

# Proiectarea algoritmilor

## Lucrare de laborator nr. 2

### Complexitatea algoritmilor

## Cuprins

<b>1</b>	<b>Evaluarea algoritmilor</b>	<b>1</b>
1.1	Considerații generale . . . . .	1
1.2	Timp și spațiu . . . . .	2
1.3	Mărimea unei instanțe . . . . .	2
<b>2</b>	<b>Cazul favorabil și nefavorabil</b>	<b>2</b>
2.1	Considerații generale . . . . .	2
2.2	Exemplu de analiză - Problema căutării unui element într-o secvență de numere întregi	3
<b>3</b>	<b>Cazul mediu</b>	<b>3</b>
3.1	Considerații generale . . . . .	3
3.2	Exemplu de evaluare pentru cazul mediu . . . . .	4
<b>4</b>	<b>Calcul asimptotic</b>	<b>4</b>
4.1	Considerații generale . . . . .	4
4.2	Exemplu de formule . . . . .	5
4.3	Calculul timpului asimptotic de execuție pentru cazul cel mai nefavorabil . . . . .	5
4.4	Timp polinomial . . . . .	5
<b>5</b>	<b>Clasificarea algoritmilor</b>	<b>6</b>
<b>6</b>	<b>Studiu de caz: Sortarea prin distribuie</b>	<b>6</b>
6.1	Sortarea cuvintelor . . . . .	6
6.2	Radix_Sort - descriere, pseudocod . . . . .	7
6.3	Evaluarea algoritmului . . . . .	8
<b>7</b>	<b>Sarcini de lucru</b>	<b>8</b>

## 1 Evaluarea algoritmilor

### 1.1 Considerații generale

Evaluarea algoritmilor din punctul de vedere al performanțelor obținute de aceștia în rezolvarea problemelor este o etapă esențială în procesul de decizie a utilizării acestora în aplicații.

La evaluarea (estimarea) algoritmilor se pune în evidență consumul celor două resurse fundamentale: timpul de execuție și spațiul de memorare a datelor.

În funcție de prioritățile alese, se aleg limite pentru resursele timp și spațiu. Algoritmul este considerat eligibil dacă consumul celor două resurse se încadrează în limitele stabilite.

## 1.2 Timp și spațiu

Fie  $P$  o problemă și  $A$  un algoritm pentru  $P$ . Fie  $c_0 \vdash_A c_1 \cdots \vdash_A c_n$  un calcul finit al algoritmului  $A$ . Notăm cu  $t_A(c_i)$  timpul necesar obținerii configurației  $c_i$  din  $c_{i-1}$ ,  $1 \leq i \leq n$ , și cu  $s_A(c_i)$  spațiul de memorie ocupat în configurația  $c_i$ ,  $0 \leq i \leq n$ . Fie  $A$  un algoritm pentru problema  $P$ ,  $p \in P$  o instanță a problemei  $P$  și  $c_0 \vdash c_1 \vdash \cdots \vdash c_n$  calculul lui  $A$  corespunzător instanței  $p$ .

*Timpul* necesar algoritmului  $A$  pentru rezolvarea instanței  $p$  este:

$$T_A(p) = \sum_{i=1}^n t_A(c_i)$$

*Spațiul* (de memorie) necesar algoritmului  $A$  pentru rezolvarea instanței  $p$  este:

$$S_A(p) = \max_{0 \leq i \leq n} s_A(c_i)$$

## 1.3 Mărimea unei instanțe

Asociem unei instanțe  $p \in P$  o mărime  $g(p)$ , care este un număr natural, pe care o numim *mărimea* instanței  $p$ . De exemplu,  $g(p)$  poate fi suma lungimilor reprezentărilor corespunzând datelor din instanța  $p$ .

