

# Τεχνικές Βελτιστοποίησης — 3ο Παραδοτέο

Μέθοδος Μέγιστης Καθόδου με Προβολή

Χρήστος Αλεξόπουλος-10618

# Contents

<b>1 Εισαγωγή</b>	<b>2</b>
<b>2 Μέθοδος Μέγιστης Καθόδου</b>	<b>3</b>
2.1 Μαθηματική Ανάλυση . . . . .	3
2.2 Αποτελέσματα Προσομοίωσης . . . . .	4
2.2.1 Μέθοδος Steepest Descent με βήμα $\gamma_k = 0.1$ . . . . .	5
2.2.2 Μέθοδος Steepest Descent με βήμα $\gamma_k = 0.3$ . . . . .	5
2.2.3 Μέθοδος Steepest Descent με βήμα $\gamma_k = 3$ . . . . .	6
2.2.4 Μέθοδος Steepest Descent με βήμα $\gamma_k = 5$ . . . . .	6
2.3 Παρατηρήσεις . . . . .	6
<b>3 Μέθοδος Μέγιστης Καθόδου με Προβολή</b>	<b>6</b>
<b>4 Μέθοδος Μέγιστης Καθόδου με Προβολή: <math>s_k = 5</math>, <math>\gamma_k = 0.5</math>, σημείο εκκίνησης <math>(5, -5)</math>, ακρίβεια <math>\epsilon = 0.01</math></b>	<b>8</b>
4.1 Αποτελέσματα Προσομοίωσης . . . . .	8
4.2 Παρατηρήσεις . . . . .	8
<b>5 Μέθοδος Μέγιστης Καθόδου με Προβολή: <math>s_k = 15</math>, <math>\gamma_k = 0.1</math>, σημείο εκκίνησης <math>(-5, 10)</math>, ακρίβεια <math>\epsilon = 0.01</math></b>	<b>10</b>
5.1 Αποτελέσματα Προσομοιώσεων . . . . .	10
5.2 Παρατηρήσεις . . . . .	11
<b>6 Μέθοδος Μέγιστης Καθόδου με Προβολή: <math>s_k = 0.1</math>, <math>\gamma_k = 0.2</math>, σημείο εκκίνησης <math>(8, -10)</math>, ακρίβεια <math>\epsilon = 0.01</math></b>	<b>11</b>
6.1 Αποτελέσματα Προσομοιώσεων . . . . .	11
6.2 Παρατηρήσεις . . . . .	12
<b>7 Αρχιτεκτονική και Οργάνωση Κώδικα</b>	<b>12</b>

