial elétrico entre dois pontos. Só iremos ter corrente elétrica se houver diferença de potencial.
- A tensão é medida em Volts (V)

 Para fazer uma analogia, Imagine uma fonte de energia (uma BOMBA D'ÁGUA). Essa bomba aumenta a PRESSÃO DA ÁGUA e aumenta a velocidade do fluxo. Essa pressão é a TENSÃO

2.4 Resistência

- É uma medida da dificuldade da corrente de fluir por um condutor
- É medida em Ohms (Ω)
- Uma analogia possível seria comparar com o diâmetro do cano

2.5 Analogia(para um entendimento claro)

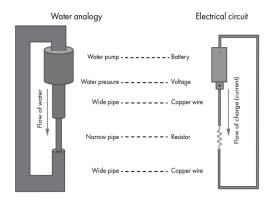


Figura 2.1: Water pump = Bomba d'água; Narrow pipe = tubo estreito

2.6 Lei de Ohm

- A lei de Ohm vai nos dizer que a corrente que flui entre dois pontos é igual à voltagem dividida pela resistência: I=V/R
- Seguindo com a analogia, se você aumentar a pressão da água (V), a quantidade de água que flui (I) também aumenta, desde que o entupimento (R) continue o mesmo. Por outro lado, Se o entupimento (R) for maior, a quantidade de água que flui (I) diminui, mesmo que a pressão (V) continue a mesma.
- CUIDADO AC X DC: A DC representa a corrente continua, que é quando A corrente flui em apenas uma direção. A maioria das pilhas e baterias usa corrente contínua (guarde esta informação). Por outro lado, temos a AC que representa a corrente alternada, onde os polos se invertem várias

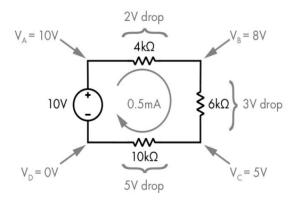
vezes para que a corrente continue circulando. A energia que chega nas tomadas das nossas casas é AC. É importante ter cuidado com isso pois no laboratório, durante as atividades, utilizaremos componentes que utilizam a CORRENTE CONTINUA, então não inverta o polo do capacitor na hora de encaixá-lo, pois como vimos, na corrente continua os polos não se invertem.

2.7 Circuitos elétricos (conceitos básicos)

- É um conjunto de vários componentes (veremos sobre esses componentes mais afrente) conectados de forma a permitir que a corrente possa fluir em um loop, a partir da fonte de energia, passando pelos elementos do circuito, e de volta à fonte de energia
- Um circuito começa e termina no mesmo lugar.
- Em circuitos DC, o terra (GND) é considerado 0V e serve como um ponto de referência. Pode ser a terra propriamente dita, ou o polo negativo de uma bateria, por exemplo.

2.8 Lei de Kirchhoff

- A soma das voltagens em um circuito é 0
- Isso significa que se uma bateria fornece 9V para um circuito, os vários componentes do circuito devem "consumir" esses 9V. No caso da imagem abaixo, os resistores fazem esse papel



Acima, os resistores irão consumir a voltagem durante o circuito, até que seja 0V. Mas afinal, como $4k\Omega$ vira 2V, por exemplo? Para isso, usamos a fórmula V = I X R (proveniente da fórmula I = V/R). Assim teremos que:

- Corrente (I): O circuito tem uma corrente de 0.5 mA (0.0005 Amperes). corrente é a mesma em todos os resistores nesse tipo de circuito.
- Resistência (R): A resistência do resistor em questão é de 4k Ohms (4.000 Ohms).

Com isso, bastará fazer: $V = (0.0005 \text{ A}) \times (4000 \text{ Ohms})$, que será igual a 2V. Assim, faremos isso com todos os resistores, resultando em: 2V (o primeiro que fizemos), 3V e 5V. Ao somar a voltagem de todos eles, teremos 10V. Ou seja, os resistores irão consumir a voltagem por completo, atendendo a Lei de Kirchhoff.

Um detalhe é que se tivermos um circuito onde queremos descobrir qual resistor temos que colocar para que ele consuma nossa voltagem, nós usamos a fórmula R=V/I, onde vamos substituir em V quantos volts queremos que esse resistor "gaste". Em I, teremos a corrente que vai passar por esse resistor. Em circuitos simples em série, a corrente é a mesma em todos os componentes.

