

Maschinennahe Programmierung (Assembler)







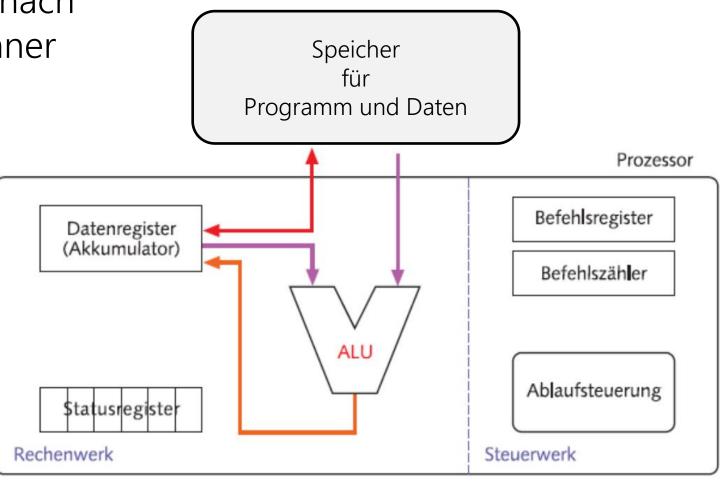




Joachim Hofmann – Maschinennahe Programmierung (Assembler)

Prinzip einer Registermaschine

 Prinzipieller Aufbau nach Von-Neumann-Rechner

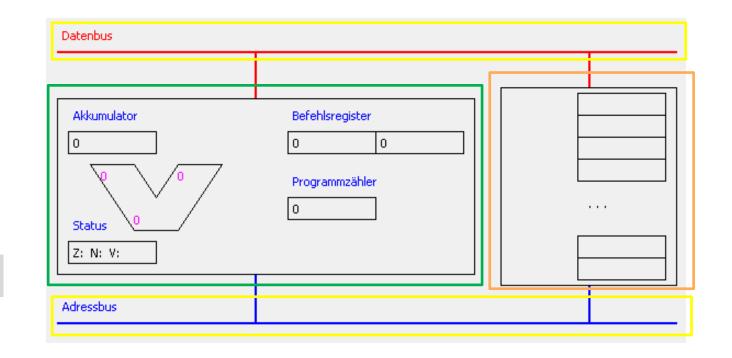


Aufbau der 16-Bit-Minimaschine (Simulator)

• 16 Bit im Zweierkomplement -> Zahlen von -32768 bis +32767

ALU mit Steuerwerk

Ein-Weg-Bus

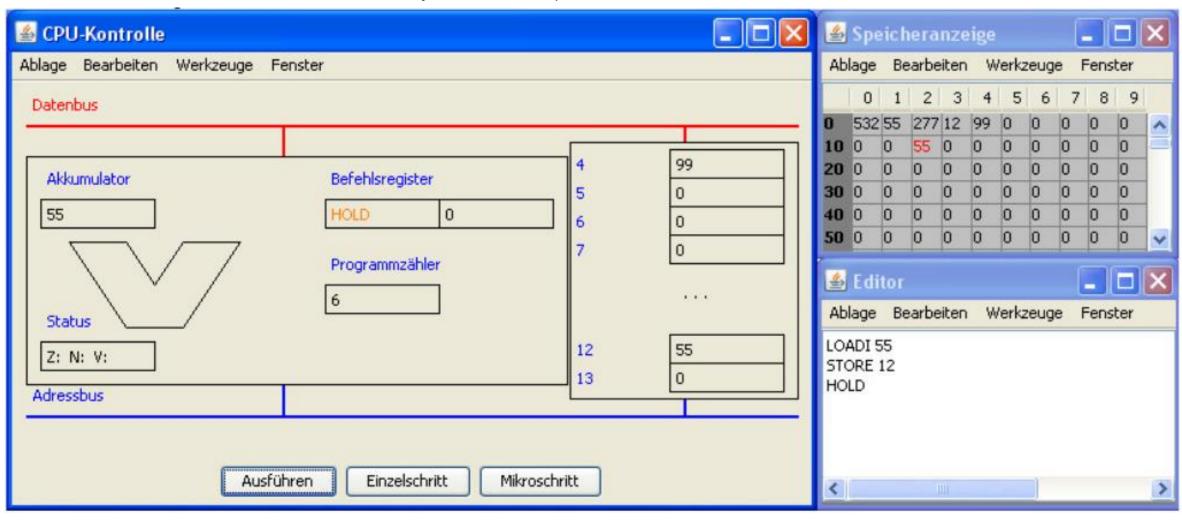


Speicher

65536 Einträge zu je 16bit (128kB)

Die Minimaschine

Download für alle Betriebssysteme: https://schule.awiedemann.de/minimaschine.html



