

CONȚINUTUL CURSULUI #9:

VI.1. Modalitate de calcul a polinomului Hermite.

VI.2. Reprezentarea polinomului Hermite cu ajutorul diferențelor divizate.

VII. Interpolarea cu funcții spline.

VII.1. Interpolare cu funcții spline liniare.

Vom deduce în continuare forma funcțiilor de bază $H_{n,k}$, $K_{n,k}$ care intră în reprezentarea polinomului Hermite.

Fie $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^1([a, b])$ și $(x_i)_{i=\overline{1, n+1}}$ o diviziune a intervalului $[a, b]$, i.e. $a = x_1 < x_2 < \dots < x_{n+1}$. Considerăm $y_i = f(x_i)$, $z_i = f'(x_i)$, $i = \overline{1, n+1}$. Polinomul Hermite se reprezintă sub forma:

$$H_{2n+1}(x) = \sum_{k=1}^{n+1} (H_{n,k}(x)y_k + K_{n,k}(x)z_k) \tag{1}$$

Funcțiile de bază $H_{n,k}$, $K_{n,k}$ se determină din relațiile:

$$H_{2n+1}(x_i) = y_i, \quad H'_{2n+1}(x_i) = z_i, \quad i = \overline{1, n+1} \tag{2}$$

sau

$$\begin{cases} \sum_{k=1}^{n+1} (H_{n,k}(x_i)y_k + K_{n,k}(x_i)z_k) = y_i \\ \sum_{k=1}^{n+1} (H'_{n,k}(x_i)y_k + K'_{n,k}(x_i)z_k) = z_i \end{cases} \tag{3}$$

Curs #9	December 7, 2018	1 / 14	Curs #9	December 7, 2018	2 / 14
---------	------------------	--------	---------	------------------	--------

Egalitățile din (3) sunt satisfăcute dacă și numai dacă

$$\begin{cases} H_{n,k}(x_i) = \delta_{ik}, K_{n,k}(x_i) = 0 \\ H'_{n,k}(x_i) = 0, K'_{n,k}(x_i) = \delta_{ik} \end{cases} \tag{4}$$

Observăm că pentru $i \neq k$ atât $H_{n,k}(x_i) = 0$, cât și $H'_{n,k}(x_i) = 0$, de unde deducem că $x_1, \dots, x_{k-1}, x_{k+1}, \dots, x_{n+1}$ sunt rădăcini duble pentru polinomul $H_{n,k}(x)$, deci

$$(x - x_i)^2 \mid H_{n,k}(x), \quad i \neq k \Leftrightarrow \prod_{\substack{i=\overline{1, n+1} \\ i \neq k}} (x - x_i)^2 \mid H_{n,k}(x) \Leftrightarrow (L_{n,k}(x))^2 \mid H_{n,k}(x) \tag{5}$$

Deoarece $\text{grad}(H_{n,k}(x)) = 2n + 1$ rezultă $H_{n,k}(x) = (L_{n,k}(x))^2 p_{1,k}(x)$, unde $p_{1,k}(x) = a_k + b_k x$ este polinom de gradul întâi. Coeficienții a_k, b_k se deduc din condițiile $H_{n,k}(x_k) = 1, H'_{n,k}(x_k) = 0$. Deoarece $H'_{n,k}(x) = 2L_{n,k}(x)L'_{n,k}(x)p_{1,k}(x) + (L_{n,k}(x))^2 p'_{1,k}(x)$ avem:

$$\begin{aligned} \begin{cases} (L_{n,k}(x_k))^2 p_{1,k}(x_k) = 1 \\ 2L_{n,k}(x_k)L'_{n,k}(x_k)p_{1,k}(x_k) + (L_{n,k}(x_k))^2 p'_{1,k}(x_k) = 0 \end{cases} &\Rightarrow \begin{cases} a_k + b_k x_k = 1 \\ 2L'_{n,k}(x_k)(a_k + b_k x_k) + b_k = 0 \end{cases} \Rightarrow \\ \begin{cases} a_k = 1 + 2L'_{n,k}(x_k)x_k \\ b_k = -2L'_{n,k}(x_k) \end{cases} &\Rightarrow \\ H_{n,k}(x) = (L_{n,k}(x))^2(1 + 2L'_{n,k}(x_k)x_k - 2L'_{n,k}(x_k)x) &\Rightarrow \\ H_{n,k}(x) = (L_{n,k}(x))^2(1 - 2L'_{n,k}(x_k)(x - x_k)) &\tag{6} \end{aligned}$$

