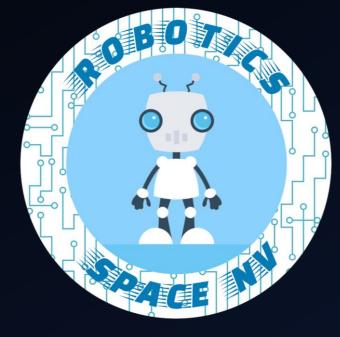
Clase 25 INTEGRACIÓN AA BIDIRECCIONAL





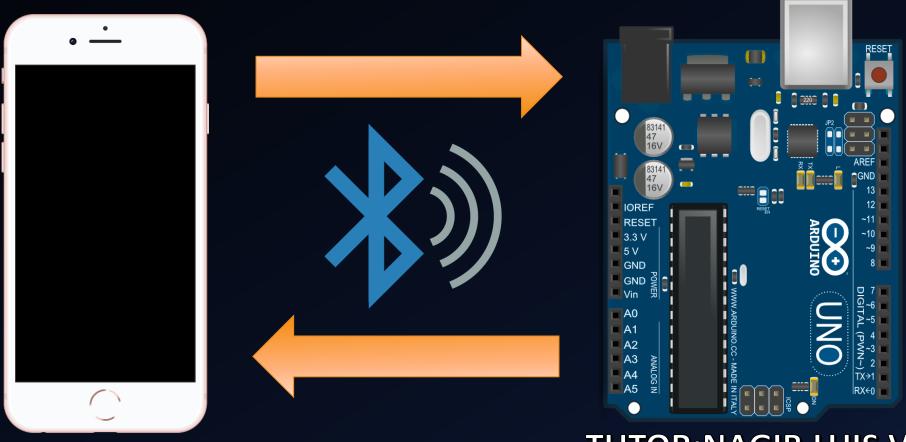


Suscribete

TUTOR: NAGIB LUIS VALLEJOS M.

COMUNICACIÓN BIDIRECCIONAL

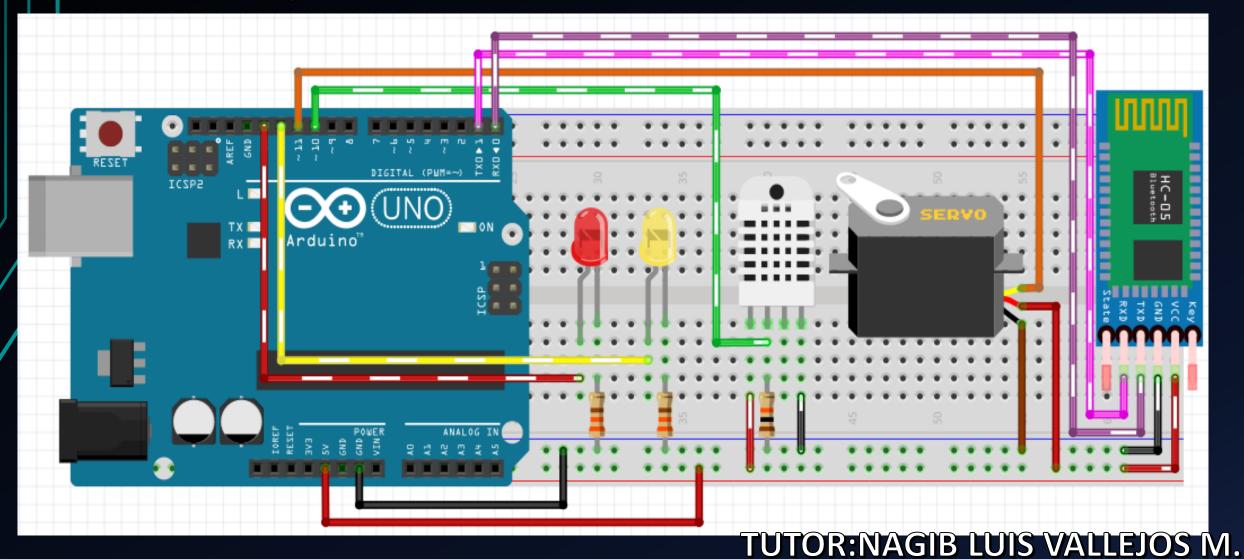
Se conoce como comunicación bidireccional al envío y recepción de datos, de manera continua