- a) Öffne die Minimaschine. Es erschienen zunächst zwei Fenster: CPU-Kontrolle und Speicheranzeige. Öffne im Fenster CPU-Kontrolle über das Hauptmenü: Ablage → Neu ein Editor-Fenster.
- b) Schreibe darin in der Mini-Sprache folgendes Programm:
- PROGRAM Addition;
 VAR x, y, z;
 BEGIN
 x := 3;
 y := 2;
 z := x + y;
 END Addition.

Speichere dieses Programm unter dem Namen Aufgabe_01.mis.

- Öbersetze dieses Programm (Editor-Fenster, Hauptmenü: Werkzeuge → übersetzen). Lasse dir nun das entsprechende Maschinen-Programm anzeigen (Editor-Fenster, Hauptmenü: Werkzeuge → Assemblertext zeigen).
- Speichere es unter dem Namen Aufgabe_01.mia.
- Versuche den Maschinen-Code zu verstehen. Was bedeuten die einzelnen Befehle?
- d) Lade das Maschinen-Programm nun in die Minimaschine (Editor-Fenster, Hauptmenü: Werkzeuge → Assemblieren) und betrachte das Fenster Speicheranzeige.
- Was steht in den einzelnen Speicherzellen? Erkennst du irgendeine Logik?

- e) Führe nun das Assembler-Programm in Einzelschritten aus und betrachte bei jedem Schritt genau, was sich in den Fenstern CPU-Kontrolle und Speicheranzeige ändert.
- Kannst du eine Logik erkennen?

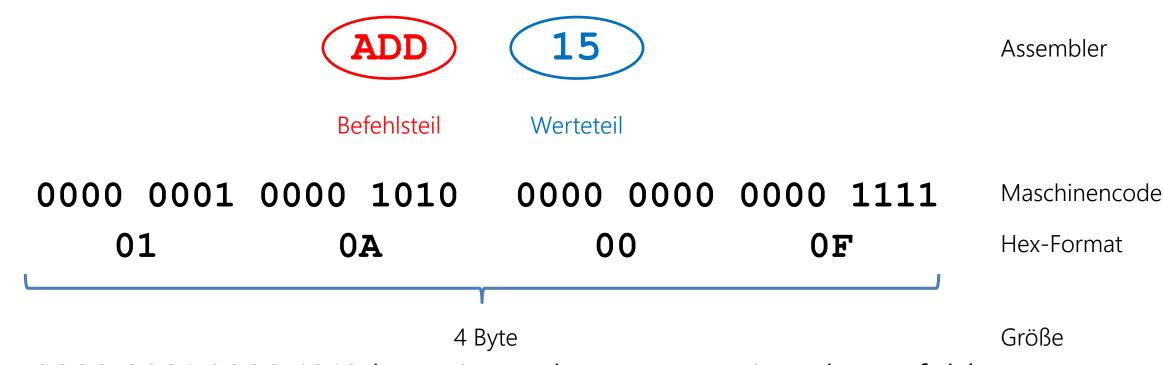
- f) Assembliere das Programm erneut (Editor-Fenster, Hauptmenü: Werkzeuge → Assemblieren) und führe diesmal Mikroschritte aus und betrachte wieder die Veränderungen in den Fenstern CPU-Kontrolle und Speicheranzeige.
- Kannst du weitere Erkenntnisse gewinnen.

