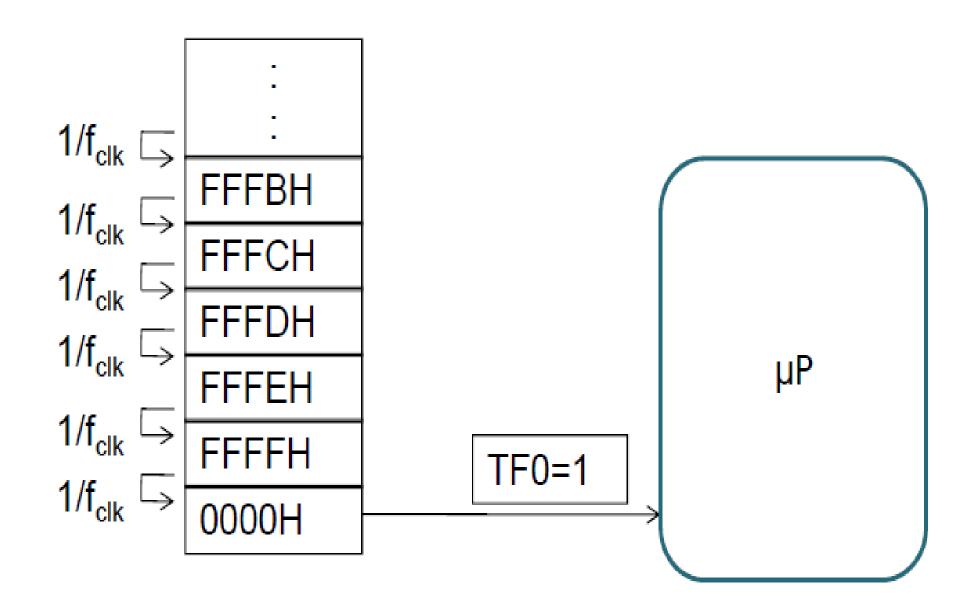
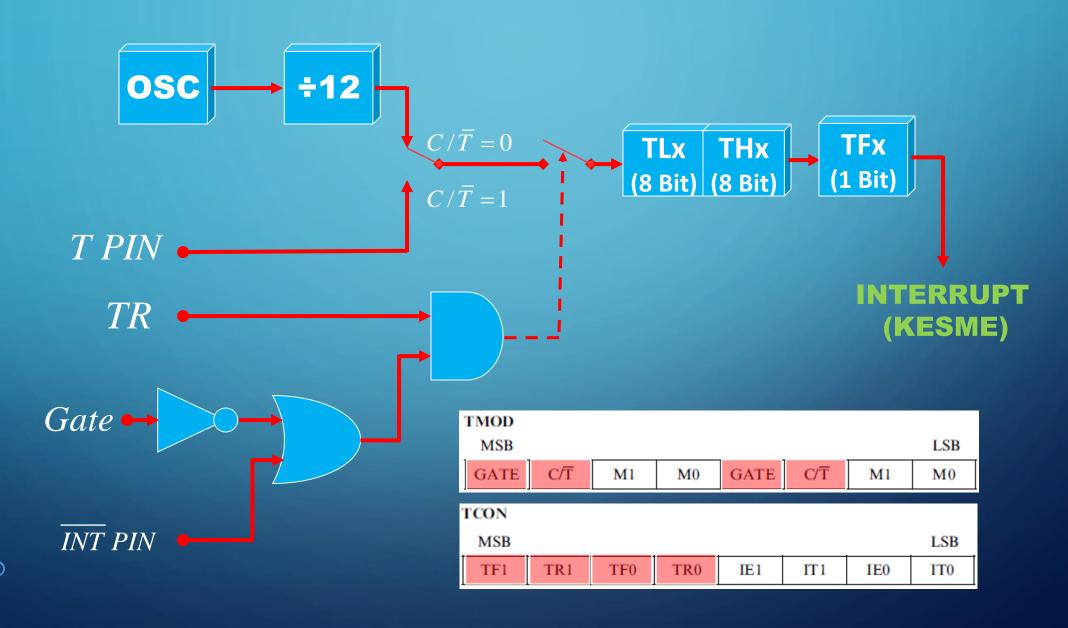
# TIMER / COUNTER – ZAMANLAYICI / SAYICI

