

Lezione 24 MSC

Concurrency Workbench

Edinburgh:

<http://homepages.inf.ed.ac.uk/perdita/cwb/>

Stony Brook:

<http://www3.cs.stonybrook.edu/~cwb/>

Roberto Gorrieri

What is CWB?

The **Edinburgh** Concurrency Workbench (CWB) is an automated tool which allows for the manipulation and analysis of concurrent systems.

For example, with the CWB it is possible to:

- **define behaviours given in CCS**, and perform various analyses on these behaviours, such as analysing the state space of a given process, or checking various **semantic equivalences and preorders**;
- define propositions in a powerful modal logic and check whether a given process satisfies a specification formulated in this logic;
- derive automatically logical formulae which distinguish nonequivalent processes;
- interactively simulate the behaviour of an agent, thus guiding it through its state space in a controlled fashion

CCS Syntax in CWB

The CCS syntax adopted in CWB is very similar to the one presented in Chapter 3:

- the empty process 0 is written as 0 ;
- process constants are represented simply by their name; for example A is written as A , while A_1, A_2 , as $A1, A2$ and A', A'' as A', A'' ;
- action prefixing, choice and parallel composition operators are represented by the same characters (for example, the process $a.0 \mid (b.0 + c.0)$ is written as $a.0 \mid (b.0 + c.0)$);
- output actions are expressed by an apex preceding the name of the channel (e.g. $\bar{a}.0$ is written as $'a.0$): this is not to be confused with the apex used conventionally to distinguish different constant names, like A, A', A'', \dots that are written as A, A', A'', \dots ;
- the silent action τ is written as tau ;
- the syntax of restriction is closer to the one adopted in [Mil80], where the set of restricted names closed in curly brackets follows the restricted process, separated by a backslash character: for example, $(\nu a)(a.0 \mid \bar{a}.0)$ is written as $(a.0 \mid 'a.0) \setminus \{a\}$.

Il comando agent

- Prompt Command:
- Comando agent: permette di definire costanti e di aggiungerle all'ambiente corrente, che potrà essere salvato in un file con save (e ripreso da un file con input).

```
agent VMS1      = coin.VMS1c;  
agent VMS1c     = askam.'amcoffee.VMS1 + coin.VMS1cc;  
agent VMS1cc    = askesp.'espcoffee.VMS1 +  
                 askam.'amcoffee.VMS1c;
```

Il comando set

- Permette di definire insiemi di azioni

```
set L = {flag1rf,flag1rt,flag1wf,flag1wt,flag2rf,flag2rt,flag2wf,  
flag2wt,turnr1,turnr2,turnw1,turnw2};
```

```
agent HYMAN = (PROCESS1 | PROCESS2 | FLAG1 | FLAG2 | TURN)\L;
```

Comandi per equivalence checking

- **maypre(A,B)**: verifica se A è minore o uguale a B nel weak trace preorder.
- **mayeq(A,B)**: verifica se A e B sono weak trace equivalent.
- **dftrace(A,B)**: verifica se A e B non sono weak trace equivalent, restituisce una traccia che li distingue.
- **testeq(A,B)**: verifica se A e B sono testing/failure equivalent (appena più fine di completed trace equivalence)
- **pre(A | Div, B)**: verifica se A è weak simulato da B (dove $\text{Div} = \tau.\text{Div}$)
- **eq(A,B)**: verifica se A e B sono weak bisimili.

Sintassi HML con ricorsione

- T per true
- F per false
- $P \mid Q$ per $P \vee Q$
- $P \& Q$ per $P \wedge Q$
- $\langle a \rangle P$ e $[a]P$ $\langle\langle a \rangle\rangle P$ e $[[a]]P$ $\langle\langle \text{eps} \rangle\rangle P$
- $\langle - \rangle P$ per $\langle \text{Act} \rangle P$ e $[-]P$ per $[\text{Act}]P$
- $\min(X.P)$ per $X = \min P$
- $\max(X.P)$ per $X = \max P$

Definire formule logiche

- Comandi prop e checkprop:

```
prop ME = [exitcs1]F | [exitcs2]F;  
prop Inv(P) = max(X.P & [-]X);  
checkprop(ALGORITHM, Inv(ME));
```

```
prop Livelock = max(X.<tau>X); In realtà è solo “divergent”  
prop Poss(P) = min(X.P | <->X);  
checkprop(ALGORITHM, Poss(Livelock));
```

```
prop Deadlock = [-]F;  
prop Poss(P) = min(X.P | <->X);  
checkprop(ALGORITHM, Poss(Deadlock));
```


Altri comandi utili

- **strongeq**: verifica se i due processi sono strong bisimili
- **deadlocks**: identifica gli stati di deadlock raggiungibili da un processo
- **dfstrong**: trova una formula HML in grado di distinguere due processi non strong bisimili
- **dfweak**: trova una formula HML (con weak modalities) in grado di distinguere due processi non weak bisimili.