Arbeitsweise der Minimaschine

- Die Minimaschine arbeitet ähnlich wie der von-Neumann-Zyklus:
 - FETCH Befehlsabruf: Aus dem Speicher wird der nächste zu bearbeitende Befehl entsprechend der Adresse im Befehlszähler in das Befehlsregister geladen und der Befehlszähler wird um die Länge des Befehls erhöht.
 - FETCH OPERANDS Operandenabruf: Aus dem Speicher werden nun die Operanden geholt. Das sind die Werte, die durch den Befehl verändert werden sollen oder die als Parameter verwendet werden.
 - DECODE Dekodierung: Der Befehl wird durch das Steuerwerk in Schaltinstruktionen für das Rechenwerk aufgelöst.
 - EXECUTE Befehlsausführung: Eine arithmetische oder logische Operation wird vom Rechenwerk ausgeführt. Bei Sprungbefehlen und erfüllter Sprungbedingung wird an dieser Stelle der Befehlszähler verändert.
 - WRITE BACK Rückschreiben des Resultats: Sofern notwendig, wird das Ergebnis der Berechnung in den Speicher zurückgeschrieben.

Struktur der Befehle in der Minimaschine

 Ein Befehl besitzt ebenfalls eine Größe von 16 Bit, obwohl es nicht annähernd 65536 viele Befehle existieren.



 0000 0001 0000 1010 kann je nach Interpretation der Befehl ADD oder die Zahl 266 oder die Speicheradresse 266 sein.

Assemblerbefehle der Minimaschine

- Bei vielen Assemblerbefehlen der Minimaschine gibt es zwei Versionen desselben Befehls: einer mit I und einer ohne I.
- Beim Befehl mit I wird die konkrete Zahl im Operanden angegeben
- Beim Befehl ohne I ist die Speicheradresse gemeint und es wird die dort hinterlegte Zahl benutzt

Speicnerbetenie					
LOAD adresse	Lädt den Wert von der angegebenen Adresse in den Akkumulator.				
LOADI zahl	Lädt die angegebenen Zahl in den Akkumulator, negative Werte sind möglich, Adressen sind nicht zulässig.				
STORE adresse	Speichert den Wert im Akkumulator an der angegebenen Adresse.				

Assemblerbefehle der Minimaschine

Arithmetikbefehle				
ADD adresse	Addiert den Wert von der angegebenen Adresse zum Akkumulator.			
SUB adresse	Subtrahiert den Wert der angegebenen Adresse vom Akkumulator.			
MUL adresse	Multipliziert den Wert von der angegebenen Adresse zum Akkumulator.			
DIV adresse	Dividiert den Wert im Akkumulator durch den Wert der angegebenen Adresse.			
MOD adresse	Dividiert den Wert im Akkumulator durch den Wert der angegebenen Adresse und speichert den Rest im Akkumulator.			
CMP adresse	Vergleicht den Wert der angegebenen Adresse mit dem Akkumulator und setzt Null- und Negativflag entsprechend.			
ADDI zahl	Addiert den angegebenen Wert zum Akkumulator.			
SUBI zahl	Subtrahiert den angegebenen Wert vom Akkumulator.			
MULI zahl	Multipliziert den angegebenen Wert zum Akkumulator.			
DIVI zahl	Dividiert den Wert im Akkumulator durch den angegebenen Wert.			
MODI zahl	Dividiert den Wert im Akkumulator durch den angegebenen Wert und speichert den Rest im Akkumulator.			
CMPI zahl	Vergleicht den angegebenen Wert mit dem Akkumulator und setzt Null- und Negativflag entsprechend.			

Aufbau des Speichers der Minimaschine

- Speicher
 - Adressen von 0 bis 65535
 - Jede Zelle nimmt zwei Byte (=16 Bit) auf
 - Variablen können definiert werden und zeigen auf Speicheradressen
 - Zuteilung der Zelle an Variablen durch Assemblierung (=Programmierung)
- Die Minimaschine arbeitet rein dual. Zur Vereinfachung werden in der Minimaschine alle Zahldarstellungen dezimal vorgenommen.
- Auch die Befehle der Assemblersprache werden durch Zahlen dargestellt, die nach dem Einlesen erst interpretiert werden müssen.
 - Um die Arbeit mit komplexeren Programmen zu erleichtern, stehen symbolische Adressen (=Marken) zur Verfügung.
 Beispiel: Variable/Symbol *PLZ* entspricht der Speicherzelle 21

Marken (Variablen und Sprungadressen)

- Marken (Variablen und Sprungadressen)
 - Festlegung von Marken für Adressen mit Markenname :
 - Assembler ersetzt Markennamen durch Adresse
 - Der Befehl WORD besetzt eine Speicherzelle mit der angegebenen Zahl, negative Werte sind möglich.

