

Processamento vetorial, Boost::SIMD e autovetorização

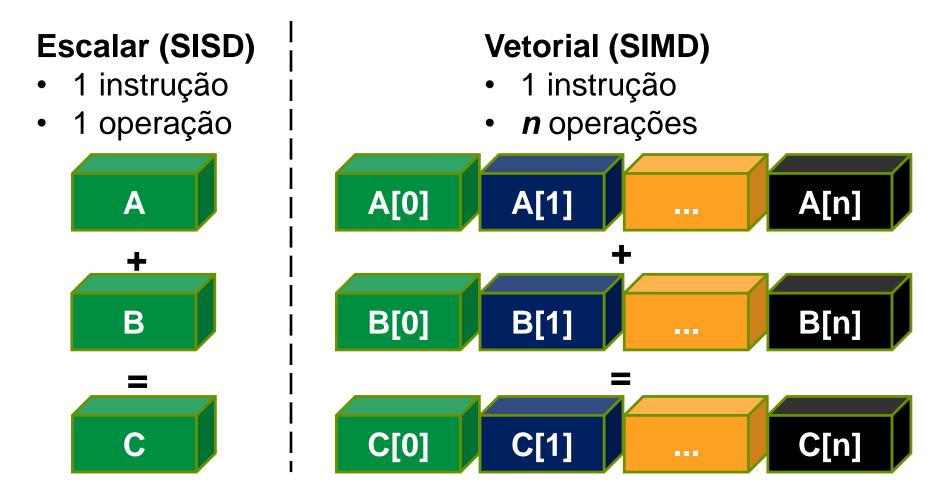
11º Encontro do grupo C/C++ Brasil

André Tupinambá



O que é processamento vetorial?

Instruções do processador capazes de executar sobre um conjunto de dados



Conjunto de instruções específicas

- x86 Intel
 - MMX, SSE(1 a 4.2, SSSE3); AVX(2); FMA3
- x86 AMD
 - 3D Now!; 3D Now!+; SSE4a; FMA4
- Xeon Phi Intel
 - MIC
- ARM
 - Neon
- PowerPC
 - VMX, VSX



Processamento vetorial no x86



AVX (2011) e AVX2 (2013) – 8 floats

- Algoritmo para resolver sistemas de equações lineares
 - Consiste em aplicar sucessivas operações elementares entre as linhas de uma matriz
 - Também usado para inversão de matrizes

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 & 9 \\ 1 & 1 & -1 & 1 \\ 3 & 11 & 5 & 35 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 & 9 \\ 0 & -2 & -2 & -8 \\ 0 & 2 & 2 & 8 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 & 9 \\ 0 & -2 & -2 & -8 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & -3 \\ 0 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Fonte: Wikipédia

Código da Eliminação de Gauss

```
typedef std::vector< float > t_vec;
 void gauss(t_vec& mat, t_vec& fac) {
   size t wd = fac.size();
for (size t ln = 0; ln<wd - 1; ++ln) {</pre>
 for (size_t y = ln + 1; y<wd; ++y) {</pre>
       float sc = mat[y*wd + ln] /
                   mat[ln*wd + ln];
       fac[y] -= sc * fac[ln];
   for (size_t x = ln; x<wd; ++x) {</pre>
         mat[y*wd + x] -= sc * mat[ln*wd + x];
 }}}
```

Característica do algoritmo

- Cada laço depende somente da linha base
 - Para mudar a linha base precisa calcular toda matriz
- Independência entre as linhas
 - Cada linha pode ser tratada isoladamente
- Independência entre os números na linha
 - Cada número pode ser tratado isoladamente

