Segundo parcial

Estudiante: CABALLERO BURGOA, Carlos Eduardo

Carrera: Ingeniería Electromecánica

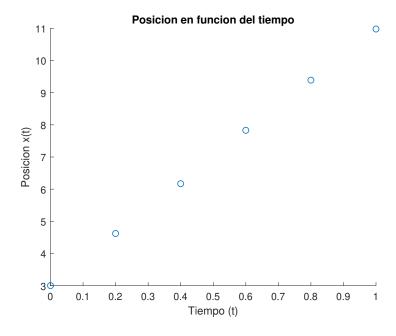
Correo: cijkb.j@gmail.com

1. La tabla a continuación presenta datos de posición en función del tiempo. Indique a que clase de movimiento corresponde, graficar y encuentre la ecuación empírica con su respectivo error.

| i | $t_i[s]$ | $x_i[m]$ |
|---|----------|----------|
| 1 | 0.0 | 3.00 |
| 2 | 0.2 | 4.62 |
| 3 | 0.4 | 6.17 |
| 4 | 0.6 | 7.83 |
| 5 | 0.8 | 9.39 |
| 6 | 1.0 | 10.98 |

Solución:

Se obtiene el siguiente gráfico:



Por tanto corresponde a un movimiento con a = 0, es decir **movimiento uniforme**. Calculando los valores de la recta por el método de los mínimos cuadrados, se obtiene:

$$A = (3.00 \pm 0.02)[m]; 0.59\,\%$$

$$B = (7.98 \pm 0.03)[m/s]; 0.37\%$$

Con los parámetros obtenidos la relación x = x(t) es:

$$x = 3 + 7.98t \tag{1}$$

```
# Datos importados (i1.csv):
0.0,3.00
0.2,4.62
0.4,6.17
0.6,7.83
0.8,9.39
1.0,10.98
# Comandos ejecutados (p1b.m):
% leer datos previamente formateados
table = readtable('i1.csv')
% asignacion de variables
x = table.Var1
y = table.Var2
% tamano de la muestra
n = length(x)
% calculo de las sumatorias
sx = sum(x)
sy = sum(y)
sxx = sum(x.*x)
sxy = sum(x.*y)
% Calculo de los valores de la recta
D = (n * sxx) - (sx)^2
A = ( (sy * sxx) - (sxy * sx) ) / D

B = ( (n * sxy) - (sx * sy) ) / D
% Calculo del error
Y = A + (B * x)
d = y - Y
sdd = sum(d.*d)
s2 = sdd / (n - 2)
sA = sqrt((s2 * sxx) / D)
sB = sqrt((s2 * n) / D)
%calculando el error porcentual
```

```
EA = (sA / A) * 100
EB = (sB / B) * 100
# Salida del programa (o1b.txt):
table =
  6x2 table
    Var1 Var2
    0 3
0.2 4.62
0.4 6.17
0.6 7.83
0.8 9.39
    1 10.98
x =
        0
    0.2000
    0.4000
    0.6000
    0.8000
    1.0000
    3.0000
    4.6200
   6.1700
   7.8300
   9.3900
  10.9800
n = 6
sx = 3
sy = 41.9900
sxx = 2.2000
sxy = 26.5820
D = 4.2000
A = 3.0076
B = 7.9814
Y =
    3.0076
   4.6039
   6.2002
   7.7965
   9.3928
   10.9890
d =
   -0.0076
   0.0161
   -0.0302
   0.0335
   -0.0028
```

```
-0.0090

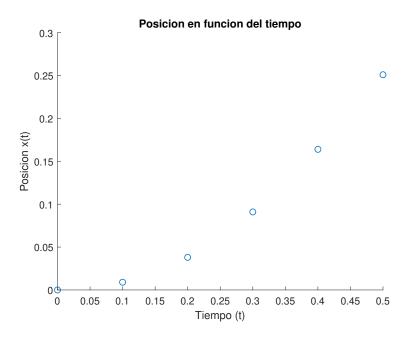
sdd = 0.0024
s2 = 6.1048e-04
sA = 0.0179
sB = 0.0295
EA = 0.5946
EB = 0.3700
```

2. La tabla a continuación presenta datos de posición en función del tiempo. Indique a que clase de movimiento corresponde, graficar y encuentre la ecuación empírica con su respectivo error.