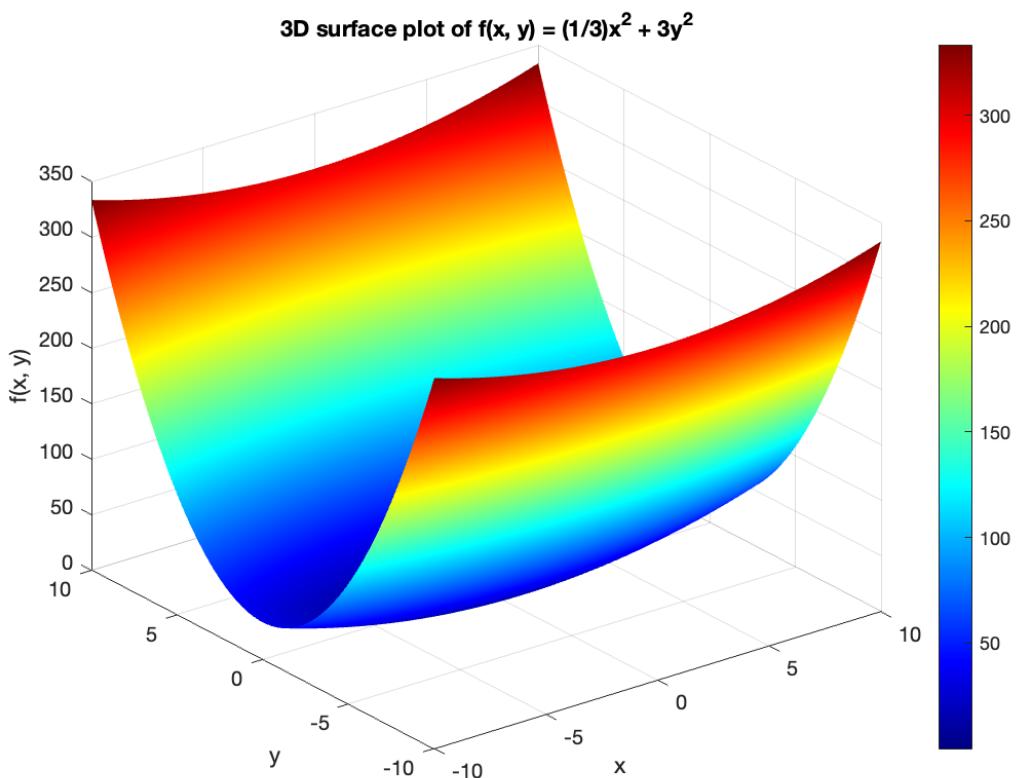
# 1 Εισαγωγή

Στόχος της εργασίας είναι η πειραματική μελέτη της Μεθόδου Μέγιστης Καθόδου με Προβολή. Φτιάχνουμε διαγράμματα για τη σύγκλιση των αλγορίθμων αναζήτησης και τον αριθμό επαναλήψεων. Η υλοποίηση των μεθόδων βασίζεται στις παραγράφους (αλγόριθμοι) του βιβλίου

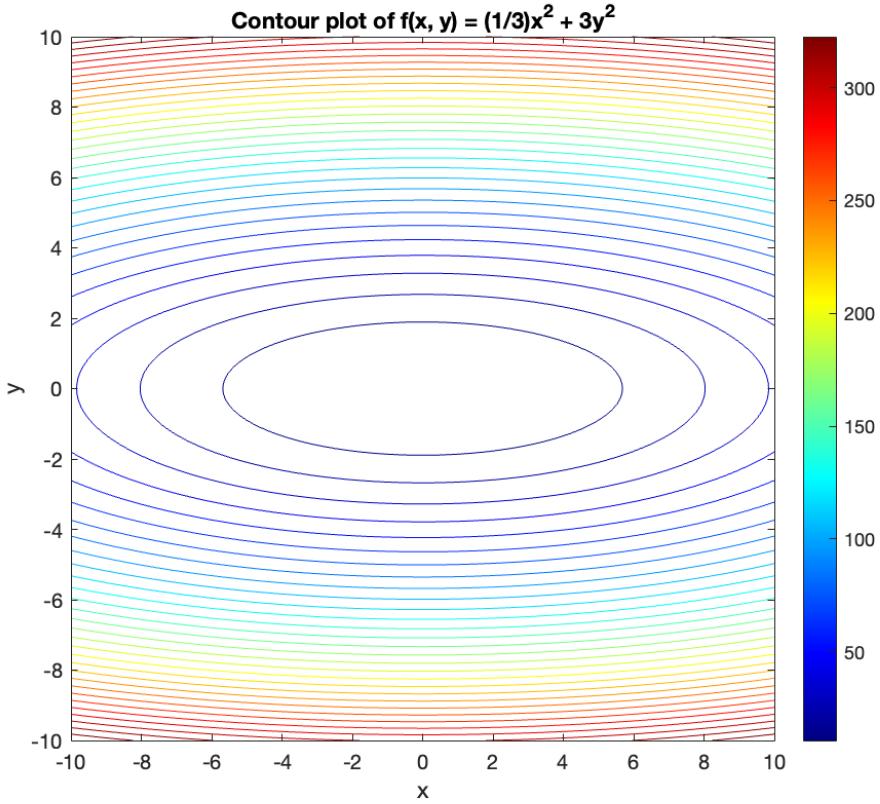
Η αντικειμενική συνάρτηση που θα μελετήσουμε είναι:

$$f(x, y) = \frac{1}{3}x_1^2 + 3x_2^2, \quad x = [x_1 x_2]^T$$

Παρακάτω παρουσιάζονται δύο γραφικές παραστάσεις της συνάρτησης, ώστε να αποκτήσουμε μία γενική εικόνα της μορφής της.