 Oportunidade para usar processamento vetorial

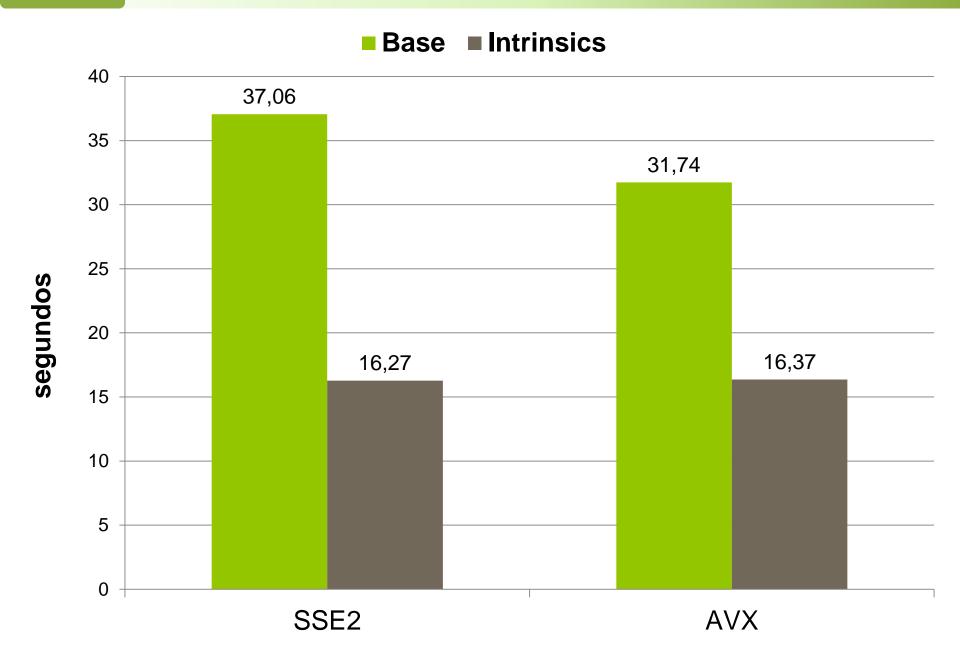
- Intrinsics são funções tratadas especialmente pelo compilador
 - Similar a funções inline, mas possui um tratamento específico
- Os intrinsics SIMD são traduzidos diretamente para instruções em assembly
 - Existem intrinsics específicos para as instruções MMX, SSE, SSE2, SSE3 ...
- Intel 64 and IA-32 Architectures Software Developer's Manual Volumes 2A, 2B, and 2C: Instruction Set Reference, A-Z

Código usando intrinsics SSE2

```
typedef std::vector< float > t_vec;
void gaussIntrinsics(t_vec& mat, t_vec& fac) {
  size_t wd = fac.size();
  for (size_t ln = 0; ln<wd - 1; ++ln) {</pre>
    for (size_t y = ln + 1; y<wd; ++y) {</pre>
      float sc = mat[y*wd + ln] / mat[ln*wd + ln];
      fac[y] -= sc * fac[ln];
 ___m128 xSc = _mm_set1_ps(sc);
 size_t norm = ln & ~(3);
  for (size_t x = norm; x < wd; x += 4) {</pre>
          m128 b = _mm_load_ps(mat.data() + ln*wd + x);
        _{m128} val = _{mm}load_{ps}(mat.data() + y*wd + x);
        val = _mm_sub_ps(val, _mm_mul_ps(xSc, b));
        _mm_store_ps(mat.data() + y*wd + x, val);
}}}
```

Avaliação de desempenho

- Ambiente
 - Processador Core i3 2310M (possui AVX)
 - Windows 7 64-bits
 - Visual Studio Community 2013
- Duas compilações
 - Com suporte a SSE2
 - Com suporte a AVX
- Eliminação de Gauss
 - Matrizes 768 x 768
 - Executado 200 vezes



Problemas ao usar *intrinsics*

- "Baixo nível"
 - Código ligado ao tipo e às instruções
 - Exemplo somente com SSE2 para float
- Leitura difícil
 - Intrinsics são mnemônicos

```
    _mm_mul_ss, _mm_mul_ps, _mm_mul_sd, _mm_mul_pd,
_mm_mulhi_epi16, _mm_mulhi_epu16, _mm_mullo_epi16,
_mm_mul_su32, _mm_mul_epu32
```

- Gerência de memória
 - O vector precisa estar alinhado

- Biblioteca "boost candidate"
 - Ainda não é oficialmente aceita
- Base da biblioteca NT² da NumScale
- Suporta várias instruções e processadores
 - Intel/AMD x86 (SSE, SSE2, SSE3...)
 - Intel XeonPhi (MIC)
 - IBM POWER/PowerPC (VMX, VSX)
 - IBM BlueGene-Q (QPX)
 - ARM processors (NEON)
 - Texas Instruments (C6x)