#### Esasen 16 Bitlik 3 tane Timer / Counter vardır. (T0, T1, T2)

- Her timer sayacı yüksek ve düşük anlamlı byte'a sahiptir. (THx,TLx)
- Timer kurulduktan sonra, timer sayacı ayarlandığı değerden itibaren birer birer artırılır.
- Timer sayacı FFFF değerine ulaştığı anda, TFx(Timer Interrupt) biti bir olur.
- Timer bir kez daha kullanılacaksa, Timer sayacı yeniden ayarlanmalıdır.



## 8051 TIMER/COUNTER



#### Timer/Counter 0 and 1 Mode Register

#### TMOD saklayıcısı, Timer0 ve Timer1'in çalışma modlarını düzenler.

Bit	İsim	Açıklama
7	GATE	Timer1 kontrolünün kim tarafından yapılacağını bildirir. 0 yapılırsa, TR1 kontrol biti
		Timer'ı kontrol eder. 1 yapılırsa, dış kesme hattı (INT1) tarafından kontrol edilir.
6	C/T	Timer1'i "Counter" ya da "Timer" olarak çalıştırır. (Counter seçildiğinde, Timer
		sayacı T1 pini ile artırılır) Counter=1, Timer=0
5	M1	M1 ve M0, Timer1 modunu belirler. M1=0, M0=1 yapılırsa, 16-bit Timer olarak
4	M0	çalışır.
3	GATE	Timer0 kontrolünün kim tarafından yapılacağını bildirir. 0 yapılırsa TR0 kontrol biti
		Timer'ı kontrol eder. 1 yapılırsa, dış kesme hattı (INT0) tarafından kontrol edilir.
2	C/T	Timer0'i "Counter" ya da "Timer" olarak çalıştırır. (Counter seçildiğinde, Timer
		sayacı T0 pini ile artırılır) Counter=1, Timer=0
1	M1	M1 ve M0, Timer0 modunu belirler. M1=0, M0=1 yapılırsa, 16-bit Timer olarak
0	M0	çalışır.

ÖRNEK: Timer0, 16 bit olarak, zamanlayıcı modunda çalışacaktır. Gerekli kodu yazınız.

MOV TMOD, #01H

# TMOD Register

<b>M1</b>	<b>M0</b>	MOD	Açıklama		
0	O	0	13-bit zamanlayıcı/sayıcı modu (8048 Modu)		
О	1	1	16-bit zamanlayıcı/sayıcı modu		
1	O	2	2 8-bit zamanlayıcı/sayıcı otomatik yükleme modu		
1	1	3	Ayrık zamanlayıcı modu T0:  TL0: T0 mod bit'leri tarafından kontrol edilen 8-bit Z/S TH0: T1 mod bit'leri tarafından kontrol edilen 8-bit Z/S T1:  Durdurulur.		

# TCON Register

MSB							LSB
TF1	TR1	TF0	TR0	IE1	IT1	IE0	IT0
8FH	8EH	8DH	8CH	8 <b>B</b> H	8AH	89H	88H

#### TCON saklayıcısı Timer 1 ve 0'ın kontrol edilmesini ve kullanılmasını sağlar.

Bit	İsim	Açıklama		
7	TF1	Timer1 taşma biti, Timer1 sayacı FFFF adresine ulaştıktan sonra bir daha artırılırsa		
		TF1 biti donanım tarafından 1 yapılır. Kesme kullanılıyorsa sıfıra çekilir,		
		kullanılmıyorsa program içinde sıfırlanmalıdır.		
6	TR1	Timer1 kontrol biti.		
		1: Timer1 aktif		
		0: Timer1 kapalı		
5	TF0	Timer0 taşma biti, Timer0 sayacı FFFF adresine ulaştıktan sonra bir daha artırılırsa		
		TF0 biti donanım tarafından 1 yapılır. Kesme kullanılıyorsa sıfıra çekilir,		
		kullanılmıyorsa program içinde sıfırlanmalıdır.		
4	TR0	Timer0 kontrol biti.		
		1: Timer0 aktif		
		0: Timer0 kapalı		
3	IE1	Son 4 bit dış ortamdan tetiklenme sağlamak için ayarlanır. (Kullanılmadığı zaman		
2	IT1	0,0,0,0 olarak ayarlanacaklardır)		
1	IE0			
О	IT0			