Capítulo 3

Cicuito real

3.1 O que é Arduíno?

Arduino é uma plataforma para auxiliar com projetos de eletronica e programação. A ideia é que você tivesse uma coisa barata, funcional (que desse para instalar coisas de verdade) e que fosse fácil de aprender. Essa plataforma é quase todo baseado em uma plaquinha. Veja a foto abaixo:



Figura 3.1: Arduino UNO R3

Essa plaquinha tem microcontroladores (a parte preta larga da placa que fica quase no meio) que funciona mais ou menos como um computadorzinho bem pequeno que é capaz de processar e armazenar coisas e também tem uma linguagem de programação, onde você consegue escrever coisas, criar sisteminhas que você coloca dentro e faz com que a placa te obedeça.

E por que o arduino deu tão certo? Pois foi criado com a ideia de hardware livre. Qualquer um pode olhar como funciona seu circuito, comprar os componentes, montar seu próprio arduino e se quiser até vender seu próprio arduino. Isso faz com que o arduino seja barato, sendo assim usado amplamente em pro-

jetos, o que contribui para a disponibilização de vários materiais de arduino e com que várias pessoas possam ter contato com ele.

Uma observação é que se pode utilizar o arduíno pela internet a partir do site TinkerCad. Se você comprar a placa, você precisa conectar ela via USB ao computador e baixar o softwere Arduino IDE, onde você bota o código que você vai fazer para enviar para a placa.

Se você quiser ligar a placa sem o computador (isso acontece depois que você ja colocou o programa que voc e fez nela), você conecta um adptador de bateria de 9V na placa por meio da entrada redonda e conecta o adaptador a bateria, aí você consegue ligar ela assim. Veja as duas entradas abaixo:



Figura 3.2: Entrada USB e entrada redonda (da esquerda para a direita)

O arduíno ainda possui as portas de comunicação (circulado em vermelho na imagem abaixo), que serve para espetar os fios, componentes e até outras placas (é como se fosse aquela parte lateral do computador onde tem entradas usb e de rede, por exemplo). Veja:



Essas conexões que podemos fazer ao espetar os componentes é chamada de PINOS, sendo que podemos ter pinos de entrada e de saída. Mas como

funciona isso? Suponha que você queira instalar um sensor de presença no arduíno que quando alguém chega perto, você acende um LED. O sensor irá fornecer informações para o arduino, então você coloca ele na entrada. Os pinos de saída, você usará para acender o led, pois está saindo informações do arduíno (você que define os pinos de entrada e saída no código).

Alguns desses pinos tem a sigla GND, o que significa que é o TERRA.

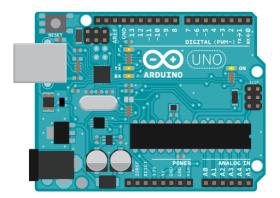
Os pinos que ficam na parte "DIGITAL"são binários, só aceitam 0 e 1. Os pinos que ficam em ANALOG"são mais espertas e identificam valores intermediários.

Na parte de POWER (que é a que a gente vai usar bastante nas aulas de lab) nós temos algumas indicações de Volts, o que significa que o arduino pode ser usado para alimentar componentes

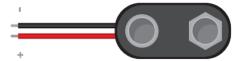
3.2 Principais componentes eletrônicos e ferramentas

Aqui, falaremos sobre os principais componentes e ferramentas que são utilizados em projetos arduínos. Os componentes eletronicos basicamente controlam os movimentos dos eletrons. É importante ressaltar que será dado apenas um panorama geral. Iremos aprofundar conforme formos estudando os sisteminhas. Vamos a eles:

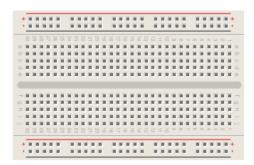
• Arduino Uno - É uma placa de desenvolvimento do microcontrolador que será o centro dos nossos projetos. É a peça central que orquestra e controla o funcionamento de todos os outros componentes.