**Figure 1:** Τρισδιάστατη σχεδίαση της συνάρτησης  $f(x, y)$ .



**Figure 2:** Ισοσταθμικές καμπύλες (contour plot) της συνάρτησης  $f(x, y)$ .

## 2 Μέθοδος Μέγιστης Καθόδου

### 2.1 Μαθηματική Ανάλυση

Όπως και στο 2ο παραδοτέο ακολουθούμε πιστά τον αλγόριθμο 5.2.1 του βιβλίου σελ. 121. Επίσης, το ελάχιστο της συνάρτησης είναι το 0. Η ανάλυση για τον περιορισμό του  $\gamma$  που συγκλίνει είναι:

Θεωρούμε τη συνάρτηση:

$$f(x, y) = \frac{1}{3}x^2 + 3y^2,$$

με gradient

$$\nabla f(x, y) = \left[ \frac{2}{3}x, 6y \right].$$

Η μέθοδος Μέγιστης Καθόδου δίνει τον επαναληπτικό τύπο:

$$(x_{k+1}, y_{k+1}) = (x_k, y_k) - \gamma \nabla f(x_k, y_k).$$

Άρα:

$$x_{k+1} = \left(1 - \frac{2}{3}\gamma\right)x_k, \quad y_{k+1} = (1 - 6\gamma)y_k.$$

Με επανάληψη για  $N$  βήματα:

$$x_{k+N} = \left(1 - \frac{2}{3}\gamma\right)^N x_k, \quad y_{k+N} = (1 - 6\gamma)^N y_k.$$

Για να συγκλίνει η ακολουθία στο ελάχιστο  $(0, 0)$ , απαιτείται:

$$\lim_{N \rightarrow \infty} (1 - \alpha\gamma)^N = 0 \iff |1 - \alpha\gamma| < 1,$$

όπου

$$\alpha_x = \frac{2}{3}, \quad \alpha_y = 6.$$

**Συνθήκη σύγκλισης για τη μεταβλητή  $x$**

$$|1 - \frac{2}{3}\gamma| < 1$$

Λύνοντας:

$$0 < \gamma < 3.$$

**Συνθήκη σύγκλισης για τη μεταβλητή  $y$**

$$|1 - 6\gamma| < 1$$

Λύνοντας:

$$0 < \gamma < \frac{1}{3}.$$

## Τελικό συμπέρασμα

Για να συγκλίνουν και οι δύο μεταβλητές στο ελάχιστο σημείο, πρέπει να ισχύουν και οι δύο συνθήκες. Άρα η συνολική περιοχή σύγκλισης της μεθόδου είναι:

$$0 < \gamma < \frac{1}{3}.$$

Η θεωρητική αυτή περιοχή σύγκλισης επιβεβαιώνεται πλήρως από τα πειραματικά αποτελέσματα:

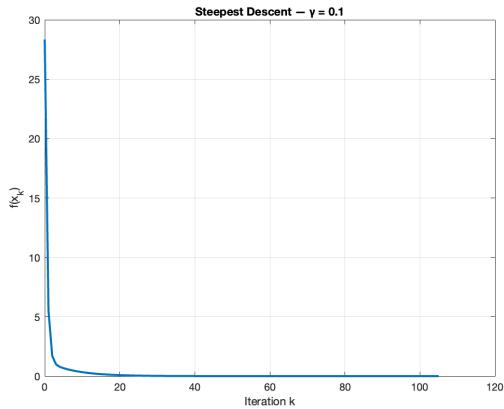
- Για  $\gamma = 0.1$  και  $\gamma = 0.3$ : η μέθοδος συγκλίνει.
- Για  $\gamma = 3$  και  $\gamma = 5$ : η μέθοδος αποκλίνει.

Η συμπεριφορά αυτή συμφωνεί απόλυτα με τη θεωρία για τις τετραγωνικές συναρτήσεις και τους όρους σύγκλισης της μεθόδου Steepest Descent.

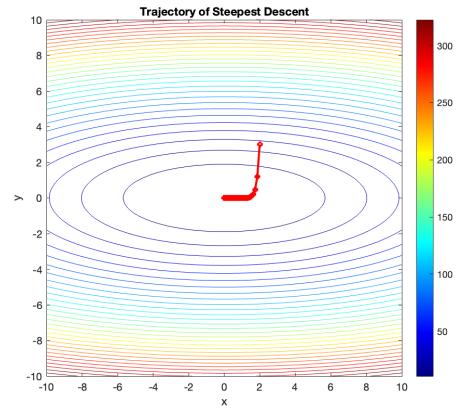
## 2.2 Αποτελέσματα Προσομοίωσης

Για το σημείο εκκίνησης  $(2, 3)$  και για ακρίβεια  $\epsilon = 0.001$  έχουμε τα εξής αποτελέσματα για κάθε επιλογή βήματος.

