# Caffe使用I

基础使用

# 1.Caffe的I/O模块

#### ■ 1.1 如何对Layer做参数配置

```
layer {
 name: "cifar"
 type: "Data"
 top: "data"
                    LayerParameter
 top: "label"
 include {
  phase: TRAIN
 transform_param {
  scale: 0.00390625
                         DataParameter
 data_param {
  source:
"cifar10 train Imdb"
  batch size: 100
  backend: LMDB
```

#### (Data Layer参数配置为例)

name: 表示该层的名称,可随意取。

type: 层类型,如果是Data,表示数据来源于LevelDB或LMDB。根据数据的来源不同,数据层的类型也不同(后面会详细阐述)。一般在练习的时候,我们都是采用的LevelDB或LMDB数据,因此层类型设置为Data。

top或bottom: 每一层用bottom来输入数据,用top来输出数据。如果只有top没有bottom,则此层只有输出,没有输入。反之亦然。如果有多个 top或多个bottom,表示有多个blobs数据的输入和输出。data 与 label: 在数据层中,至少有一个命名为data的top。如果有第二个top,一般命名为label。 这种(data,label)配对是分类模型所必需的。

include: 一般训练的时候和测试的时候,模型的层是不一样的。该层(layer)是属于训练阶段的层,还是属于测试阶段的层,需要用include来指定。如果没有include参数,则表示该层既在训练模型中,又在测试模型中。

Transformations: 数据的预处理,可以将数据变换到定义的范围内。如设置scale为0.00390625,实际上就是1/255,即将输入数据由0-255归一化到0-1之间。

■ 所有数据预处理都在这里设置:

```
transform_param {
    scale: 0.00390625
    mean_file_size: "examples/cifar10/mean.binaryproto" # 用一个配置文件来进行均值操作
    mirror: 1 # 1表示开启镜像, 0表示关闭, 也可用ture和false来表示
    crop_size: 227 # 剪裁一个 227*227的图块, 在训练阶段随机剪裁, 在测试阶段从中间裁剪
    }
```

\*通常数据的预处理(如减去均值,放大缩小,裁剪和镜像等),Caffe使用OpenCV做处理。

```
message DataParameter {
 enum DB {
   LEVELDB = 0;
   LMDB = 1;
 // Specify the data source.
 optional string source = 1;
 // Specify the batch size.
 optional uint32 batch_size = 4;
 // The rand_skip variable is for the data layer to skip a few data points
 // to avoid all asynchronous sgd clients to start at the same point. The skip
 // point would be set as rand_skip * rand(0,1). Note that rand_skip should not
 // be larger than the number of keys in the database.
 // DEPRECATED. Each solver accesses a different subset of the database.
 optional uint32 rand_skip = 7 [default = 0];
 optional DB backend = 8 [default = LEVELDB];
 // DEPRECATED. See TransformationParameter. For data pre-processing, we can do
 // simple scaling and subtracting the data mean, if provided. Note that the
 // mean subtraction is always carried out before scaling.
 optional float scale = 2 [default = 1];
 optional string mean_file = 3;
 // DEPRECATED. See TransformationParameter. Specify if we would like to randomly
 // crop an image.
 optional uint32 crop_size = 5 [default = 0];
 // DEPRECATED. See TransformationParameter. Specify if we want to randomly mirror
 optional bool mirror = 6 [default = false];
 // Force the encoded image to have 3 color channels
 optional bool force_encoded_color = 9 [default = false];
 // Prefetch queue (Number of batches to prefetch to host memory, increase if
 // data access bandwidth varies).
 optional uint32 prefetch = 10 [default = 4];
```

#### 1、数据来自于数据库(如LevelDB和LMDB)

层类型(layer type):Data

必须设置的参数:

source: 包含数据库的目录名称,如examples/

mnist/mnist\_train\_lmdb

batch\_size: 每次处理的数据个数,如64

可选的参数:

rand\_skip: 在开始的时候,路过某个数据的输

入。通常对异步的SGD很有用。

backend: 选择是采用LevelDB还是LMDB, 默认

是LevelDB.

```
2、数据来自于内存
层类型: MemoryData
必须设置的参数:
 batch size:每一次处理的数据个
数,比如2
 channels: 通道数
 height: 高度
 width: 宽度
示例:
layer {
top: "data"
top: "label"
name: "memory data"
type: "MemoryData"
 memory_data_param{
  batch size: 2
  height: 100
  width: 100
 channels: 1
transform_param {
  scale: 0.0078125
  mean_file: "mean.proto"
  mirror: false
```

```
3、数据来自于图片
层类型: ImageData
必须设置的参数:
 source: 一个文本文件的名字,每一行给定一个
图片文件的名称和标签(label)
 batch_size: 每一次处理的数据个数,即图片数
可诜参数:
 rand_skip: 在开始的时候,路过某个数据的输
入。通常对异步的SGD很有用。
 shuffle: 随机打乱顺序,默认值为false
 new_height,new_width: 如果设置,则将图片进
行resize
示例:
layer {
name: "data"
type: "ImageData"
 top: "data"
 top: "label"
 transform param {
 mirror: false
 crop size: 227
 mean file: "data/ilsvrc12/
imagenet_mean.binaryproto"
 image_data_param {
 source: "examples/_temp/file_list.txt"
 batch size: 50
 new height: 256
 new_width: 256
```

```
4、数据来自于HDF5
层类型: HDF5Data
必须设置的参数:
    source: 读取的文件名称
    batch_size: 每一次处理的数据个数
示例:
layer {
    name: "data"
    type: "HDF5Data"
    top: "label"
    hdf5_data_param {
        source: "examples/
    hdf5_classification/data/train.txt"
        batch_size: 10
    }
}
```

```
5、数据来源于Windows
层类型: WindowData
必须设置的参数:
source: 一个文本文件的名字
batch_size: 每一次处理的数据个数,
即图片数
示例:
layer{...
window_data_param...
}
```

- 1.2 将图片数据转化为LMDB数据
- 第一步: 创建图片文件列表清单,一般为一个txt文件,一行一张图片
- 第二步:使用Caffe工具命令

#### convert\_imageset [FLAGS] [ROOTFOLDER/] [LISTFILE] [DB\_NAME]

需要带四个参数:

FLAGS: 图片参数组

-gray: 是否以灰度图的方式打开图片。程序调用opencv库中的imread()函数来打开图片,默认为false

-shuffle: 是否随机打乱图片顺序。默认为false

-backend:需要转换成的db文件格式,可选为leveldb或lmdb,默认为lmdb

-resize\_width/resize\_height: 改变图片的大小。在运行中,要求所有图片的尺寸一致,因此需要改变图片大小。 程序调用 opencv库的resize()函数来对图片放大缩小,默认为0,不改变

-check\_size: 检查所有的数据是否有相同的尺寸。默认为false,不检查

-encoded: 是否将原图片编码放入最终的数据中, 默认为false

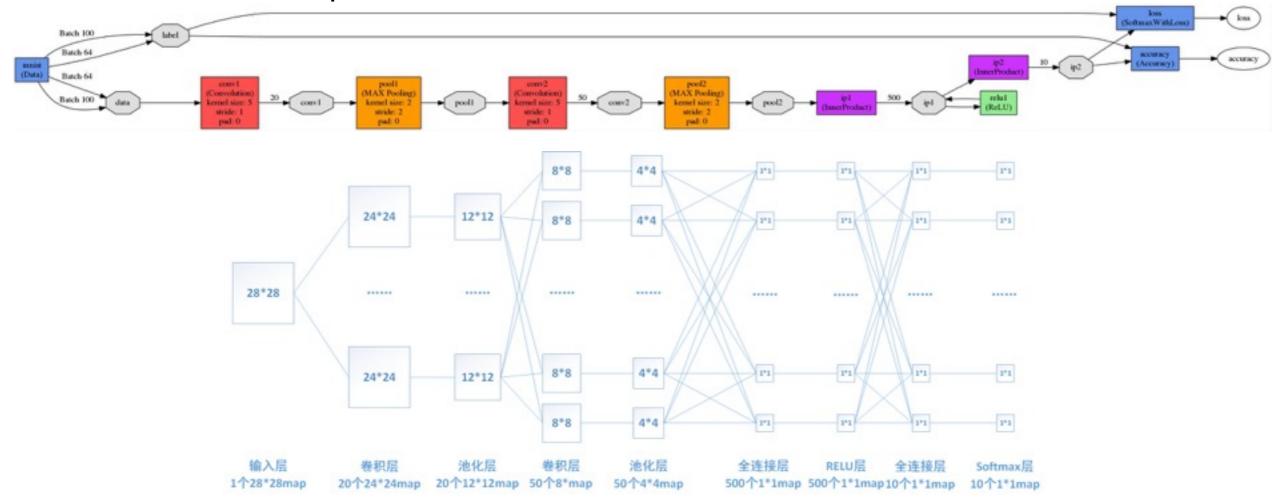
■ 1.3 实操演示:将图片数据转化为LMDB数据

# 2.Caffe中五种类型的 层的实现与参数配置

# 2.Caffe中五种层的实现和参数配置

Data: mnist

Net : lenet\_train\_test.prototxt



- 卷积层 (Convolution)
- 池化层 (Pooling)
- 激活层(ReLU、Sigmoid、TanH、AbsVal、 Power)
- 全连接层 (InnerProduct)
- softmax层 (SoftmaxWithLoss、Softmax)

