



line following robot



PRESENTATIE

DOELSTELLINGEN

ONDERDELEN

VOORDELEN

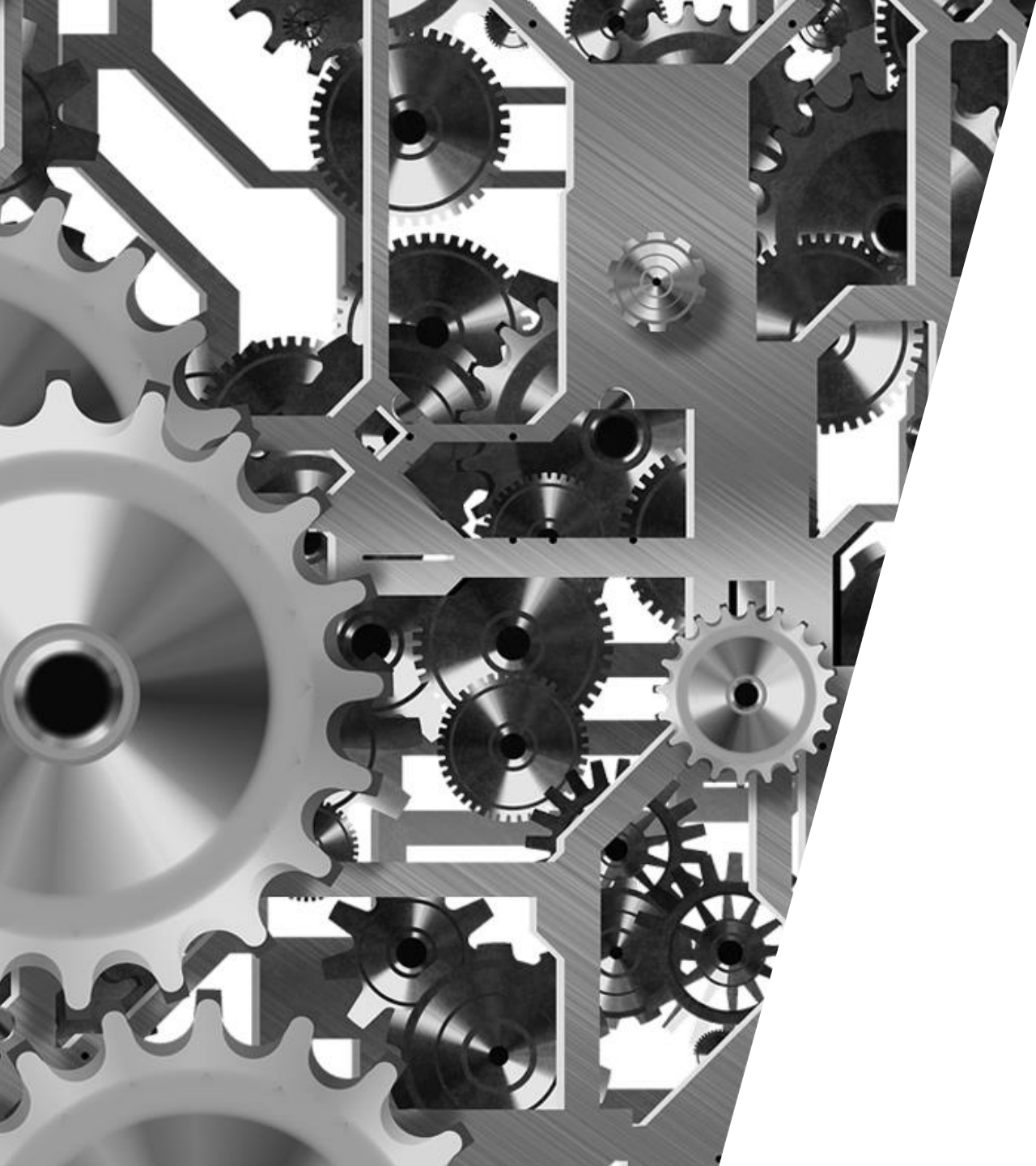
VOORSTELLING PROJECT

VRAGEN



DOELSTELLINGEN

- Volgen van een parcours
- Bij dwarslijn stoppen
 - Doorrijden na 5 seconden
 - Doorrijden bij drukken op knop
- Objectdetectie om botsing te voorkomen
- Controle status door leds
 - Groene led
 - Blauwe led
 - Rode led



