

修订记录

日期	版本	说明	作者
2021. 4. 9	1.0	初始版本	崔巍
2021. 4. 20	1.01	加载预设参数	崔巍
2021. 4. 28	1.02	增加 APP 连接使能的系统指令	崔巍
2021. 4. 28	1.03	增加一些一般命令	崔巍
2021. 6. 2	1.04	增加更多的 profiles	崔巍
2021. 6. 4	1.05	增加部分 DP 备注说明;增加新 DP【心跳频率】	崔巍
2021. 6. 6	1.06	修改部分 DP 备注说明;修改【感应延时】为整形	崔巍
2021. 6. 7	1.1	增加新 DP【呼吸幅度】;去除不常用 DP;调整【加载预	崔巍
		设参数】种类及说明	
2021. 6. 8	1. 11	更新部分 DP 名称及说明;增加新 DP【通讯周期】;删除	崔巍
		DP【人次计数】;增加【一般命令】里对板载 LED 的控制	
2021. 6. 19	1.12	增加使能/禁止【呼吸频率】上报的【一般命令】; 更新	崔巍
		【光敏值】【人动静状态】的备注说明	



1.1 串口通讯约定

波特率 (bps) 115200

数据位 8

奇偶校验 无

停止位 1

数据流控 无

115200@8n1

1.2 帧格式说明

字段	长度	说明
帧头	2	固定为 0x55AA
版本	1	0x00
命令字	1	具体帧类型
数据长度(N)	2	大端表示,这个是有效数据的长度
数据	N	包括 dpID+数据类型+功能长度+功能指令
校验和	1	从帧头开始按字节求和得出的结果对 256 求余

说明: 所有大于1个字节的数据均采用大端模式传输。



1.3 通迅协议

序	功能名称	数据方	命令	数据长	dpID	数 据	功能长	功能命令	备注
号		向	字	度		类型	度		
1	感应延时	PC 发	0x06	0x0008	0x66	0x02	0x0004	0x00000018~0x00010000	单位为秒,感应延时时间内如无目
		送							标出现,控制灯输出的 O 口将输出
		MCU	0x07	0x0008	0x66	0x02	0x0004		LOW。(默认为 32s,最低 24s)
		上报							
2	覆盖范围	PC 发	0x06	0x0005	0x69	0x04	0x0001	吸顶安装半径 1.0 米圆形等势面: 0x01	注意:
		送						吸顶安装半径 1.5 米圆形等势面: 0x02	● 吸顶安装一般挂高 2.8~3 米;
		MCU	0x07	0x0005	0x69	0x04	0x0001	吸顶安装半径 2.0 米圆形等势面: 0x03	● 无法处理摆头风扇的情况,有
		上报						吸顶安装半径 2.5 米圆形等势面: 0x04	一定几率被判定为有人状态,
								吸顶安装半径 3.0 米圆形等势面: 0x05	固定位风扇不受影响;
								吸顶安装半径 3.5 米圆形等势面: 0x06	● 无法处理有风吹大窗帘的情况
								吸顶安装半径 4.0 米圆形等势面: 0x07	有一定几率被判定为有人状
								吸顶安装半径 4.5 米圆形等势面: 0x08	态;
								吸顶安装半径 5.0 米圆形等势面: 0x09	● 无法处理有扫地机器人的环
									境,有一定几率被判定为有人
								用户自定义 0: 0x60	状态;
								用户自定义 1: 0x61	● 无法处理有小猫小狗的环境,
								用户自定义 2: 0x62	有一定几率被判定为有人状
								用户自定义 3: 0x63	态;
								用户自定义 4: 0x64	
								0x80~0xFF 为预留,可用于扩展定义	



