Behcet DAĞHAN

MÜHENDİSLİK MEKANİĞİ

STATİK

Behcet DAĞHAN

MÜHENDİSLİK MEKANİĞİ

STATİK

İÇİNDEKİLER

1. GİRİŞ

- Skalerler ve Vektörler
- Newton Kanunları

2. KUVVET SİSTEMLERİ

- İki Boyutlu Kuvvet Sistemleri
- Üç Boyutlu Kuvvet Sistemleri

3. DENGE

- Düzlemde Denge
- Üç Boyutta Denge

4. YAPILAR

- Düzlem Kafes Sistemler
- Çerçeveler ve Makinalar

5. SÜRTÜNME

6. KÜTLE MERKEZLERİ ve GEOMETRİK MERKEZLER



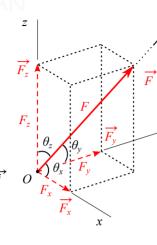
STATIK

STATIK

KUVVET SİSTEMLERİ







 ν

 ν

 $A(x_A, y_A, z_A)$

 $B(x_B, y_B, z_B)$

$$\overrightarrow{u}$$
 // \overrightarrow{F}

$$\overrightarrow{F} = \overrightarrow{F_x} + \overrightarrow{F_y} + \overrightarrow{F_z}$$

$$\overrightarrow{F} = F_x \overrightarrow{i} + F_y \overrightarrow{j} + F_z \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{F} = F \left(\overrightarrow{l} \overrightarrow{i} + m \overrightarrow{j} + n \overrightarrow{k} \right)$$

$$F^{2} = F_{x}^{2} + F_{y}^{2} + F_{z}^{2}$$

$$F_{x} = F \cos \theta_{x} = F l$$

$$F_{y} = F \cos \theta_{y} = F m$$
$$F_{z} = F \cos \theta_{z} = F n$$

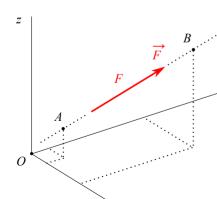
$$l = \cos \theta_x$$
$$m = \cos \theta_y$$
$$n = \cos \theta_z$$

Doğrultman

kosinüsleri

$$\overrightarrow{F} = F \overrightarrow{u}$$
 \overrightarrow{F} ile aynı yöndeki birim vektör

$$l^2 + m^2 + n^2 = 1$$



 $\overrightarrow{u} /\!/ \overrightarrow{F} /\!/ \overrightarrow{AB}$

$$\overrightarrow{u} = \frac{\overrightarrow{AB}}{\overrightarrow{AB}}$$

 \overrightarrow{AB} vektörü,

uç noktasının koordinatlarından başlangıç noktasının koordinatları çıkarılarak yazılır.

Kuvvetin tesir çizgisi üzerindeki A ve B gibi iki noktanın koordinatları biliniyorsa:

$$\overrightarrow{AB} = (x_B - x_A)\overrightarrow{i} + (y_B - y_A)\overrightarrow{j} + (z_B - z_A)\overrightarrow{k}$$

$$\overline{AB}^2 = (x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2 + (z_B - z_A)^2$$

$$\overrightarrow{F} = F \frac{\overrightarrow{AB}}{\overline{4R}}$$

Başlangıç ve uç noktasının koordinatları bilinen bir vektörün birim vektörler çinsinden yazılması için pratik bir vol

$$A(x_A, y_A, z_A)$$
$$B(x_B, y_B, z_B)$$

$$\overrightarrow{AB} = (x_B - x_A)\overrightarrow{i} + (y_B - y_A)\overrightarrow{j} + (z_B - z_A)\overrightarrow{k}$$

Uç nokťasi \overrightarrow{AB} Baslangic noktası 0 x

 \overrightarrow{AB}

A dan B ye giderken

 ν

x-eksenine paralel olarak ne kadar ve ne yönde gittiğimize bakarak \vec{i} nin katsayısını buluruz.

