## UNIVERSIDAD MAYOR DE SAN SIMÓN FACULTAD DE CIENCIAS Y TECNOLOGÍA DEPARTAMENTO DE FÍSICA

# LABORATORIO DE FÍSICA BÁSICA I PRACTICA No. 4

### MOVIMIENTO UNIFORME

#### Estudiante:

Caballero Burgoa, Carlos Eduardo.

#### Docente:

Msc. Guzmán Saavedra, Rocio.

Grupo: N5.

Fecha de realización: 17 de Diciembre del 2020. Fecha de entrega: 18 de Diciembre del 2020.

## 1. Objetivo

Determinar para un movimiento rectilíneo uniforme (MRU) la relación funcional: posición en función del tiempo.

#### 2. Marco teórico

La relación entre la posición y el tiempo de un móvil que se mueve sobre una superficie horizontal, libre de rozamiento, con condición inicial  $X_0 = 0$ , para  $t_0 = 0$ .

$$x = vt$$

La velocidad del móvil es:

$$v = \frac{dx}{dt} = constante$$
$$v = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{X_f - X_0}{t_f - t_0}$$

Para un  $t_0 = 0$  obtenemos:

$$x = x_0 + vt$$

#### 3. Materiales

• Simulador «PHET cinemática».

#### 4. Procedimiento

A continuación se describe el procedimiento experimental que se llevará a cabo.

- 1. Haciendo uso del simulador, tomar datos de posición en función del tiempo, una vez establecidos un origen de partida y velocidad aleatoria.
- 2. Graficar los datos tomados tal que pueda verse la relación funcional entre estas variables.
- 3. Hallar la ecuación de la recta por el método gráfico.
- 4. Aplicar el método de mínimos cuadrados, para hallar los coeficientes de la recta y sus errores.
- 5. Realizar la interpretación física de los parámetros A y B de la recta.

# 5. Tablas de datos y resultados

### 5.0.1. Datos obtenidos

Ta	Tabla #1: Posición-Tiempo			
	$X_0 = 0$			
i	$t_i[s]$	$x_i[m]$		
1	0.0	0.000		
2	0.0	0.292		
3	0.1	0.583		
4	0.1	0.875		
5	0.2	1.167		
6	0.2	1.458		
7	0.2	1.750		
8	0.3	2.042		
9	0.4	2.625		
10	0.4	2.917		
11	0.5	3.208		
12	0.5	3.500		
13	0.6	4.083		
14	0.6	4.375		
15	0.7	4.667		
16	0.7	4.958		
17	0.7	5.250		
18	0.8	5.542		
19	0.8	5.833		
20	0.9	6.125		
21	1.0	6.708		
22	1.0	7.000		
23	1,0	7.292		
24	1.1	7.583		
25	1.2	8.167		
26	1.2	8.458		
27	1.2	8.750		
28	1.3	9.042		
29	1.3	9.333		
30	1.4	9.625		
31	1.4	9.917		
32	1.5	10.000		

Tabla #2: Posición-Tiempo				
$X_0 = -5[m]$				
i	$t_i[s]$	$x_i[m]$		
1	0.0	-5.000		
2	0.0	-4.625		
3	0.1	-4.250		
4	0.1	-3.875		
5	0.2	-3.500		
6	0.2	-3.125		
7	0.3	-2.750		
8	0.3	-2.375		
9	0.4	-1.625		
10	0.4	-1.250		
11	0.5	-0.875		
12	0.5	-0.500		
13	0.6	0.250		
14	0.6	0.625		
15	0.7	1.000		
16	0.7	1.375		
17	0.8	1.750		
18	0.8	2.125		
19	0.8	2.500		
20	0.9	2.875		
21	1.0	3.625		
22	1.0	4.000		
23	1.0	4.375		
24	1.1	4.750		
25	1.2	5.500		
26	1.2	5.875		
27	1.3	6.250		
28	1.3	6.625		
29	1.3	7.000		
30	1.4	7.375		
31	1.4	7.750		
32	1.5	8.125		

## 6. Gráficas

## **6.1.** $X_0 = 0$

Para la tabla #1 se tiene:

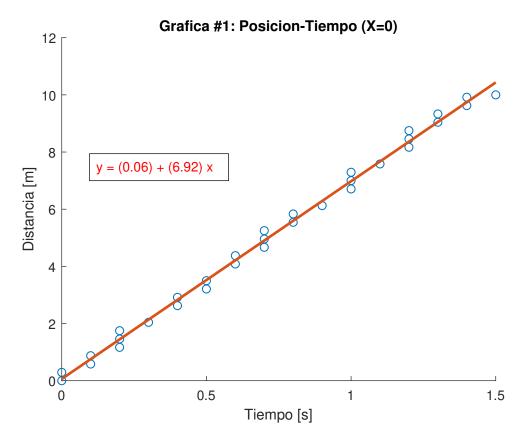


Figura 1: Gráfica de posición en función del tiempo

Por la forma de la gráfica #1 el modelo que se asume para la relación funcional x = x(t) es:

$$x = A + Bt$$

#### 6.1.1. Método gráfico

Calculando los parámetros A y B:

$$A = 0$$

$$B = \frac{10.0 - 0}{1.5 - 0} = \frac{10}{1.5} = 6.6667$$

Por lo que la relación funcional x = x(t) es:

$$x = 6.67t \tag{1}$$

#### 6.1.2. Método analítico

Calculando los valores de la recta por el método de los mínimos cuadrados, se obtiene:

$$A = (0.06 \pm 0.07)[m]; 117.43\%$$

$$B = (6.92 \pm 0.09)[m/s]; 1.24\%$$

Con los parámetros obtenidos la relación x = x(t) es:

$$x = 0.06 + 6.92t \tag{2}$$

El significado físico de estos parámetros son que A=0.06 es la posición inicial  $d_0$  cuando el tiempo es 0[s], mientras que B=6.92 representa la velocidad constante con la que el objeto se desplaza.

#### 6.1.3. Memoria de calculo

#### Entrada del programa

0.0,0.000

0.0,0.292

0.1,0.583

0.1,0.875

0.2,1.167

0.2,1.458

0.2,1.750

0.3,2.042

0.4,2.625

0.4,2.917

0.5,3.208 0.5,3.500

0.0,0.000

0.6,4.083

0.6,4.375

0.7,4.667

0.7,4.958

0.7,5.250

0.8,5.542 0.8,5.833

0.9,6.125

1.0,6.708

1.0,7.000

1.0,7.292

1.1,7.583

1.2,8.167

1.2,8.458

1.2,8.750

1.3,9.042

1.3,9.333

1.4,9.625

1.4,9.917

1.5,10.000

#### Comandos del programa

```
% leer datos previamente formateados
table = readtable('i5_1.csv')
% asignacion de variables
x = table.Var1
y = table.Var2
% tamano de la muestra
n = length(x)
% calculo de las sumatorias
sx = sum(x)
sy = sum(y)
sxx = sum(x.*x)
sxy = sum(x.*y)
\% Calculo de los valores de la recta
D = (n * sxx) - (sx)^2
A = ((sy * sxx) - (sxy * sx)) / D
B = ((n * sxy) - (sx * sy)) / D
% Calculo del error
Y = A + (B * x)
d = y - Y
sdd = sum(d.*d)
s2 = sdd / (n - 2)
sA = sqrt((s2 * sxx) / D)
sB = sqrt((s2 * n) / D)
%calculando el error porcentual
EA = (sA / A) * 100
EB = (sB / B) * 100
```

#### Salida del programa

```
table = 32x2 table

Var1 Var2
---- 0 0
0 0.292
0.1 0.583
0.1 0.875
0.2 1.167
```

0.2

1.458

» p5\_1\_2

```
0.4
            2.625
    0.4
            2.917
    0.5
            3.208
    0.5
              3.5
    0.6
            4.083
    0.6
            4.375
    0.7
            4.667
    0.7
            4.958
    0.7
             5.25
    0.8
            5.542
    0.8
            5.833
    0.9
            6.125
      1
            6.708
      1
            7.292
      1
    1.1
            7.583
    1.2
            8.167
    1.2
            8.458
    1.2
             8.75
    1.3
            9.042
    1.3
            9.333
    1.4
            9.625
            9.917
    1.4
    1.5
                10
x =
         0
         0
    0.1000
    0.1000
    0.2000
    0.2000
    0.2000
    0.3000
    0.4000
    0.4000
    0.5000
    0.5000
    0.6000
    0.6000
    0.7000
    0.7000
    0.7000
    0.8000
    0.8000
    0.9000
    1.0000
    1.0000
    1.0000
    1.1000
    1.2000
    1.2000
    1.2000
    1.3000
    1.3000
```