Algoritmo di mutua esclusione con semaforo

```
agent User = 'p.enter.exit.'v.User;  
agent Sem = p.v.Sem;  
agent Mutex2 = ( User[enter1/enter, exit1/exit] |  
                  User[enter2/enter, exit2/exit] | Sem ) \ {p, v};  
agent Spec1 = (enter1.exit1.Spec1 +  
               enter2.exit2.Spec1);
```

- $\text{mayeq}(\text{Mutex2}, \text{Spec1}) = \text{true}$
- $\text{checkprop}(\text{Mutex2}, \text{Inv}(\text{ME})) = \text{true}$
- $\text{checkprop}(\text{Mutex2}, \text{Poss}(\text{Deadlock})) = \text{false}$
- $\text{checkprop}(\text{Mutex2}, \text{Poss}(\text{Livelock})) = \text{false}$

Algoritmo di mutua esclusione con semaforo

```
agent User = 'p.enter.exit.'v.User;  
agent Sem = p.v.Sem;  
agent Mutex2 = ( User[enter1/enter, exit1/exit] |  
                  User[enter2/enter, exit2/exit] | Sem ) \ {p, v};  
agent Spec1 = (enter1.exit1.Spec1 +  
               enter2.exit2.Spec1);
```

- $\text{eq}(\text{Mutex2}, \text{Spec1}) = \text{false}$
- $\text{dfweak}(\text{Mutex2}, \text{Spec1}) = \langle\langle \text{eps} \rangle\rangle[[\text{enter1}]]F$

```
agent Spec2 = (tau.enter1.exit1.Spec2 + tau.enter2.exit2.Spec2);
```

- $\text{eq}(\text{Mutex2}, \text{Spec2}) = \text{true}$

Algoritmo di mutua esclusione di Peterson

- $\text{checkprop}(\text{Peterson}, \text{Inv}(\text{ME})) = \text{true}$
- $\text{checkprop}(\text{Peterson}, \text{Poss}(\text{Deadlock})) = \text{false}$
- $\text{checkprop}(\text{Peterson}, \text{Poss}(\text{Livelock})) = \text{true}$

- $\text{mayeq}(\text{Peterson}, \text{Spec2}) = \text{true}$
- $\text{eq}(\text{Peterson}, \text{Spec2}) = \text{false}$
- e ovviamente $\text{eq}(\text{Peterson}, \text{Mutex2}) = \text{false}$
- Ma perché?

Algoritmo di mutua esclusione di Peterson

- $\text{eq}(\text{Peterson}, \text{Spec2}) = \text{false}$
- $\text{dfweak}(\text{Peterson}, \text{Spec2}) =$
 $P = \langle\langle \text{eps} \rangle\rangle \langle\langle \text{enter2} \rangle\rangle [[\text{exit2}]] \langle\langle \text{enter1} \rangle\rangle T$
- $\text{checkprop}(\text{Peterson}, P) = \text{true}$
- $\text{checkprop}(\text{Spec2}, P) = \text{false}$
- Cosa vuol dire? Istanza di una proprietà più generale: “Attesa limitata o, meglio, garanzia di non perdere il turno a favore di chi è già stato servito.”
- Questa “proprietà” dovrebbe valere per Peterson e non per Mutex2. Come definirla?

Modificare le specifiche

- Aggiungere le azioni **try1** e **try2** che denotano la volontà del processo P1 e P2 di entrare in sezione critica:

$\text{Mutex2} = (\text{User1} \mid \text{User2} \mid \text{Sem}) \setminus \{p, v\}$

- $\text{User1} = \text{try1}.'p.\text{enter1}.\text{exit1}.'v.\text{User1}$
- $\text{User2} = \text{try2}.'p.\text{enter2}.\text{exit2}.'v.\text{User2}$

Osservazione: se Mutex2 esegue prima **try1** e poi **try2**, non è detto che la contesa sia stata vinta da User1 (solo chi esegui p per primo vince!)

