FICHE: LANCEMENT "KICKOFF" du projet

Identifier votre choix de sujet

Titre du projet : Le MacRobot

URL si applicable:

Décrivez votre projet (2 paragraphes minimum)

À partir d'un Arduino et d'un kit de pièces incluant des roues, drive et moteurs, je veux fabriquer un mini-robot qui est capable de cesser d'avancer lorsqu'il s'approche d'un obstacle par écholocation. Le petit robot se met à jouer certaines musiques lors de certains événements environnementaux comme une chute de température, la pression d'un bouton. etc.

Le robot pourra être piloté à distance avec une manette ou un appareil mobile (choix qui sera déterminé dans l'itération 2) et pourra être équiper d'une camera avec un retour video.

Nommez 3 compétiteurs à votre projet

qui vous inspireront pour les fonctionnalités (avec les liens)

Bluetooth Controlled Car	https://create.arduino.cc/projecthub/samanfern/bluetooth-controlled-car-d5c
Arduino Radar Project	https://howtomechatronics.com/projects/arduino-radar-project/
Speech Controlled Robot	https://create.arduino.cc/projecthub/ashraf_minhaj/speech-controlled-
	robot-247039

Lister le matériel de ce projet

- Un kit arduino/Robot avec roue et capteur
- Un ordinateur

_

Est-ce tous les éléments matériels nécessaires au projet sont en votre possession ? Sinon, lesquels ?

- Non le kit robot n'est pas en ma possésion

Aimeriez-vous que le département vous prête un composant, une pièce ? Si

oui laquelle?

- Oui / kit arduino avec roue et capteur

Identifier deux aspects technologiques

Aspects: Serveurs, Services, Algorithmes, Web, IoT, etc

Aspect 1: Algorithmes

Aspect 2: Detection

Précisez l'apprentissage technique qui se fera pendant le projet

soyez aussi précis que possible (nom de la technologie, de la librairie, url)

Technologie: LA programation et l'utilisation de l'environement Arduino

URL: https://docs.arduino.cc/

Quelle utilisation en ferez-vous à l'intérieur du projet ?

J'utiliserais cette technologie pour toute la partie programmation du robot avec notamment les déplacements mais aussi pour le traitement des données des diffèrent capteurs installés sur le robot

Illustration

Si une illustration peut nous aider à mieux comprendre le projet, merci de l'inclure ici.

Remplacer l'il

Vous pouvez inclure plus de matériel directement dans Github.

=> Après avoir rempli cette fiche : veuillez accepter l'assignment GitHub, convertir ce document en pdf et le remettre dans Github directement.

SVP: placer aussi le lien collaboratif du document incomplet avant de commencer.