#### **8051 TIMERS**

Timer 0

**Timer 1** 

Mode 0

Mode 1

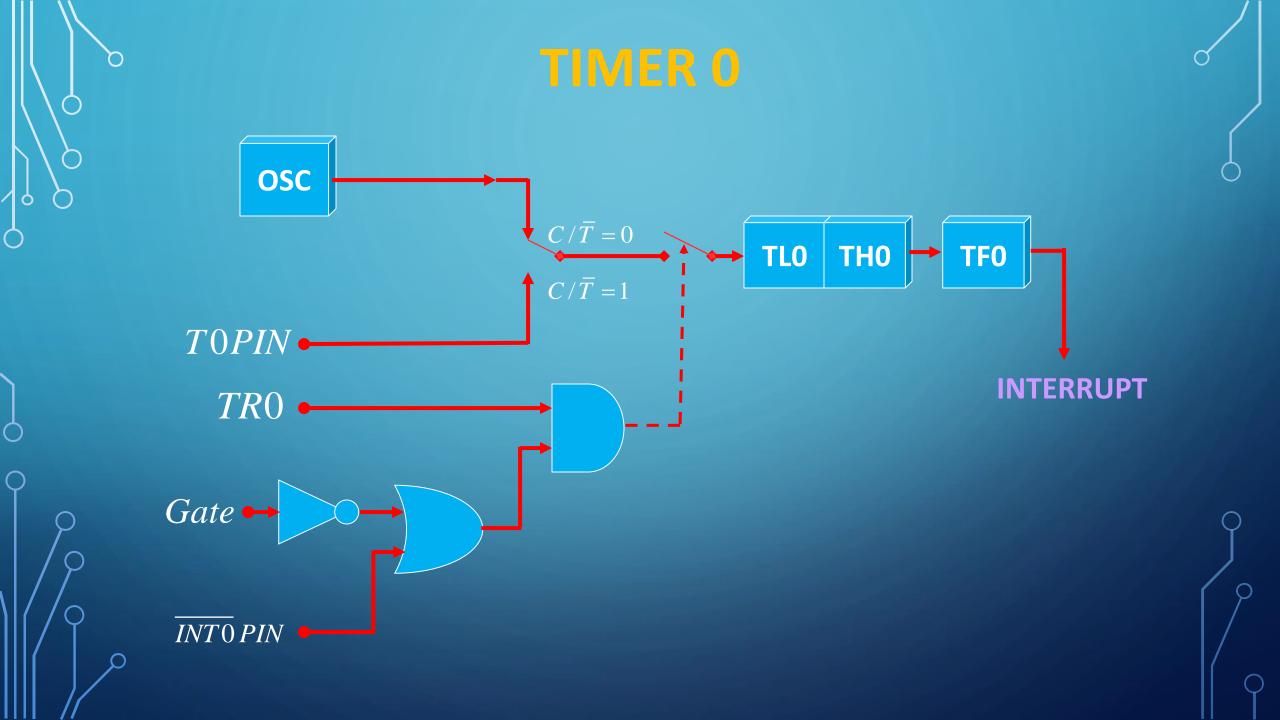
Mode 2

Mode 3

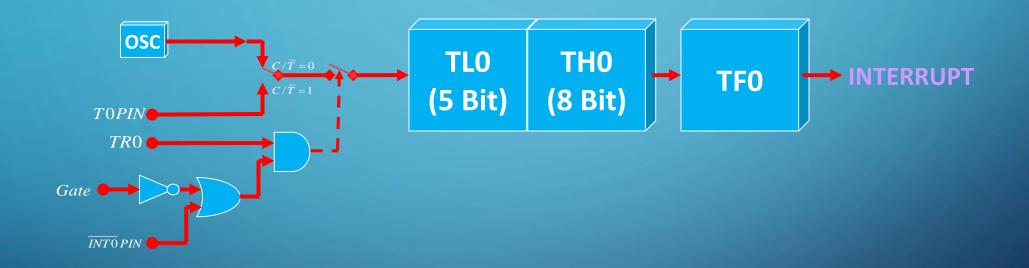
Mode 0