$$\overrightarrow{AB} = (x_B - x_A)\overrightarrow{i} + (y_B - y_A)\overrightarrow{j} + (z_B - z_A)\overrightarrow{k}$$

A dan B ye giderken z-eksenine paralel olarak ne kadar ve ne yönde gittiğimize bakarak \vec{k} nın katsayısını buluruz.

$$\overrightarrow{AB} = (x_B - x_A)\overrightarrow{i} + (y_B - y_A)\overrightarrow{j} + (z_B - z_A)\overrightarrow{k}$$

A dan B ye giderken y-eksenine paralel olarak ne kadar ve ne yönde gittiğimize bakarak \overrightarrow{j} nin katsayısını buluruz.

$$\overrightarrow{AB} = (x_B - x_A)\overrightarrow{i} + (y_B - y_A)\overrightarrow{j} + (z_B - z_A)\overrightarrow{k}$$

A dan B ye giderken hangi sırayla gidildiğinin önemi yoktur.

Örnek olarak F kuvvetinin x-eksenine izdüsümünü bulalım.

$$\overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{i} = F(1) \cos \theta_x$$
$$F_x = F \cos \theta_x$$

$$\overrightarrow{F_x} = \overrightarrow{F_x} \overrightarrow{i}$$

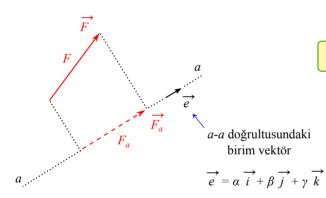
$$\overrightarrow{F_x} = \overrightarrow{F} \bullet \overrightarrow{i}$$

$$\overrightarrow{F_x} = \overrightarrow{F} \bullet \overrightarrow{i}$$

 $\overrightarrow{F} \perp \overrightarrow{e}$ ise:

 $F_a = 0$

Benzer şekilde:



$$\overrightarrow{F_a} = F_a \overrightarrow{e}$$

$$\overrightarrow{F_a} = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{e}$$

$$\overrightarrow{F_a} = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{e} \overrightarrow{e}$$

$$F_{a} = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{e}$$

$$\overrightarrow{F} = F(\overrightarrow{l} \overrightarrow{i} + m \overrightarrow{j} + n \overrightarrow{k})$$

$$\overrightarrow{e} = \alpha \overrightarrow{i} + \beta \overrightarrow{j} + \gamma \overrightarrow{k}$$

$$F_a = F(l\alpha + m\beta + n\gamma)$$

Herhangi iki vektör arasındaki açının bulunması

$$\overrightarrow{P_1} = P_1 \left(l_1 \overrightarrow{i} + m_1 \overrightarrow{j} + n_1 \overrightarrow{k} \right)$$

$$\overrightarrow{P_2} = P_2 \left(l_2 \overrightarrow{i} + m_2 \overrightarrow{j} + n_2 \overrightarrow{k} \right)$$

$$\cos\theta = \frac{\overrightarrow{P_1} \cdot \overrightarrow{P_2}}{P_1 P_2} = l_1 l_2 + m_1 m_2 + n_1 n_2$$

$$\theta = 90^{\circ} \iff l_1 l_2 + m_1 m_2 + n_1 n_2 = 0$$

Örnek Problem 2/16

Sekildeki CD kablosunun, direğin C noktasına uyguladığı 1.2 kN siddetindeki cekme kuvveti T vi, x, y, z eksenlerindeki birim vektörler cinsinden yazınız.