| i | $t_i[s]$ | $x_i[m]$ |
|---|----------|----------|
| 1 | 0.0 | 0.000 |
| 2 | 0.1 | 0.009 |
| 3 | 0.2 | 0.038 |
| 4 | 0.3 | 0.091 |
| 5 | 0.4 | 0.164 |
| 6 | 0.5 | 0.251 |

Solución:

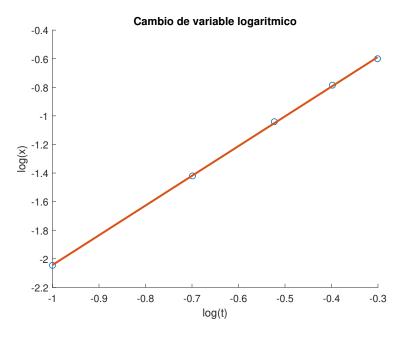
Se obtiene el siguiente gráfico:



Por tanto corresponde a un movimiento con $a \neq 0$, es decir **movimiento uniformemente** acelerado.

Aplicando linealización por logaritmos:

| i | $\log(x_i)$ | $\log(t_i)$ |
|---|-------------|-------------|
| 1 | - | - |
| 2 | -1.0000 | -2.0458 |
| 3 | -0.6990 | -1.4202 |
| 4 | -0.5229 | -1.0410 |
| 5 | -0.3979 | -0.7852 |
| 6 | -0.3010 | -0.6003 |



```
# Datos importados (i2.csv):
0.0,0.000
0.1,0.009
0.2,0.038
0.3,0.091
0.4,0.164
0.5,0.251
# Comandos ejecutados (p2b.m):
% leer datos previamente formateados
table = readtable('i2.csv')
% cambio de variable
X = log10(table.Var1(2:end))
Y = log10(table.Var2(2:end))
% calcular la ecuacion de la recta
p = polyfit(X, Y, 1)
v = polyval(p, X)
% personalizar grafica
title('Cambio de variable logaritmico')
xlabel('log(t)')
ylabel('log(x)')
\mbox{\ensuremath{\mbox{\%}}} graficar puntos y lineas
hold on
plot(X, Y, 'o')
plot(X, v, 'LineWidth', 2)
hold off
```

```
# Salida del programa (o2b.txt):
table =
 6x2 table
   Var1 Var2
           0
     0
        0.009
0.038
   0.1
   0.2
   0.3 0.091
   0.4 0.164
   0.5 0.251
X =
  -1.0000
  -0.6990
   -0.5229
   -0.3979
   -0.3010
   -2.0458
   -1.4202
   -1.0410
   -0.7852
   -0.6003
p = 2.0800
             0.0366
  -2.0434
  -1.4173
  -1.0510
   -0.7911
   -0.5896
```

Calculando los valores de la recta por el método de los mínimos cuadrados, se obtiene:

$$A = (0.03 \pm 0.01)[m]; 29.63\%$$

$$B = (2.08 \pm 0.02)[m/s]; 0.82\%$$

La ecuación de la recta es:

$$Y' = 0.03 + 2.08X'$$

A partir de los parámetros de recta A y B, calculamos los parámetros a y b, de la curva original y sus errores por el método de propagación de errores:

$$a = antilog(A) = antilog(0.03) = 1.08$$

 $b = B = 2.08$
 $e_a = 10^A ln(10)e_A = 10^{(0.03)}ln(10)0.01 = 0.02$
 $e_b = e_B = 0.02$

Obteniendo finalmente los valores de la curva:

$$a = (1.08 \pm 0.02)[m/s^2]; 2.49 \%$$

$$b = (2.08 \pm 0.02)[u]; 0.82\%$$

La ecuación de la curva resultante es:

$$x = 1.08t^2 \tag{2}$$

```
# Datos importados (i2.csv):
0.0,0.000
0.1,0.009
0.2,0.038
0.3,0.091
0.4,0.164
0.5,0.251
# Comandos ejecutados (p2c.m):
% leer datos previamente formateados
table = readtable('i2.csv')
% asignacion de variables
x = log10(table.Var1(2:end))
y = log10(table.Var2(2:end))
% tamano de la muestra
n = length(x)
% calculo de las sumatorias
sx = sum(x)
sy = sum(y)
sxx = sum(x.*x)
sxy = sum(x.*y)
% Calculo de los valores de la recta
D = (n * sxx) - (sx)^2
```

```
A = ((sy * sxx) - (sxy * sx)) / D
B = ((n * sxy) - (sx * sy)) / D
% Calculo del error
Y = A + (B * x)
d = y - Y
sdd = sum(d.*d)
s2 = sdd / (n - 2)
sA = sqrt((s2 * sxx) / D)
sB = sqrt((s2 * n) / D)
%calculando el error porcentual
EA = (sA / A) * 100
EB = (sB / B) * 100
%calculando los valores originales
a = 10^A
b = B
sa = (10^A) * log(10) * sA
sb = sB
%calculando el error porcentual
Ea = (sa / a) * 100
Eb = (sb / b) * 100
# Salida del programa (o2c.txt):
table =
 6x2 table
   Var1
           Var2
            0
    0
   0.1
         0.009
   0.2
        0.038
   0.3
        0.091
   0.4
        0.164
   0.5 0.251
x =
  -1.0000
  -0.6990
  -0.5229
   -0.3979
   -0.3010
   -2.0458
  -1.4202
  -1.0410
  -0.7852
   -0.6003
```

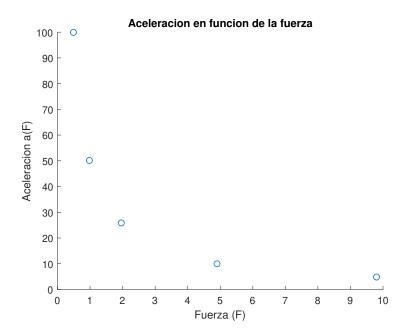
```
n = 5
sx = -2.9208
sy = -5.8924
sxx = 2.0109
sxy = 4.0759
D = 1.5235
A = 0.0366
B = 2.0800
Y =
   -2.0434
   -1.4173
  -1.0510
   -0.7911
   -0.5896
   -0.0023
   -0.0029
   0.0101
   0.0060
   -0.0108
sdd = 2.6670e-04
s2 = 8.8899e-05
sA = 0.0108
sB = 0.0171
EA = 29.6288
EB = 0.8212
a = 1.0878
b = 2.0800
sa = 0.0271
sb = 0.0171
Ea = 2.4943
Eb = 0.8212
```

3. La tabla presenta datos de aceleración (a^*) en función de la fuerza (F) para una práctica de dinámica. Determine la ecuación empírica aplicando MMC. Obtenga además el valor de la fuerza con su respectivo error.

| i | $F_i[s]$ | $a_i^*[m]$ |
|---|----------|------------|
| 1 | 0.49 | 99.92 |
| 2 | 0.98 | 50.14 |
| 3 | 1.96 | 25.85 |
| 4 | 4.90 | 9.96 |
| 5 | 9.80 | 4.82 |

Solución:

Se obtiene el siguiente gráfico:

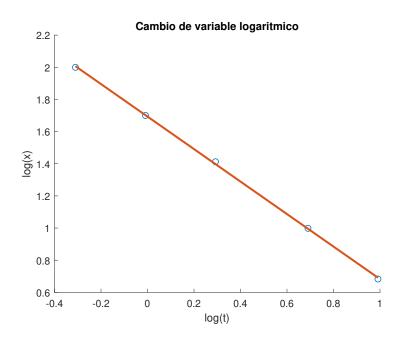


Por lo tanto la relación entre fuerza (F) y aceleración (a), es inversamente proporcional.

$$a \propto \frac{1}{F}$$

Aplicando linealización por logaritmos:

| i | $\log(F_i)$ | $\log(a_i)$ |
|---|-------------|-------------|
| 1 | -0.3098 | 1.9997 |
| 2 | -0.0088 | 1.7002 |
| 3 | 0.2923 | 1.4125 |
| 4 | 0.6902 | 0.9983 |
| 5 | 0.9912 | 0.6830 |



```
# Datos importados (i3.csv):
0.49,99.92
0.98,50.14
1.96,25.85
4.90,9.96
9.80,4.82
# Comandos ejecutados (p3b.m):
% leer datos previamente formateados
table = readtable('i3.csv')
% cambio de variable
X = log10(table.Var1)
Y = log10(table.Var2)
% calcular la ecuacion de la recta
p = polyfit(X, Y, 1)
v = polyval(p, X)
% personalizar grafica
title('Cambio de variable logaritmico')
xlabel('log(t)')
ylabel('log(x)')
% graficar puntos y lineas
hold on
plot(X, Y, 'o')
plot(X, v, 'LineWidth', 2)
hold off
```

```
# Salida del programa (o3b.txt):
table =
 5x2 table
   Var1
           Var2
   0.49 99.92
   0.98
           50.14
   1.96
           25.85
    4.9 9.96
    9.8 4.82
X =
   -0.3098
   -0.0088
   0.2923
   0.6902
   0.9912
   1.9997
   1.7002
   1.4125
   0.9983
   0.6830
p = -1.0109
              1.6933
   2.0065
   1.7022
   1.3979
   0.9956
   0.6913
```

Calculando los valores de la recta por el método de los mínimos cuadrados, se obtiene:

$$A = (1.69 \pm 0.006)[m]; 0.34\%$$

$$B = (-1.01 \pm 0.01)[m/s]; 1.00\%$$

La ecuación de la recta es:

$$Y' = 1.69 - 1.01X'$$

A partir de los parámetros de recta A y B, calculamos los parámetros a y b, de la curva original y sus errores por el método de propagación de errores:

$$a = antilog(A) = antilog(1.68) = 49.36$$

 $b = B = -1.01$
 $e_a = 10^A ln(10)e_A = 10^{(1.69)} ln(10)0.006 = 0.66$
 $e_b = e_B = 0.01$

Obteniendo finalmente los valores de la curva:

$$a = (49.36 \pm 0.66)[u]; 1.34\%$$

$$b = (-1.01 \pm 0.01)[u]; 1.00\%$$

La ecuación de la curva resultante es:

$$a = \frac{49.36}{F} \tag{3}$$

```
# Datos importados (i3.csv):
0.49,99.92
0.98,50.14
1.96,25.85
4.90,9.96
9.80,4.82
# Comandos ejecutados (p3c.m):
% leer datos previamente formateados
table = readtable('i3.csv')
% asignacion de variables
x = log10(table.Var1)
y = log10(table.Var2)
% tamano de la muestra
n = length(x)
% calculo de las sumatorias
sx = sum(x)
sy = sum(y)
sxx = sum(x.*x)
sxy = sum(x.*y)
% Calculo de los valores de la recta
D = (n * sxx) - (sx)^2
A = ((sy * sxx) - (sxy * sx)) / D
```

```
B = ((n * sxy) - (sx * sy)) / D
% Calculo del error
Y = A + (B * x)
d = y - Y
sdd = sum(d.*d)
s2 = sdd / (n - 2)
sA = sqrt((s2 * sxx) / D)
sB = sqrt((s2 * n) / D)
%calculando el error porcentual
EA = (sA / A) * 100
EB = (sB / B) * 100
%calculando los valores originales
a = 10^A
b = B
sa = (10^A) * log(10) * sA
sb = sB
%calculando el error porcentual
Ea = (sa / a) * 100
Eb = (sb / b) * 100
# Salida del programa (o3c.txt):
table =
 5x2 table
   Var1
         Var2
   ----
           ----
   0.49
         99.92
         50.14
   0.98
   1.96 25.85
         9.96
    4.9
    9.8
         4.82
  -0.3098
   -0.0088
   0.2923
   0.6902
   0.9912
y =
   1.9997
   1.7002
   1.4125
   0.9983
   0.6830
n = 5
```

```
sx = 1.6551
sy = 6.7936
sxx = 1.6404
sxy = 1.1444
D = 5.4625
A = 1.6933
B = -1.0109
Y =
    2.0065
    1.7022
    1.3979
    0.9956
    0.6913
d =
  -0.0069
  -0.0020
   0.0146
   0.0026
   -0.0083
sdd = 3.3856e-04
s2 = 1.1285e-04
sA = 0.0058
sB = 0.0102
EA = 0.3438
EB = -1.0054
a = 49.3564
b = -1.0109
sa = 0.6616
sb = 0.0102
Ea = 1.3405
Eb = -1.0054
```