



Moto del proiettile

Moto del proiettile

Componiamo un moto rettilineo uniforme su un asse con un moto uniformemente accelerato su un altro.

Per comodità useremo gli assi x e y

$$\left\{ \begin{array}{l} x = x_0 + v_{0x} t \\ y = y_0 + v_{0y} t - \frac{1}{2} g t^2; \end{array} \right. \quad \left. \begin{array}{l} x_0 = 0, y_0 = 0; \\ v_{0x} = v_0 \cos \theta, v_{0y} = v_0 \sin \theta \end{array} \right\}$$

Troviamo l'equazione della traiettoria, eliminando il tempo

$$t = \frac{x}{v_{0x}}; \quad y = \frac{v_{0y}}{v_{0x}} x - \frac{1}{2} g \left(\frac{x^2}{v_{0x}^2} \right) \Rightarrow \text{equazione della parabola}$$

$$\frac{dy}{dx} = 0; \quad 0 = \frac{v_{0y}}{v_{0x}} - \frac{g x_{max}}{v_{0x}^2} \Rightarrow x_{max} = \frac{v_{0x} v_{0y}}{g} = \frac{v_0^2}{g} \sin \theta \cos \theta = \frac{v_0^2}{2g} \sin(2\theta)$$

$$y_{max} = \frac{v_0^2}{2g} \sin^2 \theta$$

Moto del proiettile

Troviamo la gittata (ossia il punto in cui il proiettile tocca terra) in funzione dell'alzo

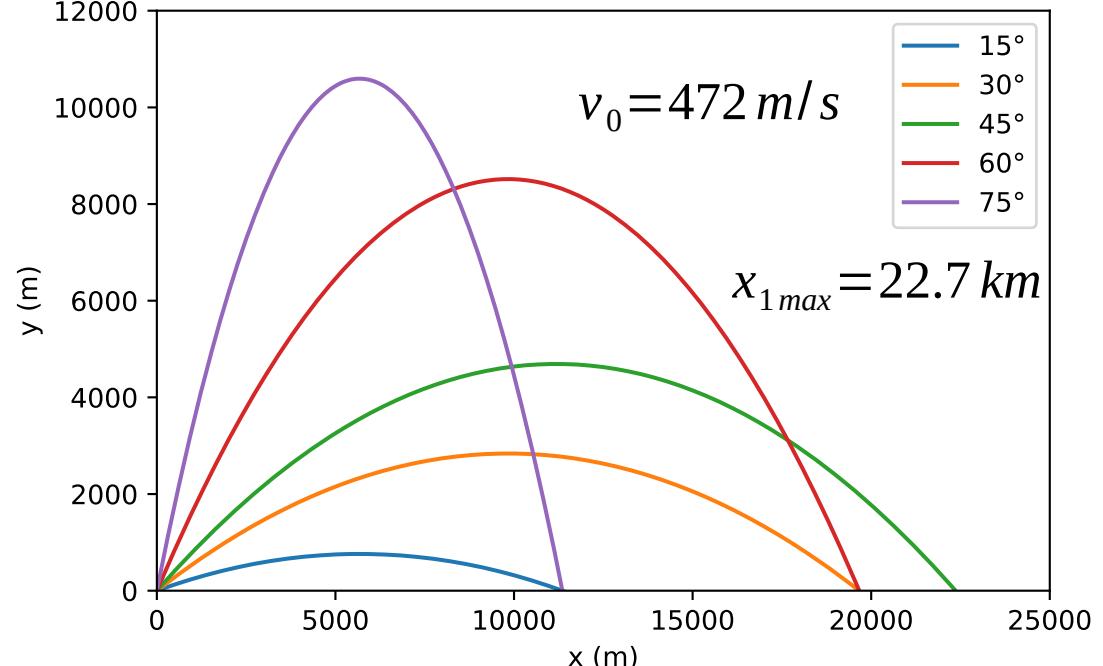
$$0 = x \tan \theta - \frac{1}{2} g \left(\frac{x^2}{v_{0x}^2} \right) \Rightarrow$$

$$\tan \theta = \frac{g x_1}{2 v_0^2 \cos^2 \theta} \Rightarrow$$

$$x_1 = \frac{2 v_0^2 \sin \theta \cos \theta}{g} = \frac{v_0^2}{g} \sin(2\theta)$$

La massima gittata si ha per alzo = 45°

$$x_{1max} = \frac{v_0^2}{g}$$



Moto rettilineo uniforme

È il moto più semplice dopo la quiete

Traiettoria: una retta. Conseguenza: direzione costante.