### 2.2.1 Μέθοδος Steepest Descent με βήμα $\gamma_k = 0.1$

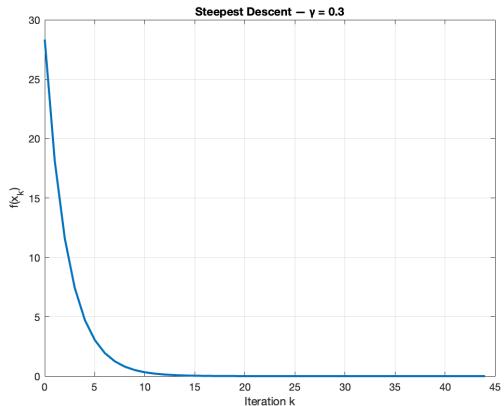


(a) Σύγκλιση της τιμής  $f(x_k)$  ως προς τις επαναλήψεις.

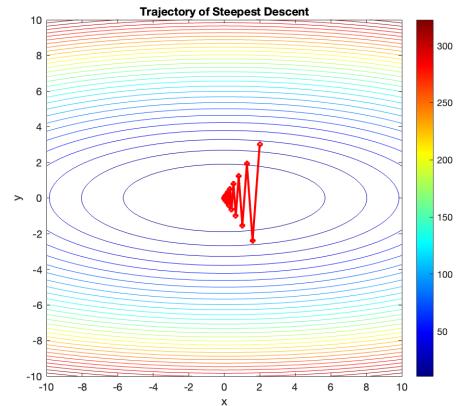


(b) Τροχιά των επαναλήψεων πάνω στο contour plot.

### 2.2.2 Μέθοδος Steepest Descent με βήμα $\gamma_k = 0.3$

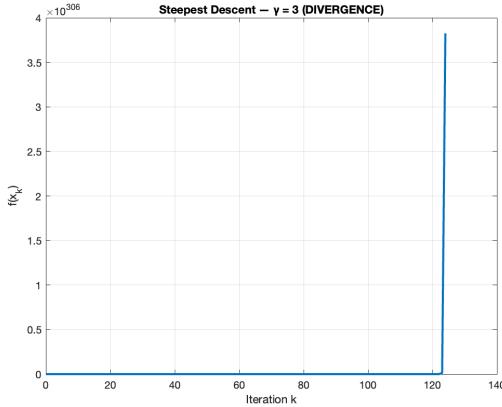


(a) Σύγκλιση της τιμής  $f(x_k)$  ως προς τις επαναλήψεις.



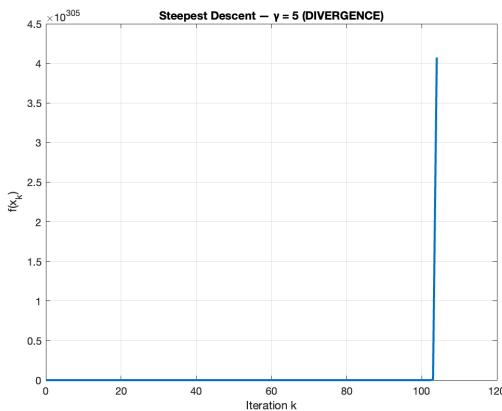
(b) Τροχιά των επαναλήψεων πάνω στο contour plot.

### 2.2.3 Μέθοδος Steepest Descent με βήμα $\gamma_k = 3$



(a) Σύγκλιση της τιμής  $f(x_k)$  ως προς τις επαναλήψεις.

### 2.2.4 Μέθοδος Steepest Descent με βήμα $\gamma_k = 5$



(a) Σύγκλιση της τιμής  $f(x_k)$  ως προς τις επαναλήψεις.

## 2.3 Παρατηρήσεις

Όπως είδαμε και πιο πάνω η μέθοδος για  $\gamma=3$  και  $\gamma=5$  αποκλίνει (αναμενόμενο από την μαθηματική ανάλυση), μάλιστα δεν μπορούμε να δούμε την τροχιά επαναλήψεων πάνω στο contour plot αφού οι τιμές γίνονται τεράστιες (της τάξης  $10^{70}$ ). Από άποψη ταχύτητας η μέθοδος είναι πιο γρήγορη με  $\gamma = 0.3$ , αναμενόμενο αφού οι τιμές αλλάζουν περισσότερο σε κάθε επανάληψη μέχρι να φτάσουμε στο ελάχιστο και για αυτό βλέπουμε και μεγαλύτερες ταλαντώσεις (λιγότερο ομαλή πορεία σε σχέση με το  $\gamma = 0.1$ ).

