

越野底盘搬运机器人

越野底盘搬运机器人主要通过遥控器控制机器人车体的前后左右转以及二自由度夹子的上下左右转，使之能够灵活的夹取物品。

参数：

板尺寸：120*227mm

大脚轮：Φ120MM

4WD 整体尺寸（不含机械臂）：280*310*140

机械臂自由度：2

爪子最大张角：50

机械臂整体长度（爪子最大张角时）：192

爪子在 4WD 车体上的固定位置的中心点高度：75

车体最大拉力：5KG