În mod analog se demonstrează că $K_{n,k}(x) = (L_{n,k}(x))^2 p_{1,k}^*(x)$ cu $p_{1,k}^*(x) = a_k^* + b_k^* x$. Din

$$K'_{n,k}(x) = 2L_{n,k}(x)L'_{n,k}(x)p_{1,k}^*(x) + (L_{n,k}(x))^2 (p_{1,k}^*)'(x)$$

și relațiile:

$$\begin{cases} K_{n,k}(x_k) = 0 \\ K'_{n,k}(x_k) = 1 \end{cases}$$

Curs #9	December 7, 2018	3 / 14	Curs #9	December 7, 2018	4 / 14
---------	------------------	--------	---------	------------------	--------

rezultă următoarele echivalențe:

$$\begin{cases} p_{1,k}^*(x_k) = 0 \\ 2L'_{n,k}(x_k)p_{1,k}^*(x_k) + (p_{1,k}^*)'(x_k) = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a_k^* + b_k^*x_k = 0 \\ b_k^* = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a_k^* = -x_k \\ b_k^* = 1 \end{cases}, \text{ prin urmare } K_{n,k}(x) = (L_n, k(x))^2(x - x_k).$$

VI.2. Reprezentarea polinomului Hermite cu ajutorul diferențelor divizate.

Datorită faptului că în cazul interpolării Hermite numărul condițiilor se dublează, se vor defini nodurile duble $\bar{x}_i, i = \overline{1, 2n+2}$ după cum urmează:

$$\bar{x}_1 = x_1, \bar{x}_2 = x_1, \bar{x}_3 = x_2, \bar{x}_4 = x_2, \dots, \bar{x}_{2n+1} = x_{n+1}, \bar{x}_{2n+2} = x_{n+1}$$

sau echivalent

$$\bar{x}_{2k-1} = x_k, \bar{x}_{2k} = x_k, k = \overline{1, n+1} \quad (7)$$

Pentru a da formula polinomului Hermite cu diferențe divizate vom extinde definiția diferențelor divizate de ordinul întâi în cazul nodurilor duble:

$$f[x_i, x_i] = f'(x_i), i = \overline{1, n+1} \quad (8)$$

Teorema (VI.1. Formula cu DD a polinomului de interpolare Hermite)

Dacă $f \in C^1([a, b])$ și $(x_i)_{i=\overline{1, n+1}}$ o diviziune a intervalului $[a, b]$, atunci are loc formula

$$\begin{aligned} H_{2n+1}(x) = & f[\bar{x}_1] + f[\bar{x}_1, \bar{x}_2](x - \bar{x}_1) \\ & + f[\bar{x}_1, \bar{x}_2, \bar{x}_3](x - \bar{x}_1)(x - \bar{x}_2) + \dots \\ & + f[\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_{2n+2}](x - \bar{x}_1) \cdot \dots \cdot (x - \bar{x}_{2n+1}) \end{aligned} \quad (9)$$

unde $\bar{x}_{2k-1} = x_k, \bar{x}_{2k} = x_k, k = \overline{1, n+1}, f[\bar{x}_1, \bar{x}_2] = f[x_1, x_1] = f'(x_1).$

Tabel (Polinomul Hermite cu DD)

x_i	DD ordin 0	DD ordin 1	DD ordin 2	DD ordin 3	...
$\bar{x}_1 = x_1$	$f[\bar{x}_1] = f(x_1)$				
$\bar{x}_2 = x_1$	$f[\bar{x}_2] = f(x_1)$	$f[\bar{x}_1, \bar{x}_2] = f'(x_1)$			
$\bar{x}_3 = x_2$	$f[\bar{x}_3] = f(x_2)$	$f[\bar{x}_2, \bar{x}_3]$	$f[\bar{x}_1, \bar{x}_2, \bar{x}_3]$		
$\bar{x}_4 = x_2$	$f[\bar{x}_4] = f(x_2)$	$f[\bar{x}_3, \bar{x}_4] = f'(x_2)$	$f[\bar{x}_2, \bar{x}_3, \bar{x}_4]$	$f[\bar{x}_1, \bar{x}_2, \bar{x}_3, \bar{x}_4]$	
...

