

## AGENTES AUTÔNOMOS E REINFORCEMENT LEARNING ELETIVA

# Projeto Final - Entrega Intermediária

#### Caio Emmanuel

Entrega intermediária contendo três casos de uso e aplicação de agentes autônomos e escolha do meu caso de entrega.

São Paulo Junho de 2022

# Sumário

1	Mercado Financeiro		
	1.1	Ambiente	2
	1.2	Agente	2
	1.3	Recompensas	2
	1.4	Trabalhos correlatos	2
2	Jogo	o Doom	4
	2.1	Ambiente	4
	2.2	Agente	4
	2.3	Recompensas	4
	2.4	Trabalhos correlatos	4
3	Bior	mecânica	6
	3.1	Ambiente	6
	3.2	Agente	6
	3.3	Recompensas	6
	3.4	Trabalhos correlatos	6
4	Minha escolha		

### 1 Mercado Financeiro

#### 1.1 Ambiente

O *environment* para esse caso de uso consiste em ambientes capazes de simular as operações do mercado financeiro de compra e venda, além de ser capaz de gerar - ou ler de uma base externa - dados de preço com o formato dos mercados mais tradicionais (e.g. mercado acionário). Para esse caso de uso, vamos usar exemplo o ambiente *AnyTrading*[1].

O *AnyTrading* é uma coleção de ambientes para treinamento de agentes autônomos desenvolvida sobre a biblioteca *Gym*[2] da *OpenAI*. A biblioteca já é responsável por gerar um estado aleatório com dados de preço sobre um ativo financeiro.

### 1.2 Agente

Um agente para esse ambiente atua como um *trader* no mercado tradicional, podendo executar as seguintes ações:

- *Buy* = 1: comprar um ativo;
- Sell = 0: vender um ativo.

E seu objetivo é maximizar o retorno ao final de uma *window* de amostragem do preço do instrumento analisado.

## 1.3 Recompensas

A recompensa no ambiente utilizado como exemplo é o retorno da estratégia do agente ao longo do tempo, mas poderia ser a diferença entre esse e uma *baseline* mais simples (e.g. *Buy Hold*), ou, se quisessemos fazer um agente que acerte a direção apenas, um reforço positivo para toda vez que acertar a posição.

#### 1.4 Trabalhos correlatos

Existem diversos trabalhos na área de finanças quantitativas. Várias soluções foram desenvolvidas para lidar com este problema, no campo da econometria, alguns dos modelos mais populares são *auto-* regressive method (AR), moving average (MA) e autoregressive integrated moving average (ARIMA)[3,

4] que, explicando brevemente, inferem o preço em um momento t utilizando uma combinação linear dos preços nos instantes  $\{1,2,...,t-1\}$ . Entretanto, um problema desta classe de modelos é que eles partem de premissas sobre a diferença entre o preço em dois instantes (como distribuição-t ou variáveis independentes e identicamente distribuídas), que não se confirmam com dados reais na maioria das vezes.

Já no campo de *soft computing* (área que envolve inteligência artificial), algumas das principais soluções incluem a utilização de *Redes Neurais Artificiais*[5] e *Support Vector Machine*[6, 7] e outras da área de *Deep Learning*[8], que têm atraído olhares devido à capacidade dessa estrutura de extrair *features* abstratas dos dados (inclusive de dados não estruturais, como *tweets* ou *headlines* de jornais[9, 10]). Entretanto, essa classe de modelos têm uma série de problemas que dificultam a implementação como custo de treinamento das redes neurais, expertise necessária para lidar com as especificidades e restrições dos diferentes tipos de dados que podem ser passados por estas.

Portanto, é provável que um agente treinado sobre esse ambiente, sem um *hardware* de alta performance e sem o rigor de ser construído por um time de *experts* na área, dificilmente irá performar melhor que a maioria dos outros trabalhos na área ou melhor do que o exemplo na própria documentação do ambiente.

