CONTINUTUL CURSULUI #10:

VII.2. Interpolare cu funcții spline pătratice

 $f: [a, b] \longrightarrow \mathbb{R} \ dac \check{a}:$ (a) S este pătratică pe porțiuni:

unde

sau

 $i = \overline{1.n}$

Conform conditiei (e) rezultă

(4)

(5)

(6)sau

(7)

December 11, 2018

Funcția $S : [a, b] \longrightarrow \mathbb{R}$ s.n. funcție spline pătratică pentru funcția

cu $a_i, b_i, c_i \in \mathbb{R}$, $j = \overline{1, n}$, ce trebuie determinate.

(b) S interpolează f în x_i, j = 1, n + 1:

 $S(x) = S_i(x), \forall x \in I_i, j = \overline{1, n}$

 $S_i: \bar{I}_i \longrightarrow \mathbb{R}$, $S_i(x) = a_i + b_i(x - x_i) + c_i(x - x_i)^2, i = \overline{1, n}$

 $S(x_i) = f(x_i), \quad j = \overline{1, n+1}$

 $a_i + b_i(x_{i+1} - x_i) + c_i(x_{i+1} - x_i)^2 = a_{i+1}, \quad i = \overline{1, n-1}$

 $a_i + b_i(x_{i+1} - x_i) + c_i(x_{i+1} - x_i)^2 = f(x_{i+1}), i = \overline{1, n-1}$

 $b_i + 2c_i(x_{i+1} - x_i) = b_{i+1}, i = \overline{1, n-1}$

 $S_1'(x_1) = f'(x_1) \Rightarrow b_1 = f'(x_1)$

 $S'_n(x_{n+1}) = f'(x_{n+1}) \Rightarrow b_n + 2c_n(x_{n+1} - x_n) = f'(x_{n+1})$

Dacă în (12) considerăm $b_{n+1} = f'(x_{n+1})$ atunci relațiile (12) și (10) pot fi

cuplate si rescrise ca o singură relatie pentru $i = \overline{1.n}$.

Relațiile (7) și (9) pot fi cuplate și rescrise ca o singură relație pentru

Cum $S'_i(x) = b_i + 2c_i(x - x_i)$, atunci conform condiției (d) rezultă

(2)

(3)

(8)

(9)

(10)

(11)

December 11, 2018 4 / 16

VII.2. Interpolare cu functii spline pătratice.

VII.3. Interpolare cu functii spline cubice.

(c) S este continuă în nodurile interioare x_{i+1}, j = 1, n − 1:

 $S_i(x_{i+1}) = S_{i+1}(x_{i+1}), \quad i = \overline{1, n-1}$

 $S'_{i}(x_{i+1}) = S'_{i+1}(x_{i+1}), \quad j = \overline{1, n-1}$

 $a_n + b_n(x_{n+1} - x_n) + c_n(x_{n+1} - x_n)^2 = f(x_{n+1})$

Curs #10

Definitia (VII.2. (continuare))

 $(e)_1: S'(x_1) = f'(x_1)$ (e)₂: $S'(x_{n+1}) = f'(x_{n+1})$

 $a_i = f(x_i), \quad i = \overline{1, n}$

(d) S' este continuă în nodurile interioare x_{i+1}, j = 1, n − 1:

(e) Una din următoarele condiții este satisfăcută

Conform conditiei (b) rezultă

Conform conditiei (c) rezultă

Fie $h_j=x_{j+1}-x_j, j=\overline{1,n}$ lungimea fiecărei subinterval $[x_j,x_{j+1}]$. Obținem astfel, sistemele complete de ecuații necesare pentru determinarea coeficienților b_j,c_j :	Rezultă schemele numerice de calcul a coeficienților $b_j, c_j, j = \overline{1,n}$
$\begin{cases} a_{j} + b_{j}h_{j} + c_{j}h_{j}^{2} = f(x_{j+1}), & j = \overline{1, n} \\ b_{1} = f'(x_{1}) \\ b_{j} + 2c_{j}h_{j} = b_{j+1}, & j = \overline{1, n-1} \end{cases}$ sau (13)	$\begin{cases} b_1 = f'(x_1) \\ b_{j+1} = \frac{2}{h_j} (f(x_{j+1}) - f(x_j)) - b_j, & j = \overline{1, n-1} \\ c_j = \frac{1}{h_j^2} (f(x_{j+1}) - f(x_j) - h_j b_j), & j = \overline{1, n} \end{cases} $ (17)
$\begin{cases} a_{j} + b_{j}h_{j} + c_{j}h_{j}^{2} = f(x_{j+1}), & j = \overline{1, n} \\ b_{n+1} = f'(x_{n+1}) & \\ b_{j} + 2c_{j}h_{j} = b_{j+1}, & j = \overline{1, n} \end{cases} $ (14)	sau
Din (13) ₁ rezultă $c_{j} = \frac{1}{h_{j}^{2}} \left(f(x_{j+1}) - f(x_{j}) - h_{j} b_{j} \right), j = \overline{1, n} $ (15)	$\begin{cases} b_{n+1} = f'(x_{n+1}) \\ b_j = \frac{2}{h_j} (f(x_{j+1}) - f(x_j)) - b_{j+1}, & j = \overline{n, 1} \\ c_j = \frac{1}{h_j^2} (f(x_{j+1}) - f(x_j) - h_j b_j), & j = \overline{1, n} \end{cases} $ (18)
Introducând (15) în (13) ₃ obținem	
$b_{j+1} + b_j = \frac{2}{h_j} \left(f(x_{j+1}) - f(x_j) \right), j = \overline{1, n-1} $ (16)	
Curs #10 December 11, 2018 5 / 1	Curs #10 December 11, 2018 6 / 16
Exemplu 1: Să se afle funcția spline pătratică pentru funcția $f(x) = e^{2x}$ relativ la diviziunea $(x_1, x_2, x_3) = (-1, 0, 1)$.	echivalent $S_1(-1) = e^{-2}, \ S_2(0) = 1, \ S_2(1) = e^2$
Exemplu 1: Să se afle funcția spline pătratică pentru funcția $f(x)=e^{2x}$ relativ la diviziunea $(x_1,\ x_2,\ x_3)=(-1,\ 0,\ 1).$ Rezolvare:	echivalent
relativ la diviziunea $(x_1, x_2, x_3) = (-1, 0, 1)$. Rezolvare:	echivalent $S_1(-1) = e^{-2}, \ S_2(0) = 1, \ S_2(1) = e^2$
relativ la diviziunea $(x_1,\ x_2,\ x_3)=(-1,\ 0,\ 1).$ Rezolvare: $S(x)=\left\{\begin{array}{ll} S_1(x),&x\in[x_1,x_2)\\ S_2(x),&x\in[x_2,x_3] \end{array}\right.$ unde	echivalent $S_1(-1)=e^{-2},\ S_2(0)=1,\ S_2(1)=e^2$ de unde $a_1=e^{-2},\ a_2=1,\ a_2+b_2+c_2=e^2,$ deci