Mode 1

Mode 2

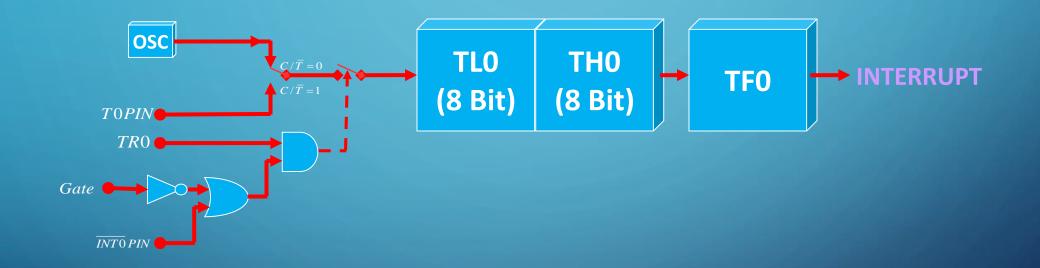


13 Bit Timer / Counter



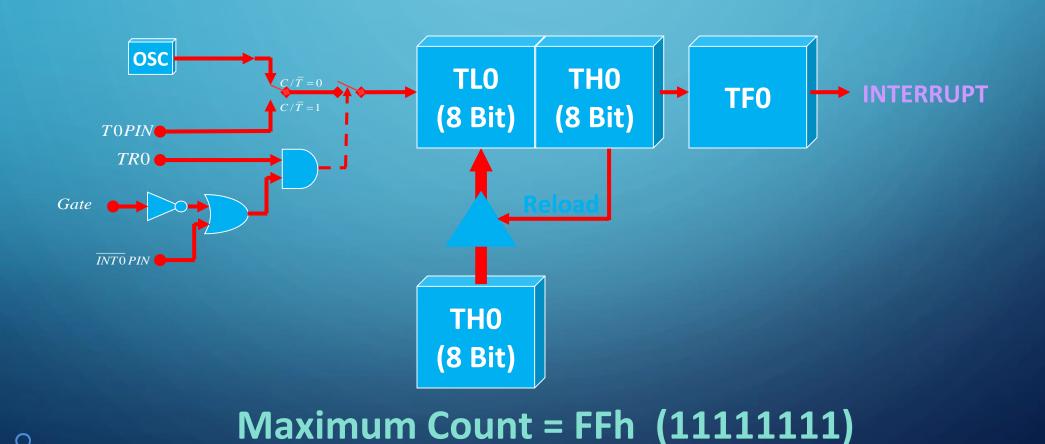
Maximum Count = 1FFFh (0001111111111111)