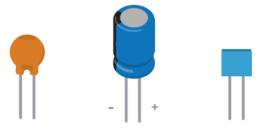
• Snap de bateria - É o cabo que serve para conectar uma bateria (geralmente de 9V) a um circuito, permitindo que a energia dela chegue aos componentes. (não veremos tanto por agora pois iremos conectar via usb direto no computador)



• Protoboard - É uma placa com pequenos furos que permite montar circuitos eletrônicos temporariamente, sem precisar soldar nada. Você encaixa os componentes e os fios nos furos, e pode montar, desmontar e remontar o circuito quantas vezes quiser. Os furos são interligados internamente, formando "trilhos"que levam a energia de um ponto a outro. A região do meio é divida em colunas verticais (isso com a placa deitada, como na imagem abaixo), ou seja, os 5 buraquinhos da coluna estão conectados. Na região das bordas os buraquinhos estão conectados de forma horizontal.



• Capacitores - Um capacitor armazena energia elétrica por um curto período de tempo e pode liberá-la rapidamente. Ao usar capacitores, é importante ter atenção, pois eles são polarizados (tem o polo negativo e positivo) e se conectarmos os polos no lugar errado ele pode explodir. A perna do polo negativo é destacado com uma faixa. Existem os capacitores ceramicos (o da esquerda na imagem abaixo), eletroliticos (o do meio na imagem abaixo) e de poliester (o da direita na imagem abaixo).



• Motor DC - Um pequeno motor elétrico que converte energia elétrica em movimento (rotação). Por exemplo, em um carrinho de controle remoto, é ele quem faz as rodas se moverem.



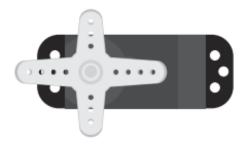
• Diodo - Permite que a corrente elétrica flua em apenas uma direção. Ele bloqueia o fluxo no sentido oposto. O lado negativo do diodo é destacado por uma faixa.



• Fotoresistor - É um componente que muda a sua resistencia conforme a quantidade de luz que é incidida sobre ele. Quanto mais luz, menos resistencia.



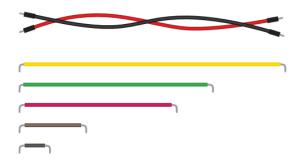
• Servo Motor - É um tipo de motor giratório que só pode rotacionar em 180 graus. É controlado pelo envio de pulsos eletricos do Arduino. Esses impulsos informam ao motor para qual posição ele deve se mover



• Sensor de temperatura- Altera sua saída de tensão dependendo da temperatura do componente. As pernas externas conectam-se à alimentação e ao aterramento. A tensão no pino central muda conforme esquenta ou esfria.



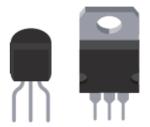
• Fios de ligação - São os "cabos" que você usa para conectar os componentes na protoboard. Eles criam os caminhos para a eletricidade viajar de um componente para outro na protoboard.



• LEDs - É basicamente uma lâmpada. Irá emitir luz quando a corrente elétrica passa por ela. Para identificar o polo positivo pode: identificar a perna mais comprida do LED; Usar o multimetro ou identificar a parte mais gordinha do plastico do LED



• Transistor - Funciona como um interruptor eletronico, ou seja, conseguimos ligar e desligar coisas eletronicamente. Tem 3 pernas, onde duas delas servem para a corrente fluir (o coletor e o emissor) e a terceira faz o controle (é a base).



Botão - Um tipo de interruptor que só funciona enquanto é pressionado.
 Quando você o solta, ele retorna à sua posição original, interrompendo o circuito.



 Resistores - Ele controla e diminui o fluxo de eletricidade, como uma torneira que reduz a passagem da água. É essencial para proteger componentes como os LEDs de receberem muita corrente e queimarem. Os resistores possuem faixas coloridas que servem para indicar quantos ohms tem o resistor (qual a resitencia dele). Inclusive: site para você ver quantos ohms tem um resistor a partir de sua sequencia de cores.



 \bullet Potenciometros - É basicamente um resistor que você consegue variar a resistência.



