<https://sdk-forum.dji.net/hc/zh-cn/articles/4404852851481-%E5%A6%82%E4%BD%95%E5%BC%80%E5%90%AFRTK->

**网络RTK：**

1. 保证build.gradle文件里添加com.dji:library-networkrtk-helper:2.0.2。
2. 登录DJI账号。
3. setReferenceStationSource，设置参考源为NETWORK\_RTK。
4. setNetworkServiceCoordinateSystem，设置导航坐标系。
5. setRtkEnabled，使能RTK服务。
6. startNetworkService，开启网络RTK服务。
7. addNetworkServiceStateCallback，添加对网络RTK状态的监听。
8. 当NetworkServiceState.getChannelState为TRANSMITTING时说明网络RTK已经打开并且连接。

**自定义网络RTK：**

1. 保证build.gradle文件里添加com.dji:library-networkrtk-helper:2.0.2。
2. setReferenceStationSource，设置参考源为CUSTOM\_NETWORK\_SERVICE。
3. setCustomNetworkSettings，设置自定义账号配置。
4. setRtkEnabled，使能RTK服务。
5. startNetworkService，开启网络RTK服务。
6. addNetworkServiceStateCallback，添加对网络RTK状态的监听。
7. 当NetworkServiceState.getChannelState为TRANSMITTING时说明网络RTK已经打开并且连接。

**基站RTK：**

1. setReferenceStationSource，设置参考源为BASE\_STATION。
2. 如果是P4R，需要调用startMultiDevicePairing与基站进行对频。
3. 如果是M300，需先调用setRtkBaseStationListCallback注册基站列表监听，调用startSearchBaseStation搜索基站，搜索到后setRtkBaseStationListCallback会有回调，凭借基站列表中的ID调用connectToBaseStation与基站连接。
4. setRtkEnabled，使能RTK服务。