Verilenler:

$$T = 1.2 \text{ kN}$$

Cözüm

$$\overrightarrow{T} = T \cdot \frac{\overrightarrow{CD}}{\overline{CD}}$$

$$\overrightarrow{CD} = (x_D - x_C)\overrightarrow{i} + (y_D - y_C)\overrightarrow{j} + (z_D - z_C)\overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{CD} = [0 - (-1.5)] \overrightarrow{i} + (3 - 0) \overrightarrow{j} + (0 - 4.5) \overrightarrow{k} \text{ m}$$

 $\overrightarrow{CD} = 1.5 \overrightarrow{i} + 3 \overrightarrow{j} - 4.5 \overrightarrow{k} \text{ m}$

$$\overline{CD}^2 = (x_D - x_C)^2 + (y_D - y_C)^2 + (z_D - z_C)^2$$

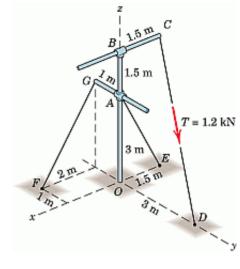
$$\overline{CD}^2 = (1.5)^2 + 3^2 + (-4.5)^2 \text{ m}^2$$

$$\overline{CD}$$
 = 5.61 m

$$\overrightarrow{T} = T_x \overrightarrow{i} + T_y \overrightarrow{j} + T_z \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{T} = 1.2 \frac{1.5 \overrightarrow{i} + 3 \overrightarrow{j} - 4.5 \overrightarrow{k}}{5.61} \text{ kN}$$

$$\overrightarrow{T} = 1.2 \frac{1.5}{5.61} \overrightarrow{i} + 1.2 \frac{3}{5.61} \overrightarrow{j} + 1.2 \frac{-4.5}{5.61} \overrightarrow{k} \text{ kN}$$



$$\overrightarrow{T} = 0.32 \overrightarrow{i} + 0.64 \overrightarrow{j} - 0.96 \overrightarrow{k} \text{ kN}$$

Örnek Problem 2/17

Sekildeki CD kablosunun, direğin C noktasına uyguladığı 1.2 kN siddetindeki cekme kuvveti T nin, AE doğrultusuna dik izdüşümünün şiddetini bulunuz. Bir önceki problemin sonucunu kullanınız.

Verilenler:

$$\overrightarrow{T} = 0.32 \overrightarrow{i} + 0.64 \overrightarrow{j} - 0.96 \overrightarrow{k} \text{ kN}$$

$$E(-1.5,0,0)$$

İstenenler:

$$T_{AE}=$$
?

$$\overrightarrow{u}_{AE} = \frac{\overrightarrow{AE}}{\overline{AE}}$$

$$AE$$

$$\Rightarrow \qquad \Rightarrow \qquad \Rightarrow \qquad$$

$$\overrightarrow{AE} = (x_E - x_A) \overrightarrow{i} + (y_E - y_A) \overrightarrow{j} + (z_E - z_A) \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{AE} = (-1.5 - 0) \overrightarrow{i} + (0 - 0) \overrightarrow{j} + (0 - 3) \overrightarrow{k} \text{ m}$$

$$\overrightarrow{AE} = -1.5 \overrightarrow{i} - 3 \overrightarrow{k} \text{ m}$$

Cözüm

$$\overline{AE}^2 = (x_E - x_A)^2 + (y_E - y_A)^2 + (z_E - z_A)^2$$

 $\overline{AE}^2 = (-1.5)^2 + 0^2 + (-3)^2 \text{ m}^2$

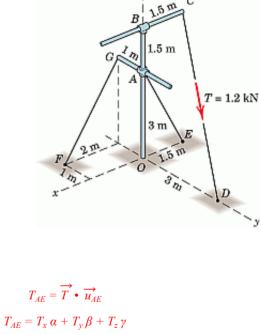
$$AE^2 = (-1.5)^2 + 0^2 + (-3)^2$$
 m²
 $AE = 3.35$ m

$$\overrightarrow{u}_{AE} = -0.45 \overrightarrow{i} - 0.9 \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{u}_{4F} = \alpha \overrightarrow{i} + \beta \overrightarrow{j} + \gamma \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{T} = T_x \overrightarrow{i} + T_y \overrightarrow{j} + T_z \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{T} = 0.32 \overrightarrow{i} + 0.64 \overrightarrow{j} - 0.96 \overrightarrow{k} \text{ kN}$$



$$T_{AE} = \overrightarrow{T} \cdot \overrightarrow{u}_{AE}$$
 $T_{AE} = T_x \alpha + T_y \beta + T_z$

$$T_{AE} = 0.32(-0.45) + 0 + (-0.96)(-0.9) \text{ kN}$$

$$T_{AE} = 0.72 \text{ kN}$$

Sekildeki gerdirme tertibatı OA kablosundaki cekme kuvveti 5 kN oluncaya kadar sıkılmıştır.