ONDERDELEN

Wielaandrijving

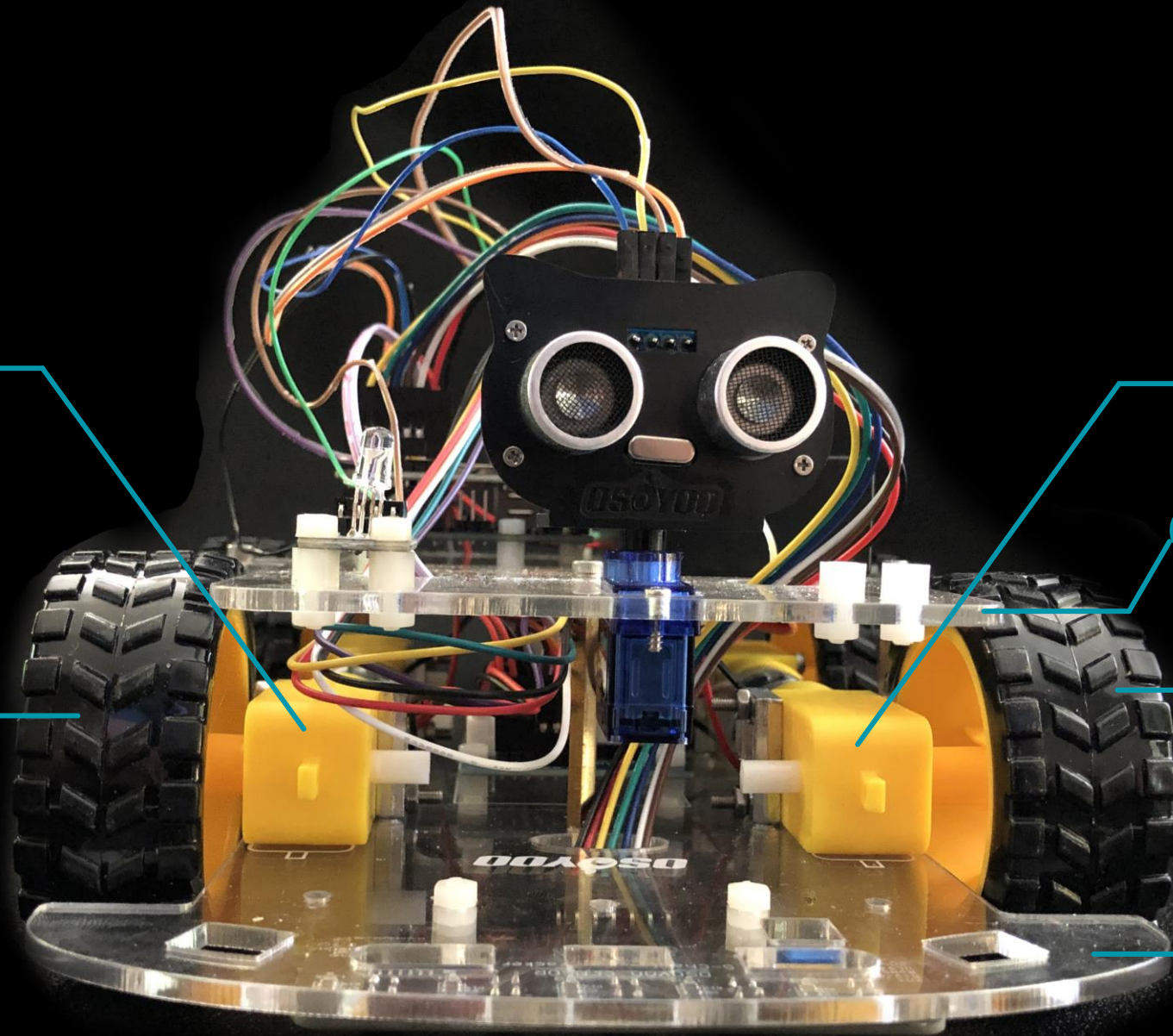
Wiel

Wielaandrijving

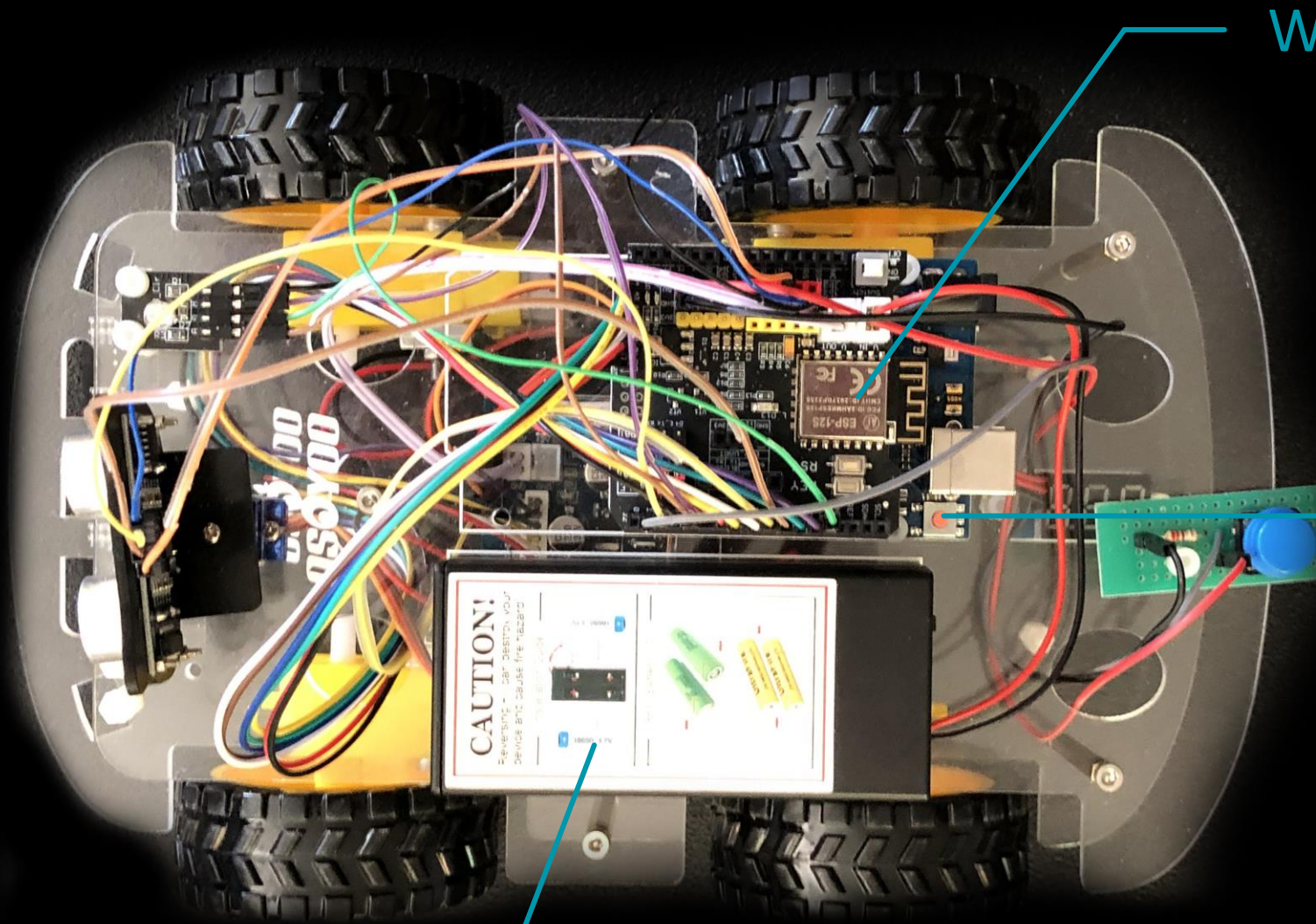
Chassis

Wiel

Chassis