0.3

1.75

2.042

7

```
1.4000
    1.4000
    1.5000
        0
    0.2920
    0.5830
    0.8750
    1.1670
    1.4580
    1.7500
    2.0420
    2.6250
    2.9170
    3.2080
    3.5000
    4.0830
    4.3750
    4.6670
    4.9580
    5.2500
    5.5420
    5.8330
    6.1250
    6.7080
    7.0000
    7.2920
    7.5830
    8.1670
    8.4580
    8.7500
    9.0420
    9.3330
   9.6250
    9.9170
   10.0000
n = 32
sx = 23.3000
sy = 163.1250
sxx = 23.4100
sxy = 163.3416
D = 206.2300
A = 0.0625
B = 6.9152
Y =
    0.0625
   0.0625
    0.7541
    0.7541
    1.4456
    1.4456
    1.4456
    2.1371
```

```
3.5201
    3.5201
    4.2116
    4.2116
    4.9032
    4.9032
    4.9032
    5.5947
    5.5947
    6.2862
    6.9777
    6.9777
    6.9777
    7.6692
    8.3608
    8.3608
    8.3608
    9.0523
    9.0523
   9.7438
    9.7438
   10.4353
d =
   -0.0625
   0.2295
   -0.1711
   0.1209
   -0.2786
    0.0124
    0.3044
   -0.0951
   -0.2036
   0.0884
   -0.3121
   -0.0201
   -0.1286
   0.1634
   -0.2362
   0.0548
   0.3468
   -0.0527
    0.2383
   -0.1612
   -0.2697
   0.0223
   0.3143
   -0.0862
   -0.1938
   0.0972
    0.3892
   -0.0103
   0.2807
   -0.1188
   0.1732
   -0.4353
```

sdd = 1.4254 s2 = 0.0475sA = 0.0734

sB = 0.0859

EA = 117.4338EB = 1.2417

## **6.2.** $X_0 = -5$

Para la tabla #2 se tiene:

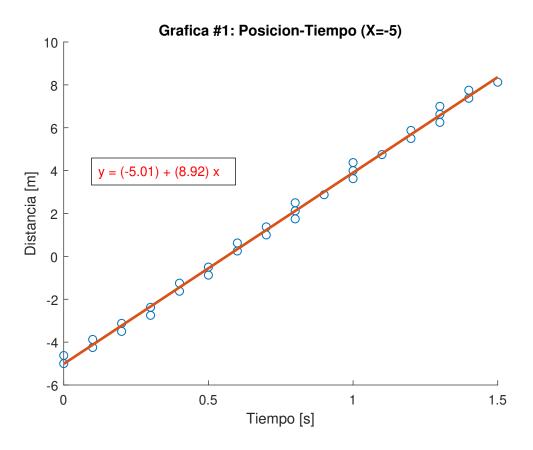


Figura 2: Gráfica de posición en función del tiempo

Por la forma de la gráfica #2 el modelo que se asume para la relación funcional x=x(t) es:

$$x = A + Bt$$

#### 6.2.1. Método gráfico

Calculando los parámetros A y B:

$$A = -5$$

$$B = \frac{8.125 + 5.0}{1.5 - 0} = \frac{13.125}{1.5} = 8.750$$

Por lo que la relación funcional x = x(t) es:

$$x = -5 + 8.75t (3)$$

#### 6.2.2. Método analítico

Calculando los valores de la recta por el método de los mínimos cuadrados, se obtiene:

$$A = (-5.01 \pm 0.08)[m]; 1.72\%$$

$$B = (8.9 \pm 0.1)[m/s]; 1.12\%$$

Con los parámetros obtenidos la relación x = x(t) es:

$$x = -5.01 + 8.9t \tag{4}$$

El significado físico de estos parámetros son que A = -5.01 es la posición inicial  $d_0$  cuando el tiempo es 0[s], mientras que B = 8.9 representa la velocidad constante con la que el objeto se desplaza.

#### 6.2.3. Memoria de calculo

#### Entrada del programa

0.1,-4.250 0.1,-3.875 0.2,-3.500 0.2,-3.125 0.3,-2.750 0.3,-2.375 0.4,-1.625 0.4,-1.250 0.5,-0.875 0.5,-0.500

0.0,-5.000 0.0,-4.625

0.6,0.250

0.6,0.625 0.7,1.000

0.7,1.375

0.8,1.750

0.8,2.125 0.8,2.500

0.9,2.875

1.0,3.625 1.0,4.000

1.0,4.375

1.1,4.750 1.2,5.500

1.2,5.875

```
1.3,6.250
1.3,6.625
1.3,7.000
1.4,7.375
1.4,7.750
1.5,8.125
```

#### Comandos del programa

```
% leer datos previamente formateados
table = readtable('i5_2.csv')
% asignacion de variables
x = table.Var1
y = table.Var2
% tamano de la muestra
n = length(x)
% calculo de las sumatorias
sx = sum(x)
sy = sum(y)
sxx = sum(x.*x)
sxy = sum(x.*y)
% Calculo de los valores de la recta
D = (n * sxx) - (sx)^2
A = ((sy * sxx) - (sxy * sx)) / D
B = ((n * sxy) - (sx * sy)) / D
% Calculo del error
Y = A + (B * x)
d = y - Y
sdd = sum(d.*d)
s2 = sdd / (n - 2)
sA = sqrt((s2 * sxx) / D)
sB = sqrt((s2 * n) / D)
%calculando el error porcentual
EA = (sA / A) * 100
EB = (sB / B) * 100
```

