已完成的任务：离散格点，利用BFS算法记录下了最短路上的途经格点；

未完成的任务：判断点到点之间是否可以不经过障碍物直接连成直线；

下一步的计划：将障碍物的每个面与点到点直线做相交判断，不相交即拟合成直线；

困难：提高精度问题