 	71.4K 71.15	***	^ ^	** H2 V	1 15	₩ HD	71. AK 1/	다사 스 A	A X
序	功能名称	数据方	命令	数据长	dpID	数据	功能长	功能命令	备注
号		向	字	度		类型	度		
3	背景探测	PC 发	0x06	0x0005	0xAB	0x04	0x0001	策略 1: 0x00	用户可启动背景探测功能,让设备
		送						策略 2: 0x01	主动探测无人环境的背景噪声,自
		MCU	0x07	0x0005	0xAB	0x04	0x0001	策略 3: 0x02	动调整最大覆盖范围。
		上报						策略 4: 0x03	
4	背景探测	MCU	0x07	0x0005	0xAC	0x04	0x0001	探测开始: 0x00	
	进度上报	上报						探测完成: 0x01	
5	有无人状	MCU	0x07	0x0005	0x77	0x04	0x0001	无人: 0x00	用于指示人的状态,当状态变化时
	态	上报						有人: 0x01	会上报,也可通过【一般命令】设
									置主动上报
6	人动静状	MCU	0x07	0x0005	0x8D	0x04	0x0001	动态: 0x02	仅在【有无人状态】处于有人时有
	态	上报						静态: 0x03	参考意义,其中主要参考的确定态
									为: 动态主要指人的起立、走动,
									跑,挥手,踢腿等大动作;
									静态主要指人体呼吸;
									当状态变化时会上报,也可通过【一
									般命令】设置主动上报
7	灯状态	MCU	0x07	0x0005	0x76	0x04	0x0001	全关: 0x00	当 O 口输出变化时上报。全关对应
		上报						全开: 0x01	O 口引脚已输出 LOW;全开对应 O
									口引脚已输出 HIGH。
8	呼吸频率	MCU	0x07	0x0008	0xAA	0x02	0x0004	0x0000006~0x0000001E	人体呼吸频率,由 mcu 程序主动上
		上报							报;呼吸频率范围:6~30次/分钟;
9	呼吸幅度	MCU	0x07	0x0008	0xAE	0x02	0x0004	0x0000000~0x00000100	人体呼吸幅度,由 mcu 程序主动上
		上报							报,呼吸幅度范围:0~255(数值仅
		•••							定性分析用无具体物理意义)
		T.1K							



-1 AV A-TL W	L W	W. 10 ->-	Λ Λ	W. III 12		NV. LIT	-1 AV 12		H. VV.
		数据方	命令	数据长	dpID	数 据	功能长	功能命令	备注
向	f	句	字	度		类型	度		
心跳频率 M	횓 N	MCU	0x07	0x0008	0xAD	0x02	0x0004	0x00000030~0x00000078	人体心跳频率,由 mcu 程序主动上
上	Ł	上报							报; 48~120 次/分钟
设备查找 PC	戈 P	PC 发	0x06	0x0005	0x7A	0x01	0x0001	0x01	当触发时,IO 输出控制灯以 100%亮
送	說	送							度闪动三次
检测状态 M		MCU	0x07	0x0005	0x8C	0x04	0x0001	快检测: 0x00	用于指示当前检测状态,仅在发生
上	1	上报						慢检测: 0x01	变化时上报
								初始化中: 0x02	
光敏值 M	N	MCU	0x07	0x0008	0xA4	0x02	0x0004	0x00000000~0x00001000	当前板载光敏的实时 ADC 值,用于
上	1	上报							指示当前的环境光强度,固件上报
									周期为 10s
光敏门限 PC	艮 P	PC 发	0x06	0x0008	0xA5	0x02	0x0004	0x00000000~0x00001000	备用
1 送	追	送							
M	N	MCU	0x07	0x0008	0xA5	0x02	0x0004	0x00000000~0x00001000	
上	1	上报							
光敏门限 PC	艮 P	PC 发	0x06	0x0008	0xA6	0x02	0x0004	0x00000000~0x00001000	备用
2 送	送	送							
М	N	ИCU	0x07	0x0008	0xA6	0x02	0x0004	0x00000000~0x00001000	
上	1	上报							
光敏门限 PC	艮 P	PC 发	0x06	0x0008	0xA7	0x02	0x0004	0x00000000~0x00001000	光敏高限。当环境光高于高限时,IO
3 送	送	送							输出将输出 LOW,默认为 4000
M	N	MCU	0x07	0x0008	0xA7	0x02	0x0004	0x00000000~0x00001000	
上	1	上报							
		T-1K							