## 3 Μέθοδος Μέγιστης Καθόδου με Προβολή

Η λύση που αναζητούμε δεν μπορεί να κινείται ελεύθερα στο  $\mathbb{R}^2$ , αλλά πρέπει να ικανοποιεί περιορισμούς της μορφής:

$$X = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : a_x \leq x \leq b_x, a_y \leq y \leq b_y\}.$$

Οι περιορισμοί εδώ είναι:

$$-10 \leq x \leq 5, \quad -8 \leq y \leq 12.$$

### Ορισμός της προβολής σε κουτί (box projection)

Η προβολή ενός σημείου  $(u, v)$  στο σύνολο  $X$  δίνεται συντεταγμένα ως:

$$\text{Proj}_X(u, v) = (\text{Proj}_X(u), \text{Proj}_X(v)),$$

όπου

$$\text{Proj}_X(z) = \begin{cases} a, & z < a, \\ b, & z > b, \\ z, & \text{αλλιώς.} \end{cases}$$

Ισοδύναμα, μπορεί να γραφτεί με τη χρήση των τελεστών  $\min$  και  $\max$ :

$$\text{Proj}_X(z) = \min(\max(z, a), b),$$

που αποτελεί τη μορφή που χρησιμοποιήθηκε στην υλοποίηση.

Για τις δύο μεταβλητές:

$$x_{\text{proj}} = \min(\max(x, -10), 5), \quad y_{\text{proj}} = \min(\max(y, -8), 12).$$

### Αλγόριθμος Μέγιστης Καθόδου με Προβολή

Η μέθοδος ξεκινά από ένα σημείο  $x_k \in X$  και υπολογίζει το επόμενο βήμα ως:

$$y_k = x_k - s_k \nabla f(x_k),$$

όπου  $s_k > 0$  είναι η μετατόπιση.

Το σημείο  $y_k$  μπορεί να βρίσκεται εκτός των περιορισμών, άρα εφαρμόζεται προβολή:

$$x'_k = \text{Proj}_X(y_k).$$

Στη συνέχεια, το νέο σημείο υπολογίζεται με μεταβολή της μορφής:

$$x_{k+1} = (1 - \gamma_k)x_k + \gamma_k x'_k,$$

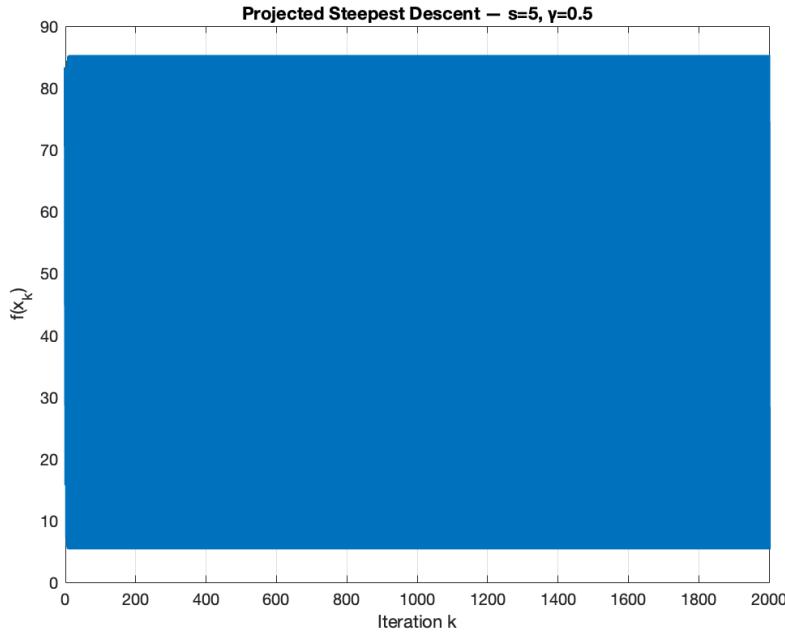
όπου  $0 < \gamma_k \leq 1$  (ελέγχει πόσο γρήγορα κινούμαστε προς το προβεβλημένο σημείο).