## 2 Jogo Doom

#### 2.1 Ambiente

O exemplo de *environment* para esse caso de uso é o *ViZDoom*[11], um ambiente construído sobre o *ZDoom*[12] para integrá-lo com o *gym*.

O ambiente emula perfeitamente o cenário do jogo *Doom* e sua API foi criada especificamente para trabalhar com agente autônomos, como citado na documentação.

## 2.2 Agente

Um agente para esse ambiente atua como um jogador regular, o espaço de observação são os *frames* do jogo, e o agente pode executar as seguintes ações:

- left = [1,0,0]: andar para a esquerda;
- right = [0,1,0]: andar para a direita;
- shoot = [0,0,1]: atirar.

## 2.3 Recompensas

Toda ação produz uma recompensa para o agente, sendo:

- reward = -6: caso atire e erre;
- reward = 100: caso atire e mate um monstro;
- reward = -1: caso nenhum dos anteriores, para evitar que fique parado ou repetindo um círculo,
  por exemplo

#### 2.4 Trabalhos correlatos

Os principais trabalhos na área são dos próprios criadores do jogo[13, 14], desenvolvendo um agente com uma abordagem de *Deep Q-Learning*. E os resultados são promissores, como podem ser vistos na Figura 1 e Figura 2.

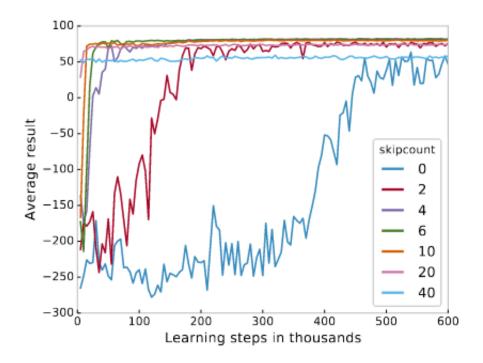


Figura 1: Average Result per Steps - Doom Agent

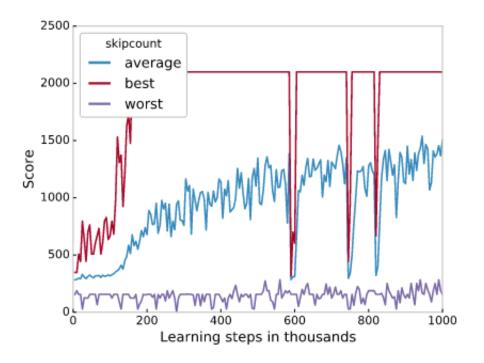


Figura 2: Score per Steps - Doom Agent

## 3 Biomecânica

#### 3.1 Ambiente

O exemplo de *environment* para esse caso de uso é o *OpenSIM RL*[15], uma biblioteca construída para simular algums movimentos mecânicos do corpo, como andar ou mover as mãos.

#### 3.2 Agente

Um agente para esse ambiente tenta aprender alguma das funções fisiológicas regulares, como correr ou mexer os dedos, o espaço de observação é um vetor com os valores de tensão e força nos músculos, juntas e dados sobre velocidade e aceleração do corpo. As ações são também um vetor de 0's (zeros) e 1's (uns) para "liberar"ou "estressar"um músculo.

#### 3.3 Recompensas

As recompensas variam a depender do ambiente escolhido, mas a recompensa para o mais popular, o *L2RunEnvPermalink*, que visa criar um agente que aprenda a correr, tem a recompensa dada pela distância alcançada.

#### 3.4 Trabalhos correlatos

A maioria dos trabalhos sobre esse ambiente foram expostos na *NeurIPS*, uma das maiores conferências do mundo na área de aprendizado de máquina e neurociência, realizada anualmente até o ano de 2019 e após isso congelada até 2022 por conta da pandemia.

Os resultados são promissores e podem ser vistos na documentação nas referências, já que os resultados são vídeos ou animações do agente em ação.