#### Salida del programa

```
» p5_2_2
table =
```

;	32x2 tabl Var1 	.e Var2
	0 0 0.1 0.1 0.2 0.2 0.3 0.3 0.4 0.4 0.5 0.6 0.6 0.7 0.7 0.8 0.8 0.8 0.9 1 1 1.1 1.2 1.2 1.3 1.3 1.3 1.4 1.4 1.5	-5 -4.625 -3.875 -3.5 -3.125 -2.75 -2.375 -1.625 -0.875 -0.5 0.625 1.375 1.75 2.125 2.875 3.625 4.375 4.75 5.5 5.875 6.25 6.625 7.375 7.75 8.125
x :	0 0.1000 0.1000 0.2000 0.2000 0.3000 0.3000 0.4000 0.5000 0.5000 0.6000 0.7000 0.8000 0.8000	

```
0.9000
    1.0000
    1.0000
    1.0000
    1.1000
    1.2000
    1.2000
    1.3000
    1.3000
    1.3000
    1.4000
    1.4000
    1.5000
y =
   -5.0000
   -4.6250
   -4.2500
   -3.8750
   -3.5000
   -3.1250
   -2.7500
   -2.3750
   -1.6250
   -1.2500
   -0.8750
   -0.5000
   0.2500
    0.6250
    1.0000
    1.3750
    1.7500
    2.1250
    2.5000
    2.8750
    3.6250
    4.0000
    4.3750
    4.7500
    5.5000
    5.8750
    6.2500
    6.6250
    7.0000
    7.3750
    7.7500
    8.1250
n = 32
sx = 23.6000
sy = 50
sxx = 23.8600
sxy = 94.4375
D = 206.5600
A = -5.0142
```

B = 8.9175

#### Y = -5.0142 -5.0142 -4.1224 -4.1224 -3.2307 -3.2307 -2.3389 -2.3389 -1.4472 -1.4472 -0.5554 -0.5554 0.3363 0.3363 1.2281 1.2281 2.1198 2.1198 2.1198 3.0116 3.9033 3.9033 3.9033 4.7951 5.6868 5.6868 6.5786 6.5786 6.5786 7.4703 7.4703 8.3621 d =0.0142 0.3892 -0.1276 0.2474 -0.2693 0.1057 -0.4111 -0.0361 -0.1778 0.1972 -0.3196 0.0554 -0.0863 0.2887 -0.2281 0.1469 -0.3698 0.0052 0.3802 -0.1366 -0.2783

-0.0451

-0.1868

0.1882

-0.3286

0.0464

-0.0953

0.2797

-0.2371

sdd = 1.9361

s2 = 0.0645

sA = 0.0863

sB = 0.1000

EA = -1.7219

EB = 1.1213

#### 7. Cuestionario

1. ¿Cual es la relación x = x(t) obtenida por ambos métodos (gráfico y analítico)? Se obtienen los siguientes resultados:

$x_0 = 0$			
Método gráfico	x = 6.67t		
Método analítico	x = 0.06 + 6.92t		
$x_0 = -5$			
Método gráfico	x = -5 + 8.75t		
Método analítico	x = -5.01 + 8.9t		

#### 2. ¿Cual es el significado físico de los parámetros de la ecuación (1)?

El significado físico de estos parámetros son:

- Para  $x_0 = 0$ , se tiene que A = 0.06 es la posición inicial  $d_0$  cuando el tiempo es 0[s], mientras que B = 6.92 representa la velocidad constante con la que el objeto se desplaza.
- Para  $x_0 = -5$ , se tiene que A = -5.01 es la posición inicial  $d_0$  cuando el tiempo es 0[s], mientras que B = 8.9 representa la velocidad constante con la que el objeto se desplaza.
- 3. ¿Que tipo de comportamiento presentan los desplazamientos para intervalos iguales y sucesivos?

En ambos casos el desplazamiento va incrementándose linealmente.

4. ¿Como es la velocidad en este tipo de movimiento?

La velocidad en ambos casos es constante en el tiempo.

# 5. ¿Como son los valores de la velocidad obtenidos por los métodos gráfico y analítico?

Los valores de velocidad son valores positivos que se aproximan a la velocidad teórica establecida en el simulador.

# 6. ¿Se verifica la relación teórica entre la posición y el tiempo del movimiento uniforme?

En ambos casos los valores teóricos de la relación funcional están muy próximos, siendo el método analítico el que mejor aproximación posee.