X: WORD 17

Markenname Datentyp Direkter Wert hier nur zu Beginn Doublebyte

Speicherorganisation

WORD zahl

Besetzt eine Speicherzelle mit der angegebenen Zahl, negative Werte sind möglich.

Speichernutzung eines Programms

 Da nach von-Neumann-Architektur das Programm und die Daten im selben Speicher liegen und Befehle nicht von Zahlen unterschieden werden können muss man mittels des Befehls HOLD angeben, wann das Programm "zu Ende" ist. Den Variablen (=Marken die mit WORD einen Wert im Speicher erhalten) wird Speicher "nach" dem Programm zugeteilt.

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	532	3	277	16	532	2	277	17	276	16
10	266	17	277	18	99	0	3	2	5	0
20	0	0	0	0	0 4	0	•	4	1	0
		0 4: 1			НС)LD	X	y	Z	'

Sonstige Befehle			
HOLD	Hält den Prozessor an. Dieser Befehl hat keine Adresse.		
RESET	Setzt den Prozessor auf den Startzustand zurück. Dieser Befehl hat keine Adresse.		
NOOP	Tut einfach nichts (NO OPeration). Dieser Befehl hat keine Adresse.		

Grundlegender Aufbau eines Programms

- Häufig müssen zu Beginn eines Programm Werte mittels der I-Befehle und STORE gespeichert werden.
- 2) Anschließend muss der **Algorithmus** bzw. das Programm umgesetzt werden.
- 3) Befehl **HOLD**
- 4) Variablen, die im Algorithmus verwendet werden, werden zum Schluss mittels Marken angegeben Variable: WORD zahl

Erstelle jeweils ein Assemblerprogramm für:

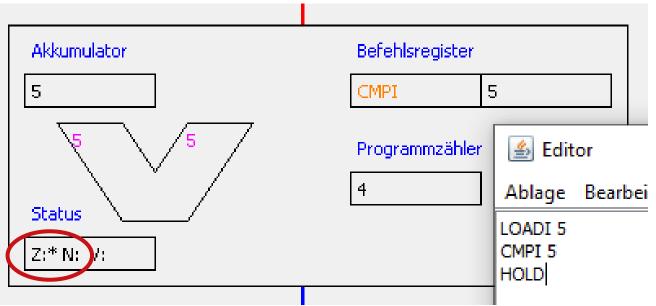
- Speichere die Zahl 2 in einer Variablen n, die zu Beginn 0 ist.
- Addiere die beiden Zahlen 2 und 3 und speichere das Ergebnis in einer Variablen erg.
- Überführe folgenden Java-Code in Assembler:
 - int x, y;
 - x = 5;
 - y = 2;
 - x = x 2;
 - x = x * y;

Status-Register

- Status-Register
 - negative-flag
 Die letzte Rechenoperation lieferte ein negatives Ergebnis.
 - zero-flag
 Das letzte Rechenergebnis lieferte Null als Ergebnis.
 - overflow-flag
 Das Ergebnis der letzten Rechenoperation überschritt den Zahlbereich von 16bit.
 - Das letzte Ergebnis gibt somit (ohne entsprechende Sonderinterpretation) keinen Sinn.
 - Mit den Werten dieser Flags können wir im Folgenden Fallunterscheidungen oder Wiederholungen realisieren. Die Abfrage eines einzelnen Bits (boolean-Wert) kann nämlich sehr viel schneller erfolgen als das nachträgliche Interpretieren eines gespeicherten 16-Bit-Werts (gewöhnliche Speicherzelle).

Flags und Vergleichsbefehle

 Die Befehle CMP und CMPI ziehen nur intern den Wert des Operanden vom Wert des Akkumulators ab. Falls beide Zahlen gleich groß sind kommt hier 0 heraus -> zero-flag wird gesetzt!



 Die flags k\u00f6nnen durch Sprungbefehle ausgelesen und genutzt werden, um die reine sequentielle Abarbeitung zu umgehen!