16 Bit Timer / Counter

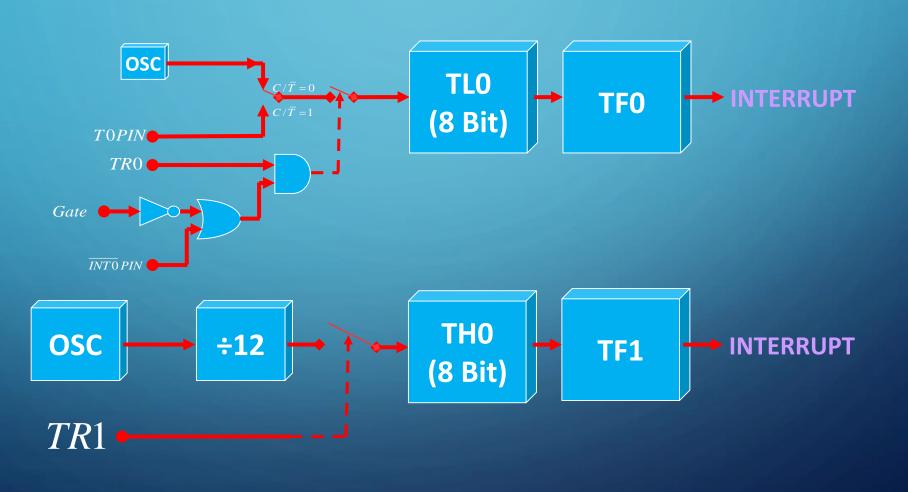


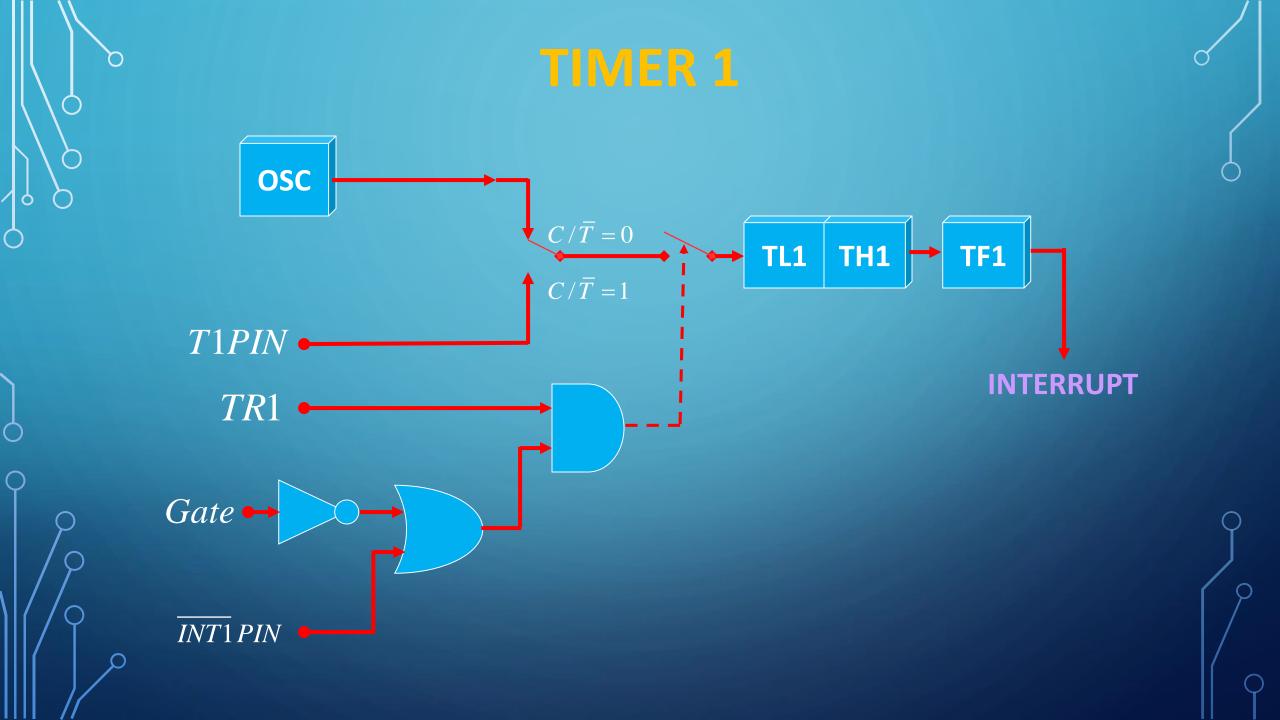
**Maximum Count = FFFFh (111111111111111)** 