Συνοψίζοντας η διαδικασία που ακολουθούμε είναι η εξής:

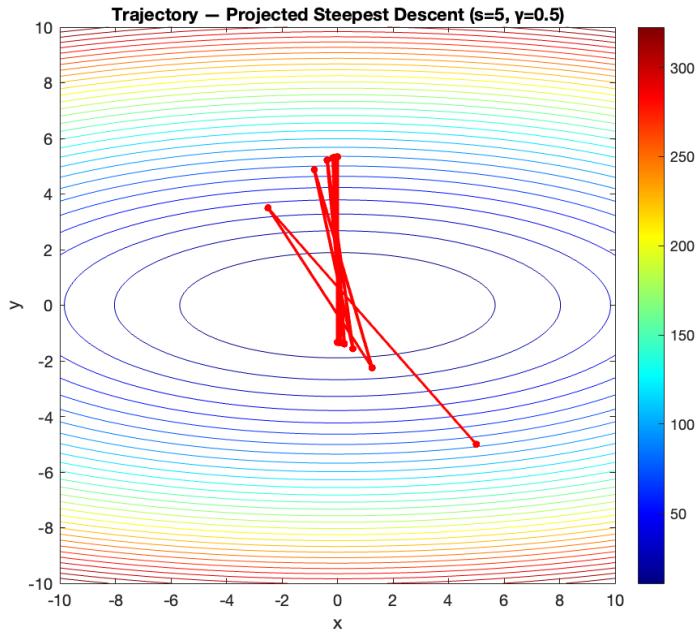
$y_k = x_k - s_k \nabla f(x_k),$
$x'_k = \text{Proj}_X(y_k),$
$x_{k+1} = (1 - \gamma_k)x_k + \gamma_k x'_k.$

## 4 Μέθοδος Μέγιστης Καθόδου με Προβολή: $s_k = 5$ , $\gamma_k = 0.5$ , σημείο εκκίνησης $(5, -5)$ , ακρίβεια $\epsilon = 0.01$

### 4.1 Αποτελέσματα Προσομοίωσης



(a) Σύγκλιση της τιμής  $f(x_k)$  ως προς τις επαναλήψεις.



(b) Τροχιά των επαναλήψεων πάνω στο contour plot.

### 4.2 Παρατηρήσεις

Στο Θέμα 2 εφαρμόζεται η Μέθοδος Μέγιστης Καθόδου με Προβολή, με βήμα  $s_k = 5$  και  $\gamma_k = 0.5$ . Το αρχικό σημείο βρίσκεται στην άκρη του ορθογωνίου που ορίζουν οι περιορισμοί, γεγονός που

σε συνδυασμό με το μεγάλο  $s_k$  έχει ως αποτέλεσμα το ενδιάμεσο σημείο

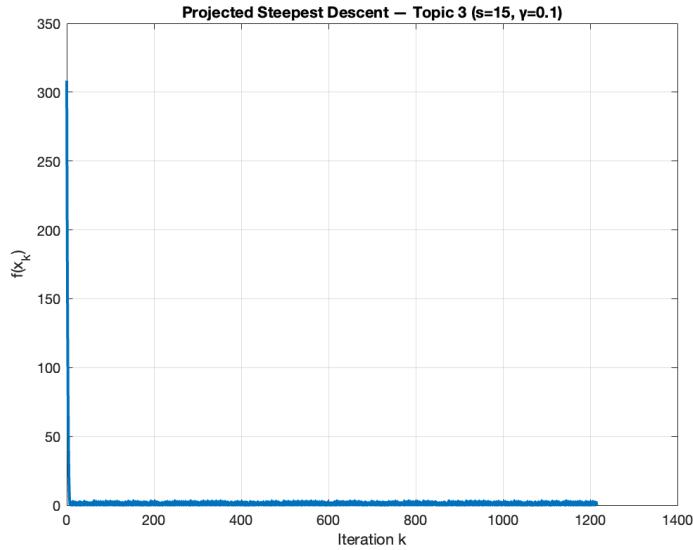
$$y_k = x_k - s_k \nabla f(x_k)$$

να βρίσκεται σχεδόν πάντα εκτός του επιτρεπτού συνόλου. Έτσι η προβολή ενεργοποιείται σε κάθε επανάληψη και η μέθοδος δεν ακολουθεί την πραγματική κατεύθυνση καθόδου.

