# Градиентный бустинг: имплементации.

# Повторение

#### Идея бустинга

- Бустинг (англ. boosting усиление)
- Возьмём простые базовые модели
- Будем строить композицию последовательно и жадно
- Каждая следующая модель будет строиться так, чтобы максимально корректировать ошибки построенных моделей

## Идея бустинга

$$a_N(x) = \sum_{n=1}^N b_n(x)$$

• Обучение N-й модели ( $b_N$ ) :

$$\frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} L(y_i, a_{N-1}(x_i) + b_N(x_i)) \to \min_{b_N(x)}$$

• Пытаемся подобрать модель  $b_N$ , минимизирующую ошибку итоговой композиции  $a_N = a_{N-1} + b_N$ 

### Идея бустинга

• Обучение N-й модели  $(b_N)$  :

$$\frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} L(y_i, a_{N-1}(x_i) + b_N(x_i)) \to \min_{b_N(x)}$$

- Нет такого алгоритма машинного обучения, который учил бы «добавку»
- Попробуем понять, как можно сформулировать задачу с точки зрения ML

#### Бустинг для MSE

$$a_N(x) = \sum_{n=1}^N b_n(x)$$

• Обучение *N*-й модели:

$$\frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} \left( b_N(x_i) - \left( y_i - a_{N-1}(x_i) \right) \right)^2 \to \min_{b_N(x)}$$

$$s_i^{(N)} = y_i - a_{N-1}(x_i)$$
 — остатки

#### Бустинг для MSE

$$\frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} \left( b_N(x_i) - s_i^{(N)} \right)^2 \to \min_{b_N(x)}$$

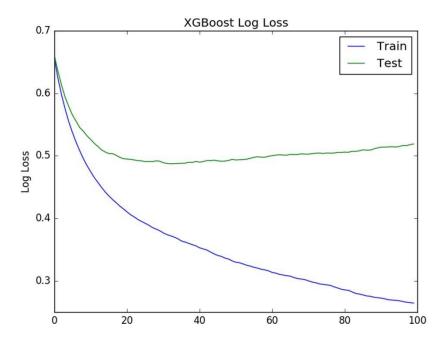
- $s_i^{(N)} = y_i a_{N-1}(x_i) \text{остатки}$
- Если  $b_N$  научится выдавать остатки  $s_i^{(N)}$ , то задача будет решена идеально

$$y_i = a_{N-1}(x_i) + s_i^{(N)} = a_{N-1}(x_i) + b_N(x_i)$$

#### Третья итерация

$$\frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} \left( b_3(x_i) - \left( y_i - b_1(x_i) - b_2(x_i) \right) \right)^2 \to \min_{b_3(x)}$$

# Ошибка бустинга на обучении и тесте



• Может, просто обучаться на остатки, как в MSE?

$$\frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} L(y_i - a_{N-1}(x_i), b_N(x_i)) \to \min_{b_N(x)}$$

• Хотим, чтобы модель  $b_N$  выдавала  $y_i - a_{N-1}(x_i)$ 

#### Логистическая функция потерь

$$a_{N}(x) = \operatorname{sign} \sum_{n=1}^{N} b_{n}(x)$$

$$L(y,z) = \log(1 + \exp(-yz))$$

• Может, просто обучаться на остатки, как в MSE?

$$\frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} \log \left( 1 + \exp \left( -\left( y_i - a_{N-1}(x_i) \right) b_N(x_i) \right) \right) \to \min_{b_N(x)}$$

- Если  $y_i = a_{N-1}(x_i)$ , то объект не участвует в обучении
- Тогда модель  $\,b_{
  m N}(x_{
  m i})$  может выдавать что угодно и испортить композицию

#### **MSLE**

$$a_N(x) = \sum_{n=1}^{N} b_n(x)$$

$$L(y, z) = (\log(z+1) - \log(y+1))^2$$

• Может, просто обучаться на остатки, как в MSE?

$$\frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} (\log(b_N(x_i) + 1) - \log(y_i - a_{N-1}(x_i) + 1))^2 \to \min_{b_N(x)}$$