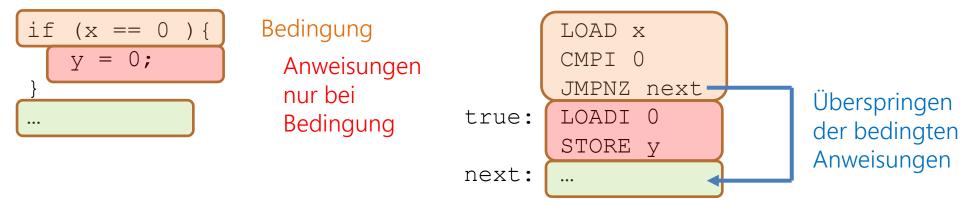
Sprungbefehle und Sprungmarken

 Anstatt einer Speicheradresse kann auch (wie bei Variablen) eine Marke angegeben werden, um an eine andere Stelle im Algorithmus zu springen. Es können an beliebigen Stellen Marke gesetzt werden.

Sprungbefehle		
JMPP adresse	Springt zur angegebenen Adresse, wenn das Ergebnis der letzen Operation positiv (> 0) war, d. h. weder N noch Z-Flag sind gesetzt.	
JMPNN adresse	Springt zur angegebenen Adresse, wenn das Ergebnis der letzen Operation nicht negativ (≥ 0) war, d. h. das N-Flag ist nicht gesetzt.	
JMPN adresse	Springt zur angegebenen Adresse, wenn das Ergebnis der letzen Operation negativ (< 0) war, d. h. das N-Flag ist gesetzt.	
JMPNP adresse	Springt zur angegebenen Adresse, wenn das Ergebnis der letzen Operation nicht positiv (≤ 0) war, d. h. das N-Flag oder as Z-Flag ist gesetzt.	
JMPZ adresse	Springt zur angegebenen Adresse, wenn das Ergebnis der letzen Operation null (= 0) war, d. h. das Z-Flag ist gesetzt.	
JMPNZ adresse	Springt zur angegebenen Adresse, wenn das Ergebnis der letzen Operation nicht null (≠ 0) war, d. h. das Z-Flag ist nicht gesetzt.	
JMPV adresse	Springt zur angegebenen Adresse, wenn die letzte Operation einen Überlauf verursacht hat, d. h. das V-Flag ist gesetzt.	
JMP adresse	Springt zur angegebenen Adresse.	

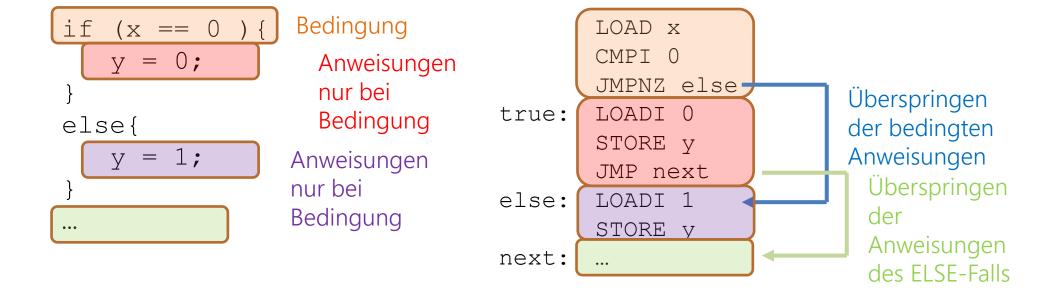
Bedingte Anweisung in Assembler

 Bedingte Anweisungen in Assembler benötigen einen Sprungbefehl. Um den Sprungpunkt zu dem gesprungen werden soll kann hier an dem entsprechenden Stelle im Code eine Marke gesetzt werden.