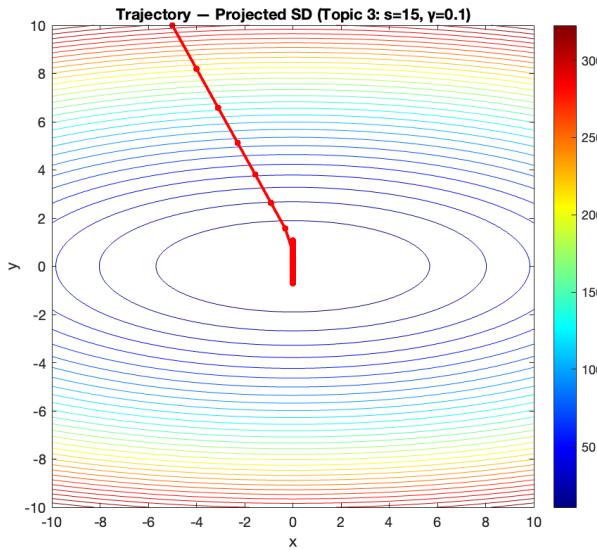
Σε σχέση με το Θέμα 1, όπου οι τιμές για  $\gamma < 1/3$  οδηγούν σε σύγκλιση, εδώ η επιλογή  $\gamma_k = 0.5$  (μη αποδεκτή θεωρητικά) σε συνδυασμό με το μεγάλο  $s_k$  προκαλεί πλήρη αστάθεια: η τιμή της  $f(x_k)$  δεν μειώνεται και η τροχιά των επαναλήψεων παραμένει κολλημένη στα όρια των περιορισμών.

5 Μέθοδος Μέγιστης Καθόδου με Προβολή:  $s_k = 15$ ,  $\gamma_k = 0.1$ , σημείο εκκίνησης  $(-5, 10)$ , ακρίβεια  $\epsilon = 0.01$

### 5.1 Αποτελέσματα Προσομοιώσεων



(a) Σύγκλιση της τιμής  $f(x_k)$  ως προς τις επαναλήψεις.



(b) Τροχιά των επαναλήψεων πάνω στο contour plot.

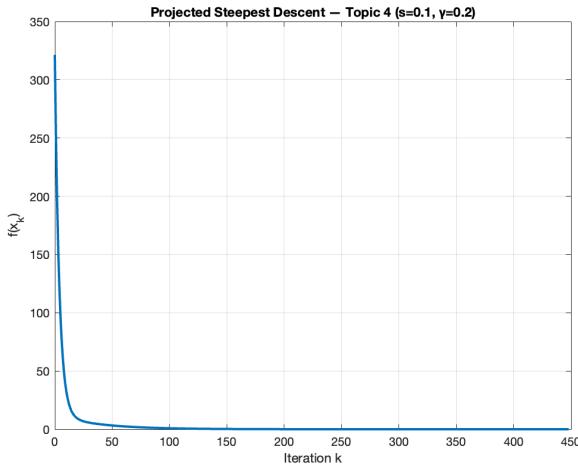
## 5.2 Παρατηρήσεις

Σε σχέση με τα Θέματα 1 και 2 παρατηρούμε πολύ καλύτερα αποτελέσματα · το σύστημα φαίνεται να συγκλίνει στο ελάχιστο (μάλλον αναμενόμενο αφού  $\gamma < 0.1$ ), αν και δεν σταθεροποιείται πλήρως αλλά εμφανίζει μικρές ταλαντώσεις γύρω από αυτό. Αυτό οφείλεται στο μεγάλο  $s_k$ , το οποίο προκαλεί υπερπήδηση του ελαχίστου, ενώ η προβολή εμποδίζει την απόκλιση και διατηρεί τις τιμές κοντά στο ελάχιστο.

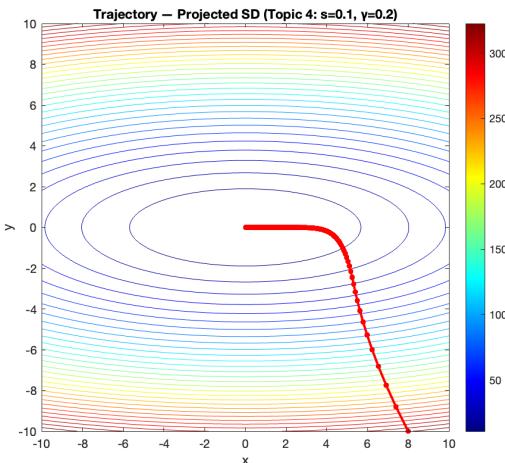
Ένας απλός τρόπος ώστε η μέθοδος να συγκλίνει και να σταθεροποιείται είναι να επιλεγεί μικρότερο  $s_k$  (όπως στο Θέμα 4). Αν όμως χρατήσουμε το ίδιο  $s_k$ , μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε έναν προσαρμοστικό κανόνα επιλογής βήματος, όπως **Exact Line Search** ή **Armijo Backtracking**, οι οποίοι μειώνουν αυτόματα το αποτελεσματικό βήμα  $\gamma_k s_k$  και αποτρέπουν τις ταλαντώσεις.