• Аргумент второго логарифма может оказаться отрицательным

• Обучение *N*-й модели:

$$\frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} L(y_i, a_{N-1}(x_i) + b_N(x_i)) \to \min_{b_N(x)}$$

- Как посчитать, куда и как сильно сдвигать  $a_{N-1}(x_i)$ , чтобы уменьшить ошибку?
- Посчитать производную

• Обучение *N*-й модели:

$$\frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} L(y_i, a_{N-1}(x_i) + b_N(x_i)) \to \min_{b_N(x)}$$

• Посчитаем антипроизводную:

$$S_i^{(N)} = -rac{\partial}{\partial z} L(y_i, z)$$
 прогноз и прогноз модели производная по х модели

в качестве z подставляем в результат предсказание композиции

• Посчитаем антипроизводную:

$$s_{i}^{(N)} = -\frac{\partial}{\partial z} L(y_{i}, z) \bigg|_{z=a_{N-1}(x_{i})}$$

- Знак показывает, в какую сторону сдвигать прогноз на  $x_i$ , чтобы уменьшить ошибку композиции на нём
- Величина показывает, как сильно можно уменьшить ошибку, если сдвинуть прогноз
- Если ошибка почти не сдвинется, то нет смысла что-то менять

### Градиентный бустинг

• Обучение *N*-й модели:

$$\frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} \left( b_N(x_i) - s_i^{(N)} \right)^2 \to \min_{b_N(x)}$$

$$s_i^{(N)} = -rac{\partial}{\partial z}L(y_i,z)\Big|_{z=a_{\mathrm{N}-1}(x_i)}$$
— сдвиги

• Таким образом, мы обучаем базовую модель  $\,b_N^{}$  так, чтобы на  $\,x_i^{}$  она выдавала  $\,s_i^{(N)}$ 

## Градиентный бустинг

• Обучение *N*-й модели:

$$\frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} \left( b_{N}(x_{i}) - s_{i}^{(N)} \right)^{2} \rightarrow \min_{b_{N}(x)}$$

$$S_{i}^{(N)} = -\frac{6}{6z}L(y_{i},z)\Big|_{z=a_{N-1}(x_{i})}$$
— сдвиги

- Как бы градиентный спуск в пространстве алгоритмов
- Базовая модель будет делать корректировки на объектах так, чтобы как можно сильнее уменьшить ошибку композиции
- Сдвиги учитывают особенности функции потерь

#### Глубина деревьев

- Градиентный бустинг уменьшает смещение базовых моделей
- Разброс может увеличиться
- Поэтому в качестве базовых моделей стоит брать **неглубокие** деревья

### Проблемы бустинга

- Сдвиги показывают направление, в котором надо сдвинуть композицию на всех объектах обучающей выборки
- Базовые модели, как правило, очень простые
- Могут не справиться с приближением этого направления
- Выход: добавлять деревья в композицию с небольшим весом

#### Длина шага

$$a_N(x) = a_{N-1}(x_i) + \eta b_N(x_i)$$

- $\eta \in (0,1]$  длина шага (learning rate)
- Можно сказать, что это регуляризация композиции
- Снижает вклад каждой модели в композицию
- Чем меньше  $\eta$ , тем больше надо деревьев

#### **Рандомизация**

- Можно обучать деревья на случайных подмножествах признаков
- Бустинг уменьшает смещение, поэтому итоговая композиция всё равно получится качественной
- Может снизить переобучение

• Можно обучать деревья на подмножествах объектов — способ борьбы с шумом в данных

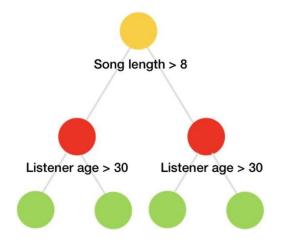
#### Гиперпараметры

- Глубина базовых деревьев
- Число деревьев
- Длина шага
- Размер подвыборки для обучения
- и т.д.

