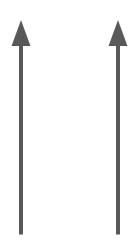




# Experimentações da Internet das Coisas #06 Simulando OBD-II

Ivanovitch Silva Agosto, 2017

### http://icculus.org/obdgpslogger/obdsim.html



#### Antes de instalar o OBDsim

1. Instalar na BBB o Xauth para permitir exportar o X via SSH

sudo apt-get install xauth

# Instalando o OBDSim [Automático]

1. Atualizar o sistema operacional

sudo apt-get update

#### 2. Instale o OBDSim

sudo apt-get install obdgpslogger

#### 3. Execute o simulador remotamente

ssh debian@192.168.7.2 -X obdsim -g gui\_fltk

# Instalando o OBDSim [Manual]

1. Faça o download do OBDSim

wget http://icculus.org/obdgpslogger/downloads/obdgpslogger-0.16.tar.gz

#### 2. Instale o OBDSim

tar -zxvf obdgpslogger-0.16.tar.gz cd obdgpslogger-0.16 mkdir build cd build

# Instalando o OBDSim [Manual]

3. Bibliotecas adicionais. Verifique as mensagens de warming do comando cmake

```
sudo apt-get install libbluetooth-dev libfltk1.1-dev libfltk1.1 fltk1.1-doc fluid fftw3-dev libgps-dev libftdi-dev cmake cmake .. make obdsim cd ../bin/
```

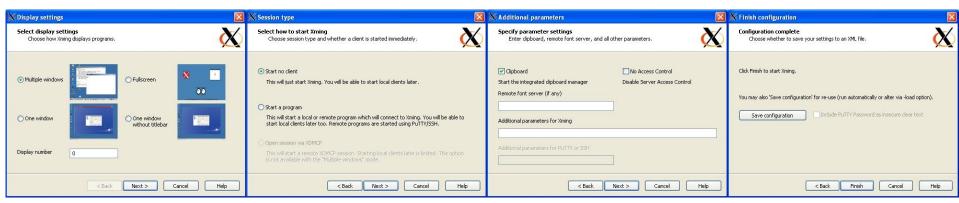
4. Execute o simulador remotamente

ssh debian@192.168.7.2 -X ./obdsim -g gui\_fltk

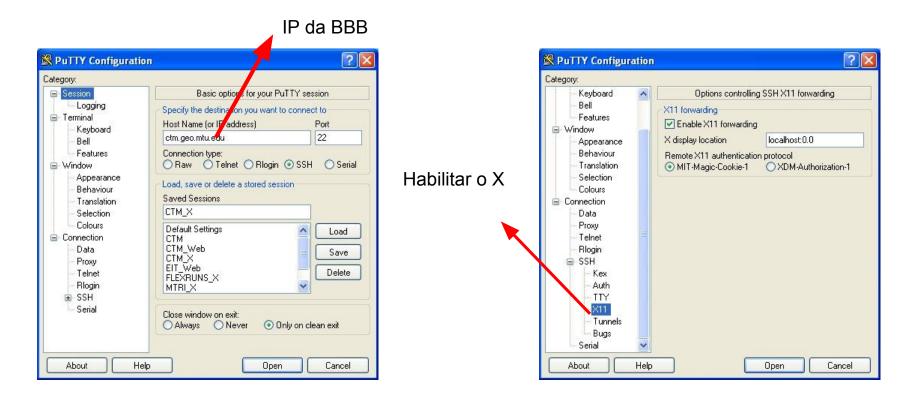
# Exportando o -X no Windows

Referência: <a href="http://www.geo.mtu.edu/geoschem/docs/putty\_install.html">http://www.geo.mtu.edu/geoschem/docs/putty\_install.html</a>