Dacă reprezentările datelor din  $p$  au aceeași lungime, atunci se poate considera  $g(p)$  egală cu numărul datelor. Dacă  $p$  constă dintr-un tablou atunci se poate lua  $g(p)$  ca fiind numărul de elemente ale tabloului. Dacă  $p$  constă dintr-un polinom se poate considera  $g(p)$  ca fiind gradul polinomului (= numărul coeficienților minus 1). Dacă  $p$  este un graf se poate lua  $g(p)$  ca fiind numărul de vârfuri, numărul de muchii sau numărul de vârfuri + numărul de muchii etc.

## 2 Cazul favorabil și nefavorabil

### 2.1 Considerații generale

Fie  $A$  un algoritm pentru problema  $P$ . Spunem că  $A$  rezolvă  $P$  în *timpul*  $T_A^{fav}(n)$  dacă:

$$T_A^{fav}(n) = \inf\{T_A(p) \mid p \in P, g(p) = n\}$$

Spunem că  $A$  rezolvă  $P$  în *timpul*  $T_A(n)$  dacă:

$$T_A(n) = \sup\{T_A(p) \mid p \in P, g(p) = n\}$$

Spunem că  $A$  rezolvă  $P$  în *spațiul*  $S_A^{fav}(n)$  dacă:

$$S_A^{fav}(n) = \inf\{S_A(p) \mid p \in P, g(p) = n\}$$

Spunem că  $A$  rezolvă  $P$  în *spațiul*  $S_A(n)$  dacă:

$$S_A(n) = \sup\{S_A(p) \mid p \in P, g(p) = n\}$$

Funcția  $T_A^{fav}$  ( $S_A^{fav}$ ) se numește *timpul de execuție al algoritmului (spațiul utilizat de algoritmul) A pentru cazul cel mai favorabil*

Funcția  $T_A$  ( $S_A$ ) se numește *timpul de execuție al algoritmului (spațiul utilizat de algoritmul) A pentru cazul cel mai nefavorabil*.

## 2.2 Exemplu de analiză - Problema căutării unui element într-o secvență de numere întregi

*Intrare:*  $n, (a_0, \dots, a_{n-1}), z$  numere întregi.  
*Ieșire:*  $poz = \begin{cases} \min\{i \mid a_i = z\} & \text{dacă } \{i \mid a_i = z\} \neq \emptyset, \\ -1 & \text{altfel.} \end{cases}$

Presupunem că secvența  $(a_0, \dots, a_{n-1})$  este memorată în tabloul  $(a[i] \mid 0 \leq i \leq n-1)$ .

```
/* algoritmul A1 */  
i ← 0  
while (a[i] ≠ z) and (i < n-1) do  
    i ← i+1  
if (a[i] = z)  
    then poz ← i  
    else poz ← -1
```

Considerăm ca dimensiune a problemei numărul  $n$  al elementelor din secvența în care se caută. Deoarece suntem în cazul când toate datele sunt memorate pe câte un cuvânt de memorie, vom presupune că toate operațiile necesită o unitate de timp. Cazul cel mai favorabil este obținut când  $a_0 = z$  și se efectuează trei comparații și două atribuiri. Rezultă  $T_{A_1}^{fav}(n) = 3 + 2 = 5$ . Cazul cel mai nefavorabil se obține când  $z \notin \{a_0, \dots, a_{n-1}\}$  sau  $z = a[n-1]$ . În acest caz fiind executate  $2n + 1$  comparații și  $1 + (n-1) + 1 = n + 1$  atribuiri. Rezultă  $T_{A_1}(n) = 3n + 2$ . Pentru simplitatea prezentării, nu au mai fost luate în considerare operațiile `and` și operațiile de adunare și scădere. Spațiul utilizat de algoritm, pentru ambele cazuri, este  $n + 7$  (tabloul  $a$ , constantele 0, 1 și -1, variabilele  $i$ ,  $poz$ ,  $n$  și  $z$ ).