ALGORITM (Polinomul Hermite cu diferențe divizate)

Date de intrare: $(x_i)_{i=\overline{1, n+1}}, (y_i)_{i=\overline{1, n+1}}, (z_i)_{i=\overline{1, n+1}}; x;$

Date de ieșire: $y; z;$

STEP 1: $\bar{x}_{2i-1} = x_i, \bar{x}_{2i} = x_i, i = \overline{1, n+1};$

STEP 2: Se determină matricea Q

$$Q_{i1} = f(\bar{x}_i), i = \overline{1, 2n+2}; Q_{2i,2} = z_i, i = \overline{1, n+1};$$

$$Q_{2i-1,2} = \frac{Q_{2i-1,1} - Q_{2i-2,1}}{\bar{x}_{2i-1} - \bar{x}_{2i-2}}, i = \overline{2, n+1};$$

$$Q_{ij} = \frac{Q_{i,j-1} - Q_{i-1,j-1}}{\bar{x}_i - \bar{x}_{i-1}}, i = \overline{3, 2n+2}, j = \overline{3, i};$$

STEP 3: Determină $H_{2n+1} = Q_{11} + \sum_{k=2}^{2n+2} Q_{kk}(x - \bar{x}_1) \dots (x - \bar{x}_{k-1});$

$$H'_{2n+1} = (Q_{11} + \sum_{k=2}^{2n+2} Q_{kk}(x - \bar{x}_1) \dots (x - \bar{x}_{k-1}))' \text{ (se calculează derivata polinomului Hermite);}$$

STEP 4: $y = H_{2n+1}; z = H'_{2n+1}.$

Exemplu 1: Să se determine polinomul Hermite, $H_3(x)$, astfel încât

$$H_3(0) = 0, H_3(1) = 1, H'_3(0) = 1, H'_3(1) = 0.$$

Rezolvare: Construim tabelul:

x_i	DD ordin 0	DD ordin 1	DD ordin 2	DD ordin 3
$\bar{x}_1 = 0$	$f[\bar{x}_1] = 0$			
$\bar{x}_2 = 0$	$f[\bar{x}_2] = 0$	$f[\bar{x}_1, \bar{x}_2] = f'(x_1) = 1$		
$\bar{x}_3 = 1$	$f[\bar{x}_3] = 1$	$f[\bar{x}_2, \bar{x}_3] = 1$	$f[\bar{x}_1, \bar{x}_2, \bar{x}_3] = 0$	
$\bar{x}_4 = 1$	$f[\bar{x}_4] = 1$	$f[\bar{x}_3, \bar{x}_4] = f'(x_3) = 0$	$f[\bar{x}_2, \bar{x}_3, \bar{x}_4] = -1$	$f[\bar{x}_1, \bar{x}_2, \bar{x}_3, \bar{x}_4] = -1$

Obs.: În tabel valorile și derivatele funcției f au fost înlocuite cu valorile, respectiv cu derivatele polinomului Hermite H_3 .

Polinomul Hermite în cazul a două noduri se scrie sub forma:

$$\begin{aligned} H_3(x) = & f[\bar{x}_1] + f[\bar{x}_1, \bar{x}_2](x - \bar{x}_1) + f[\bar{x}_1, \bar{x}_2, \bar{x}_3](x - \bar{x}_1)(x - \bar{x}_2) \\ & + f[\bar{x}_1, \bar{x}_2, \bar{x}_3, \bar{x}_4](x - \bar{x}_1)(x - \bar{x}_2)(x - \bar{x}_3) \Rightarrow \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} H_3(x) = & 0 + 1 \cdot (x - 0) + 0 \cdot (x - 0)(x - 0) + (-1)(x - 0)(x - 0)(x - 1) \\ = & x - x^2(x - 1) = -x^3 + x^2 + x \end{aligned}$$

VII. Interpolarea cu funcții spline.

VII.1. Interpolare cu funcții spline liniare.

Fie $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ și $(x_i)_{i=\overline{1, n+1}}$ o diviziune a intervalului $[a, b]$, i.e. $a = x_1 < \dots < x_{n+1} = b$. Fie $I_j = [x_j, x_{j+1}]$ cu $\bar{I}_j = [\overline{x_j}, \overline{x_{j+1}}]$, $j = \overline{1, n-1}$, $I_n = \bar{I}_n = [x_n, x_{n+1}]$.

Definiția (VII.1.)

Funcția $S : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ s.n. funcție spline liniară pentru funcția $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ dacă:

(a) S este liniară pe porțiuni:

$$S(x) = S_j(x), \quad \forall x \in I_j, \quad j = \overline{1, n} \quad (10)$$

unde

$$S_j : \bar{I}_j \rightarrow \mathbb{R}, \quad S_j(x) = a_j + b_j(x - x_j), \quad j = \overline{1, n} \quad (11)$$

cu $a_j, b_j, j = \overline{1, n}$, ce trebuie determinate.