 $\bullet~$ USB - É o cabo que conectaremos do computador para a nossa placa de arduíno para fornecer energia para ela e programar nela futuramente



• Multimetro -



3.3 Circuitos básicos (para entendimento)

Capítulo 4

Programação com o Arduíno

4.1 Introdução

Quando você escreve um código em arduíno, ele sempre segue a seguinte estrutura:

- setup(): roda apenas uma vez quando a placa é ligada ou reiniciada. Usada para configurações iniciais (ex: definir pino como saída ou entrada).
- loop(): roda continuamente em um ciclo infinito. É aqui que o Arduino executa o programa principal.

Veja um exemplo a respeito disso:

```
void loop() {
          digitalWrite(13, HIGH); // Liga LED
          delay(1000); // Espera 1s
          digitalWrite(13, LOW); // Desliga LED
          delay(1000);
}
```

4.2 Pinos

Entender bem os pinos do Arduino é essencial porque eles são a forma de comunicação entre o microcontrolador e o mundo externo (sensores, LEDs, motores, etc.). O Arduino UNO tem 14 pinos digitais e 6 pinos analogicos. Veremos sobre eles a seguir.

4.2.1 Pinos digitais (0 a 13)

- Podem ser configurados como entrada (INPUT) ou saída (OUTPUT) com pinMode. Exemplo: pinMode(pino, OUTPUT/INPUT).
- Como saída (OUTPUT) \rightarrow podem enviar sinais HIGH (5V) ou LOW (0V). Exemplo: acender um LED \rightarrow digitalWrite(13, HIGH);
- Como entrada (INPUT) \rightarrow Podem ler se há tensão (HIGH = 1) ou não (LOW = 0) em um sensor ou botão. Exemplo: ler botão \rightarrow int estado = digitalRead(2);

Uma observação é que os pinos 3, 5, 6, 9, 10 e 11 têm suporte a PWM (tem um "" ao lado do número). Isso permite simular sinais analógicos (ex: controlar brilho de LED ou velocidade de motor).

4.2.2 Pinos analógicos (A0 a A5)

- Usados principalmente como entrada
- Leem sinais analógicos (0 a 5V) e convertem para valores digitais de 0 a 1023 através do conversor ADC (10bits). Exemplo: analogRead(A0); \rightarrow retorna algo entre 0 e 1023.
- Muito usados com sensores que dão saída variável, como sensor de temperatura, LDR (fotoresistor), potenciômetro etc.

•

4.2.3 Pinos de alimentação

- $5V \rightarrow saída de 5V$ para alimentar sensores e módulos.
- $3.3V \rightarrow \text{saída de } 3.3V$ (para componentes que não suportam 5V).
- $3.3V \rightarrow \text{saída de } 3.3V$ (para componentes que não suportam 5V).
- Vin \rightarrow entrada de tensão quando você alimenta o Arduino com fonte externa (7 a 12V).

4.3 Programando no arduíno

O arduíno utiliza basicamente a linguagem C, então muitas tópicos nós já sabemos, então vou passar de forma rapida em alguns deles.

4.3.1 Variaveis

Conceito

Como bem sabemos, variaveis são espaços alocados na memória onde armazenamos valores. No Arduino, você usa variáveis para armazenar dados que seu programa precisa, como a leitura de um sensor, o tempo de um atraso, o estado de um LED (ligado ou desligado), ou o valor de uma porta analógica.

As variaveis como também sabemos, podem assumir um tipo e cada tipo de variável tem um tamanho específico (quantos bytes ela ocupa na memória) e um intervalo de valores que pode armazenar. Dessa forma, os principais tipos do arduino e a suas utilidades são:

- int (inteiro): É o tipo mais comum. Armazena números inteiros, tanto positivos quanto negativos. É ideal para contadores ou para armazenar o número de um pino digital. Exemplo: int numeroDeCliques = 0;
- float (ponto flutuante): Usado para números que têm casas decimais. É perfeito para leituras de sensores que fornecem valores fracionários, como temperatura ou umidade. Exemplo: float temperatura = 25.5;
- boolean (booleano): Armazena apenas dois valores possíveis: true (verdadeiro) ou false (falso). É muito útil para armazenar o estado de algo, como "ligado"ou "desligado". Exemplo: boolean ledEstaLigado = false;

Declaração e atribuição

A sintaxe para declarar e atribuir valores a variaveis em arduino segue a mesma da linguagem C:

Você pode declarar a variável e atribuir um valor depois, se preferir:

tipo nomeDaVariavel; nomeDaVariavel = valor;

Exemplo

4.3.2 Operadores

Sabemos que os operadores são símbolos que realizam operações em valores e variáveis. Pense neles como as ferramentas básicas que você usa para fazer cálculos, comparar valores e manipular dados no seu código. No arduino os operadores são essenciais para quase tudo o que você faz em um programa, desde somar dois números até verificar se um sensor atingiu um certo valor. Falaremos então sobre cada tipo de operador

Operador aritmético

Esses são para operações matemáticas básicas.