	-1 /2 /2 /2	W. 10.2.	Α Λ	W. III IA		NA THE	-1 AV 14	A A 40 Inc.	A.V.
序	功能名称	数据方	命令	数据长	dpID	数 据	功能长	功能命令	备注
号		向	字	度		类型	度		
17	光敏门限	PC 发	0x06	0x0008	0xA8	0x02	0x0004	0x0000000~0x00001000	光敏低限。当环境光低于低限时,
	4	送							雷达的检测结果将用于 IO 输出,默
		MCU	0x07	0x0008	0xA8	0x02	0x0004	0x00000000~0x00001000	认为 3800
		上报				0			
		1V							
10	工厂操作	PC 发	006	00005	006	004	00001	牧与台 MCII O:00	用于工厂操作
18	上 <i>)</i> 探作		0x06	0x0005	0x96	0x04	0x0001	软复位 MCU: 0x00	用丁工/ 1 米作
		送						恢复出厂设置: 0x05	
		MCU	0x07	0x0005	0x96	0x04	0x0001		
		上报							
19	检测模式	PC 发	0x06	0x0005	0x93	0x04	0x0001	正常模式: 0x00	默认工作于正常模式。其它模式仅
		送						只快检测: 0x01	用于厂家标校及调试使用,不建议
								, 只慢检测: 0x02	用户直接使用
20	通讯周期	PC 发	0x06	0x0008	0xAF	0x02	0x0004	0x000003E8~0x00010000	单位为 ms,最小值为 1000ms,默
		送							认值为 8000ms
		MCU	0x07	0x0008	0xAF	0x02	0x0004		火區/ 3 00001115
			0.07	000008	UXAI	0.02	00004		
		上报							



序	功能名称	数据方	命令	数据长	dpID	数据	功能长	功能命令	备注
号		向	字	度		类型	度		
21	一般命令	PC 发	0x06	0x0005	0xA9	0x04	0x0001	保存所有参数到 flash: 0x01	使能、禁止标校数据上报仅供厂家
		送						主动查询【有无人状态】: 0x02	使用。
		MCU	0x07	0x0005	0xA9	0x04	0x0001	主动查询【人动静状态】: 0x03	【人动静状态】的主动上报周期按
		上报						使能/禁止【人动静状态】主动上报:0x04/0x05	【通讯周期】DP 发生;
								保存当前参数到用户自定义 0 预设: 0x06	【有无人状态】的主动上报周期按
								保存当前参数到用户自定义 1 预设: 0x07	【通讯周期】DP 发生;
								保存当前参数到用户自定义 2 预设: 0x08	
								保存当前参数到用户自定义 3 预设: 0x09	
								保存当前参数到用户自定义 4 预设: 0x0A	
								使能 /禁止 标校数据上报: 0x10/0x11	
								使能/禁止板载 LED 显示: 0x12/0x13	
								使能 /禁止【呼吸频率】上报: 0x14/0x15	

例如:

55 AA 00 06 00 05 96 04 00 01 00 A5 //软复位 MCU



1.4 系统指令

1.4.1 APP 连接使能

APP 连接使能(成功发送后板载绿色 LED 会亮起来)

PC 机发送: 55 AA 00 03 00 01 02 05 MCU 回复: 55 AA 00 03 00 00 02

1.4.2 APP 连接禁止

PC 机发送: 55 AA 00 03 00 01 00 03 MCU 回复: 55 AA 00 03 00 00 02

1.5 常见 Q&A