

# DIMOSTRAZIONE DEL TEOREMA DI FAGIN - PRIMA PARTE

TEOREMA.  $\exists\text{SO} = \text{NP}$

$$\exists\text{SO} = \left\{ \text{struct}(F) \mid F \text{ È FORMULA AL SECONDO' ORDINE ESISTENZIALE} \right\}$$

$\exists\text{SO} \subseteq \text{NP}$

- IN QUESTA INCLUSIONE CI OCCUPIAMO DI DIMOSTRARE CHE OGNI FORMULA  $F$  ESISTENZIALE AL SECONDO' ORDINE È TALE PER CUI ESISTE UNA M<sub>dT</sub> NONDETERMINISTICA E POLTIME  $M_F$  CHE DECIDE PROPRIO  $\text{struct}(F)$
- ABBIAMO BISOGNO DI UN PAIO DI LEMMI AUSILIARI

LEMMA 1

- OGNIQUALVOLTA ESISTA ALMENO UN SIMBOLO PREDICATIVO DI ARIETÀ ALMENO PARI AD 1, VALE CHE
- $$|\text{bin}^n(I)| \geq n$$

DIMOSTRIAMOLO

- SE ESISTE COME PER (POTESI), UN SIMBOLO PREDICATIVO  $P_j$  DI ARIETA' ALMENO pari ad 1, ALLORA AVREMO CHE

$$\begin{aligned} |\text{bin}^n(I)| &= |\text{bin}^n(P_1), \dots, \text{bin}^n(P_m) \\ &\quad \text{bin}^n(f_1), \dots, \text{bin}^n(f_k)| \\ &\geq |\text{bin}^n(P_j)| = n^{\text{ar}(P_j)} \geq n \end{aligned}$$

□

### LEMMA 2

$F \subseteq P$

DIMOSTRIAMOLO

- DIMOSTRARE  $F \subseteq P$  SIGNIFICA DIMOSTRARE CHE PER OGNI  $F$  CHIUSA NELLA LOGICA AL PRIMORDIO,  $\text{struct}(F) \subseteq P$
- NON POSSIAMO PROCEDERE QUINDI PER INDUZIONE PERCHE'  $F$  POTREBBE AVERE SOTTOFORMULE APERTE, ALLE QUALI NON SI PUO' APPLICARE L'IPOTESI INDUTTIVA.
- OCCORRE QUINDI DIMOSTRARE UN RISULTATO LEGGERMENTE PIU' FORTE, OVVERO IL SEGUENTE:

PER OGNI  $F$  CON VARIABILI LIBERE  $x_1, \dots, x_m$  ESISTE UN ALGORITMO  $A_F$  POLYTIME TALE CHE SU INPUT  $s, i_1, \dots, i_m$  DETERMINA SE  $s = \text{bin}^n(I)$  DOVE

$(A_n, I), \mathcal{L} \models F$

DOVE  $\mathcal{L}(x_j) = i_j$

QUESTO È EFFETTIVAMENTE UNO STATEMENT CHE POSSIAMO DEMONSTRARE PER INDUZIONE SULLA STRUTTURA DI  $F$ :

■ SE  $F: P(t_1, \dots, t_p)$  ALLORA  $\alpha_F$  PROCEDERÀ NEL MODO SEGUENTE:

- PRIMA DI TUTTO CALCOLANDO  $[\![t_i]\!]_{\mathcal{L}}$  DOVE  $\mathcal{L}$  È L'AMBIENTE CHE ASSEGNA  $i_j$  AD  $x_j$
- POI, CONTROLIA CHE L'INTERPRETAZIONE DI  $P$ , RICAVABILE DA  $S$  SIA TALE PER CUI  $([\![t_1]\!]_{\mathcal{L}}, \dots, [\![t_p]\!]_{\mathcal{L}})$  APPARTIENE A TALE INTERPRETAZIONE.

OSSERVIAMO CHE IN QUESTO MODO  $\alpha_F$  DETERMINA CORRETTAMENTE SE

$(A_n, I), \mathcal{L} \not\models F$ .