## 3 Cazul mediu

### 3.1 Considerații generale

Timpii de execuție pentru cazul cel mai favorabil nu oferă informații relevante despre eficiența algoritmului. Mult mai semnificative sunt informațiile oferite de timpii de execuție în cazul cel mai nefavorabil: în toate celelalte cazuri algoritmul va avea performanțe mai bune sau cel puțin la fel de bune. Pentru evaluarea timpului de execuție nu este necesar întotdeauna să numărăm toate operațiile. În exemplul anterior, observăm că operațiile de atribuire (fără cea inițială) sunt precedate de comparații. Putem număra numai comparațiile, pentru că numărul acestora determină numărul atribuirilor. Putem să mergem chiar mai departe și să numărăm numai comparațiile între  $z$  și componentele tabloului. Uneori, numărul instanțelor  $p$  cu  $g(p) = n$  pentru care  $T_A(p) = T_A(n)$  sau  $T_A(p)$  are o valoare foarte apropiată de  $T_A(n)$  este foarte mic. Pentru aceste cazuri, este preferabil să calculăm comportarea în medie a algoritmului.

Pentru a putea calcula comportarea în medie este necesar să privim mărimea  $T_A(p)$  ca fiind o variabilă aleatoare (o experiență = execuția algoritmului pentru o instanță  $p$ , valoarea experienței = durata execuției algoritmului pentru instanța  $p$ ) și să precizăm legea de repartiție a acestei variabile aleatoare.

*Comportarea în medie* se calculează ca fiind media acestei variabile aleatoare (considerăm numai cazul timpului de execuție):

$$T_A^{med}(n) = M(\{T_A(p) \mid p \in P \wedge g(p) = n\})$$

Dacă mulțimea valorilor variabilei aleatoare  $T_A(p) = \{x_1, \dots\}$  este finită sau numărabilă ( $T_A(p) = \{x_1, \dots, x_i, \dots\}$ ) și probabilitatea ca  $T_A(p) = x_i$  este  $p_i$ , atunci media variabilei aleatoare  $T_A$  (timpul mediu de execuție) este:

$$T_A^{med}(n) = \sum_i x_i \cdot p_i$$

### 3.2 Exemplu de evaluare pentru cazul mediu

Considerăm problema căutării unui element într-o secvență de numere întregi, definită anterior. Mulțimea valorilor variabilei aleatoare  $T_{A_1}(p)$  este  $\{3i + 2 \mid 1 \leq i \leq n\}$ . Facem următoarele presupuneri: probabilitatea ca  $z \in \{a_0, \dots, a_{n-1}\}$  este  $q$  și probabilitatea ca  $z$  să apară prima dată pe poziția  $i - 1$  este  $\frac{q}{n}$  (indicii  $i$  candidează cu aceeași probabilitate pentru prima apariție a lui  $z$ ). Rezultă că probabilitatea ca  $z \notin \{a_0, \dots, a_{n-1}\}$  este  $1 - q$ . Probabilitatea ca  $T_{A_1}(p) = 3i + 2$  ( $poz = i - 1$ ) este  $\frac{q}{n}$ , pentru  $1 \leq i < n$ , iar probabilitatea ca  $T_{A_1}(p) = 3n + 2$  este  $p_n = \frac{q}{n} + (1 - q)$  (probabilitatea ca  $poz = n - 1$  sau ca  $z \notin \{a_0, \dots, a_{n-1}\}$ ).

Timpul mediu de execuție este:

$$\begin{aligned} T_{A_1}^{med}(n) &= \sum_{i=1}^n p_i x_i = \sum_{i=1}^{n-1} \frac{q}{n} \cdot (3i + 2) + \left(\frac{q}{n} + (1 - q)\right) \cdot (3n + 2) \\ &= \frac{3q}{n} \cdot \sum_{i=1}^n i + \frac{q}{n} \sum_{i=1}^n 2 + (1 - q) \cdot (3n + 2) \\ &= \frac{3q}{n} \cdot \frac{n(n+1)}{2} + 2q + (1 - q) \cdot (3n + 2) \\ &= \frac{3q \cdot (n+1)}{2} + 2q + (1 - q) \cdot (3n + 2) \\ &= 3n - \frac{3nq}{2} + \frac{3q}{2} + 2 \end{aligned}$$

Pentru  $q = 1$  ( $z$  apare totdeauna în secvență) avem  $T_{A_1}^{med}(n) = \frac{3n}{2} + \frac{7}{2}$  și pentru  $q = \frac{1}{2}$  avem  $T_{A_1}^{med}(n) = \frac{9n}{4} + \frac{11}{4}$ .