relativ la diviziunea $(x_1, x_2, x_3) = (-1, 0, 1)$. Rezolvare: $S(x) = \left\{ \begin{array}{ll} S_1(x), & x \in [x_1, x_2) \\ S_2(x), & x \in [x_2, x_3] \end{array} \right.$	echivalent $S_1(-1)=e^{-2},\ S_2(0)=1,\ S_2(1)=e^2$ de unde $a_1=e^{-2},\ a_2=1,\ a_2+b_2+c_2=e^2,$ deci $b_2+c_2=e^2-1. \tag{19}$ Pe de altă parte, S este continuă în nodul $x_2\in (-1,1),$ i.e.
relativ la diviziunea $(x_1,\ x_2,\ x_3)=(-1,\ 0,\ 1).$ Rezolvare: $S(x)=\left\{\begin{array}{ll} S_1(x),&x\in[x_1,x_2)\\ S_2(x),&x\in[x_2,x_3] \end{array}\right.$ unde	echivalent $S_1(-1)=e^{-2},\ S_2(0)=1,\ S_2(1)=e^2$ de unde $a_1=e^{-2},\ a_2=1,\ a_2+b_2+c_2=e^2,$ deci $b_2+c_2=e^2-1. \tag{19}$ Pe de altă parte, S este continuă în nodul $x_2\in (-1,1),$ i.e. $S_1(x_2)=S_2(x_2) \text{ sau } S_1(0)=S_2(0),$ deci $a_1+b_1+c_1=a_2,$ de unde rezultă
relativ la diviziunea $(x_1, \ x_2, \ x_3) = (-1, \ 0, \ 1).$ Rezolvare: $S(x) = \left\{ \begin{array}{l} S_1(x), x \in [x_1, x_2) \\ S_2(x), x \in [x_2, x_3] \end{array} \right.$ unde $S_1(x) = a_1 + b_1(x - x_1) + c_1(x - x_1)^2$ și $S_2(x) = a_2 + b_2(x - x_2) + c_2(x - x_2)^2$	echivalent $S_1(-1) = e^{-2}, \ S_2(0) = 1, \ S_2(1) = e^2$ de unde $a_1 = e^{-2}, \ a_2 = 1, \ a_2 + b_2 + c_2 = e^2$, deci $b_2 + c_2 = e^2 - 1. \tag{19}$ Pe de altă parte, S este continuă în nodul $x_2 \in (-1,1)$, i.e. $S_1(x_2) = S_2(x_2) \text{ sau } S_1(0) = S_2(0), \text{ deci } a_1 + b_1 + c_1 = a_2, \text{ de unde rezultă}$ $b_1 + c_1 = 1 - e^{-2}. \tag{20}$ Derivatele funcțiilor S_1 și S_2 sunt: $S_1(x) = b_1 + 2c_1(x - x_1), S_2(x) = b_2 + 2c_2(x - x_2). \text{ Funcția } S' \text{ se exprimă}$
relativ la diviziunea $(x_1, \ x_2, \ x_3) = (-1, \ 0, \ 1).$ Rezolvare: $S(x) = \left\{ \begin{array}{l} S_1(x), x \in [x_1, x_2) \\ S_2(x), x \in [x_2, x_3] \end{array} \right.$ unde $S_1(x) = a_1 + b_1(x - x_1) + c_1(x - x_1)^2$ și $S_2(x) = a_2 + b_2(x - x_2) + c_2(x - x_2)^2$ Se obține astfel	echivalent $S_1(-1) = e^{-2}, \ S_2(0) = 1, \ S_2(1) = e^2$ de unde $a_1 = e^{-2}, \ a_2 = 1, \ a_2 + b_2 + c_2 = e^2$, deci $b_2 + c_2 = e^2 - 1. \tag{19}$ Pe de altă parte, S este continuă în nodul $x_2 \in (-1,1)$, i.e. $S_1(x_2) = S_2(x_2) \text{ sau } S_1(0) = S_2(0), \text{ deci } a_1 + b_1 + c_1 = a_2, \text{ de unde rezultă}$ $b_1 + c_1 = 1 - e^{-2}. \tag{20}$ Derivatele funcțiilor S_1 și S_2 sunt: $S_1(x) = b_1 + 2c_1(x - x_1), S_2'(x) = b_2 + 2c_2(x - x_2). \text{ Funcția } S' \text{ se exprimă prin formula}$