8 Bit Timer / Counter with AUTORELOAD

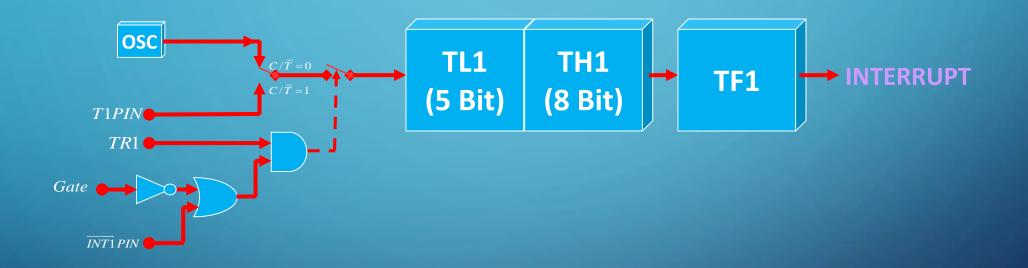


Two - 8 Bit Timer / Counter



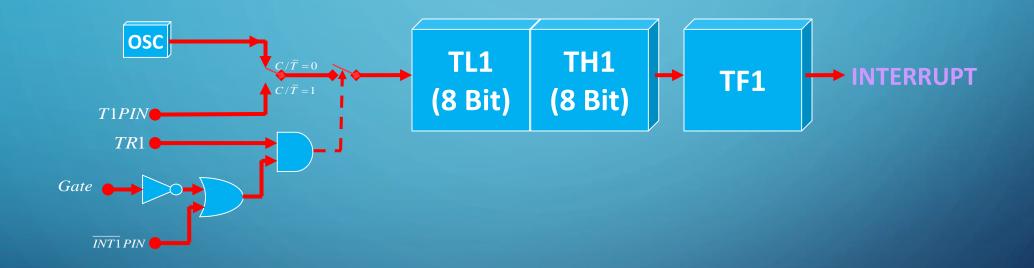


13 Bit Timer / Counter



Maximum Count = 1FFFh (0001111111111111)

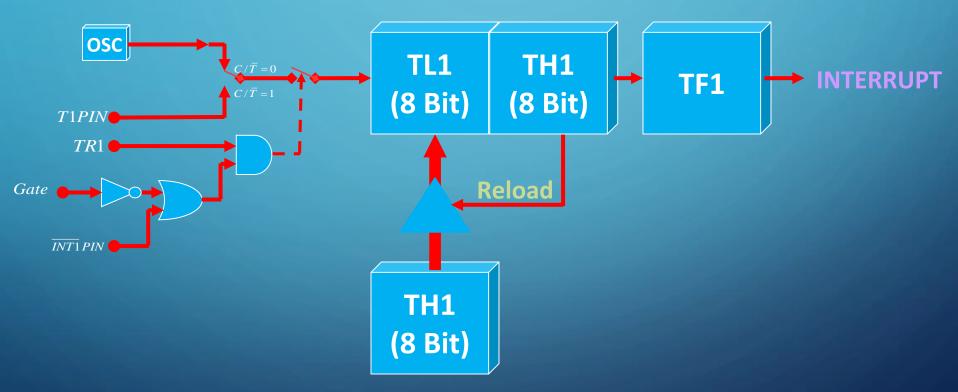
16 Bit Timer / Counter



Maximum Count = FFFFh (111111111111111)

