Einheit	Dauer und Arbeitsform	Thema	Material/ Aufgabenstellung	Produkt	Kompetenzen: (M)edienkomptetenzen, (I)nformatik-Lehrplan
1	1 DS, Plenum, GA	Die Sensorik der Wespe	Blog-Artikel des NW-Kurses der Jahrgangsstufe 9 zu den relevanten biologischen Daten einer Wespe und Zuordnung zu den SenseBox-Sensoren	<u>Blog-Artikel</u> <u>"Sensorenplan"</u>	M: 1.1, 1.2, 1.3, 2.1, 2.2, 3.1, 4.1, 4.3, 6.1 I: Argumentieren, Kommunizieren und Kooperieren, Informatik-Systeme, Informatik, Mensch und Gesellschaft
2	1 DS, GA	Modellierung einer "Stress-Ampel" für die jeweiligen Sensoren, Informationen über Sensoren der SenseBox recherchieren und auswerten	Arbeitsblatt Stress-Ampel	Antizipierte Schwellenwerte für den jeweiligen Sensor	M: 6.1, 6.3 I: Argumentieren, Kommunizieren und Kooperieren, Informatik- Systeme, Informatik, Mensch und Gesellschaft
3	1 DS, GA	Arbeiten mit der SenseBox I: Selbstgesteuertes Erlernen der Programmierung mit Arduino- Blockly, Auseinandersetzung mit der Hardware, Blog-Artikel verfassen	Arbeitsblatt zu SenseBox und Hardware	Dokumentation von Arbeitsschritten und Problemen im Blog	M: 1.1 - 1.3, 2.1, 2.2, 3.1, 4.1, 6.1 - 6.3 I: Implementieren, Kommunizieren und Kooperieren, Informatik-Systeme, Daten und ihre Strukturierung, Algorithmen
4	1 DS, GA	Arbeiten mit der SenseBox II: Arbeiten mit Variablen und einem externen Display, Blog-Artikel verfassen	Arbeitsblatt zu Display und Variablen	Dokumentation von Arbeitsschritten und Problemen im Blog	M: 1.1 - 1.3, 2.1, 2.2, 3.1, 4.1, 6.1 - 6.3 I: Implementieren, Kommunizieren und Kooperieren, Informatik-Systeme, Daten und ihre Strukturierung, Algorithmen
5	5 Doppelstunden, Exkursion zum <u>zdi-</u> <u>Schüler*innen-Labor der</u> <u>Rheinischen FH,</u> Gruppenarbeit	Implementierung der Stress-Ampel für alle verwendeten Sensoren, Blog-Artikel verfassen		5 Blog-Artikel zur <u>Simulation der Sensorik</u>	M: 1.1 - 1.3, 2.1, 2.2, 3.1, 4.1, 6.1 - 6.3 I: Implementieren, Kommunizieren und Kooperieren, Informatik-Systeme, Daten und ihre Strukturierung, Algorithmen

AnimalSim – Tiersimulationen mit Mikrocontrollern und 3D-Druck

Ein fächerverbindendes MINT-Projekt der Kaiserin-Augusta-Schule Köln, entwickelt von Jacqueline Anthes, Florian Haase und Andrea Heiseler

7	1 Doppelstunde, Plenum,	Zusammenfügung aller		Blog-Artikel (fehlt)	M: 6.2-6.4	
	Gruppenarbeit	Teilergebnisse (insgesamt 5 Stress-			I: Implementieren	
		Ampeln für 5 Sensoren) zu einem				
		Gesamtergebnis				
8	1 Stunde, Plenum,	Übergabe der fertigen Sensorik an			M: 3.1, 4.1	
	Gruppenarbeit	den Diff-Kurs IT der Jahrgangsstufe			I: Kommunizieren und	
		9 (3D-Druck)			Kooperieren	
9	1 Doppelstunde,	Erarbeitung einer gemeinsamen		<u>Folien</u>	M: 3.1, 4.1	
	kursübergreifende	Bühnenpräsentation zur		<u>Bühnenpräsentation</u>	I: Kommunizieren und	
	Gruppenarbeit	Vorstellung des Exponats				
10	Gemeinsame Kursübergreifende Abschlussveranstaltung mit Bühnenpräsentation					

AnimalSim – Tiersimulationen mit Mikrocontrollern und 3D-Druck