



CONTEÚDO

- 1. Principal Component Analysis (PCA)
- 2. Linear Discriminant Analysis (LDA)
- 3. Self-Organizing Map (SOM)

Principal Component Analysis (PCA)

PCA

Transforma um dataset com muitas variáveis num dataset com menos variáveis com (quase) a mesma informação

Passos:

- 1. Standardização
- 2. Computação da matriz de covariância
- 3. Computação dos eigenvectors e eigenvalues da matriz de covariância para identificar as componentes principais
- 4. Feature vector
- 5. Remodelar os dados ao longo dos eixos dos componentes principais

PCA: 1 – Standardização

Objetivo: standardizar o intervalo das variáveis iniciais contínuas para que cada uma delas contribua igualmente para a análise

Razão: O PCA é muito sensível às variâncias das variáveis iniciais

Processo: para cada observação v_i de cada variável v com média μ e desvio padrão σ , o seu valor passa a ser:

$$z = \frac{v_i - \mu}{\sigma}$$

PCA: 2 – Computação da matriz de covariância

Objetivo: entender como as variáveis do conjunto de dados de entrada variam da média entre si, ou seja: para ver se há alguma relação entre elas.

Razão: às vezes as variáveis são altamente correlacionadas de tal forma que contêm informações redundantes.

Processo: para cada variável v_i do *dataset*, calcular a matriz de covariância:

$$\begin{bmatrix} Cov(v_1, v_1) & Cov(v_1, v_2) & \cdots & Cov(v_1, v_n) \\ Cov(v_2, v_1) & Cov(v_2, v_2) & \cdots & Cov(v_2, v_n) \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ Cov(v_n, v_1) & Cov(v_n, v_2) & \dots & Cov(v_n, v_n) \end{bmatrix}$$

Sinal da covariância:

- Positivo: as variáveis são correlacionadas
- Negativo: as variáveis são inversamente correlacionadas

DEPARTAMENTO CIÊNCIA

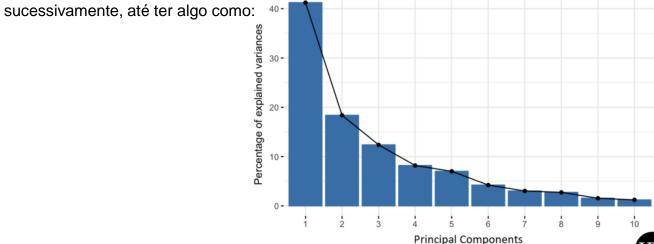
PCA: 3 – Computação dos eigenvectors e eigenvalues

Eigenvectors e eigenvalues: conceitos de álgebra linear calculados a partir da matriz de covariância para determinar os componentes principais dos dados

Componentes principais: novas variáveis construídas como combinações lineares ou misturas das variáveis iniciais, feitas de forma que:

- As novas variáveis (componentes principais) não estão correlacionadas
- A maioria das informações dentro das variáveis iniciais é comprimida nos primeiros componentes.

Exemplo: um *dataset* com 10 dimensões fornecem 10 componentes principais, mas o PCA tenta colocar o máximo de informações possíveis no primeiro componente, o máximo de informações restantes no segundo e assim



PCA: Componentes principais

A organização dos principais componentes desta forma permite reduzir a dimensionalidade sem perder muita informação, descartando os componentes com pouca informação e considerando os restantes como novas variáveis

Nota: os componentes principais são menos interpretáveis e não têm significado real, já que são construídos como combinações lineares das variáveis iniciais

Geometricamente, os componentes principais representam a direção dos dados que explicam a maior parte da variância, ou seja: as linhas que capturam a maioria da informação dos dados.

- Quanto maior a variância de uma linha, maior a dispersão dos dados ao longo dessa linha
 - · Quanto maior a dispersão, mais informação tem

Os componentes principais podem ser vistos como novos eixos que mostram o melhor angulo para ver e avaliar os dados para que as diferenças entre as observações sejam mais visíveis

PCA: construção dos componentes principais

Os *eigenvectors* da matriz de covariância são as direções dos eixos onde está a maior variância (mais informação), chamados componentes principais.

Os eigenvalues são coeficientes dos eigenvectors, e dão a quantidade de informação de cada componente principal

Ordenando os *eigenvectors* pela ordem dos seus *eigenvalues*, do maior ao menor, obtém-se os componentes principais por ordem de significância.