■ SE  $F = F_1 \wedge F_2$ , ALLORA  $\alpha_F$  LO COSTRUIRÀ A PARTIRE DA  $\alpha_{F_1}$  E  $\alpha_{F_2}$ , I QUALI ESISTONO PER IPOTESI INDUTTIVA. IN PARTICOLARE  $\alpha_F$  RITORNERÀ IL VALORE 1 SSE  $\alpha_{F_1}$  E  $\alpha_{F_2}$  RITORNANO IL VALORE 1

■ SE  $F = F_1 \vee F_2$  O  $F = \neg F_1$ , ALLORA

SI PROCEDE ESATTAMENTE COME  
NEL CASO PRECEDENTE

- SE  $F = \exists x. G$  ALLORA PROCEDIAMO  
USANDO L'IPOTESI INDUTTIVA E  
IL LEMMA 1. PER L'IPOTESI INDUTTIVA,  
INFATTI, AG ESISTE POLYTIME.  
INOLTRE AG SI ASPETTA ANCHE  
UN INPUT  $i_g$  RELATIVO PROPRIO  
ALLA VARIABILE x. CIO' CHE  
FARÀ  $A_F$  È CHIAMARE AG  
PIÙ VOLTE, UNA PER OGNI  
VALORE POSSIBILE DI  $i_g$ .  
POICHÉ IL NUMERO DI TALI  
VALORI POSSIBILI È n E  
PER IL LEMMA 1,  $|bin^n(I)| \geq n$   
 $A_F$  PRENDERÀ TEMPO POLINOMIALE  
IL RISULTATO RESTITUITO DA  $A_F$   
SARÀ INFINE 1 SSE AG RITORNA  
1 ALMENO UNA VOLTA.
- SE  $F = \forall x. G$ , ALLORA POSSIAMO  
PROCEDERE ANALOGAMENTE AL  
CASO PRECEDENTE ☒

$\exists \text{SO} \subseteq \text{NP}$

FOCPI ~ LA VOLTA SCORSA

$\exists \text{SO} \subseteq \text{NP}$

DIMOSTRIAMO

- RICORDIAMO INNANZITUTTO CHE UNA FORMULA "DI"  $\exists \text{SO}$  È NELLA FORMA

$$G \equiv \exists x_1^{n_1} \dots \exists x_m^{n_m}. F$$

DOVE  $F$  È UNA FORMULA AL PRIMO ORDINE.

- POSSIAMO DIRE CHE IL PROBLEMA DI VERIFICARE SE  $\text{bin}^n(I) \in \text{struct}(G)$  PUÒ ESSERE RISOLTO CONTROLUANDO CHE  $\text{bin}^n(J) \in \text{struct}(F)$ , DOVE  $J$  È UN'INTERPRETAZIONE CHE ESTENDE  $I$  CON DELLE STRINGHE CHE INTERPRETANO  $x_1^{n_1}, \dots, x_m^{n_m}$ .

ABBIAMO INFATTI CHE

$$(A_n, I) \models G$$

↑  
II

$$(A_n, J) \models F \left\{ \frac{R_1}{X_1^{n_1}}, \dots, \frac{R_m}{X_m^{n_m}} \right\}$$

DOVE  $R_1, \dots, R_m$  SONO SIMBOLI CHE NON OCCORRONO IN  $F$  E  $J$  INTERPRETA

TALI SIMBOLI IN UN MODO QUALUNQUE

- A QUESTO PUNTO È CHIARO COME POSSA ESSERE COSTRUITO UN ALGORITMO DI DECISIONE NONDETERMINISTICO E POLYTIME PER  $\text{struct}(G)$ :

- ESTRAE DALLA STRINGA IN INPUT IL PARAMETRO  $n$ .

2. GENERA IN STRINGHE BINARIE  
IN MODO NONDETERMINISTICO, CLASURA  
CORRISPONDENTE AD UNA POSSIBILE  
INTERPRETAZIONE PER  $R_i$
3. MODIFICHERÀ LA STRINGA IN  
INPUT USANDO LE STRINGHE COSTRUITE  
AL PUNTO 2 IN MODO DA FAR  
DIVENTARE LA PRIMA UNA CODIFICA  
DI UNA CERTA INTERPRETAZIONE  $J$   
PER  $F\{R_1/x_1^{n_1}, \dots, R_m/x_m^{n_m}\}$ .

4. CHIAMEREMO POI L'ALGORITMO  
POLYTIME PER LA DECISIONE DI  
struct( $F\{R_i/x_i^{n_i}\}$ )

CHE SAPPIAMO COSTRUIRE GRAZIE  
AL LEMMA  $\text{FO} \leq \text{P}$ .