## 2.1 卷积层

A(4\*4)

1*1	1*0	0	1	2/2021	(	C(3*3	3)
1	0	0	1	B(2*2)	2	1	1
1*1	0*1	0	1	1 0	2	2	1
0	1	1	0	1 1	2	3	3
1	1	1	1	卷积	_	9	3
1	1	1	1				

#### 例子:

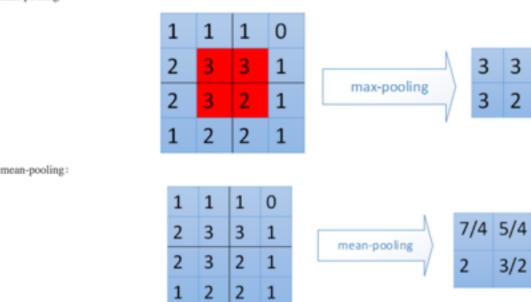
输入为28\*28的图像,经过5\*5的卷积之后, 得到一个(28-5+1)\*(28-5+1) = 24\*24的map。

\*每个map是不同卷积核在前一层每个map上进行卷积,并将每个对应位置上的值相加然后再加上一个偏置项。

```
layer {
name: "conv2"
type: "Convolution"
 bottom: "pool1"
top: "conv2"
param {
              #学习率1,和权值更新相关
 Ir mult: 1
param {
              #学习率2,和权值更新相关
 Ir mult: 2
convolution_param {
 num_output: 50 # 50个输出的map
              #卷积核大小为5*5
 kernel_size: 5
        #卷积步长为1
 stride: 1
 weight_filler {  #权值初始化方式
  type: "xavier" #默认为"constant",值全为0,很
多时候我们也可以用"xavier"或者"gaussian"来进行初
始化
              #偏置值的初始化方式
 bias_filler {
  type: "constant"#该参数的值和weight_filler类似,
 -般设置为"constant",值全为0
```

## 2.2 池化层



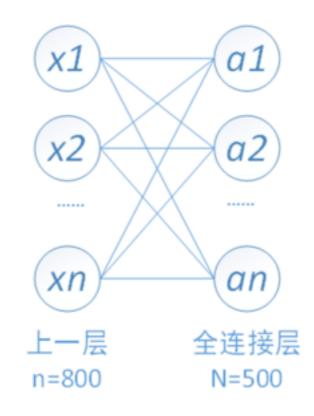


#### 例子:

输入为卷积层1的输出,大小为24\*24,对每个不重叠的2\*2的区域进行降采样。对于max-pooling,选出每个区域中的最大值作为输出。而对于mean-pooling,需计算每个区域的平均值作为输出。最终,该层输出一个(24/2)\*(24/2)的map

```
layer {
name: "pool1"
type: "Pooling"
 bottom: "conv1"
top: "pool1"
pooling_param {
 pool: MAX #Pool为池化方式,默
认值为MAX,可以选择的参数有
MAX AVE STOCHASTIC
 kernel_size: 2 #池化区域的大小,
也可以用kernel_h和kernel_w分别设
置长和宽
 stride: 2 #步长,即每次池化区域
左右或上下移动的距离,一般和
kernel_size相同,即为不重叠池
化。也可以也可以小于
kernel size,即为重叠池化,
Alexnet中就用到了重叠池化的方法
```

## 2.3 全连接层



50\*4\*4=800个输入结点和500个输出结点

```
#参数和卷积层表达一样
layer {
 name: "ip1"
 type: "InnerProduct"
 bottom: "pool2"
 top: "ip1"
 param {
  Ir_mult: 1
 param {
  Ir_mult: 2
 inner_product_param {
  num_output: 500
  weight_filler {
   type: "xavier"
  bias_filler {
   type: "constant"
```

## 2.4 激活函数层

- 激活函数作用:激活函数是用来引入非线性因素的。
- 激活函数一般具有以下性质:
  - 非线性: 线性模型的不足我们前边已经提到。
  - 处处可导:反向传播时需要计算激活函数的偏导数,所以要求激活函数除个别点外, 处处可导。
  - 单调性: 当激活函数是单调的时候,单层 网络能够保证是凸函数。
  - 输出值的范围: 当激活函数输出值是有限的时候,基于梯度的优化方法会更加稳定, 因为特征的表示受有限权值的影响更显著

```
layer {
  name: "relu1"
  type: "ReLU"
  bottom: "ip1"
  top: "ip1"
}
```

```
layer {
  name: "layer"
  bottom: "in"
  top: "out"
  type: "Power"
  power_param
  {
   power: 2
   scale: 1
   shift: 0
  }
```