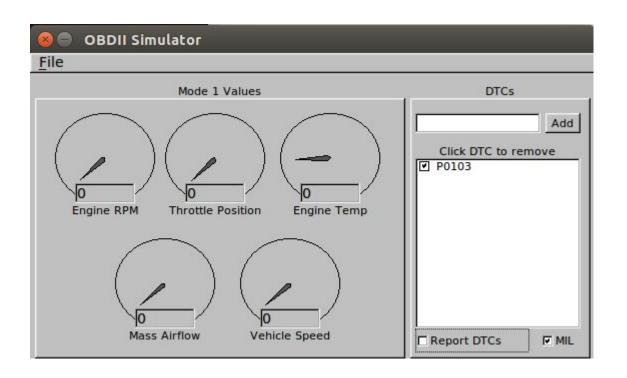
- Instalar o Putty
- 2. Instalar o Xmining
  - a. <a href="http://sourceforge.net/project/downloading.php?group\_id=156984&filename=Xming-6-9-0-31-setup.exe">http://sourceforge.net/project/downloading.php?group\_id=156984&filename=Xming-6-9-0-31-setup.exe</a>
- 3. Configurar o Xmining (chamar o executavel). Salver o arquivo de configuração no passo final.



# **Configurando o Putty**



### **Interface Gráfica**



### Comunicando com o OBDSim

O OBDSim cria portas seriais virtuais para a comunicação

SimPort name: /dev/pts/2

Utilizar o software minicom instalado anteriormente (em outra aba)

minicom -b 9600 -D /dev/pts/2

# **OBDsim - Primeiros passos**

- 1. Todos os comandos devem acabar com um carriage return (0D)
- Modificação do comportamento do ELM 327 é realizado via comandos AT("AT xx") → xx é o comando, e.g AT RV informa o nível atual da bateria
- 3. Comandos OBD usam apenas código ASCII (e.g 01 0C)
- 4. Um comando em geral retorna um valor e uma nova linha começando por ">" (3E)
- 5. ELM327 não é sensitive case
- 6. Ler o datasheet
  - a. (<a href="http://elmelectronics.com/DSheets/ELM327L\_Data\_Sheet.pdf">http://elmelectronics.com/DSheets/ELM327L\_Data\_Sheet.pdf</a>
- 7. https://en.wikipedia.org/wiki/OBD-II\_PIDs

# **OBDsim - Primeiros passos**

No Datasheet.....

- Comandos
  - Gerais
  - Específicos do uC
  - o OBD
  - Protocolos ("obdsim -L")

Consulte outros comandos no datasheet e no http://icculus.org/obdgpslogger/manpages/render/obdsim.txt

# Principais comandos AT

E0, E1	Echo off, on
L0, L1	Linefeeds off, on
Z	Reset all
SP h	h é o número do protocolo de "obdsim -L"
S0, S1	resposta com ou sem espaço entre números
D	configurações padrões
DP	imprimir protocolo atual
RV	informação sobre a bateria do veículo
MA	monitora tudo o que for possível

#### **Comandos OBD**

- Se os bytes que você está enviando para o ELM327 não inicia com as letras "A" e "T", então o hardware assume que aqueles são comandos OBD
- Comandos são enviadas em um pacote de dados
- Um header (3 bytes) e um checksum é adicionado automaticamente ao pacote
- Header pode ser modificado usando "AT SH" e "AT CP" (veja datasheet)
- A maioria dos comandos OBD possuem 1 ou 2 bytes. ELM327 limita o tamanho para o máximo permitido pelo padrão (7 bytes)

#### **Comandos OBD**

O padrão exige que o comando OBD tenha um determinado formato

- 1º byte é conhecido como "modo"
- 2°, 3°, etc bytes são as informações requisitadas.
- Os bytes que seguem o primeiro byte são conhecidos por "Parameter Identification" PID
- Os modos e PIDs são descritos em detalhes em SAE J1979 e ISO 15031-5. Eles também podem ser definidos pelos fabricantes :\
- Veículos não são obrigados a suportar todos os modos, e dentro dos modos, eles também não são obrigados a suportar todos os PID.
- Acesse: <a href="https://en.wikipedia.org/wiki/OBD-II">https://en.wikipedia.org/wiki/OBD-II</a> PIDs