OSSERVIAMO COME L'ALGORITMO CHE  
ABBIAMO COSTRUITO SIA CORRETTO,  
NONDETERMINISTICO E POLYTIME.  
DI CONSEGUENZA, struct(G) ∈ NP



NPC ⊂ ESO

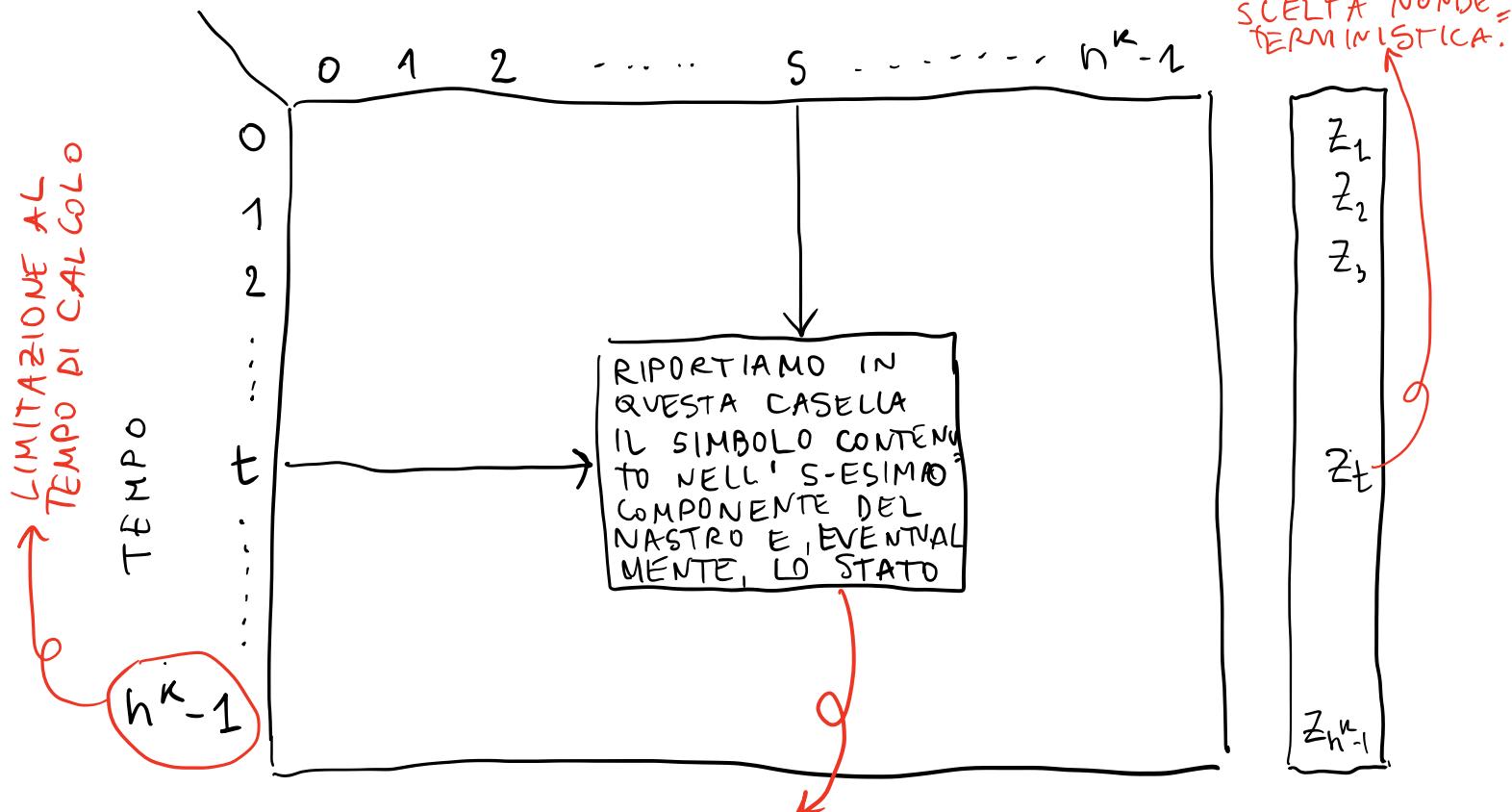
- SI TRATTA ORA DI CAPIRE SE OGNI PROBLEMA  
IN NP POSSA DIVENTARE UNA FORMULA "DI" ESO.
- PROCEDEREMO FACENDO VEDERE CHE OGNI  
MACCHINA NONDETERMINISTICA E POLYTIME  $M$   
CORRISPONDE ED È CODIFICABILE IN UNA FORMU-  
LA  $F_M$  IN MODO TALE CHE

$$\text{struct}(F_M) = \{x \in \{0,1\}^* \mid M \text{ ACCETTA } x\}$$

- $F_M$  SARÀ UNA FORMULA CHE USA, OLTRE  
ALLE VARIABILI AL SECONDO ORDINE, UN SINGOLO

SIMBOLO PREDICATIVO UNARIO, CHE INDICHIAMO CON  $s$ .