Curs #10 December 11, 2018 8 / 16

Curs #10 December 11, 2018 7 / 16

Considerăm în plus satisfăcută condiția $S'(x_1) = f'(x_1)$ sau $S_1'(-1) = f'(-1)$, de unde $b_1 = 2e^{-2}$. Din relatia (20) rezultă $c_1 = 1 - 3e^{-2}$, iar din (21) rezultă $b_2 = 2 - 4e^{-2}$. În final, din relatia (19) rezultă $c_2 = e^2 + 4e^{-2} - 3$. Obținem astfel, următoarea reprezentare a

funcției spline pătratice
$$S$$
:
$$S(x) = \begin{cases} e^{-2} + 2e^{-2}(x+1) + (1-3e^{-2})(x+1)^2, & x \in [-1,0) \\ 1 + (2-4e^{-2})x + (e^2 + 4e^{-2} - 3)x^2, & x \in [0,1] \end{cases}$$

$$S_j(x_{j+1}) = S_{j+1}(x_{j+1})\,,\quad j=\overline{1,n-1}$$
 (d) S' este continuă în x_{j+1} , $j=\overline{1,n-1}$:

(f) Unul dintre următoarele seturi de conditii este îndeplinit

(c) S este continuă în x_{i+1}, j = 1, n − 1:

$$\overline{1,n-1}$$
:

$$S'_{i}(x_{i+1}) = S'_{i+1}(x_{i+1}), \quad j = \overline{1, n-1}$$
 (26)

$$) = S'_{j+1}(x_{j+1}), \quad j = 1, n-1$$
 (26)

(e)
$$S''$$
 este continuă în x_{j+1} , $j=\overline{1,n-1}$:

$$i = \frac{1}{n}$$
 (27)

$$S_i''(x_{j+1}) = S_{i+1}''(x_{j+1}), \quad j = \overline{1, n-1}$$
 (27)

$$(x_{j+1}(x_{j+1}), \quad j = \overline{1, n-1}$$
 (27)

(28)

(25)

(29)

VII.3. Interpolare cu funcții spline cubice

Funcția $S : [a, b] \longrightarrow \mathbb{R}$ s.n. funcție spline cubică pentru funcția

 $S(x) = S_i(x), \forall x \in I_i, j = \overline{1, n}$

 $S_i: \overline{I}_i \longrightarrow \mathbb{R}$, $S_i(x) = a_i + b_i(x - x_i) + c_i(x - x_i)^2 + d_i(x - x_i)^3, i = \overline{1, n}$ cu $a_i, b_i, c_i, d_i \in \mathbb{R}$, $j = \overline{1, n}$, ce trebuie determinate.

 $S(x_i) = f(x_i), \quad i = \overline{1, n+1}$

(24)

(34)

Definitia (VII.3.)

unde

 $f: [a, b] \longrightarrow \mathbb{R} \ dac \check{a}:$

(a) S este cubică pe portiuni:

(b) S interpolează f în x_i, j = 1, n + 1:

rationament. Conform conditiei (b) rezultă

Decarece $S'_i(x) = b_i + 2c_i(x - x_i) + 3d_i(x - x_i)^2$ din (d) rezultă

Vom trata doar cazul $(f)_1$, cazul $(f)_2$ se abordează după același

(32)

Relatiile (30) si (31) se rescriu

 $a_i + b_i(x_{i+1} - x_i) + c_i(x_{i+1} - x_i)^2 + d_i(x_{i+1} - x_i)^3 = a_{i+1}, \quad i = \overline{1, n-1}$ (31)

Din (c) rezultă

 $\begin{cases} a_j = f(x_j), & j = \overline{1, n} \\ a_n + b_n(x_{n+1} - x_n) + c_n(x_{n+1} - x_n)^2 + d_n(x_{n+1} - x_n)^3 = f(x_{n+1}) \end{cases}$ (30)

 $\begin{cases} a_j = f(x_j), & j = \overline{1, n} \\ b_i h_i + c_i h_i^2 + d_i h_i^3 = f(x_{i+1}) - f(x_i), & j = \overline{1, n} \end{cases}$

 $b_i + 2c_i(x_{i+1} - x_i) + 3d_i(x_{i+1} - x_i)^2 = b_{i+1}, \quad j = \overline{1, n-1}$ (33)

 $b_i + 2c_ih_i + 3d_ih_i^2 = b_{i+1}, \quad i = \overline{1, n-1}$

Curs #10

 $(f)_1: S'(x_1) = f'(x_1), S'(x_{n+1}) = f'(x_{n+1})$

 $(f)_2$: $S''(x_1) = f''(x_1)$, $S''(x_{n+1}) = f''(x_{n+1})$

 $c_j + 3d_jh_j = c_{j+1}, \quad j = \overline{1, n-1}$ (35)

Deoarece $S''(x) = 2c_i + 6d_i(x - x_i)$, atunci conform (e) rezultă

Din condițiiile (f)₁ și ținând cont că $S'(x_1) = S'_1(x_1), \ S'(x_{n+1}) = S_n(x_{n+1})$ rezultă

$$b_1 = f'(x_1)$$
 (36)

 $b_n+2c_n+3d_nh_n^2=f'(x_{n+1}) \eqno(37)$ Relația (37) poate fi înglobată în relațiile (34) dacă adoptăm notația