### **Comandos OBD - Modos**

Modos	Descrição
01	Monitoramento dos parâmetros de funcionamento do motor
02	Apresentação dos "Dados Congelados" (freeze frame)
03	Solicitação dos códigos de falhas armazenados (Diagnostic Trouble Codes-DTC)
04	Apagar códigos de falha "confirmados" e "pendentes"
05	Apresentar resultados dos testes relativos aos sensores de oxigênio
06	Resultados dos testes de diagnóstico dos monitores
07	Códigos pendentes dos sistemas monitorados
08	Solicitação do controle de sistemas, testes e componentes (testes de atuadores)
09	Solicitação de informações sobre o veículo
>	Acima de 09, qualquer fabricante pode especificar seus próprios modos

#### **Comandos OBD - Dicas**

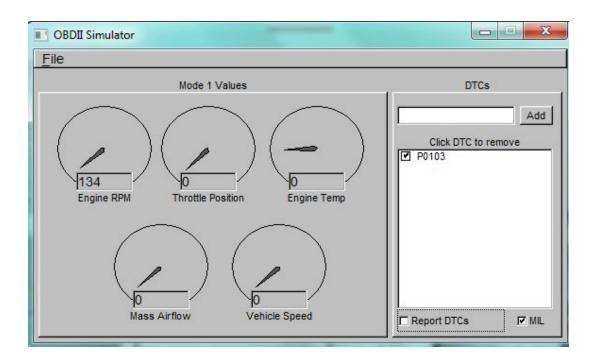
Em geral, a interface ELM327 só irá funcionar se a chave está na posição ON



Para garantir um estado confiável reset o ELM327 antes de qualquer operação:

```
OK
>AT Z
ELM327 v1.3a OBDGPSLogger
>
```

#### Limitações do OBDsim



Apenas 05 PIDs

### Conversando com o veículo e celular

Configurando a porta serial (ttyS1 - "UART1")

config-pin P9.24 uart config-pin P9.26 uart

Modificar a saída do obdsim para uart1

obdsim -g gui\_fltk -t /dev/ttyS1

Utilizar terminal bluetooth no celular para envio de comandos assumindo que o HC-05 foi configurado na BBB corretamente (UART1)

#### **PIDs Suportados**

Modo 01

PID<sub>00</sub>

Comando: 01 00

41 00 CD 5D C9 46

 $41 \pmod{01 + \cot 40} = 01 + 40 = 41$ 

00 = PID

CD 5D C9 46 (4 byes) = o bitmap com os PID suportados por esse modo



#### Temperatura do motor

Modo 01

**PID 05** 

Comando: 01 05



```
41 05 7F
```

$$41 \pmod{01 + \cot 40} = 01 + 40 = 41$$

$$05 = PID$$

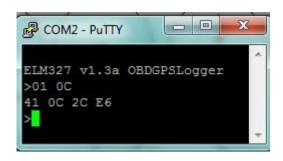
$$7F_{16} = 127 \rightarrow \text{(subtrair de 40)} \rightarrow 127 - 40 = 87^{\circ}\text{C (temperatura do motor)}$$

#### Rotação do motor (RPM)

Modo 01

PID 0C

Comando: 01 0C



```
41 0C 2C E6
```

$$41 \pmod{01 + \cot 40} = 01 + 40 = 41$$

$$0C = PID$$

$$PARAM_{1} = 2C_{16} = 44_{10}$$

$$PARAM_{2} = E6_{16} = 230_{10}$$

$$RPM = (PARAM_1 \times 256 + PARAM_2)/4$$

$$RPM = 2873_{10}$$

#### Velocidade instantânea

Modo 01

PID 0D

Comando: 01 0D

```
ELM327 v1.3a OBDGPSLogger
>01 OD
41 OD 50
>
```

```
41 0D 50
```

$$41 \pmod{01 + \cot 40} = 01 + 40 = 41$$

$$0D = PIC$$

$$50_{16} = 80_{10} \text{ km/h}$$

#### Posição da borboleta (%) - Throttle position

Modo 01

**PID 11** 

Comando: 01 11

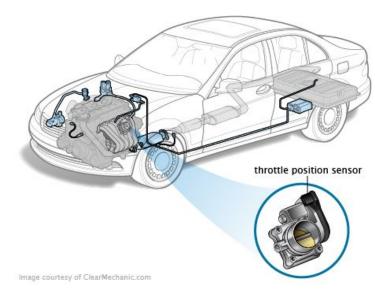
```
COM2 - PuTTY

ELM327 v1.3a OBDGPSLogger
>01 11
41 11 80
>
```

```
41 11 80
```

