

Laborator 7

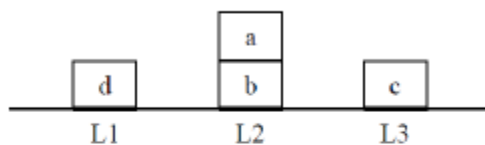
- ❖ Problema mutării blocurilor, folosind algoritmi de căutare neinformată breadth first, depth first și depth first iterative deepening.

Să considerăm că avem la dispoziție M blocuri, depozitate pe un teren. Pe suprafața terenului există un număr de N locații de depozitare. Pentru o mai bună utilizare a spațiului, blocurile pot fi așezate unele peste altele, în stive. În fiecare locație de depozitare există câte o astfel de stivă, eventual vidă. Un bloc poate fi mutat din locul său numai dacă el se află în vârful unei stive, și poate fi așezat numai deasupra unei alte stive (eventual vide).

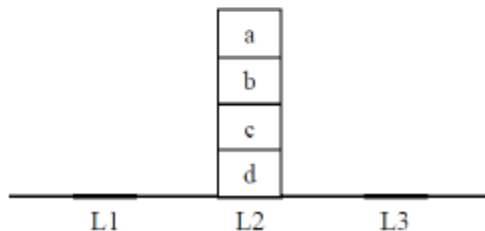
Pentru două configurații date $C1$, $C2$ ale așezării celor M blocuri în cele N locații, să se stabilească dacă și cum este posibil să se ajungă în configurația $C2$, plecând din configurația $C1$.

Exemplu pentru $M = 4$ și $N = 3$:

$C1$:



$C2$:



În Prolog, reprezentăm o stare a problemei (o configurație) prin intermediul unei liste de liste C . Fiecare listă din C corespunde unei stive de blocuri și este ordonată astfel încât blocul din vârful stivei corespunde capului listei. Stivele vide sunt reprezentate prin liste vide. În cazul exemplului anterior, termenii Prolog corespunzători lui $C1$, respectiv $C2$ sunt: $[[d],[a,b],[c]]$ și $[[],[a,b,c,d],[]]$.

Pornind de la codul de mai jos, implementați predicatul marcat cu roșu. Explicația fiecărui dintre aceste predicate se găsește pe ultima pagină.

```

%% START mutare blocuri
% -----
% Cautare de tip breadth-first
% -----
rezolva_b(NodInitial,Solutie):- breadthfirst([[NodInitial]],Solutie).

breadthfirst([[Nod | Drum] | _],[Nod | Drum]):-scop(Nod).
breadthfirst([Drum | Drumuri],Solutie):- extinde(Drum,DrumNoi),
                                         append(Drumuri,DrumNoi,Drumuri1),
                                         breadthfirst(Drumuri1,Solutie).

extinde([Nod | Drum],DrumNoi):-
    bagof([NodNou,Nod | Drum],(s(Nod,NodNou),
    \+ (member(NodNou,[Nod | Drum]))), DrumNoi),!.
extinde(_,[ ]).
% -----
% Cautare de tip depth-first cu mecanism de detectare a ciclurilor
% -----
rezolva(Nod,Solutie):-depthfirst([],Nod,Solutie).

depthfirst(Drum, Nod,[Nod | Drum]):-scop(Nod).
depthfirst(Drum,Nod,Solutie):- s(Nod,Nod1),\+ (member(Nod1,Drum)),
                                depthfirst([Nod | Drum],Nod1,Solutie).
% -----
% Cautare de tip iterative deepening
% -----
cale(Nod,Nod,[Nod]).
cale(PrimNod,UltimNod,[UltimNod | Drum]):- cale(PrimNod,PenultimNod,Drum),
                                             s(PenultimNod,UltimNod),
                                             \+(member(UltimNod,Drum)).

depth_first_iterative_deepening(Nod,Solutie):- cale(Nod,NodScop,Solutie),
                                             scop(NodScop),!.

% -----
% Predicatele specifice problemei mutarii blocurilor
% -----
s(Lista_stive,Lista_stive_rez):- member(X,Lista_stive),X=[Varf | _],
                                det_poz_el(Lista_stive,N,X),
                                sterg_la_n(Lista_stive,Lista_stive_inter,N),
                                member(Y,Lista_stive),
                                det_poz_el(Lista_stive,N1,Y),N1\==N,
                                adaug_la_n(Varf,Lista_stive_inter,Lista_stive_rez,N1).

% configuratia initiala a stivelor.
initial([[d],[a,b],[c]]).

% configuratia-scop a stivelor, cea pe care o cauta fiecare dintre algoritmi de cautare folositi.
scop([],[a,b,c,d],[ ]).

```

% Mai jos se gasesc trei posibilitati de apel pentru problema mutarii blocurilor. Alegeti cate una, in
% functie de ce algoritm doriti sa folositi

% Inlocuiti calea de mai jos cu una catre directorul in care lucrati voi

pb_bf:-tell('C:\\bloc_mut_ies_bf.txt'), initial(S),rezolva_b(S,Solutie),**afisare**(Solutie),told.

pb_df:-tell('C:\\bloc_mut_ies_df.txt'), initial(S),rezolva(S,Solutie),**afisare**(Solutie),told.

pb_df_id:-tell('C:\\block_mut_ies_df_id_.txt'), initial(S), depth_first_iterative_deepening(S,Solutie),
afisare(Solutie),told.

% -----
%% END mutare blocuri
% -----

1. afisare(Solutie).

Solutie va fi o lista de forma urmatoare:

Solutie = [[[d],[a,b],[c]], [[],[d,a,b],[c]], [[],[a,b],[d,c]], ...]. Solutie contine, deci, toate mutarile necesare pentru a ajunge din C1 in C2. Scopul acestui predicat este acela de a afisa cat mai frumos fiecare dintre mutarile efectuate.

Exemplu de afisare:

a
d b c
= = =

d
a
b c
= = =

a d
b c
= = =

2. det_poz_el(Lista_stive,N,X)

Daca Lista_stive este [[d],[a,b],[c]], iar X este [a,b], atunci acest predicat ar trebui sa intoarca N = 2.

3. sterg_la_n(Lista_stive,Lista_stive_inter,N)

Daca Lista_stive este [[d],[a,b],[c]], iar N este 2, atunci acest predicat ar trebui sa intoarca
Lista_stive_inter=[[d],[b],[c]]

4. adaug_la_n(Varf,Lista_stive_inter,Lista_stive_rez,N1)

Daca Lista_stive_inter =[[d],[b],[c]], N1 = 3, Varf = a, atunci acest predicat ar trebui sa intoarca
Lista_stive_rez = [[d],[b],[a,c]].