http://www.numscale.com/products/boost-simd

Código usando Boost::SIMD

```
namespace bs = boost::simd;
typedef std::vector< float, bs::allocator<float> > t_vec;
typedef bs::pack< float > t pack;
 void gaussBoost(t_vec& mat, t_vec& fac) {
   size t wd = fac.size();
 t_pack* pm = reinterpret_cast<t_pack*>(mat.data());
size_t ps = t_pack::static_size;
   for (size_t ln = 0; ln<wd - 1; ++ln) {</pre>
     for (size t y = ln + 1; y<wd; ++y) {
       float sc = mat[y*wd + ln] / mat[ln*wd + ln];
       fac[y] -= sc * fac[ln];
       size_t = ln & \sim (ps - 1);
       for (size_t x = norm; x<wd; x += ps){</pre>
   pm[(y*wd + x) / ps] -= sc * pm[(ln*wd + x) / ps];
 }}}
```

Código usando Boost::SIMD

```
namespace bs = boost::simd;
typedef std::vector< float, bs::allocator<float> > t_vec;
typedef bs::pack< float > t pack;
 void gaussBoost(t_vec& mat, t_vec& fac) {
   size t wd = fac.size();
 t_pack* pm = reinterpret_cast<t_pack*>(mat.data());
size_t ps = t_pack::static_size;
  for (size_t ln = 0; ln<wd - 1; ++ln) {</pre>
     for (size t y = ln + 1; y<wd; ++y) {
       float sc = mat[y*wd + ln] / mat[ln*wd + ln];
       fac[y] -= sc * fac[ln];
       size_t = ln & \sim (ps - 1);
       for (size_t x = norm; x<wd; x += ps){</pre>
   pm[(y*wd+x)/ps] = bs::fma(-sc, pm[(ln*wd+x)/ps],
                                    pm[(y*wd+x)/ps]);
 }}}
```

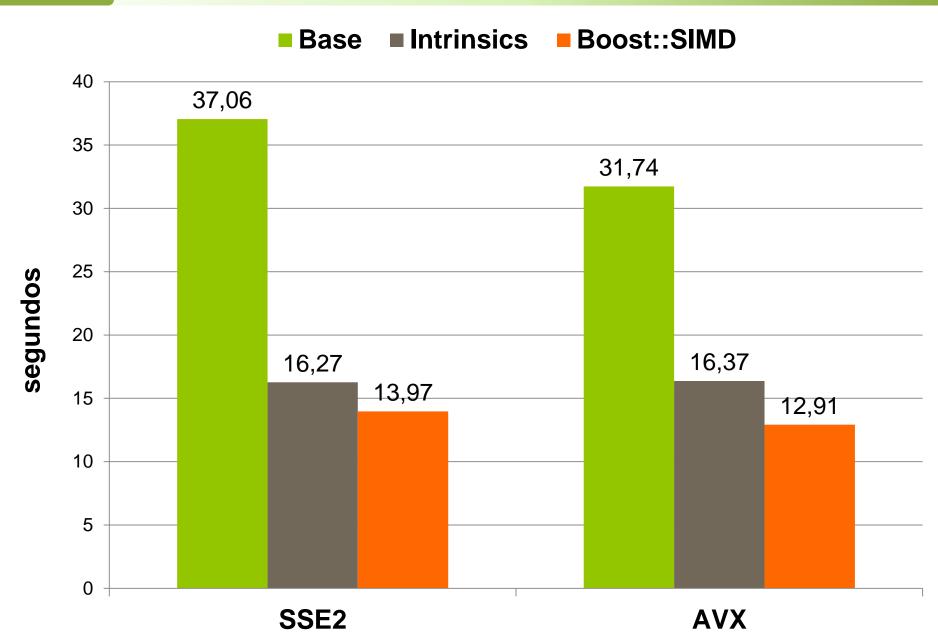
- Liberdade de tipo
 - Mudança para trabalhar com double:

```
typedef vector< double, bs::allocator<double> > t_vec;
typedef bs::pack< double > t_pack;
```

- Permite usar diferentes instruções SIMD
 - Mas precisa recompilar o código
- Funções um pouco mais alto nível
 - E.g., possui FMA e Dot product mesmo se o processador não possua essas instruções
- Sobrecarga dos operadores C++
- Gerenciamento de memória



Resultado (atualizado)



 Capacidade do compilador em encontrar oportunidades para usar processamento vetorial

Precisa da "ajuda" do desenvolvedor

Vamos voltar ao nosso exemplo...