# Вариации бустинга

#### **ODT**

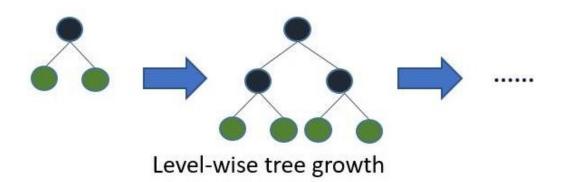
- Oblivious decision trees
- Ограничение: на одном уровне дерева используется один и тот же предикат



https://catboost.ai/

### Способ построения дерева

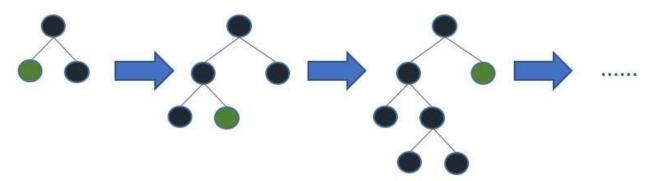
• Level-wise: дерево строится рекурсивно до тех пор, пока не достигнута максимальная глубина



https://lightgbm.readthedocs.io/

### Способ построения дерева

- Level-wise: дерево строится рекурсивно до тех пор, пока не достигнута максимальная глубина
- Leaf-wise: среди текущих листьев выбирается тот, чьё разбиение сильнее всего уменьшает ошибку



Leaf-wise tree growth

### Выбор лучшего порога для предиката

- $[x_i < t]$  как выбрать t?
- Вариант 1: перебрать все известные значения признака
- Вариант 2: построить гистограмму для признака и искать пороги среди границ на гистограмме
- Вариант 3: случайно выбрать объекты с близкими к нулю значениями производной функции потерь

#### Регуляризация деревьев

- Базовая регуляризация: введение длины шага и количества выбираемых признаков
- Штрафы за число листьев в дереве
- Штрафы за величину прогнозов в листьях дерева

### Улучшенное обучение

- Мы обучаем деревья на сдвиги, ошибка измеряется с помощью MSE
- Когда дерево построено, можно подобрать оптимальные значения в листьях с точки зрения исходной функции потерь

#### Имплементации

- XGBoost
- LightGBM: leaf-wise growth, поиск порогов на основе производных
- CatBoost: ODT

## РАБОТА С ПРИЗНАКАМИ

# КОДИРОВАНИЕ КАТЕГОРИАЛЬНЫХ ПРИЗНАКОВ: ONE-HOTENCODING

• Предположим, категориальный признак  $f_j(x)$  принимает m различных значений:  $C_1, C_2, ..., C_m$ .

Пример: еда может быть горькой, сладкой, солёной или кислой (4 возможных значения признака).

# КОДИРОВАНИЕ КАТЕГОРИАЛЬНЫХ ПРИЗНАКОВ: ONE-HOT ENCODING

• Предположим, категориальный признак  $f_j(x)$  принимает m различных значений:  $C_1, C_2, ..., C_m$ .

Пример: еда может быть горькой, сладкой, солёной или кислой (4 возможных значения признака).

• Заменим категориальный признак на m бинарных признаков:  $b_i(x) = [f_j(x) = C_i]$  (индикатор события).

Тогда One-Hot кодировка для нашего примера будет следующей:

горький = 
$$(1,0,0,0)$$
, сладкий =  $(0,1,0,0)$ , солёный =  $(0,0,1,0)$ , кислый =  $(0,0,0,1)$ .

#### ХЭШИРОВАНИЕ ПРИЗНАКОВ

- Возьмем некоторую функцию (hash-функция), которая переводит значения категориального признака в числа от 1 до  $B:h:U \to \{1,2,\ldots,B\}$ .
- То есть для каждого объекта:

$$g_j(x) = [h(f(x)) = j], j = 1, ..., B$$

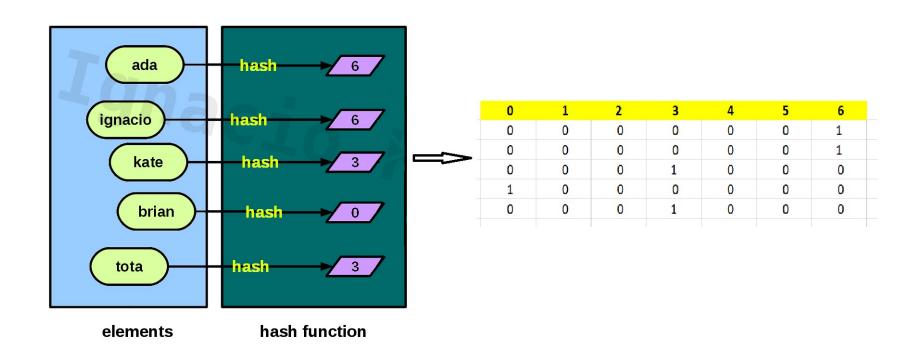
#### ХЭШИРОВАНИЕ ПРИЗНАКОВ

- Возьмем некоторую функцию (hash-функция), которая переводит значения категориального признака в числа от 1 до  $B:h:U \to \{1,2,...,B\}$ .
- То есть для каждого объекта:

$$g_j(x) = [h(f(x)) = j], j = 1, ..., B$$

Идея: хэширование группирует значения признака. Так как часто встречающихся значений немного, они редко попадают в одну группу при группировке.

#### ХЭШИРОВАНИЕ ПРИЗНАКОВ



#### ХЭШИРОВАНИЕ ПРИЗНАКОВ

- Возьмем некоторую функцию (hash-функция), которая переводит значения категориального признака в числа от 1 до  $B:h:U \to \{1,2,\dots,B\}$ .
- То есть для каждого объекта:

$$g_j(x) = [h(f(x)) = j], j = 1, ..., B$$

+ позволяет закодировать любое значение категориального признака (в том числе, то, которого не было в тренировочной выборке)

#### **ХЭШИРОВАНИЕ**

- Хороший способ работать с категориальными данными, принимающими множество различных значений
- Хорошие результаты на практике
- Позволяет понизить размерность пространства признаков с незначительным снижением качества

Статья про хэширование:

https://arxiv.org/abs/1509.05472

#### СЧЕТЧИКИ

- Пусть целевая переменная y принимает значения от  $1 \, \mathrm{дo} \, K$ .
- Закодируем категориальную переменную f(x) следующим способом:

$$counts(u, X) = \bullet \ \ [f(x) = u]$$

$$\bullet(x, y) \in X$$

$$successes_k(u, X) =$$
  $\$ [  $f(x) = u$  ] [  $y = k$  ],  $k = 1$ , ...,  $K$ 

$$(x,y) \in X$$

# СЧЁТЧИКИ: ПРИМЕР

city	target	0	1	2
Moscow	1	1/4	1/2	1/4
London	0	1/2	0	1/2
London	2	1/2	0	1/2
Kiev	1	1/2	1/2	0
Moscow	1	1/4	1/2	1/4
Moscow	0	1/4	1/2	1/4
Kiev	0	1/2	1/2	0
Moscow	2	1/4	1/2	1/4

#### СЧЕТЧИКИ

- Пусть целевая переменная y принимает значения от 1 до K.
- Закодируем категориальную переменную f(x) следующим способом:

$$counts(u, X) = \ \ \, \ \ \, [f(x) = u]$$
$$(x,y) \in X$$

$$successes_k(u, X) = \ \ \ [f(x) = u][y = k], k = 1, \dots, K$$
$$(x,y) \in X$$

Тогда кодировка:

$$g_k(x,X) = \frac{successes_k(f(x),X) + c_k}{counts(f(x),X) + \sigma_{i=1}^K c_i} \approx p(y = k|f(x)),$$

 $c_i$  - чтобы не было деления на 0.

## СЧЁТЧИКИ: ОПАСНОСТЬ ПЕРЕОБУЧЕНИЯ

Вычисляя счётчики, мы закладываем в признаки информацию о целевой переменной и, тем самым, переобучаемся!