 $b_{n+1} = f'(x_{n+1})$. Se obține sistemul complet de determinare a coeficienților funcției spline cubice S $\begin{cases} a_j = f(x_j), & j = \overline{1,n} \\ b_1h_1 + c_1h_1^2 + d_1h_1^2 = f(x_{i+1}) - f(x_i), & j = \overline{1,n} \end{cases}$

$$\begin{cases} a_{j} = f(x_{j}), & j = \overline{1, n} \\ b_{j}h_{j} + c_{j}h_{j}^{2} + d_{j}h_{j}^{3} = f(x_{j+1}) - f(x_{j}), & j = \overline{1, n} \\ b_{j} + 2c_{j}h_{j} + 3d_{j}h_{j}^{2} = b_{j+1}, & j = \overline{1, n} \\ b_{1} = f'(x_{1}), & b_{n+1} = f'(x_{n+1}) \\ c_{j-1} + 3d_{j-1}h_{j-1} = c_{j}, & j = \overline{2, n} \end{cases}$$
(38)

Obs.: Relațiile (38) formează un sistem de 4n+1 ecuații și 4n+1 necunoscute $a_i, c_i, d_i, j=\overline{1, n}; b_i, j=\overline{1, n+1}.$

Dacă cuplăm relațiile (38)₂ și (38)₃ obținem sistemul $\int c_j h_j + d_j h_j^2 = \frac{f(x_{j+1}) - f(x_j)}{h} - b_j, \quad$

$$\begin{cases} c_{j}h_{j} + d_{j}h_{j}^{2} = \frac{f(x_{j+1}) - f(x_{j})}{h_{j}} - b_{j}, & j = \overline{1, n} \\ 2c_{j}h_{j} + 3d_{j}h_{j}^{2} = b_{j+1} - b_{j}, & j = \overline{1, n} \end{cases}$$
(39)

Combinațiile de forma: $(39)_1\otimes 2-(39)_2$ șii $(39)_1\otimes 3-(39)_2$ furnizează expesii pentru coeficienții $d_j,c_j,j=\overline{1,n}$ exprimați în raport cu coeficienții $b_j,j=\overline{1,n+1}$. Astfel

$$\begin{cases}
d_{j} = -\frac{2}{h_{j}^{3}} f(x_{j+1}) - f(x_{j}) + \frac{1}{h_{j}^{2}} (b_{j+1} + b_{j}), & j = \overline{1, n} \\
c_{j} = \frac{3}{h_{j}^{2}} f(x_{j+1}) - f(x_{j}) - \frac{b_{j+1} + 2b_{j}}{h_{j}}, j = \overline{1, n}
\end{cases} (40)$$

Introducând coeficienții c_j , d_j în relația (38)₅ se obține un sistem de n+1 ecuații, având drept necunoscute coeficienții, b_j , $j=\overline{1,n+1}$

necunoscute $a_j, c_j, d_j, j = 1, n; b_j, j = 1, n + 1.$ Curs #10 December 11, 20

$$\begin{cases} b_1 = f'(x_1) \\ \frac{1}{h_{j-1}} b_{j-1} + \left(\frac{2}{h_j} + \frac{2}{h_{j-1}}\right) b_j + \frac{1}{h_j} b_{j+1} \\ = -\frac{3}{h_{j-1}^2} f(x_{j-1}) + \left(\frac{3}{h_{j-1}^2} - \frac{3}{h_j^2}\right) f(x_j) + \frac{3}{h_j^2} f(x_{j+1}), \quad j = \overline{2, n} \\ b_{n+1} = f'(x_{n+1}) \end{cases}$$

$$\begin{cases} b_1 = f'(x_1) \\ b_{j-1} + 4b_j + b_{j+1} = \frac{3}{h} (f(x_{j+1}) - f(x_{j-1})), & j = \overline{2, n} \end{cases}$$
(42)

cu matricea asociată, B, diagonal dominantă

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & 4 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 4 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$
(43)

 $\ensuremath{\ensuremath{\wp}}$ se poate rezolva, de exemplu, prin metoda Jacobi pentru matrice diagonal dominante pe linii.