- LA FORMULA  $F_M$  "VEDE" L'ESECUZIONE DI  $M$  SU UN CERTO INPUT COME UNA MATRICE AVENTE LA FORMA SEGUENTE SPAZIO



GLI ELEMENTI DI QUESTA MATRICE SARANNO ELEMENTI DELL'INSIEME

$$\sum \oplus (\sum \times Q)$$

IL SOLO SIMBOLO, QUANDO LA TESTINA NON E' "L1"

SIMBOLO E STATO, QUANDO LA TESTINA E' PROPRIO "L1"

- LA FORMULA CHE VOGLIAMO COSTRUIRE AVRA' LA FORMA SEGUENTE

$$F_M = \exists C_1 \dots \exists C_g \cdot \exists \Delta^k \cdot \varphi_M$$

DOVE:

- $\ell$  E'  $|\sum \oplus (\Sigma \times Q)|$ , ovvero il numero di valori diversi che possiamo trovare in una casella della matrice
- $k$  E' l'esponente del polinomio  $n^{k-1}$
- Il predicato  $C_i^{2^k}$  (dove  $i \in \{1, \dots, g\}$ ) E' un predicato che indica, intuitivamente, se la casella di indice  $(t, s)$  E' effettivamente  $i$ , quest'ultimo codifica del corrispondente valore di  $\sum \oplus (\Sigma \times Q)$ .

AD ESEMPIO

$C_2^{2^k} \left( \underbrace{t_1, \dots, t_k}_{\leftarrow \text{TERMINI}}, \underbrace{s_1, \dots, s_k}_{\leftarrow \text{TERMINI}} \right)$

UNA CODIFICA DELL'INDICE DI RIGA. INFATTI  $[t_n] \in \{1, \dots, h\}$  E QUINDI I POSSIBILI VALORI DI  $[t_1], \dots, [t_k]$  SARANNO  $n^k$

UNA CODIFICA DELL'INDICE DI COLONNA

STA PER IL "SECONDO" ELEMENTO DI  $\sum \oplus (\Sigma \times Q)$

VALE 1 SE NELLA CASELLA DI COORDINATE  $([t_1], \dots, [t_k])$  E  $([s_1], \dots, [s_k])$  C'E' PROPRIO IL SIMBOLO CORRISPONDENTE A 2, OSSIA IL SECONDO ELEMENTO DI  $\sum \oplus (\Sigma \times Q)$

- $\Delta^k$  AVRA' IL RUOLO DI CATTURARE LE SCELTE NONDETERMINISTICHE, NEL MODO SEGUENTE:

$\Delta^*(t_1, \dots, t_k)$

VARRÀ O SE ALL'ISTANTE  $([t_1], \dots, [t_k])$  LA MACCHINA M SEGUE LA PRIMA DELLE DUE STRADE NONDETERMINISTICHE, 1 ALTRIMENTI

- LA FORMULA  $\gamma_M$  SARÀ IN REALTA' UNA FORMULA CHE PRESCRIVE COME I VARI VALORI DI  $C_1, \dots, C_g$  SONO TRA LORO LEGATI, COME RIFLETTONO L'INPUT E COME INFLUENZANO L'OUTPUT. PIÙ NELLO SPECIFICO

$$\gamma_M = \alpha_M \wedge \beta_M \wedge \gamma_M \wedge \delta_M$$

ALL'ISTANTE  
 $n^{k-1}$  LA  
MACCHINA SI  
TROVA IN  
UNO STATO  
DI ACCETTAZIONE

CODIFICA DELIA  
FUNZIONE DI TRANSI-  
ZIONE DI M

$C_i(\bar{o}, \bar{s})$   
 CODIFICA L'INPUT  
 $C_i(\bar{t}, \bar{s})$  E  
 $C_j(\bar{t}, \bar{s})$  SONO IN  
 CONTRADDIZIONE  
 OVVERO AL PIÙ  
 UNO DEI DUE VALE

