<https://sdk-forum.dji.net/hc/zh-cn/articles/6433872446361-%E4%B8%BA%E4%BB%80%E4%B9%88%E7%A6%BB%E8%BF%94%E8%88%AA%E7%82%B920%E7%B1%B3%E5%86%85%E8%B0%83%E7%94%A8startGoHome%E5%87%BD%E6%95%B0%E8%BF%94%E5%9B%9E%E8%B6%85%E6%97%B6->

【背景】

目前最新的几款消费级机型的返航逻辑被更改。

* 旧逻辑里20米内调用startGoHome，飞行器会原地降落。
* 新逻辑里20米内调用startGoHome，飞行器会报超时。

由于目前影响的机型众多，有Mavic Air 2，Air 2s，Mini 2，日后的消费级机型也会沿用这套逻辑，改动起来成本太大，建议开发者自己更改。

【解决方案】

自行判断当前飞行器坐标是否离返航点20米内，然后选择是否调用startGoHome还是startLanding。