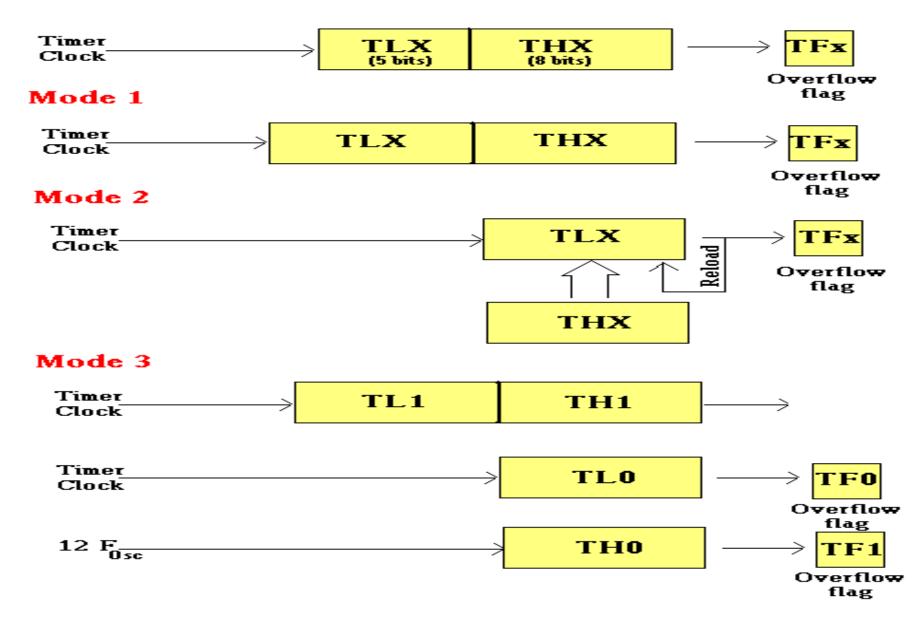
## TIMER 1 – Mode 2

8 Bit Timer / Counter with AUTORELOAD



Maximum Count = FFh (11111111)

#### Mode 0



#### Örnek Timer Kodları

- SORU: Aşağıdaki kodların anlamlarını açıklayınız.
  - (a) MOV TMOD, #01H (b) MOV TMOD, #20H (c) MOV TMOD, #12H

- CEVAP: Öncelikle, Hex. değerleri binary'e çevirirsek;
  - (a) TMOD = 00000001, timer 0 mode 1 olarak seçildi.
  - (b) TMOD = 00100000, timer1 mode 2 olarak seçildi.
  - (c) TMOD = 00010010, timer 0 mode 2 olarak ve, timer 1 ise mode 1 olarak seçildi.

#### Timer0 için TH0 ve TL0 değerlerinin hesaplanması ve kullanımı

- Timer0' ı 100 us için ayarlayalım;
- Sistem saat frekansı: 16.78 MHz
- Timer saat periyodu: 1/16.78 MHz = 59.594 ns
   100 us = 59.594 ns (65536 X) buradan; X = 63858 = F972 bulunur.

```
MOV TMOD, #01H ;Timer 0 Mod 1 olarak ayarlandı. (16 Bit zamanlayıcı)
```

MOV TCON, #00H ;Timer 0 bekleme durumuna getirilip hazırlandı

MOV THO, #0F9H ;THO register'ine 8 bitlik MSB sayı yüklendi

MOV TL0, #72; TL0 register'ine 8 bitlik LSB sayı yüklendi

SETB TRO ; Timer 0 aktif edildi

JNB TF0,\$; Timer 0 taşma bayrağı SET (yani 1) olana kadar bekler

CLR TRO ; Timer 0 durduruldu (Gerekliyse !!!)

CLR TFO ; Bir sonraki sayma için TFO bayrağı temizlendi

#### 50 KHz'lik kare dalga sinyalin periyodu

	Komut	Açıklama
	ORG OH	;Kod belleğin başlangıç adresi
	SJMP ANA	;ANA etiketli programa dallan
	ORG 30H	;ANA etiketli programın kod bellekteki başlangıç ;adresi
ANA :	MOV TMOD,#02H	;Zamanlayıcı-0 MOD-2
	MOV TH0,#-10	;yeniden yükleme değeri -10 (246)
	MOV TL0,#-10	;başlama değeri -10 (246)
	SETB TRO	;Zamanlayıcı-0'ı çalıştır
BEKLE:	JNB TF0, BEKLE	;taşma olana kadar bekle
	CLR TF0	;taşma bayrağını temizle
	CPL P1.0	;çıkışı (P1_0 ucunu) tersle
	SJMP BEKLE	;Bekle etiketine dallan
	END	;programı sonlandır