## 4 Calcul asimptotic

### 4.1 Considerații generale

În practică, atât  $T_A(n)$ , cât și  $T_A^{med}(n)$  sunt dificil de evaluat. Din acest motiv se caută, de multe ori, margini superioare și inferioare pentru aceste mărimi. Următoarele clase de funcții sunt utilizate cu succes în stabilirea acestor margini:

$$\begin{aligned} O(f(n)) &= \{g(n) \mid (\exists c > 0, n_0 \geq 0)(\forall n \geq n_0) |g(n)| \leq c \cdot |f(n)|\} \\ \Omega(f(n)) &= \{g(n) \mid (\exists c > 0, n_0 \geq 0)(\forall n \geq n_0) |g(n)| \geq c \cdot |f(n)|\} \\ \Theta(f(n)) &= \{g(n) \mid (\exists c_1, c_2 > 0, n_0 \geq 0)(\forall n \geq n_0) c_1 \cdot |f(n)| \leq |g(n)| \leq c_2 \cdot |f(n)|\} \end{aligned}$$

Cu notațiile  $O$ ,  $\Omega$  și  $\Theta$  se pot forma expresii și ecuații. Considerăm numai cazul  $O$ , celelalte tratându-se similar. Expresiile construite cu  $O$  pot fi de forma:

$$O(f_1(n)) \text{ op } O(f_2(n))$$

unde „op” poate fi  $+$ ,  $-$ ,  $*$  etc. și notează mulțimile:  $\{g(n) \mid (\exists g_1(n), g_2(n), c > 0, n_0 \geq 0)$

$$[(\forall n) g(n) = g_1(n) \text{ op } g_2(n)] \wedge [(\forall n \geq n_0) g_1(n) \leq c f_1(n) \wedge g_2(n) \leq c f_2(n)]\}$$

De exemplu:

$$O(n) + O(n^2) = \{g(n) = g_1(n) + g_2(n) \mid (\forall n \geq n_0) g_1(n) \leq cn \wedge g_2(n) \leq cn^2\}$$

Utilizând regulile de asociere și prioritate, se obțin expresii de orice lungime:

$$O(f_1(n)) \text{ op}_1 O(f_2(n)) \text{ op}_2 \dots$$

Orice funcție  $f(n)$  poate fi gândită ca o notație pentru mulțimea cu un singur element  $f(n)$  și deci putem alcătui expresii de forma:

$$f_1(n) + O(f_2(n))$$

ca desemnând mulțimea:

$$\{f_1(n) + g(n) \mid g(n) \in O(f_2(n))\} = \\ \{f_1(n) + g(n) \mid (\exists c > 0, n_0 > 1)(\forall n \geq n_0)g(n) \leq c \cdot f_2(n)\}$$

Peste expresii considerăm formule de forma:

$$expr1 = expr2$$

cu semnificația că mulțimea desemnată de  $expr1$  este inclusă în mulțimea desemnată de  $expr2$ .

## 4.2 Exemplu de formule

$$n \log n + O(n^2) = O(n^2)$$

Justificare:

$(\exists c_1 > 0, n_1 > 1)(\forall n \geq n_1)n \log n \leq c_1 n^2$ ,  $g_1(n) \in O(n^2)$  implică  
 $(\exists c_2 > 0, n_2 > 1)(\forall n \geq n_2)g_1(n) \leq c_2 n^2$  c și de aici  
 $(\forall n \geq n_0)g(n) = n \log n + g_1(n) \leq n \log n + c_2 n^2 \leq (c_1 + c_2)n^2$ , unde  
 $n_0 = \max\{n_1, n_2\}$ .