Type为该层类型,可取值分别为:

(1)ReLU:表示我们使用 relu激活函数, relu层支持in-place计算,这意味着该层的输入和输出共享一块内存,以避免内存的消耗。

(2)Sigmoid: 代表使用 sigmoid函数;

(3) TanH: 代表使用tanh 函数;

(4) AbsVal: 计算每个输入的绝对值f(x)=Abs(x)(5)power对每个输入数据进行幂运算

 $f(x) = (shift + scale * x) ^$ 

power

层类型: Power

可选参数:

power: 默认为1 scale: 默认为1

# 激活函数列表:

Nanc	Plot	Equation	Derivative
Identity	/	f(x) = x	f'(x) = 1
Binary step		$f(x) = \begin{cases} 0 & \text{for } x < 0 \\ 1 & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$	$f'(x) = \begin{cases} 0 & \text{for } x \neq 0 \\ ? & \text{for } x = 0 \end{cases}$
Logistic (a.k.a Soft step)		$f(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$	f'(x) = f(x)(1 - f(x))
Tariff		$f(x)=\tanh(x)=\frac{2}{1+e^{-2x}}-1$	$f'(x) = 1 - f(x)^2$
ArcTen		$f(x) = \tan^{-1}(x)$	$f'(x) = \frac{1}{x^2 + 1}$
Rectified Linear Unit (ReLU)	_/	$f(x) = \begin{cases} 0 & \text{for } x < 0 \\ x & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$	$f'(x) = \begin{cases} 0 & \text{for } x < 0 \\ 1 & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$
Parameteric Rectified Linear Unit (PReLU) <sup>(2)</sup>	1	$f(x) = \begin{cases} \alpha x & \text{for } x < 0 \\ x & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$	$f'(x) = \begin{cases} \alpha & \text{for } x < 0 \\ 1 & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$
Exponential Linear Unit (ELU) <sup>[30]</sup>	/	$f(x) = \begin{cases} \alpha(e^x - 1) & \text{for } x < 0 \\ x & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$	$f'(x) = \begin{cases} f(x) + \alpha & \text{for } x < 0 \\ 1 & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$
SoftPlus	/	$f(x) = \log_e(1 + e^x)$	$f'(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$
Bent identity	/	$f(x) = \frac{\sqrt{x^2 + 1} - 1}{2} + x$	$f'(x) = \frac{x}{2\sqrt{x^2 + 1}} + 1$
SoftExponential		$f(\alpha, x) = \begin{cases} -\frac{\log_x(1-\alpha(x+\alpha))}{\alpha} & \text{for } \alpha < 0 \\ x & \text{for } \alpha = 0 \\ \frac{e^{\alpha x}-1}{\alpha} + \alpha & \text{for } \alpha > 0 \end{cases}$	$f'(\alpha, x) = \begin{cases} \frac{1}{1-\alpha(\alpha+x)} & \text{for } \alpha < 0 \\ e^{\alpha x} & \text{for } \alpha \ge 0 \end{cases}$
Sinaroid	1	$f(x) = \sin(x)$	$f'(x) = \cos(x)$
Sinc	~	$f(x) = \begin{cases} 1 & \text{for } x = 0\\ \frac{\sin(x)}{x} & \text{for } x \neq 0 \end{cases}$	$f'(x) = \begin{cases} 0 & \text{for } x = 0 \\ \frac{\cos(x)}{x} - \frac{\sin(x)}{x^2} & \text{for } x \neq 0 \end{cases}$
Gaussian	1	$f(x) = e^{-x^2}$	$f'(x) = -2xe^{-x^2}$

 一般比较常见的激活函数有sigmoid、tanh和Relu,其中Relu由于效果最好, 现在使用的比较广泛。

$$f(x) = \begin{cases} 0, x < 0 \\ x, x \geq 0 \end{cases}$$
,所以前向传播时,大于0的输入不变,小于0的置零即可。

## 2.5 softmax层

Softmax回归模型是logistic回归模型在多分类问题上的推广,在多分类问题中,待分类的类别数量大于2,且类别之间至**Softmax**公式:

 $f(z_j) = \frac{e^{z_j}}{\sum_{i=1}^n e^{z_i}}$ 

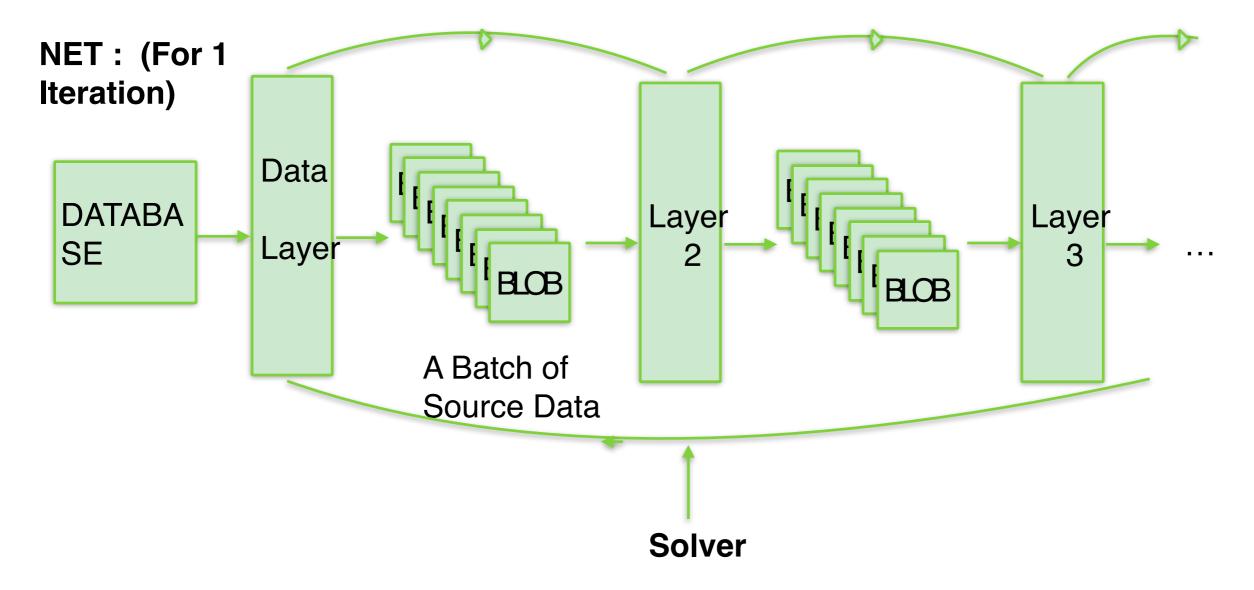
通常情况下softmax会被用在网络中的最后一层,用来进行最后的分类和归一化。

```
#可以计算给出每个样本对应的损失函数值
layer {
  name: "loss"
  type:
"SoftmaxWithLoss"
  bottom: "ip2"
  bottom: "label"
  top: "loss"
}
```

```
#输出为每个类别的概率
值
layers {
  name: "prob"
  type: "Softmax"
bottom: " ip2"
  top: "prob"
}
```

# 3.Caffe的最优求解过程Solver

# 3. Caffe最优求解过程——Solver



# 3.1 Solver介绍

- 求解器Solver是什么?
  - Caffe的重中之重(核心)——Solver
  - 负责对模型优化,让损失函数(loss function)达到全局最小。
  - solver的主要作用就是交替调用前向(forward)算法和后向(backward) 算法来更新参数,实际上就是一种迭代的优化算法。
- 在每一次的迭代过程中,solver做了这几步工作:
  - 1、调用forward算法来计算最终的输出值,以及对应的loss
  - 2、调用backward算法来计算每层的梯度
  - 3、根据选用的slover方法,利用梯度进行参数更新

Solver的重点是最小化损失函数的全局最优问题,对于数据集 D(epoch),优化目标是在全数据集 D上损失函数平均值:

$$L(W) = \frac{1}{|D|} \sum_{i}^{|D|} f_{w}(X^{(i)}) + \lambda r(W)$$

其中, $f_{w}(X^{(i)})$ 是在数据实例  $X^{(i)}$ 上的损失函数,r(W)为规整项, $\lambda$ 为规整项的权重。数据集 D一般都很大,工程上在每次迭代中使用这个目标函数的随机逼近,即小批量数据 N << D 个数据实例:

$$L(W) \approx \frac{1}{|N|} \sum_{i=1}^{|N|} f_{w}(X^{(i)}) + \lambda r(W)$$

模型向前传播计算损失函数  $f_w$ ,反向传播计算梯度  $\nabla f_w$ 。权值增量  $\Delta W$  由求解器通过误差梯度  $\nabla f_w$ 、规整项梯度  $\nabla r(W)$ 以及其他与方法相关的项求解得到。