# СЧЁТЧИКИ: КАК ВЫЧИСЛЯТЬ

• Можно вычислять счётчики так:

city	target		
Moscow	1		
London	0	Вычисляем счетчики по этой части	
London	2	этой части	
Kiev	1		
Moscow	1		
Moscow	0	Кодируем признак	
Kiev	0	вычисленными счётчиками и обучаемся по этой части	
Moscow	2		

## СЧЁТЧИКИ: КАК ВЫЧИСЛЯТЬ

Более продвинутый способ (по кросс-валидации):

1) Разбиваем выборку

на m частей  $X_1, ..., X_m$ 

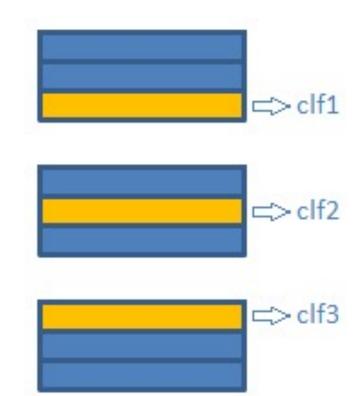
2)На каждой части  $X_i$ 

значения признаков

вычисляются по

оставшимся частям:

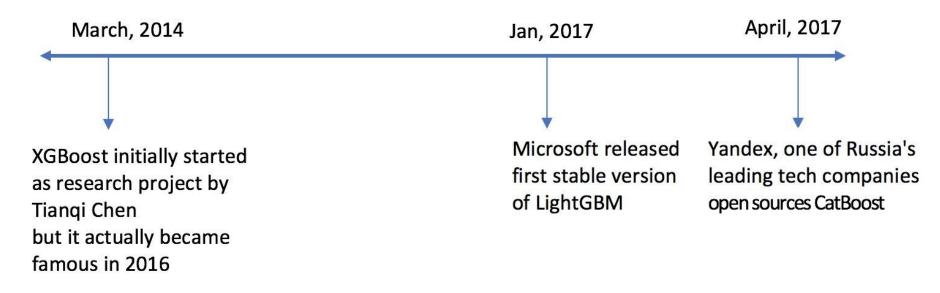
$$x \in X_i \Rightarrow g_k(x) = g_k(x, X \setminus X_i)$$



# РЕАЛИЗАЦИИ ГРАДИЕНТНОГО БУСТИНГА:

- Xgboost
- CatBoost
- LightGBM

## XGBOOST, LIGHTGBM, CATBOOST



- https://github.com/dmlc/xgboost
- https://github.com/Microsoft/LightGBM
- https://towardsdatascience.com/catboost-vs-light-gbm-vsxgboost-5f93620723db

# XGBOOST (EXTREME GRADIENT BOOSTING)

• На каждом шаге градиентного бустинга решается задача

$$\begin{array}{l} l \\ (b(x_i) - s_i)^2 \to \min_b \\ i=1 \\ - (c) \left( -s_i b(x_i) + \frac{1}{2} b^2(x_i) \right)^2 \to \min_b \\ i=1 \end{array}$$

# XGBOOST (EXTREME GRADIENT BOOSTING)

• На каждом шаге xgboost решается задача

$$\frac{l}{2} \left( -s_i b(x_i) + \frac{1}{2} h_i b^2(x_i) \right) + \gamma J + \frac{\lambda}{2} \frac{J}{2} b_j^2 \rightarrow \min_b, \quad (*)$$

$$i=1$$

$$h_i = \frac{\partial^2 L}{\partial z^2} \mathcal{F}_{a_{N-1}(x_i)}^{\iota}$$

## **XGBOOST**

#### Основные особенности xgboost:

- базовый алгоритм приближает направление, посчитанное с учетом второй производной функции потерь
- функционал регуляризуется добавляются штрафы за количество листьев и за норму коэффициентов
- при построении дерева используется критерий информативности, зависящий от оптимального вектора сдвига
- критерий останова при обучении дерева также зависит от оптимального сдвига

CatBoost - алгоритм, разработанный в Яндексе. Он является оптимизацией Xgboost и в отличие от Xgboost умеет обрабатывать категориальные признаки.

https://github.com/catboost/catboost

#### Особенности catboost:

• используются симметричные деревья решений



#### Особенности catboost:

• Для кодирования категориальных признаков используется набор методов (one-hot encoding, счётчики, комбинации признаков и др.)