De remarcat nesimetria ecuațiilor: părțile stânga și cea din dreapta joacă roluri distincte. Ca un caz particular, notația  $g(n) = O(f(n))$  semnifică, de fapt,  $g(n) \in O(f(n))$ .

## 4.3 Calculul timpului asimptotic de execuție pentru cazul cel mai nefavorabil

Un algoritm poate avea o descriere complexă și deci evaluarea sa poate pune unele probleme. Deoarece orice algoritm este descris de un program, în continuare considerăm  $A$  o secvență de program. Regulile prin care se calculează timpul de execuție sunt date în funcție de structura lui  $A$ :

$A$  este o instrucțiune de atribuire. Timpul de execuție a lui  $A$  este egal cu timpul evaluării expresiei din partea dreaptă.  $A$  este forma  $A_1 A_2$  Timpul de execuție al lui  $A$  este egal cu suma timpilor de execuție ai algoritmilor  $A_1$  și  $A_2$ .  $A$  este de forma  $\text{if } e \text{ then } A_1 \text{ else } A_2$ . Timpul de execuție al lui  $A$  este egal cu maximul dintre timpii de execuție ai algoritmilor  $A_1$  și  $A_2$  la care se adună timpul necesar evaluării expresiei  $e$ .  $A$  este de forma  $\text{while } e \text{ do } A_1$ . Se determină cazul În care se execută numărul maxim de iterații ale buclei  $\text{while}$  și se face suma timpilor calculați pentru fiecare iterație. Dacă nu este posibilă determinarea timpilor pentru fiecare iterație, atunci timpul de execuție al lui  $A$  este egal cu produsul dintre timpul maxim de execuție al algoritmului  $A_1$  și numărul maxim de execuții ale buclei  $A_1$ .

## 4.4 Timp polinomial

**Teorema 4.1** Dacă  $g$  este o funcție polinomială de grad  $k$ , atunci  $g = O(n^k)$ .

**Demonstrație:**

Presupunem  $g(n) = a_k \cdot n^k + a_{k-1} \cdot n^{k-1} + \dots + a_1 \cdot n + a_0$ .

Efectuând majorări în membrul drept, obținem:  $g(n) \leq |a_k| \cdot n^k + |a_{k-1}| \cdot n^{k-1} + \dots + |a_1| \cdot n + |a_0| < n^k \cdot (|a_k| + |a_{k-1}| + |a_0|) < n^k \cdot c$  pentru  $\forall n > 1 \Rightarrow g(n) < c \cdot n^k$ , cu  $n_0 = 1$ .

Deci  $g = O(n^k)$ .

## 5 Clasificarea algoritmilor

Următoarele incluziuni sunt valabile în cazul notației  $O$ :

$$O(1) \subset O(\log n) \subset O(\log^k n) \subset O(n) \subset O(n^2) \subset \dots \subset O(n^{k+1}) \subset O(2^n)$$

Pentru clasificarea algoritmilor cea mai utilizată notație este  $O$ . Cele mai cunoscute clase sunt:

$\{A \mid T_A(n) = O(1)\}$	= clasa algoritmilor constanți;
$\{A \mid T_A(n) = O(\log n)\}$	= clasa algoritmilor logaritmici;
$\{A \mid T_A(n) = O(\log^k n)\}$	= clasa algoritmilor polilogaritmici;
$\{A \mid T_A(n) = O(n)\}$	= clasa algoritmilor liniari;
$\{A \mid T_A(n) = O(n^2)\}$	= clasa algoritmilor pătratici;
$\{A \mid T_A(n) = O(n^k)\}$	= clasa algoritmilor polinomiali;
$\{A \mid T_A(n) = O(2^n)\}$	= clasa algoritmilor exponențiali.