VEDIAMO UN PO' PIÙ NELLO SPECIFICO COME SIA POSSIBILE DEFINIRE QUESTE FORMULE

$$\alpha_M = \forall x. \left( \gamma_{S(x)} \rightarrow C_{\langle 0 \rangle}^{2^k} \left( \underbrace{0, \dots, 0}_{K \text{ VOLTE}}, \underbrace{0, \dots, 0}_{K-1}, x \right) \right)$$

LA CODIFICA  
DI  $o \in \Sigma$  IN  
 $\{1, \dots, g\}$

$$\gamma_{S(x)} \rightarrow C_{\langle 1 \rangle}^{2^k} \left( \underbrace{0, \dots, 0}_{K \text{ VOLTE}}, \underbrace{0, \dots, 0}_{K-1}, x \right)$$

$$\begin{aligned}
 & \left( \forall y_2 \dots y_k . \ C_{\langle \text{BLANK} \rangle}^{2^k} \left( \underbrace{0, \dots, 0}_{k \text{ VOLTE}}, 1, y_2 \dots y_k \right) \right) \\
 & \wedge \left( \forall y_2, y_3, \dots y_k . \ C_{\langle \text{BLANK} \rangle}^{2^k} \left( \underbrace{0, \dots, 0}_{k \text{ VOLTE}}, y_2, 1, y_3 \dots y_k \right) \right) \\
 & \vdots \\
 \beta_M = \forall \bar{x} . \forall \bar{y} . \bigwedge_{i \neq j} C_i(\bar{x}, \bar{y}) \rightarrow \neg C_j(\bar{x}, \bar{y})
 \end{aligned}$$

$\gamma_M$  È IMPOSSIBILE A DESCRIVERSI IN MODO ESPLICATO. SE, AD ESEMPIO LA FUNZIONE DI TRANSIZIONE DI  $M$  DICESSE CHE

$$\begin{aligned}
 (q, a) \mapsto (q', a', \leftarrow), (q'', a'', \rightarrow) \\
 \text{ALLORA SCRIVEREI QUALcosa COME} \\
 \forall \bar{x} . \forall \bar{y} . \left[ C_{\langle q, a \rangle}^{2^k} (\bar{x}, \bar{y}) \rightarrow \right. \\
 \left. (\Delta(\bar{x}) \rightarrow C_{\langle q', a' \rangle}^{2^k} (\bar{x}+1, \bar{y}+1)) \wedge \right. \\
 \left. (\neg \Delta(\bar{x}) \rightarrow C_{\langle q'', a'' \rangle}^{2^k} (\bar{x}+1, \bar{y}-1)) \right]
 \end{aligned}$$

OCCORRE ANCHE SPECIFICARE CHE TUTTE LE ALTRE POSIZIONI SUL NASTRO, ALL'ISTANTE  $\bar{x}+1$  RIMANGONO INVARIATE

COSA SIGNIFICA QUESTA COSA? OCCORRE CATTURARE L'ADDITIONE E LA SOTTRAZIONE DI UN ELEMENTO ALL'INTERNO DELLA LOGICA

$\delta_M$  È MOLTO SEMPLICE. BASTA

STIPULARE CHE LO STATO  
DELLA MACCHINA ALL'ISTANTE  
 $n^{k-1}$  SIA UNO STATO DI  
ACCETTAZIONE  $q_{\text{acc}}$ .

$$\bigvee_{d \in \Sigma} \cdot \exists y_1 \ldots \exists y_n \cdot C_{\langle q_{\text{acc}}, d \rangle}^{2^k} (\overline{m \downarrow x}, \bar{y})$$

LA CORRETTEZZA DI QUESTA CODIFICA  
LA POSSIAMO DIMOSTRARE, SENZA  
ANDARE NEI DETTAGLI, NEL MODO  
SEGUENTE: SE I CODICI LA STRINGA  
 $\{c_0, c_1\}^*$  ALLORA PER OGNI AMBIENTE  $\xi$ , SE  
PER INDUZIONE SU  $t$ .

$$(A_n, I), \xi \models \alpha_M \wedge \beta_M \wedge \gamma_M \wedge \delta_M$$

ALLORA  $\xi(C_i^{2^k})$  AVRA' IL SUO VALORE  
CORRETO, OVVERO  $\xi(C_i^{2^k})$  VARRA'  
IN CORRISPONDENZA DELL'ISTANTE  
 $t$ -ESIMO E DELLA CASELLA  $s$ -ESIMA  
SSE LA MACCHINA  $M$  SU INPUT  
DOPPO  $t$  PASSI SI TROVA NELLO  
STATO  $i$  IN POSIZIONE  $s$ .