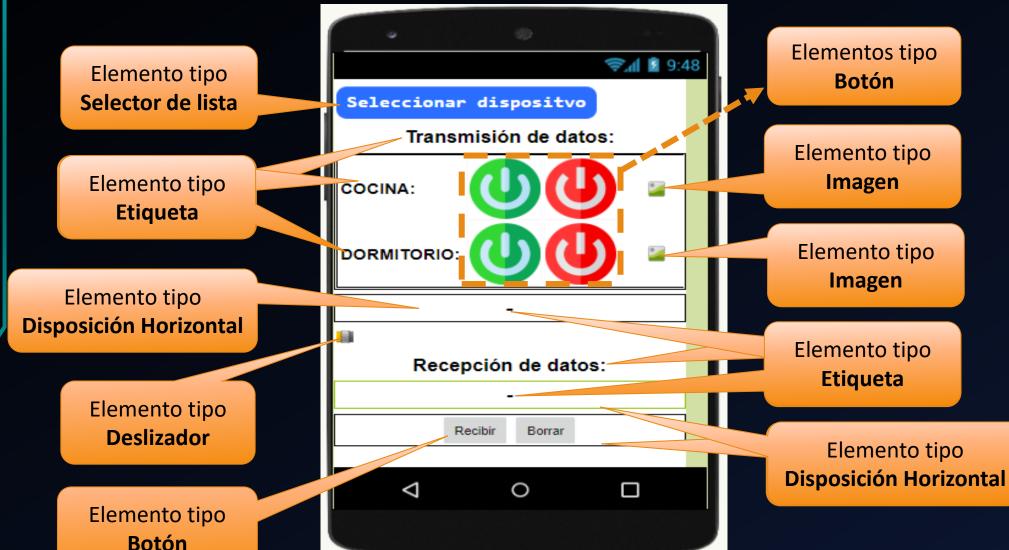
TUTOR: NAGIB LUIS VALLEJOS M.