Fallunterscheidung in Assembler

• Grundstruktur einer Fallunterscheidung in Assembler

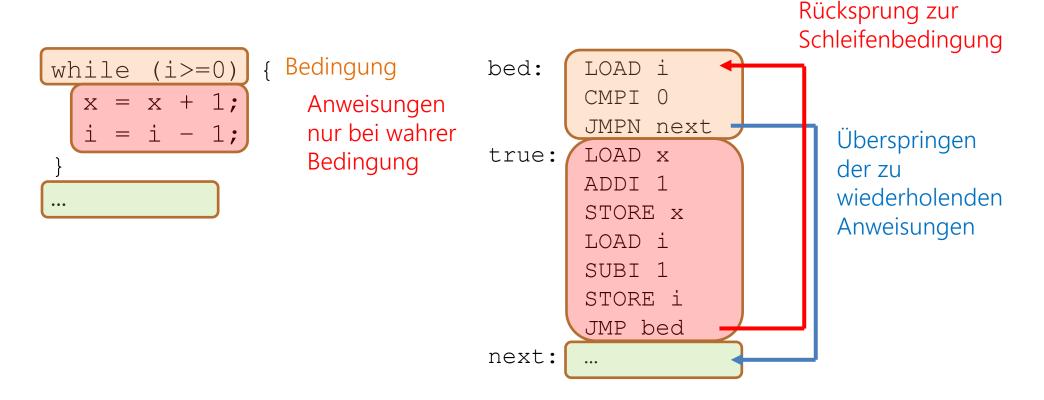


Erstelle jeweils ein Assemblerprogramm zur:

- Bei zwei gegebenen Variablen n, m (Werte dürfen selbst gewählt werden) soll das Programm überprüfen, ob n größer als m ist. Falls ja schreibe in eine Variable erg die Zahl 10, ansonsten die Zahl 20
- Bei einer gegebenen Variable n (Wert darf selbst gewählt werden) soll das Programm überprüfen, ob n gerade ist oder nicht. Falls ja schreibe in eine Variable erg die Zahl 10, ansonsten die Zahl 20

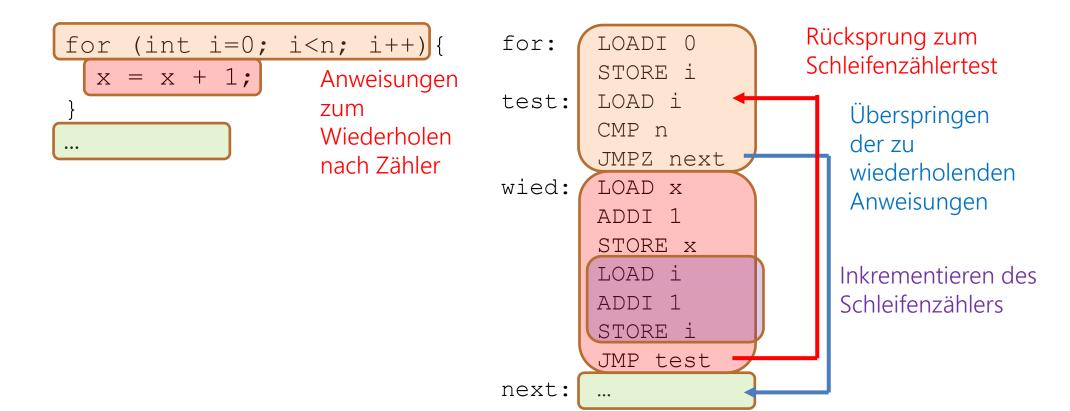
Wiederholungen mit Bedingung

 Ähnlich zum Syntaxdiagramm muss bei der Wiederholungen mit Bedingung zu einer Marke zurückgesprungen werden



Wiederholungen mit fester Anzahl

Wiederholungen mit fester Anzahl funktionieren ganz ähnlich zu Wiederholung mit Bedingung



Erstelle jeweils ein Assemblerprogramm für:

- n ist eine Variable mit selbstgewähltem Wert. Berechne die Summe der Zahlen von 1 bis n
- a, n sind Variablen mit selbstgewählten (positiven) Werten.
 Berechne die Potenz a^n.
- a, b sind Variablen mit selbstgewählten (positiven) Werten.
 Berechne den größten gemeinsamen Teiler von a und b (euklidischer Algorithmus -> Falls unbekannt, siehe Wikipedia)

 Assembleraufgaben kommen nahezu ausnahmslos immer beiden Teilen III. und IV. des Informatikabiturs vor! Daher die Vorbereitung in Assembler-Programmierung sehr wichtig!

 Löse die Aufgaben des letzten Informatikabiturs in den Teilen III. und IV. zum Thema Assembler/Assembler-Programmierung!

Die Informatikabiture sind zu finden unter mebis -> Prüfungsarchiv