PCA: 4 – Feature vector

Depois de computar os *eigenvectors* e ordená-los pelos *eigenvalues* decrescentemente, encontrando os componentes principais por ordem de significância

Determinar se vamos manter todos os componentes (n) ou descartar os que têm significância mais baixa (menores eigenvalues), formando com os restantes (p - não descartados) uma matriz de vetores a que chamamos feature vector

Feature vector: matriz que tem como colunas os *eigenvectors* que decidimos manter Redução da dimensionalidade: escolhemos manter apenas p componentes dos n iniciais

PCA: 5 – Remodelar os dados ao longo dos eixos dos componentes principais

Utilizar o *feature vector* formado usando os *eigenvectors* da matriz de covariância para reorientar os dados dos eixos originais para os representados pelos componentes principais

Processo: multiplicar a transposta do dataset original pela transposta do feature vector

 $DatasetFinal = FeatureVector^{T} \times DatasetOriginalStandardizado^{T}$

Linear Discriminant Analysis (LDA)

LDA

Linear Discriminant Analysis (LDA): algoritmo de previsão para classificação multi-class

Usado para redução de dimensionalidade, providenciando uma projeção do *dataset* que melhor separa (discrimina) os exemplos pelas classes

Tenta encontrar uma combinação linear de variáveis de input que permite a máxima separação de amostras entre as classes (calculando centroides ou médias) e separação mínima de amostras dentro de cada classe

Podemos usar LDA para calcular a projeção do *dataset* e selecionar um número de dimensões ou componentes da projeção para usar como input para um modelo

Algoritmo LDA

Assume:

- Os dados seguem uma distribuição de Gauss
- Cada atributo tem a mesma variância: valores de cada variável variam à volta da média, em média, o mesmo valor

Processo:

• Estima a média μ_k e a variância σ^2 dos dados para cada classe k

Previsão:

• Estima a probabilidade (usando teorema de Bayes) de um novo input pertencer a cada classe. A classe com maior probabilidade é prevista.

LDA para redução da dimensionalidade em python

```
# prepare dataset
data = ...

# define transform
lda = LinearDiscriminantAnalysis()

# prepare transform on dataset
lda.fit(data)

# apply transform to dataset
transformed = lda.transform(data)
```

Self-Organizing Map (SOM)

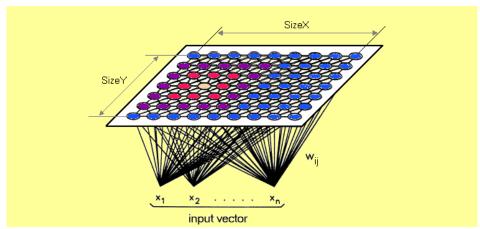
Self-Organizing Map (SOM)

Tipo de rede neuronal artificial treinada usando *unsupervised learning* para produzir uma representação com menos dimensões (geralmente duas) com base num *input space*

Diferente de redes neuronais porque aplicam *competitive learning* em vez de *error-correction lerarnig* (ex: backpropagation com *gradient descent*) e usam uma função de vizinhança para preservar as propriedades topológicas do *input space*

Self-organizing map = Kohonen map

Kohonen, T. Self-organized formation of topologically correct feature maps. Biol. Cybern. 43, 59–69 (1982). https://doi.org/10.1007/BF00337288



Algoritmo SOM

- 1. Os pesos de cada nó são inicializados.
- 2. Um vetor é escolhido aleatoriamente do conjunto de dados de treino.
- 3. Cada nó é examinado para calcular que pesos são mais parecidos com o vetor de entrada. O nó vencedor é chamado Best Matching Unit (BMU).
- 4. A vizinhança do BMU é calculada. A quantidade de vizinhos diminui com o tempo.
- 5. O peso vencedor é recompensado tornando-se mais parecido com o vetor escolhido em 2. Os vizinhos também se tornam mais parecidos com esse vetor. Quanto mais próximo um nó está do BMU, mais seus pesos são alterados e quanto mais longe o vizinho está do BMU, menos ele aprende.
- 6. Repetir o passo 2 durante N iterações

Best Matching Unit: técnica que calcula a distancia (ex: euclidiana) de cada peso ao vetor escolhido. O peso com a menor distância é o vencedor.



Do conhecimento à prática.