# 3.2 Solver参数配置

- Solver参数配置
  - 查看可配置的参数: <a href="https://github.com/BVLC/caffe/blob/master/src/message SolverParameter">https://github.com/BVLC/caffe/blob/master/src/message SolverParameter {
     caffe/proto/caffe.proto
     }

```
# The train/test net protocol buffer definition
net: "examples/mnist/lenet_train_test.prototxt" //网络协议具体定义
# test_iter specifies how many forward passes the test should carry out.
# In the case of MNIST, we have test batch size 100 and 100 test iterations,
# covering the full 10,000 testing images.
test_iter: 100 //test迭代次数 如果batch_size =100,则100张图一批,训练100次,则可以覆盖10000张图的需求
# Carry out testing every 500 training iterations.
test_interval: 500 //训练迭代500次, 测试一次
# The base learning rate, momentum and the weight decay of the network. //网络参数: 学习率, 动量, 权重的衰减
base_lr: 0.01
momentum: 0.9
weight_decay: 0.0005
# The learning rate policy //学习策略: 有固定学习率和每步递减学习率
lr_policy: "inv"
gamma: 0.0001
power: 0.75
# Display every 100 iterations //每迭代100次显示一次
display: 100
# The maximum number of iterations //最大迭代次数
max_iter: 10000
# snapshot intermediate results // 每5000次迭代存储一次数据,路径前缀是<</span>span style="font-family: Arial, Helvetica, sans-
serif; ">examples/mnist/lenet</</span>span>
snapshot: 5000
snapshot_prefix: "examples/mnist/lenet"
# solver mode: CPU or GPU //使用GPU或者CPU
solver_mode: GPU
```

#### net: "examples/mnist/lenet\_train\_test.prototxt"

设置深度网络模型。每一个模型就是一个net,需要在一个专门的配置文件中对net进行配置,每个net由许多的layer所组成。注意的是:文件的路径要从caffe的根目录开始,其它的所有配置都是这样。

也可用train\_net和test\_net来对训练模型和测试模型分别设定:

train\_net:"examples/mnist/lenet\_train\_test.prototxt"

test\_net: "examples/mnist/lenet\_test\_test.prototxt"

#### test\_iter: 100

mnist数据中测试样本总数为10000,一次性执行全部数据效率很低,因此我们将测试数据分成几个批次来执行,每个批次的数量就是batch\_size。假设我们设置batch\_size为100,则需要迭代100次才能将10000个数据全部执行完。因此test\_iter设置为100。执行完一次全部数据,称之为一个epoch。

#### test\_interval: 500

在训练集中每迭代500次,在测试集进行一次测试。

base\_lr: 0.01

Ir\_policy: "inv"

gamma: 0.0001

• power: 0.75

这四个参数用于学习率的设置。只要是梯度下降法来求解优化,都会有一个学习率,也叫步长。base\_lr用于设置基础学习率,在迭代的过程中,可以对基础学习率进行调整。怎么样进行调整,就是调整的策略,由lr\_policy来设置。

Ir\_policy可以设置为下面这些值,相应的学习率的计算为:

- fixed: 保持base\_Ir不变.

- step: 如果设置为step,则还需要设置一个stepsize, 返回 base\_lr \* gamma ^ (floor(iter / stepsize)),其中iter表示当前的迭代次数

- exp: 返回base\_lr \* gamma ^ iter, iter为当前迭代次数

- inv: 如果设置为inv,还需要设置一个power, 返回base\_lr \* (1 + gamma \* iter) ^ (- power)

- multistep: 如果设置为multistep,则还需要设置一个stepvalue。这个参数和step很相似,step是均匀等间隔

- weight\_decay: 0.0005
- momentum : 0.9
- type: SGD
  - Stochastic Gradient Descent (type: "SGD")
  - AdaDelta (type: "AdaDelta")
  - Adaptive Gradient (type: "AdaGrad")
  - Adam (type: "Adam")
  - Nesterov's Accelerated Gradient (type: "Nesterov")
  - RMSprop (type: "RMSProp")

# 3.3Solver优化方法

- Solver优化方法
- Solver优化方法有六种,每一种的相关论文见"相关论文"里面有对每一种优化方法的论文。
- 具体介绍参考"Readme.txt"介绍。
- 重点讲解SGD随机梯度下降法

# SGD随机梯度下降法

- Stochastic gradient descent (SGD) 随机梯度下降法
- SGD在通过负梯度  $\nabla L(W)$  和上一次的权重更新值  $V_t$ 的线性组合来更新  $W_t$ ,迭代公式如下:

$$V_{t+1} = \mu V_t - \alpha \nabla L(W_t)$$

$$W_{t+1} = W_t + V_{t+1}$$

- ullet 其中, $oldsymbol{lpha}$  是负梯度的学习率(base\_lr), $oldsymbol{\mu}$  是上一次梯度值的权重(momentum),用来加权之前梯度方向对现在梯度下降方向的影响。这两个参数需要通过tuning来得到最好的结果,一般是根据经验设定的。如果你不知道如何设定这些参数,可以参考相关的论文。
- 在深度学习中使用SGD,比较好的初始化参数的策略是把学习率设为0.01左右(base\_lr: 0.01),在训练的过程中,如果loss开始出现稳定水平时,对学习率乘以一个常数因子(gamma),这样的过程重复多次。
- 对于momentum,一般取值在0.5--0.99之间。通常设为0.9,momentum可以让使用SGD的深度学习方法更加稳定以及快速。