#### Особенности catboost:

• динамический бустинг

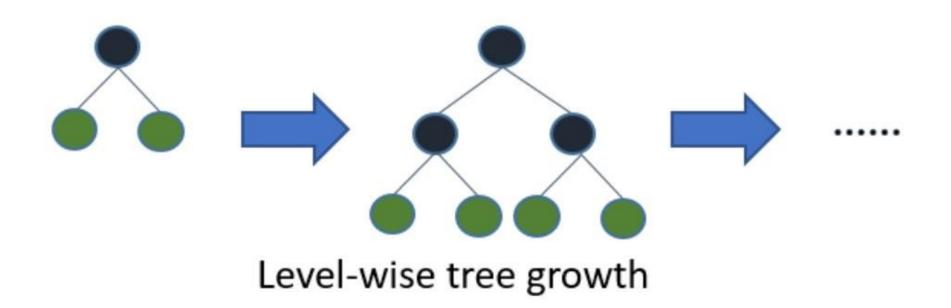


#### Бонусы реализации:

- Поддержка пропусков в данных
- Обучается быстрее, чем xgboost
- Показывает хороший результат даже без подбора параметров
- Удобные методы: проверка на переобученность, вычисление значений метрик, удобная кросс-валидация и др.

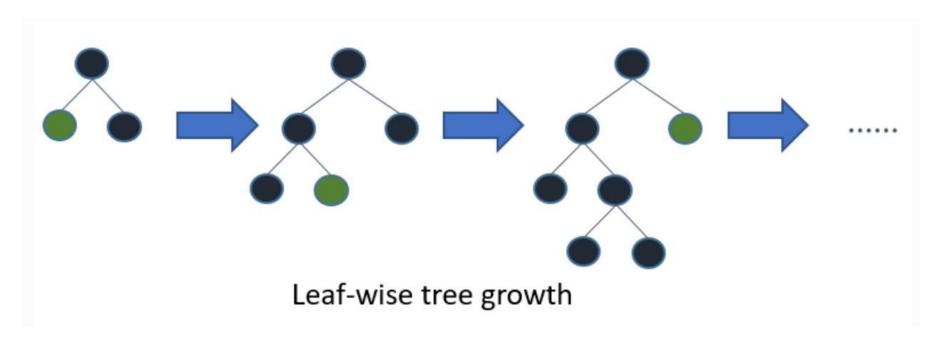
## **LIGHTGBM**

В других реализациях градиентного бустинга деревья строятся по уровням:



## **LIGHTGBM**

**LightGBM** строит деревья, добавляя на каждом шаге один лист:



Такой подход позволяет добиться более высокой точности решения задачи оптимизации.

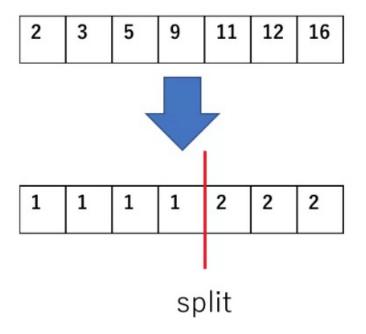
#### **LIGHTGBM**

Кодирование категориальных признаков.

- LightGBM разбивает значения категориального признака на два подмножества в каждой вершине дерева, находя при этом наилучшее разбиение
- Если категориальный признак имеет k различных значений, то возможных разбиений  $2^{k-1}-1$ . В LightGBM реализован способ поиска оптимального разбиения за O(klogk) операций.



Ускорение построения деревьев за счёт бинаризации признаков:



An example of how binning can reduce the number of splits to explore. The features must be sorted in advance for this method to be effective.

## Спасибо за внимание!



**Ildar Safilo** 

@Ildar\_Saf irsafilo@gmail.com https://www.linkedin.com/in/isafilo/