Batterijhouder



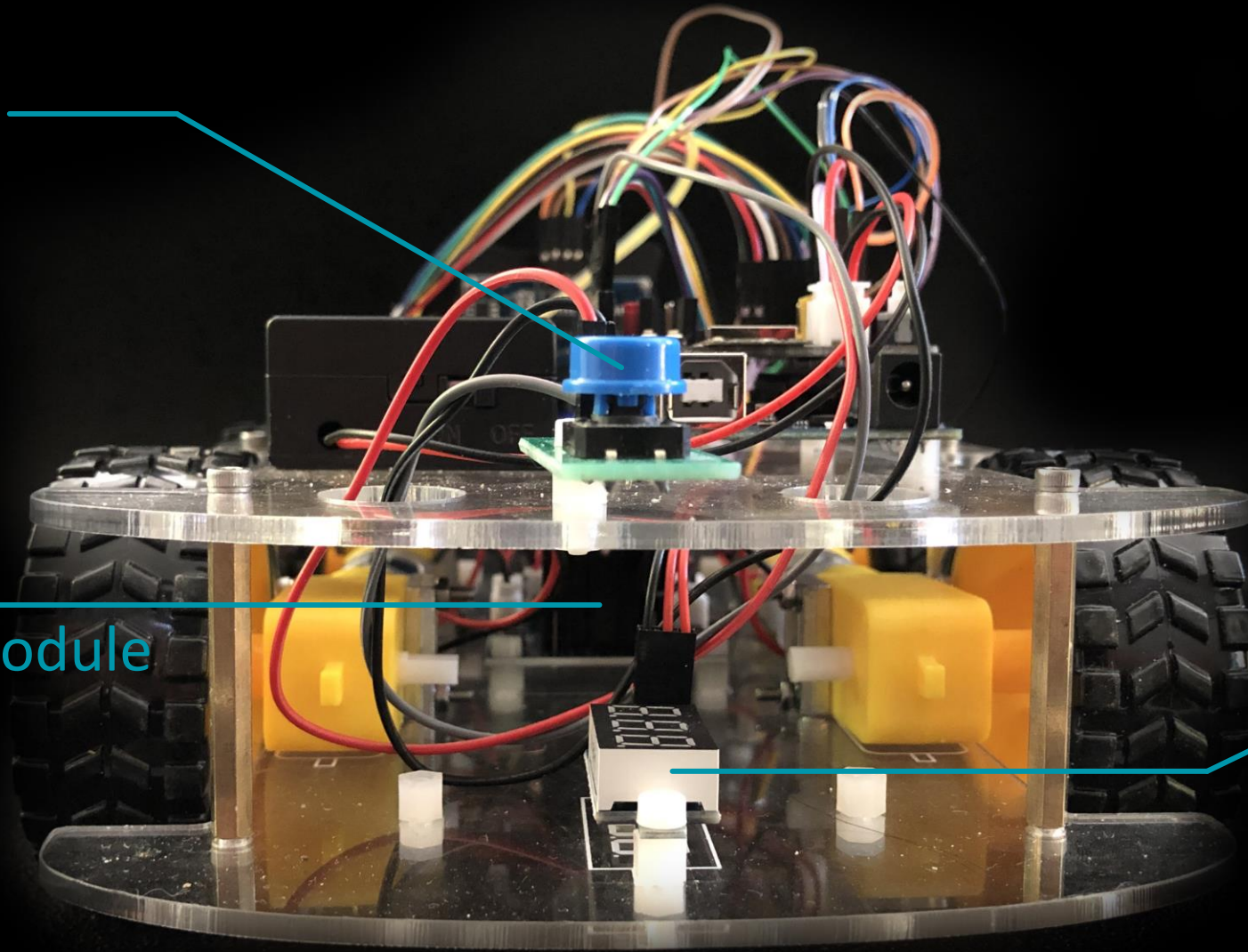
WiFi Shield V1.3

Uno R3
board

Drukknop

Motoraandrijfmodule

Voltagemeter

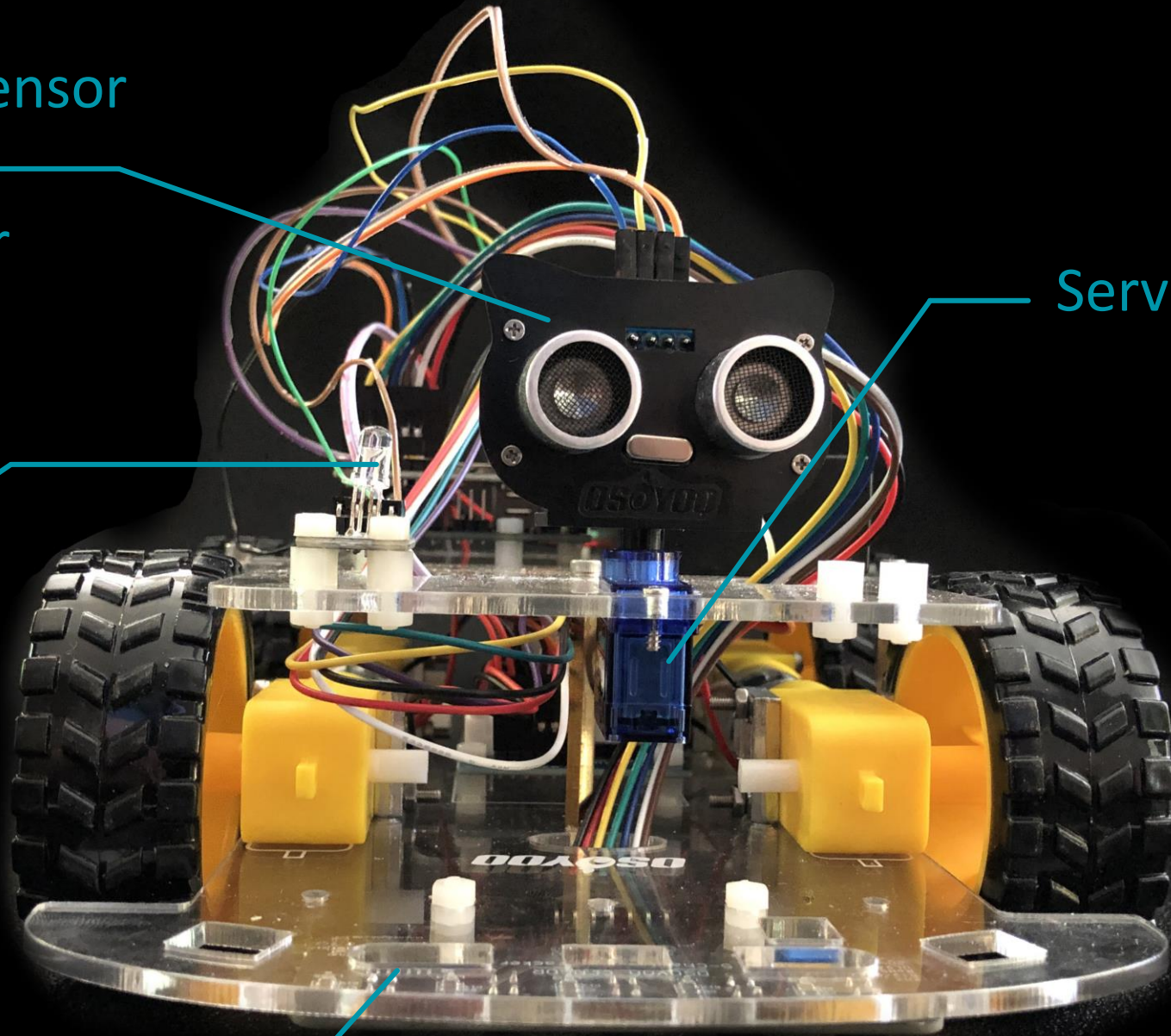