Cu notațiile de mai sus, doi algoritmi, care rezolvă aceeași problemă, pot fi comparați numai dacă au timpuri de execuție în clase de funcții (corespunzătoare notațiilor  $O$ ,  $\Omega$  și  $\Theta$ ) diferite. De exemplu, un algoritm  $A$  cu  $T_A(n) = O(n)$  este mai eficient decât un algoritm  $A'$  cu  $T_{A'}(n) = O(n^2)$ . Dacă cei doi algoritmi au timpuri de execuție în aceeași clasă, atunci compararea lor devine mai dificilă pentru că trebuie determinate și constantele cu care se înmulțesc reprezentanții clasei.

## 6 Studiu de caz: Sortarea prin distribuire

Algoritmii de sortare prin distribuire presupun cunoașterea de informații privind distribuția acestor elemente.

Aceste informații sunt utilizate pentru a distribui elementele secvenței de sortat în ”pachete” care vor fi sortate în același mod sau prin altă metodă, după care pachetele se combină pentru a obține lista finală sortată.

### 6.1 Sortarea cuvintelor

Presupunem că avem  $n$  fișe, iar fiecare fișă conține un nume ce identifică în mod unic fișa (cheia). Se pune problema sortării manuale a fișelor. Pe baza experienței câștigate se procedează astfel:

Se împart fișele în pachete, fiecare pachet conținând fișele ale căror cheie începe cu aceeași literă. Apoi se sortează fiecare pachet în aceeași manieră după a doua literă, apoi etc. După sortarea tuturor pachetelor, acestea se concatenează rezultând o listă liniară sortată.

Vom încerca să formalizăm metoda de mai sus într-un algoritm de sortare a șirurilor de caractere (cuvinte). Presupunem că elementele secvenței de sortat sunt șiruri de lungime fixată  $m$  definite peste un alfabet cu  $k$  litere. Echivalent, se poate presupune că elementele de sortat sunt numere reprezentate în baza  $k$ . Din acest motiv, sortarea cuvintelor este denumită în engleză *radix-sort* (cuvântul *radix* traducându-se prin *bază*).

Dacă urmărim ideea din exemplul cu fișele, atunci algoritmul ar putea fi descris recursiv astfel:

1. Se împart cele  $n$  cuvinte în  $k$  pachete, cuvintele din același pachet având aceeași literă pe poziția  $i$  (numărând de la stânga la dreapta).
2. Apoi, fiecare pachet este sortat în aceeași manieră după literele de pe pozițiile  $i + 1, \dots, m - 1$ .
3. Se concatenează cele  $k$  pachete în ordinea dată de literele de pe poziția  $i$ . Lista obținută este sortată după subcuvintele formate din literele de pe pozițiile  $i, i + 1, \dots, m - 1$ .

Inițial se consideră  $i = 0$ . Apare următoarea problemă:

Un grup de  $k$  pachete nu va putea fi combinat într-o listă sortată decât dacă cele  $k$  pachete au fost sortate complet pentru subcuvintele corespunzătoare. Este deci necesară ținerea unei evidențe a pachetelor, fapt care conduce la utilizarea de memorie suplimentară și creșterea gradului de complexitate a metodei.

O simplificare majoră apare dacă împărțirea cuvintelor în pachete se face parcurgând literele acestora de la dreapta la stânga. Procedând așa, observăm următorul fapt surprinzător: după ce cuvintele au fost distribuite în  $k$  pachete după litera de pe poziția  $i$ , cele  $k$  pachete pot fi combinate înainte de a le distribui după litera de pe poziția  $i - 1$ .

Exemplu: Presupunem că alfabetul este  $\{0 < 1 < 2\}$  și  $m = 3$ . Cele trei faze care cuprind distribuția elementelor listei în pachete și apoi concatenarea acestora într-o singură listă sunt sugerate grafic în figura 1.