EJERCICIO – CIRCUITO

Encender y apagar un led desde una app móvil a través de Bluetooth



APP INVENTOR 2 – DISEÑO DE LA APP

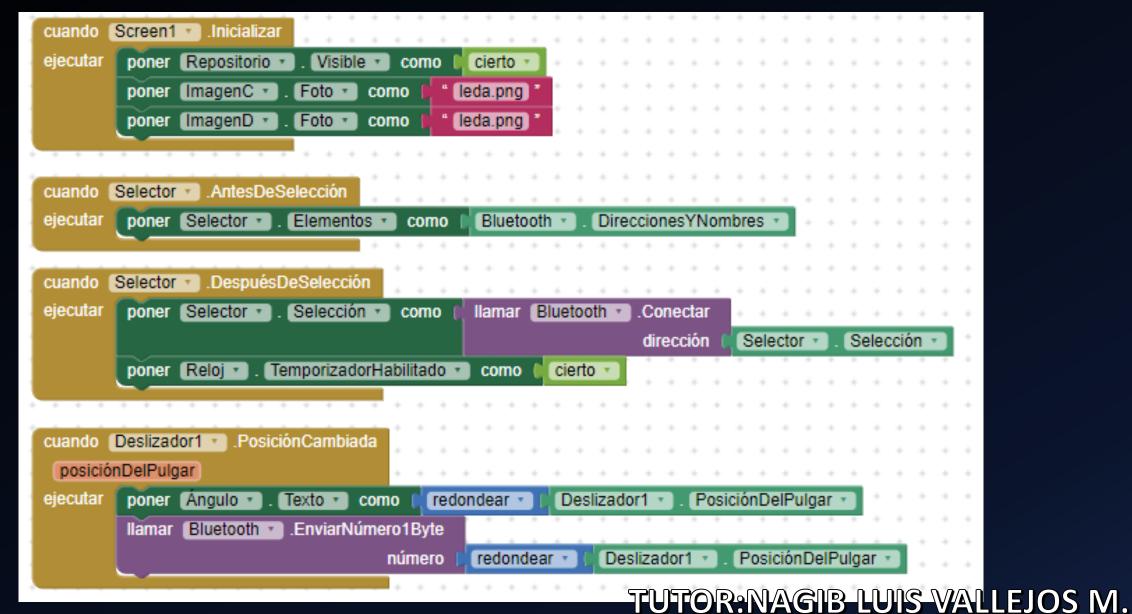


Componentes no visibles

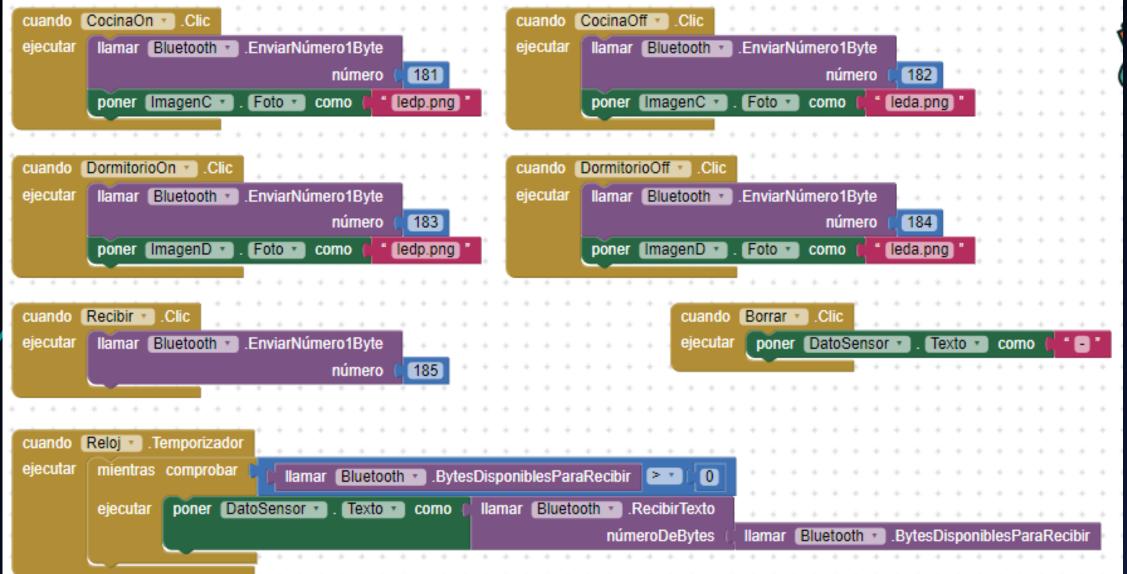
Bluetooth

TUTOR: NAGIB LUIS VALLEJOS M.

APP INVENTOR 2 – PROGRAMACIÓN



APP INVENTOR 2 – PROGRAMACIÓN



TUTOR:NAGIB LUIS VALLEJOS M.

EJERCICIO – SOLUCIÓN

```
S25-E1
 1 #include <DHT.h>
                                                       digitalWrite(rojo,1);
 2 #include <Servo.h>
 3 int rojo=13, amarillo=12;
                                              23
                                                     else if (dato==182) {
 4 Servo a;
                                              24
                                                       digitalWrite(rojo,0);
 5 DHT sensor (10, DHT11);
                                              25
                                              26
                                                     else if (dato==183) {
 7 void setup() {
                                              27
                                                       digitalWrite(amarillo,1);
     pinMode (rojo, OUTPUT);
                                              28
     pinMode(amarillo,OUTPUT);
                                              29
                                                     else if (dato==184) {
10
     a.attach(11,650,2550);
                                              30
                                                       digitalWrite(amarillo,0);
     Serial.begin(9600);
                                              31
                                                     else if (dato==185) {
     sensor.begin();
                                                       float h=sensor.readHumidity(); //Leemos la Humedad
13 }
                                              33
14 void loop() {
                                              34
                                                       float t=sensor.readTemperature();
                                              35
15
                                                       Serial.print(String(h)+" & "+String(t));
     if (Serial.available()>0) {
16
       int dato=Serial.read();
                                              36
                                                       dato=186;
17
       if (dato>=0 and dato<=180) {
                                              37
                                                       delay(10);
18
                                              38
         a.write(dato);
19
                                              39
20
       else if(dato==181){
                                              40 }
                                                                   TUTOR:NAGIB LUIS WALLEJOS M.
```

CONTACTOS

Suscríbete





(+591) 63096640



robotics.space.nv@gmail.com



fb.me/RoboticsSpaceNV



@NagibVallejos



Robotics Space NV



https://github.com/nagibvalejos/Robotics-Space-NV