Ultrasonic sensor
&
Houder

Servo motor

RGB led module

Tracking sensor



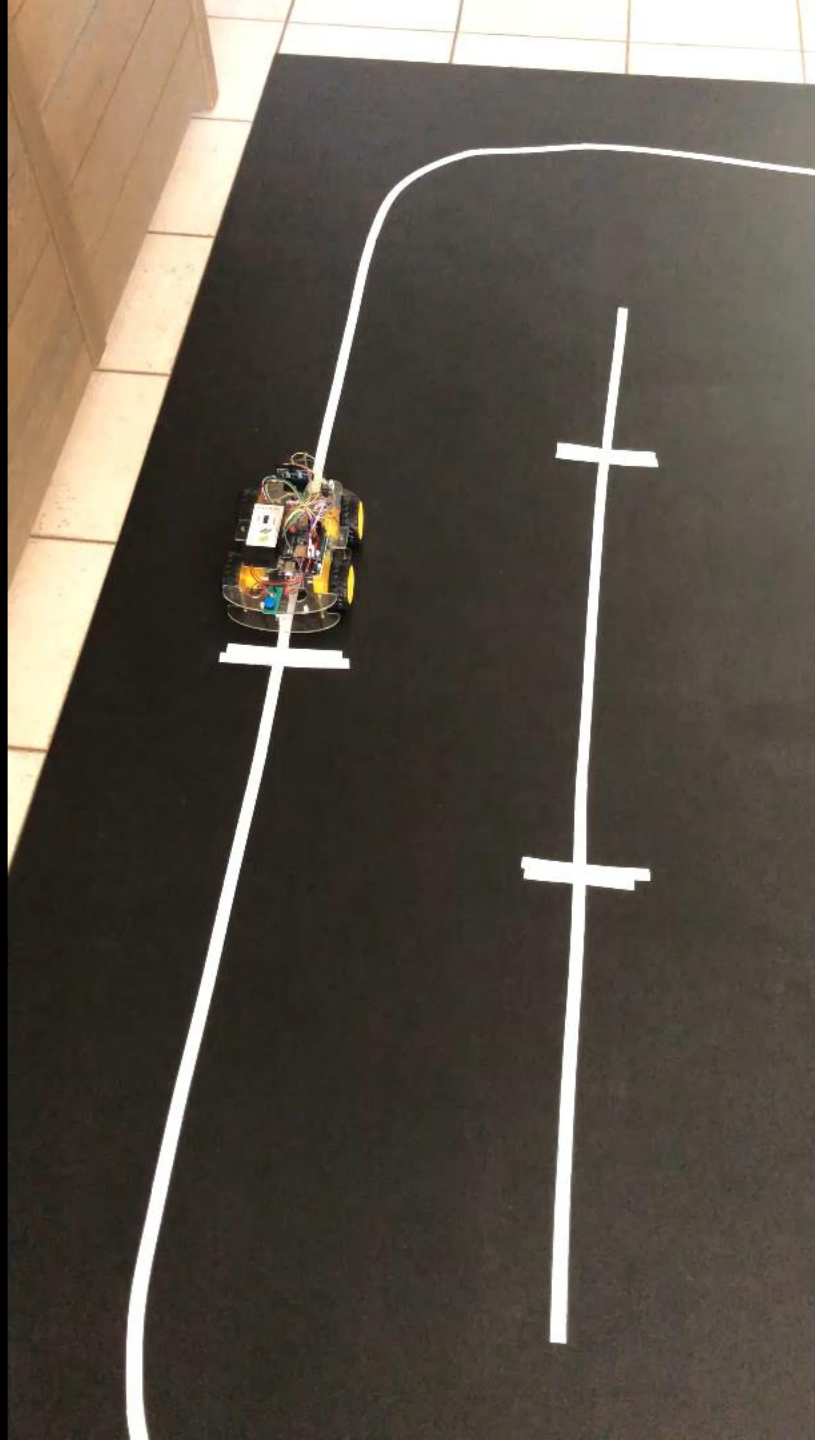


VOORDELEN

- Parcours kan uitgebreid en veranderd worden
- Stoppunten gemakkelijk aan te passen
- Kleur lijn kan ook zwart
- Uitbreiding controle via WiFi
- Snelheid gemakkelijk aan te passen
- Stoptijd gemakkelijk aan te passen
- Bochten : scherper of minder scherp
- Extra onderdelen bijvoegen :
 - buzzer
 - schermen



VOORSTELLING PROJECT





VRAGEN