## 其他优化方法设置

- 对于RMSProp,AdaGrad, AdaDelta and Adam,还可以设置delta参数。
- 对于Adam solver,设置momentum2
- 对于RMSProp, 设置rms\_decay

```
// numerical stability for RMSProp, AdaGrad and AdaDelta and Adam
optional float delta = 31 [default = 1e-8];
// parameters for the Adam solver
optional float momentum2 = 39 [default = 0.999];

// RMSProp decay value
// MeanSquare(t) = rms_decay*MeanSquare(t-1) + (1-rms_decay)*SquareGradient(t)
optional float rms_decay = 38 [default = 0.99];
```

# 4.Caffe的可视化工具

# 4.0 准备pycaffe环境

已经执行过的caffe安装命令:
# cmake -D CPU\_ONLY=on -D CMAKE\_INSTALL\_PREFIX=/usr/local ..
# make all
# make install
首先执行完下面命令,进入\${CAFFE\_ROOT}/python 才可以执行其中的python脚本:

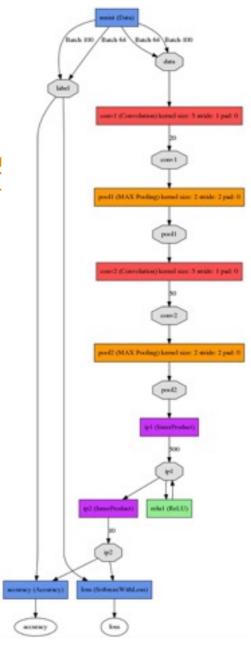
sudo apt-get update sudo apt-get install python-pip python-dev python-numpy sudo apt-get install gfortran graphviz sudo pip install --upgrade pip sudo pip install -r \${CAFFE\_ROOT}/python/recquirements.txt sudo pip install pydot

导入全局:

export PYTHONPATH=/path/to/caffe/python:\$PYTHONPATH

# 4.1 网络结构可视化工具

- 1. 代码: {caffe\_root}/python/draw\_net.py
- 2. 在线可视化工具 http://ethereon.github.io/netscope/#



## 4.2 caffemodel的可视化

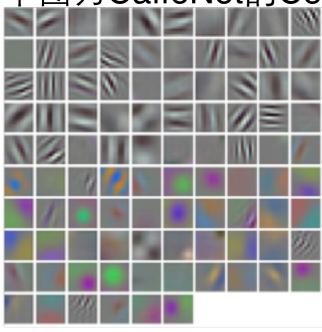
课程代码: test\_extract\_weights.py

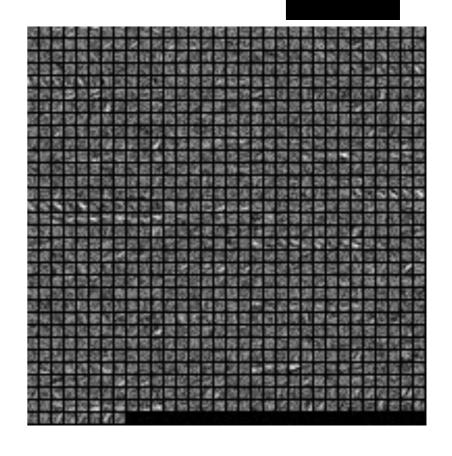
■ 右图为训练mnist生成的LeNet Conv1和Conv2的权重值的可视化:

训练良好: 美观、光滑的滤波器

训练时间不够或者过拟合: 出现噪声图样

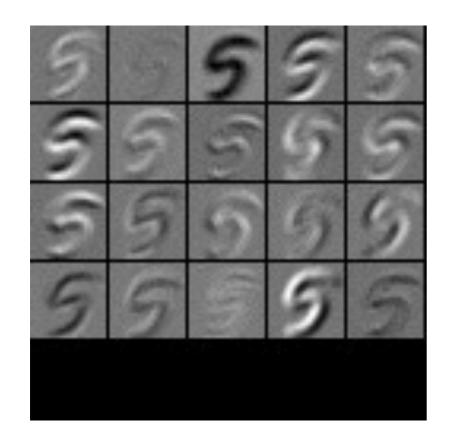
■ 下图为CaffeNet的Conv1图:





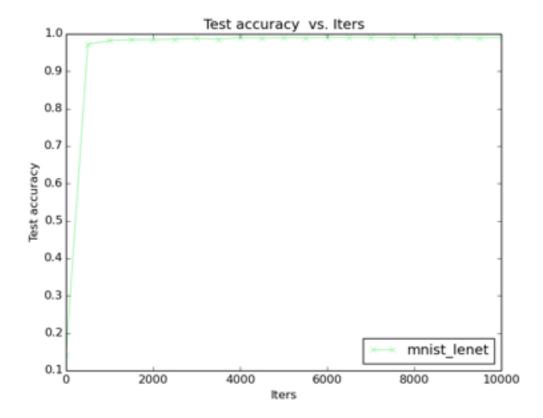
# 4.3 特征图可视化

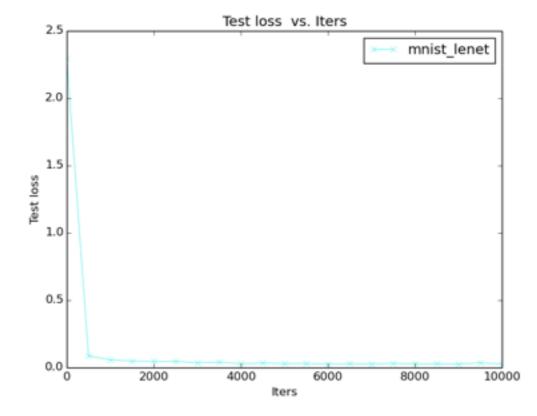
- 课程代码: test\_extract\_data.py
- \* 代码注释讲解



# 4.4 可视化loss和accurary曲线

aa &> log.log caffe train -solver="" &> log.log





# 5. 使用训练好的模型

- 5.1 均值文件mean file
- 5.2 改写deploy文件
- 5.3 实操演示:实现在新的数据上调用训练好的模型
- 5.4 使用fine turning微调网络

# 5.1 均值文件

- 将所有训练样本的均值保存为文件
- 图片减去均值后,再进行训练和测试,会提高速度和精度
- 运行方法: (使用Caffe工具)

compute\_image\_mean [train\_lmdb] [mean.binaryproto]

# 5.2 改写deploy文件(以mnist为例)

■ 1. 把数据层(Data Layer)和连接数据层的Layers去掉(即top:data的层)

```
layer {
 name: "mnist"
 type: "Data"
 top: "data"
 top: "label"
 include {
   phase: TRAIN
 transform_param {
   scale: 0.00390625
   source: "examples/mnist_train_lmdb"
   batch_size: 64
   backend: LMDB
layer {
 name: "mnist"
 type: "Data"
 top: "data"
 top: "label"
 include {
   phase: TEST
 transform_param {
   scale: 0.00390625
 data_param {
   source: "examples/mnist_mnist_test_lmdb"
   batch_size: 100
   backend: LMDB
```

■ 2. 去掉输出层和连接输出层的Layers(即bottom:label)

```
layer {
  name: "accuracy"
  type: "Accuracy"
  bottom: "ip2"
  bottom: "label"
  top: "accuracy"
  include {
    phase: TEST
  }
}
layer {
  name: "loss"
  type: "SoftmaxWithLoss"
  bottom: "ip2"
  bottom: "label"
  top: "loss"
}
```

#### ■ 3. 重新建立输入

```
input: "data"
input_shape {
    dim: 1 # batchsize,每次forward的时候输入的图片个数
    dim: 3 # number of colour channels - rgb
    dim: 28 # width
    dim: 28 # height
}
```

■ 4.重新建立输出

```
layer {
  name: "prob"
  type: "Softmax"
  bottom: "ip2"
  top: "prob"
}
```

\* 修改后的mnist的deploy文件可以参考caffe/example/mnist/lenet\_train.prototxt

# 6.fine-turn微调网络

- 1. 准备新数据的数据库(如果需要用mean file,还要准备对应的新的mean file), 具体方法和图片转换lmdb方式一样。
- 2. 调整网络层参数:
  - 将来训练的网络配置prototxt中的数据层source换成新数据的数据库。
  - 调整学习率,因为最后一层是重新学习,因此需要有更快的学习速率相比较其他层,因此我们将,weight和bias的学习速率加快。
- 3. 修改solver参数
  - 原来的数据是从原始数据开始训练的,因此一般来说学习速率、步长、迭代次数都比较大,fine turning微调时,因为数据量可能减少了,所以一般来说,test\_iter,base\_lr,stepsize都要变小一点,其他的策略可以保持不变。
- 4. 重新训练时,要指定之前的权值文件:
  - # caffe train --solver [新的solver文件] --weights [旧的caffemodel]