## 4 Minha escolha

Meu método de escolha é baseado na praticidade do ambiente e para isso eu considero: *setup* necessário para simular o ambiente e complexidade para receber o espaço de observação e enviar uma ação.

Dado isso, nenhum dos ambientes escolhidos é superior aos outros, visto que todos são implementados sobre o *gym* que já vimos várias vezes em sala de aula e os dois últimos a complexidade no *setup* já foi trabalhada na documentação.

Portanto, pensando nas aplicações potenciais de cada agente, eu decidi seguir com o *OpenSIM* e criar um trabalho na área de biomecânica.

# Referências

- [1] gym-anytrading. https://github.com/AminHP/gym-anytrading. Accessed: 2022-05-31.
- [2] gym-library. https://www.gymlibrary.ml/. Accessed: 2022-05-31.
- [3] J. D. Hamilton. *Time Series Analysis*. Vol. 2. Princeton University Press, 1994.
- [4] Jeffrey Marc Wooldridge. *Introductory Econometrics: A Modern Approach*. ISE International Student Edition. South-Western, 2009. ISBN: 9780324581621.
- [5] Yakup Kara, Melek Acar Boyacioglu e Ömer Kaan Baykan. "Predicting direction of stock price index movement using artificial neural networks and support vector machines: The sample of the Istanbul Stock Exchange". Em: *Expert Systems with Applications* 38.5 (2011), pp. 5311–5319. ISSN: 0957-4174. DOI: https://doi.org/10.1016/j.eswa.2010.10.027. URL: https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S0957417410011711.
- [6] Alaa Sheta, Sara Ahmed e Hossam Faris. "A Comparison between Regression, Artificial Neural Networks and Support Vector Machines for Predicting Stock Market Index". Em: *International Journal of Advanced Research in Artificial Intelligence* 4 (jul. de 2015), pp. 55–63. DOI: 10. 14569/IJARAI.2015.040710.
- [7] Wei Huang, Yoshiteru Nakamori e Shou-Yang Wang. "Forecasting stock market movement direction with support vector machine". Em: *Computers Operations Research* 32.10 (2005). Applications of Neural Networks, pp. 2513–2522. ISSN: 0305-0548. DOI: https://doi.org/10.1016/j.cor.2004.03.016. URL: https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S0305054804000681.
- [8] Ian Goodfellow, Yoshua Bengio e Aaron Courville. *Deep Learning*. http://www.deeplearningbook.org. MIT Press, 2016.
- [9] Johan Bollen, Huina Mao e Xiaojun Zeng. "Twitter mood predicts the stock market". Em: *Journal of Computational Science* 2.1 (2011), pp. 1–8. ISSN: 1877-7503. DOI: https://doi.org/10.1016/j.jocs.2010.12.007. URL: https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S187775031100007X.
- [10] László Nemes e Attila Kiss. "Prediction of stock values changes using sentiment analysis of stock news headlines". Em: *Journal of Information and Telecommunication* 1 (2021), pp. 1–20. DOI: 10.1080/24751839.2021.1874252.

- [11] ViZDoom. https://github.com/mwydmuch/ViZDoom. Accessed: 2022-05-31.
- [12] ZDoom. https://github.com/rheit/zdoom. Accessed: 2022-05-31.
- [13] Marek Wydmuch, Michał Kempka e Wojciech Jaśkowski. ViZDoom Competitions: Playing Doom from Pixels. 2018. DOI: 10.48550/ARXIV.1809.03470. URL: https://arxiv.org/abs/1809. 03470.
- [14] Michał Kempka et al. "ViZDoom: A Doom-based AI Research Platform for Visual Reinforcement Learning". Em: (2016). DOI: 10.48550/ARXIV.1605.02097. URL: https://arxiv.org/abs/1605.02097.
- [15] OpenSIM RL. http://osim-rl.kidzinski.com/docs/home/. Accessed: 2022-05-31.