## 6 Μέθοδος Μέγιστης Καθόδου με Προβολή: $s_k = 0.1$ , $\gamma_k = 0.2$ , σημείο εκκίνησης $(8, -10)$ , ακρίβεια $\epsilon = 0.01$

### 6.1 Αποτελέσματα Προσομοιώσεων



(a) Σύγκλιση της τιμής  $f(x_k)$  ως προς τις επαναλήψεις.



(b) Τροχιά των επαναλήψεων πάνω στο contour plot.

## 6.2 Παρατηρήσεις

Σε αυτή την περίπτωση το πραγματικό βήμα της μεθόδου είναι

$$\gamma'_k = \gamma_k s_k = 0.02,$$

το οποίο είναι πολύ μικρότερο από το όριο σύγκλισης

$$\gamma'_k < \frac{1}{3}.$$

Άρα εκ των προτέρων γνωρίζουμε ότι η μέθοδος θα συγκλίνει.

Επιπλέον, επειδή το βήμα είναι μικρό, το

$$x_k - s_k \nabla f(x_k)$$

παραμένει σχεδόν πάντα μέσα στα όρια. Άρα η προβολή δεν ενεργοποιείται. Η μέθοδος λειτουργεί σχεδόν σαν απλή μέθοδος μέγιστης καθόδου χωρίς περιορισμούς.

- Η απενεργοποίηση της προβολής λόγω μικρού  $s_k$  σημαίνει ότι το βήμα δεν «χτυπά» τα όρια και δεν προκαλεί ταλαντώσεις (όπως συνέβη στο Θέμα 3).
- Αφού ισχύει  $\gamma'_k = 0.02 < \frac{1}{3}$ , η σύγκλιση είναι εγγυημένη και μάλιστα σταθερή και γρήγορη.
- Σε αντίθεση με τα προηγούμενα θέματα, εδώ η τροχιά είναι ομαλή και οδηγεί απευθείας προς το  $(0,0)$ .

## 7 Αρχιτεκτονική και Οργάνωση Κώδικα

Η δομή του κώδικα του Project 3 έχει οργανωθεί σε σαφώς διαχωρισμένους φακέλους, ώστε οι μαθηματικές συναρτήσεις, οι μέθοδοι, οι κανόνες βήματος και τα γραφήματα να είναι πλήρως modular και επεκτάσιμα.

PROJECT\_3/

functions/

f\_xy.m  
grad\_f\_xy.m  
proj\_box.m

methods/

Steepest\_descent.m  
Steepest\_descent\_projected.m

steps/

step\_fixed.m  
step\_projected.m

```

plots/
  plot_f.m
  plot_contours.m
  plot_convergence.m
  plot_trajectory.m

main.m

```

## Περιγραφή Φακέλων

**functions/** Περιέχει τις βασικές μαθηματικές συναρτήσεις: την αντικειμενική  $f(x, y)$ , το διάνυσμα βαθμίδας και τη συνάρτηση προβολής στο χουτί περιορισμών  $[-10, 5] \times [-8, 12]$ .

**methods/** Περιλαμβάνει τις υλοποιήσεις της μεθόδου Μέγιστης Καθόδου και της Μέγιστης Καθόδου με Προβολή. Κάθε μέθοδος υλοποιείται σε ανεξάρτητο αρχείο για καθαρότητα και εύκολο debugging.

**steps/** Περιέχει τους διαφορετικούς κανόνες επιλογής μήκους βήματος: σταθερό βήμα και βήμα προβολής (όπου πρώτα γίνεται κίνηση κατά  $-s_k \nabla f(x_k)$  και στη συνέχεια προβολή στο σύνολο περιορισμών). Οι μέθοδοι δέχονται αυτά τα step rules ως function handles για μέγιστη ευελιξία.

**plots/** Συγκεντρώνει όλες τις συναρτήσεις για παραγωγή γραφημάτων: επίπεδων καμπύλων, 3D απεικόνισης, γραφημάτων σύγκλισης και τροχιάς επαναλήψεων.

**main.m** Το κεντρικό πρόγραμμα εκτέλεσης. Ορίζει παραμέτρους, καλεί τις μεθόδους, παράγει τα γραφήματα για κάθε θέμα και οργανώνει το συνολικό πείραμα της εργασίας.