Código da Eliminação de Gauss

```
typedef std::vector< float > t_vec;
void gauss(t_vec& mat, t_vec& fac) {
  size t wd = fac.size();
  for (size t ln = 0; ln<wd - 1; ++ln) {</pre>
    for (size_t y = ln + 1; y<wd; ++y) {</pre>
      float sc = mat[y*wd + ln] /
                  mat[ln*wd + ln];
      fac[y] -= sc * fac[ln];
      for (size_t x = ln; x<wd; ++x) {</pre>
   \longrightarrow mat[y*wd + x] -= sc * mat[ln*wd + x];
}}}
```

Como ajudar o compilador

- O compilador precisa "ter certeza" que os dados:
 - Sejam independentes entre os loops
 - São tratados igualmente e de forma sequencial

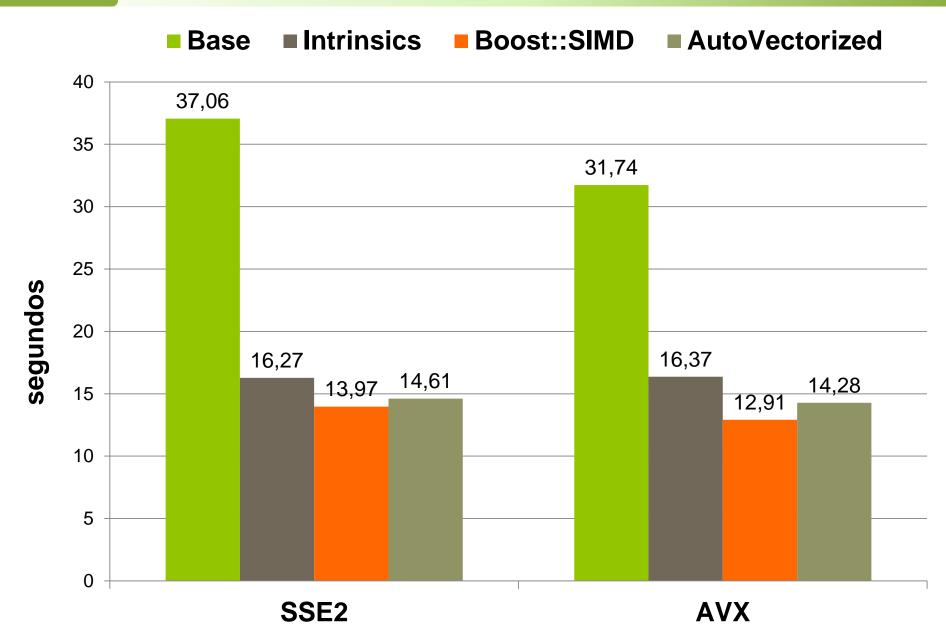
O uso de ponteiros pode ajudar neste caso

Código da Eliminação de Gauss

```
typedef std::vector< float > t_vec;
void gaussAutovec(t_vec& mat, t_vec& fac) {
  size t wd = fac.size();
  for (size t ln = 0; ln<wd - 1; ++ln) {</pre>
    for (size_t y = ln + 1; y<wd; ++y) {</pre>
      float sc = mat[y*wd + ln] /
                 mat[ln*wd + ln];
      fac[y] -= sc * fac[ln];
  float* pBase = mat.data() + ln*wd + ln;
 float* pLine = mat.data() + y*wd + ln;
      for (size_t x = ln; x<wd; ++x) {</pre>
   *pLine++ -= sc * *pBase++;
}}}
```



Resultado (atualizado)



 Speedup conseguido através do uso de vetorização

	SSE2	AVX
Intrinsics	2,28x	1,94x
Boost::SIMD	2,65x	2,46x
AutoVectorized	2,54x	2,22x

- A vetorização conseguiu reduzir o tempo do processamento em ~2x
- A Boost::SIMD, intrinsics e autovetorização possuem ganhos de desempenho similares
- A Boost::SIMD possibilita usar o mesmo código para conjunto de instruções diferentes
- A autovetorização é mais simples, mas requer conhecimento do compilador e alguma tentativa e erro

- Código da apresentação disponível
 - Também com loop unroll e OpenMP
 - https://github.com/andrelrt/boostSimdTest
- C & C++ Brasil
 - http://ccppbrasil.org
- Telegram
 - http://telegram.me/andrelrt
- Email
 - andrelrt@gmail.com



Processamento vetorial, Boost::SIMD e autovetorização

11º Encontro do grupo C/C++ Brasil

André Tupinambá