- (Adição): Soma dois valores. Exemplo: int soma = 5 + 3; (soma será 8).
- (Subtração): Subtrai um valor do outro. Exemplo: int diferenca = 10 4; (diferença será 6).
- (Multiplicação): Multiplica dois valores. Exemplo: int produto = 6 * 2; (produto será 12).
- (Divisão): Divide um valor pelo outro. Exemplo: int quociente = 15/3; (quociente será 5).
- (Módulo): Retorna o resto de uma divisão. É útil para verificar se um número é par ou ímpar. Exemplo: int resto = 7 porct 2; (resto será 1).

Operador de atribuição

Usados para atribuir um valor a uma variável.

- = (Atribuição simples): Atribui o valor do lado direito à variável do lado esquerdo. Exemplo: int ledPin = 13;
- Atribuições combinadas: Combinam uma operação com a atribuição, tornando o código mais curto.
 - +=: Adição e atribuição. Exemplo: x += 5; é o mesmo que x = x + 5;
 - -=: Subtração e atribuição. Exemplo: x -= 2; é o mesmo que x = x 2:
 - *=: Multiplicação e atribuição. Exemplo: x *= 3; é o mesmo que x = x * 3;
 - /=: Divisão e atribuição. Exemplo: x /= 4; é o mesmo que x = x / 4;

Operador de comparação

Usados para comparar dois valores. O resultado de uma comparação é sempre um valor booleano: true (verdadeiro) ou false (falso).

- == (Igual a): Verifica se os valores são iguais. Atenção: use dois sinais de igual. Um único = é para atribuição. Exemplo: if (leitura == 100) ...
- != (Diferente de): Verifica se os valores são diferentes. Exemplo: if (esta-doBotao != HIGH) ...
- > (Maior que): Exemplo: if (temperatura > 30) ...
- \bullet < (Menor que): Exemplo: if (luz < 50) ...
- >= (Maior ou igual a): Exemplo: if (contador >= 10) ...
- <= (Menor ou igual a): Exemplo: if (tempo <=500) ...

Operador lógico

Usados para combinar ou inverter resultados de expressões lógicas (as que retornam true ou false, como comparações por exemplp).

- && (E lógico): Retorna true se ambas as condições forem verdadeiras. Exemplo: if (leitura > 100 && leitura < 500) ...
- || (Ou lógico): Retorna true se pelo menos uma das condições for verdadeira. Exemplo: if (pin13 == LOW || pin12 == LOW) ...
- ! (Não lógico): Inverte o resultado. Se a condição for true, ele a torna false, e vice-versa. Exemplo: if (!sensorAtivo) ... (Isso é o mesmo que if (sensorAtivo == false) ...).

Exemplos

4.3.3 Operações condicionais

Como sabemos, condicionais são estruturas de controle que permitem que o seu programa tome decisões. Elas verificam se uma ou mais condições são verdadeiras ou falsas e, com base nisso, executam um bloco de código específico. No Arduino, isso é fundamental para fazer seu projeto interagir com o ambiente, como acender um LED quando um botão é pressionado, ou ligar um motor quando a temperatura sobe.

if

O if é a estrutura condicional mais básica e usada. Ela executa um bloco de código apenas se a condição for verdadeira. Sua sintaxe é:

```
if (condicao) {
          codigo
}
```

condicao: É uma expressão que retorna um valor booleano (true ou false). Geralmente, você usa os operadores de comparação (==, !=, <, >) aqui.

if..else

if..else if..else

- 4.3.4 Estruturas de repetição
- 4.3.5 Funções
- 4.3.6 Bibliotecas
- 4.3.7 Alguns exemplos
- 4.4 Uso de sensores