

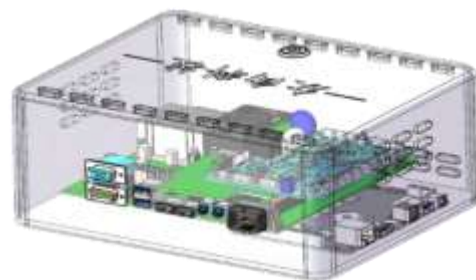
无人驾驶解决方案



集成



IAU 智能驾驶盒



应用



打造 “小、特、慢” 无GNSS或遮挡严重场景下无人驾驶大脑

IAU 功能



自动召车
远程控制



地图巡线行驶



智能规划



自动避障

核心技术



普通地图+测绘技术

- ✓ 立体视觉：精确相对定位
- ✓ 后方交会：定位融合



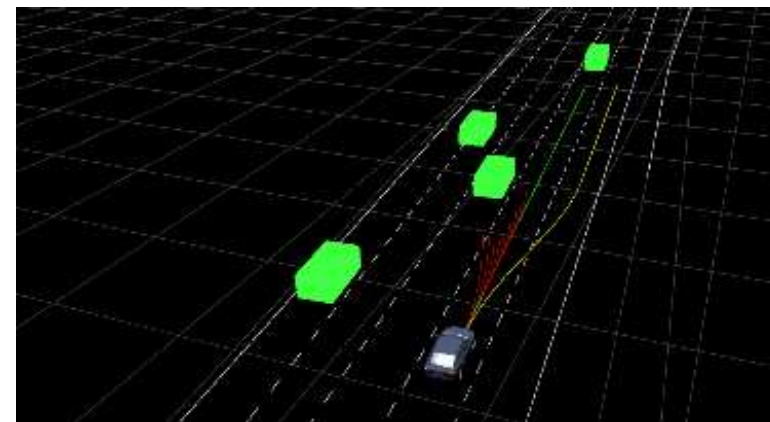
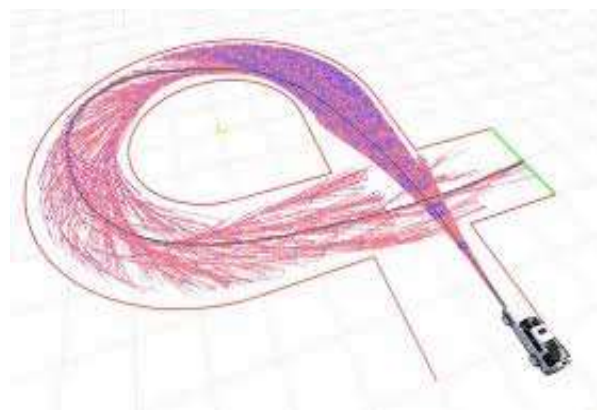
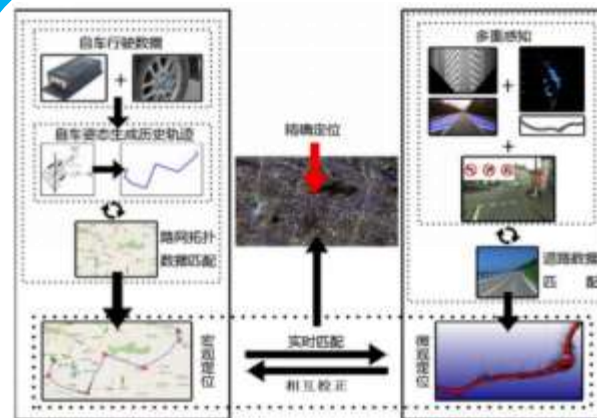
基于机器视觉人工智能技术

- ✓ AI视觉：精确识别
- ✓ 帧间跟踪：快速跟踪

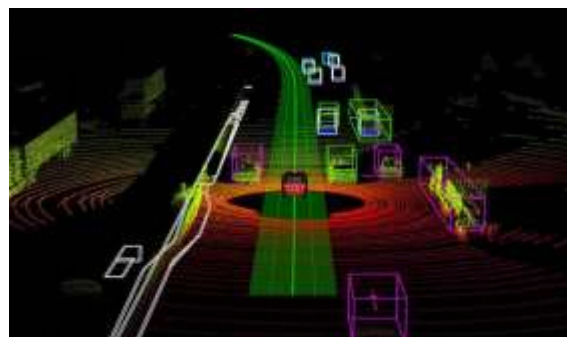


深度学习控制规划技术

- ✓ 改进RRT：快速构建轨迹
- ✓ 深度学习：精准控制



核心技术



普通电子地图

+

实时测绘技术

=

低成本、高精度定位

创新点

- 地图补偿感知，降低识别难度
- 用地图提供先验数据，实现高精度定位
- 将定位成本从十万级降低到千元级