Modificare le specifiche (2)

- Aggiungere le azioni **try1** e **try2** che denotano la volontà del processo P1 e P2 di entrare in sezione critica:

Peterson = (P1 | P2 | B1f | B2f | K1) \ L

P1 = 'b1wt.'kw2.**try1**.P11 ...

P2 = 'b2wt.'kw1.**try2**.P21 ...

Osservazione: se Peterson esegue prima **try1** e poi **try2**, non è detto che la contesa sia stata vinta da P1 (vince chi esegue per primo l'assegnamento a K!)

Attesa Limitata

- $\text{prop Even}(P) = \min(X.P \mid (\leftrightarrow T \ \& \ [-]X))$
- $\text{prop Inv}(P) = \max(X.P \ \& \ [-]X)$
- $\text{prop AL} = \text{Inv}([\text{try1}](\text{Even}(\langle \text{exit1} \rangle T))) \ \& \ \text{Inv}([\text{try2}](\text{Even}(\langle \text{exit2} \rangle T)))$

AL = “garanzia che se provo ad entrare allora in un tempo finito entrerò (ed uscirò)”

- Mutex2 **non** soddisfa AL (posso per sempre servire lo stesso User)

Peterson non soddisfa AL (!!!)

- Osserva che Peterson \Rightarrow^* Q dove Q può sia fare exit1 sia andare in loop su Q: ovvero lo stato Q è uno stato in cui P1 è entrato e non è uscito dalla sezione critica, mentre P2 sta in loop di test.
- Poiché Even è un minimo punto fisso, non è vero che per tutte le computazioni in tempo finito riuscirò a servire l'altro: se il primo non esce dalla sezione critica ... non potrò mai servire l'altro! Allora AL è troppo forte!
- Ma è anche troppo generica: “prima o poi servirò l'altro” dovrebbe invece essere “se il secondo ha chiesto di entrare, allora servirò il secondo prima di servire di nuovo il primo”. **Alternanza Garantita!**

Proprietà AG – alternanza garantita

- $AG = \text{Inv}([\text{try1}]W1) \ \& \ \text{Inv}([\text{try2}]W2)$
- $W1 = R1 \mid R2 \mid R3 \quad W2 = Q1 \mid Q2 \mid Q3$
- $R1 = (<<\text{enter1}>>T \ \& \ [[\text{enter2}]]F) \ \& \ (<<\text{enter1}>>T \ \& \ [[\text{try2}]] [[\text{enter2}]]F)$ *(P1 ha vinto la race ed entrerà!)*
- $R2 = R21 \ \& \ [[\text{try2}]]R21$ *(P2 ha vinto la race ma non è ancora dentro la sezione critica: quando esce, non potrà essere servito di nuovo!)*
- $R21 = [[\text{enter2}]] [[\text{exit2}]]$
 $(<<\text{enter1}>>T \ \& \ [[\text{try2}]] [[\text{enter2}]]F)$
- $R3 = [[\text{exit2}]] (<<\text{enter1}>>T \ \& \ [[\text{try2}]] [[\text{enter2}]]F)$ *(P2 è già dentro la sezione critica, ma non può essere servito di nuovo)*
- $Q1, Q2 \text{ e } Q3$ simmetriche scambiando 1 con 2.

Chi soddisfa AG?

- Mutex2 non soddisfa AG (non garantisce alternanza)
- Peterson soddisfa AG
- Spec3 soddisfa AG
- $\text{mayeq}(\text{Peterson}, \text{Spec3})$ ma non $\text{eq}(\text{Peterson}, \text{Spec3})$
- **Esercizio:** trovare Spec4 tale che $\text{eq}(\text{Peterson}, \text{Spec4})$

```
agent Spec3 = try1.Spec3t1 + try2.Spec3t2;  
agent Spec3t1 = try2.Spec3t1t2 + enter1.Spec3e1;  
agent Spec3t2 = try1.Spec3t1t2 + enter2.Spec3e2;  
agent Spec3t1t2 = enter1.Spec3t2e1 + enter2.Spec3t1e2;  
agent Spec3e1 = exit1.Spec3 + try2.Spec3t2e1;  
agent Spec3e2 = exit2.Spec3 + try1.Spec3t1e2;  
agent Spec3t2e1 = exit1.(enter2.Spec3e2 + try1.enter2.Spec3t1e2);  
agent Spec3t1e2 = exit2.(enter1.Spec3e1 + try2.enter1.Spec3t2e1);
```