Definiția (VII.1. (continuare))

(b) S interpolatează f în $x_j, j = \overline{1, n+1}$:

$$S(x_j) = f(x_j), \quad j = \overline{1, n+1} \quad (12)$$

(c) S este continuă în nodurile interioare, i.e. $x_{j+1}, j = \overline{1, n-1}$:

$$S_j(x_{j+1}) = S_{j+1}(x_{j+1}), \quad j = \overline{1, n-1} \quad (13)$$

Relațiile (12)–(13) ne furnizează sistemul de ecuații liniare, i.e. $2n$ ecuații liniare pentru necunoscutele $a_j, b_j \in \mathbb{R}, j = \overline{1, n}$.

Conform condiției (b) și ținând cont de faptul că $x_j \in I_j, j = \overline{1, n}$ rezultă

$$S(x_j) = S_j(x_j) = f(x_j), \quad \text{deci} \quad a_j = f(x_j), \quad j = \overline{1, n}$$

Nodul $x_{n+1} \in I_n$, deci

$$S(x_{n+1}) = S_n(x_{n+1}) \Rightarrow a_n + b_n(x_{n+1} - x_n) = f(x_{n+1}) \Rightarrow b_n = \frac{f(x_{n+1}) - f(x_n)}{x_{n+1} - x_n} \quad (14)$$

Conform condiției (c) se obțin succesiv următoarele relații:

$$\begin{aligned} (a_j + b_j(x - x_j))|_{x=x_{j+1}} &= (a_{j+1} + b_{j+1}(x - x_{j+1}))|_{x=x_{j+1}} \\ a_j + b_j(x_{j+1} - x_j) &= a_{j+1}, \quad j = \overline{1, n-1} \\ b_j &= \frac{f(x_{j+1}) - f(x_j)}{x_{j+1} - x_j}, \quad j = \overline{1, n-1} \end{aligned} \quad (15)$$

Rezultă următoarea schemă numerică de determinare a coeficienților $a_j, b_j, j = \overline{1, n}$:

$$\begin{cases} a_j = f(x_j), & j = \overline{1, n} \\ b_j = \frac{f(x_{j+1}) - f(x_j)}{x_{j+1} - x_j}, & j = \overline{1, n} \end{cases} \quad (16)$$

ALGORITM (Interpolarea spline liniară)

Date de intrare: $X; Y; x;$

Date de ieșire: $y;$

STEP 1: Determină $n;$

STEP 2: for $j = 1 : n$ do

$$a_j = Y_j; \quad b_j = \frac{Y_{j+1} - Y_j}{X_{j+1} - X_j};$$

endfor

STEP 3: for $j = 1 : n$ do

if $x \in [X_j, X_{j+1}]$ do

$$S = a_j + b_j(x - X_j);$$

STOP

endif

endfor

$y = S;$

Obs.: Vectorul X conține nodurile de interpolare x_1, \dots, x_{n+1} , iar vectorul Y conține valorile funcției în nodurile de interpolare, $f(x_1), \dots, f(x_{n+1})$.

Exemplu 2: Să se afle funcția spline liniară pentru funcția $f(x) = e^{2x}$ relativ la diviziunea $(x_1, x_2, x_3) = (-1, 0, 1)$.

Rezolvare:

$$S(x) = \begin{cases} S_1(x), & x \in [x_1, x_2) \\ S_2(x), & x \in [x_2, x_3] \end{cases}$$

unde $S_1(x) = a_1 + b_1(x - x_1)$ și $S_2(x) = a_2 + b_2(x - x_2)$. Se obține astfel

$$S(x) = \begin{cases} a_1 + b_1(x + 1), & x \in [-1, 0) \\ a_2 + b_2x, & x \in [0, 1] \end{cases}$$

Deoarece S interpolatează f în cele trei noduri rezultă

$$S(x_1) = f(x_1), S(x_2) = f(x_2), S(x_3) = f(x_3)$$

echivalent:

$$S_1(-1) = e^{-2}, S_2(0) = 1, S_2(1) = e^2$$

de unde $a_1 = e^{-2}$, $a_2 = 1$, $a_2 + b_2 = e^2$, deci $b_2 = e^2 - 1$.

Pe de altă parte, S este continuă în nodul $x_2 \in (-1, 1)$, i.e.

$S_1(x_2) = S_2(x_2)$ sau $S_1(0) = S_2(0)$, deci $a_1 + b_1 = a_2$, de unde rezultă $b_1 = 1 - e^{-2}$. Obținem astfel, următoarea reprezentare:

$$\begin{aligned} S(x) &= \begin{cases} e^{-2} + (1 - e^{-2})(x + 1), & x \in [-1, 0) \\ 1 + (e^2 - 1)x, & x \in [0, 1] \end{cases} \\ &= \begin{cases} 1 + (1 - e^{-2})x, & x \in [-1, 0) \\ 1 + (e^2 - 1)x, & x \in [0, 1] \end{cases} \end{aligned}$$