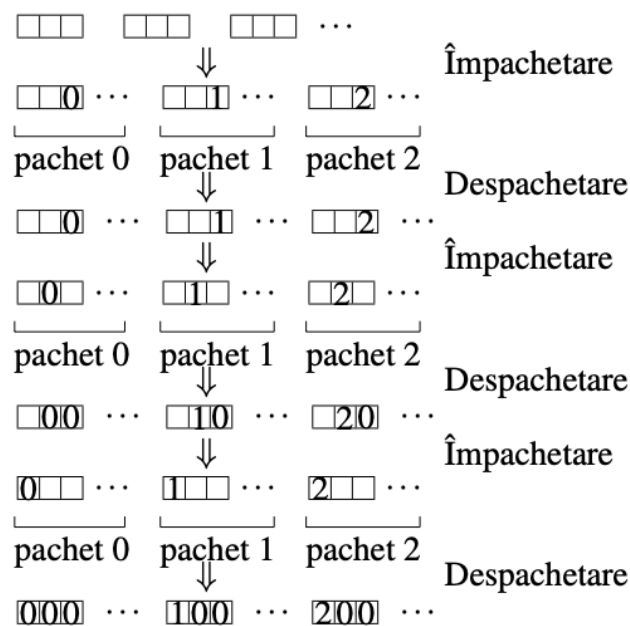


Figura 1: Sortare prin distribuire

## 6.2 Radix\_Sort - descriere, pseudocod

Pentru gestionarea pachetelor vom utiliza un tablou de structuri de pointeri numit *pachet*, cu semnificația următoare:

*pachet*[ $i$ ] este structura de pointeri *pachet*[ $i$ ].*prim* și *pachet*[ $i$ ].*ultim*,

*pachet*[ $i$ ].*prim* face referire la primul element din lista ce reprezintă pachetul  $i$  și

*pachet*[ $i$ ].*ultim* face referire la ultimul element din lista corespunzătoare pachetului  $i$ .

Etapa de distribuire este realizată în modul următor:

1. Inițial, se consideră listele *pachet*[ $i$ ] vide.

2. Apoi se parcurge secvențial lista supusă distribuirii și fiecare element al acesteia este distribuit în pachetul corespunzător.

Etapă de combinare a pachetelor constă în concatenarea celor  $k$  liste  $pachet[i]$ ,  $i = 0, \dots, k-1$ .

```
procedure radixSort(L,m)
  for i ← m-1 downto 0 do
    for j ← 0 to k-1 do
      pachet[j] ← listaVida()
    while (not esteVida(L)) do /* împachetare */
      w ← citește(L, 0)
      elimina(L, 0)
      insereaza(pachet[w[i]], w)
    for j ← 0 to k-1 do /* despachetare */
      concateneaza(L, pachet[j])
  end
```

### 6.3 Evaluarea algoritmului

Distribuirea în pachete presupune parcurgerea completă a listei de intrare, iar procesarea fiecărui element al listei necesită  $O(1)$  operații.

- Faza de distribuire se face în timpul  $O(n)$ , unde  $n$  este numărul de elemente din listă.
- Combinarea pachetelor presupune o parcurgere a tabloului `pachet`, iar adăugarea unui pachet se face cu  $O(1)$  operații, cu ajutorul tabloului `ultim`.
- Faza de combinare a pachetelor necesită  $O(k)$  timp.

Algoritmul `radixSort` are un timp de execuție de  $O(m \cdot n)$ .

## 7 Sarcini de lucru

1. Scrieți un program C/C++ care implementează algoritmul `radixSort`. Se presupune că secvența de sortat este formată din  $n$  numere întregi, cu cifre din baza 10:  $s = (a_0, a_1, \dots, a_{n-1})$ . Fiecare număr  $a_i$ ,  $i = 0, 1, \dots, n-1$ , din secvența de sortat are maxim  $k$  cifre ( $a_i = c_1 c_2 \dots c_k$ ).

## Bibliografie

- [1] Lucanu, D. și Craus, M., *Proiectarea algoritmilor*, Editura Polirom, 2008.