Velocità: costante. Conseguenza: verso costante, e quindi anche velocità vettoriale costante.

$$s(t) = s_0 + v(t - t_0); \quad (\text{o anche } s(t) = s_0 + vt) \\ \text{quindi } \dot{s} = v = \text{cost.}$$

Inoltre:

$$\text{vers } \vec{v} = \hat{v} = \text{cost.}$$

$$\vec{v} = v \hat{v} = \text{cost.}$$

$$v_x = \text{cost}, v_y = \text{cost}, v_z = \text{cost.}$$

Moto rettilineo uniforme

In termini vettoriali:

$$\vec{r}(t) = \vec{r}_0 + \vec{v}(t - t_0); \quad (\text{o anche } \vec{r}(t) = \vec{r}_0 + \vec{v}t)$$

Verifichiamo che effettivamente sia l'equazione per un moto rettilineo uniforme.

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{v} = \text{cost.}$$

Quindi sono costanti direzione e verso, e modulo della velocità. Verifichiamo che la traiettoria sia una retta. Dobbiamo eliminare il tempo. Supponiamo che:

$$v_x \neq 0$$

Naturalmente, possiamo scegliere una coordinata diversa se necessario.

Moto rettilineo uniforme

Otteniamo

$$x = x_0 + v_x(t - t_0) \Rightarrow t - t_0 = \frac{x - x_0}{v_x} \Rightarrow t;$$

$$y = y_0 + v_y(t - t_0) = y_0 + \frac{v_y}{v_x}(x - x_0)$$

$$z = z_0 + v_z(t - t_0) = z_0 + \frac{v_z}{v_x}(x - x_0)$$

Le ultime due sono ben note equazioni della retta nei piani xy e xz . In particolare, se scegliamo l'asse x lungo la traiettoria, otteniamo $x(t) = x_0 + v(t - t_0)$ oppure $x(t) = x_0 + vt$

Per l'accelerazione, poiché

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{v} = \text{cost.}$$

Otteniamo

$$\vec{a} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \vec{0} \text{ m/s}^2$$

Moto rettilineo uniformemente accelerato

Traiettoria: ancora una retta. Conseguenza: direzione della velocità costante.

Accelerazione tangenziale (è l'unica non nulla) costante: $\ddot{s} = \frac{d^2 s}{dt^2} = a = \text{cost.}$

Quindi $\frac{d v}{d t} = a \Rightarrow v(t) = a(t - t_0) + v_0; \quad (\text{o anche } v(t) = at + v_0)$

Osserviamo che $\frac{d}{dt}(c_2 t^2) = 2 c_2 t; \frac{d}{dt}(c_1 t) = c_1; \frac{d}{dt} c_0 = 0$

Se pongo

$$s(t) = c_2 t^2 + c_1 t + c_0$$

posso ottenere i valori dei coefficienti per confronto.

Moto rettilineo uniformemente accelerato

Se pongo

$$s(t) = c_2 t^2 + c_1 t + c_0$$

$$\frac{ds}{dt} = 2c_2 t + c_1$$

$$\frac{d^2 s}{dt^2} = 2c_2 = a \Rightarrow c_2 = \frac{a}{2}$$

$$\frac{ds}{dt} = at + c_1 \Rightarrow c_1 = v_0$$

$$s(t) = \frac{a}{2} t^2 + v_0 t + c_0 \Rightarrow s(0) = c_0$$

$$s(t) = \frac{a}{2} t^2 + v_0 t + s_0$$

oppure

$$s(t) = \frac{a}{2} (t - t_0)^2 + v_0 (t - t_0) + s_0$$

Moto rettilineo uniformemente accelerato

L'accelerazione (vettoriale) è costante:

$$\begin{aligned}\vec{v}(t) &= (at + v_0)\hat{v} \\ \vec{a}(t) &= a\hat{v}\end{aligned}$$

Per le equazioni vettoriali si ha:

$$\vec{r}(t) = \left(\frac{a}{2}t^2 + v_0 t\right)\hat{v} + \vec{r}_0$$

La traiettoria è ancora una retta perché l'unico vettore variabile ha sempre la stessa direzione (volendo si può essere più formali, ma non è utile in questo caso)

Moto rettilineo uniformemente accelerato

Caso particolare: moto dei gravi

Sulla Terra, al livello del mare, tutti i corpi sono accelerati verso il centro della Terra (ossia verso il basso) con un'accelerazione di modulo $g = 9.81 \text{ m/s}^2$.

Un corpo che viene lasciato cadere da fermo da un'altezza h si muove in linea retta verso il basso.

$$z(t) = -\frac{1}{2}gt^2 + h$$

Se poniamo $z = 0 \text{ m}$ al suolo, abbiamo

$$0 = -\frac{1}{2}gt_{\text{suolo}}^2 + h \Rightarrow t_{\text{suolo}} = \sqrt{2h/g}$$

e per la velocità

$$v_z(t) = -gt$$

nel momento del contatto al suolo

$$v_{\text{suolo}} = \sqrt{2gh}$$

Profondità di un pozzo:

$$h = \frac{1}{2}gt_{\text{fondo}}^2$$