$$41 \pmod{01 + \cot 40} = 01 + 40 = 41$$

$$80_{16} = 128_{10} = (valor * 100)/255 = 50\%$$



#### Fluxo do ar admitido por ciclo do motor (grama/s) MAF

Modo 01

**PID 10** 

Comando: 01 10



```
41 10 75 09
```

$$41 \pmod{01 + \cot 40} = 01 + 40 = 41$$

$$10 = PID$$

$$PARAM_{1} = 75_{16} = 117_{10}$$

$$PARAM_2 = 09_{16} = 09_{10}$$

$$MAF = PARAM_{1}^{*}256 + PARAM_{2}^{*})/100$$
  
= 299<sub>10</sub>

#### Modo 3 - Falhas

Modo 03

Não tem PID

Comando: 03



```
43 01 03 11 04 00 00
```

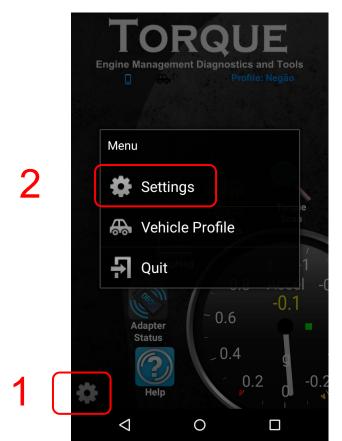
$$43 \pmod{03 + \cot 40} = 03 + 40 = 43$$

DTC<sub>1</sub>= 01 03 (ver <a href="https://en.wikipedia.org/wiki/OBD-II\_PIDs">https://en.wikipedia.org/wiki/OBD-II\_PIDs</a>)

$$01_{16} = 0000 0001$$
P 0 1

$$03_{16} = 0000 0011$$

# **OBDSim + Torque App**



(<u>)</u> □ □ 1 1 2 1 2 1 2 1 2 1 **OBD2 Adapter Settings Connection settings** Connection Type Choose the connection type (Bluetooth, WiFi or USB) **Bluetooth Settings** Choose Bluetooth Device Select the already paired device to connect to Auto Bluetooth On/Off Automatically turn bluetooth on when the app V is started, and disable bluetooth when the app quits Only if BT was already off Only turns on/off Bluetooth if it was off when Torque started. If Bluetooth was already on then ignore and dont turn off when guitting **OBD2/ELM Adapter preferences** Faster communication 0

3

#### Referências

- OBDsim: http://icculus.org/obdgpslogger/obdsim.html
- Datasheet ELM327

#### http://elmelectronics.com/DSheets/ELM327L Data Sheet.pdf

Cabeçalhos OBDII

#### https://en.wikipedia.org/wiki/OBD-II\_PIDs

- <a href="http://blog.lemberg.co.uk/how-guide-obdii-reader-app-development">http://blog.lemberg.co.uk/how-guide-obdii-reader-app-development</a>
- http://painel.passofundo.ifsul.edu.br/uploads/arq/20160331174454567385358.pdf
- https://acassis.wordpress.com/2014/05/14/using-obdsim-usbserial-bluetooth-module-to-emulatea-real-obd-ii/
- <a href="http://www.decom.ufop.br/imobilis/tutorial-android-desenvolvendo-com-bluetooth-para-comunica-cao-veicular-parte-1/">http://www.decom.ufop.br/imobilis/tutorial-android-desenvolvendo-com-bluetooth-para-comunica-cao-veicular-parte-1/</a>
- http://www.mp3car.com/forum/mp3car-technical-hardware/engine-management-obd-ii-engine-diagnostics-etc/obdsim/152118-now-with-wifi-support
- https://torque-bhp.com/wiki/Themes
- https://github.com/Hesamedin/ELM327
- http://stackoverflow.com/questions/27736828/android-obd-ii-how-to-clear-distance-travelled-pid0131

Fim da aula #6