Kablonun O noktasına uyguladığı \overrightarrow{F} kuvvetini \overrightarrow{i} , \overrightarrow{j} , \overrightarrow{k} birim vektörleri cinsinden yazınız.

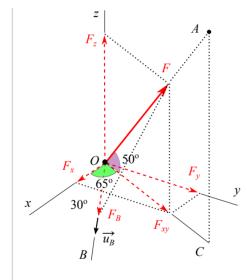
Ayrıca \overrightarrow{F} kuvvetinin OB doğrultusuna dik izdüşümünün şiddetini bulunuz.

OB ve OC doğruları x-y düzlemi içinde yer almaktadır.

Verilenler:



İstenenler:



Cözüm

$$F_{xy} = F\cos 50^{\circ}$$

$$F_x = F_{xy} \cos 65^\circ = F \cos 50^\circ \cos 65^\circ$$

$$F_y = F_{xy} \sin 65^\circ = F \cos 50^\circ \sin 65^\circ$$

$$F_z = F \sin 50^{\circ}$$

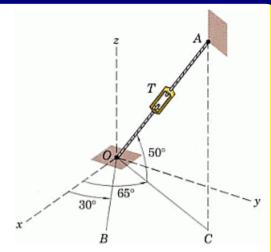
$$F_x = 5\cos 50^{\circ}\cos 65^{\circ}$$

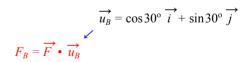
$$F_y = 5\cos 50^{\circ}\sin 65^{\circ}$$

$$F_z = 5 \sin 50^{\circ}$$

$$\overrightarrow{F} = F_x \overrightarrow{i} + F_y \overrightarrow{j} + F_z \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{F} = 1.36 \overrightarrow{i} + 2.91 \overrightarrow{j} + 3.83 \overrightarrow{k} \text{ kN}$$





$$F_B = 1.36\cos 30^\circ + 2.91\sin 30^\circ$$

$$F_B = 2.63 \text{ kN}$$

 $F_R = ?$

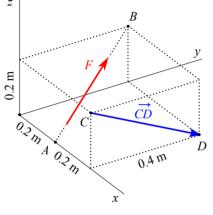
 $\overrightarrow{F} = F_x \overrightarrow{i} + F_y \overrightarrow{j} + F_z \overrightarrow{k}$

Örnek Problem 2/19

Şekildeki F kuvvetinin şiddeti 2 kN dur ve A dan B ye doğru yönelmiştir. F nin CD doğrultusuna dik izdüşümünü hesaplayınız ve F ile CD arasındaki açı θ yı bulunuz.

Verilenler:

$$F = 2 \text{ kN}$$



 $\vec{F} = -2 \frac{0.2}{0.49} \vec{i} + 2 \frac{0.4}{0.49} \vec{j} + 2 \frac{0.2}{0.49} \vec{k} \text{ kN}$

 $\overrightarrow{F} = -0.82 \overrightarrow{i} + 1.63 \overrightarrow{i} + 0.82 \overrightarrow{k} \text{ kN}$

$$\overrightarrow{F} = F_x \overrightarrow{i} + F_y \overrightarrow{j} + F_z \overrightarrow{k} = F \overrightarrow{AB}$$

İstenenler:

$$F_{CD} = ?$$

$$\theta$$
 = ?

Çözüm

$$\overrightarrow{AB} = -0.2 \overrightarrow{i} + 0.4 \overrightarrow{j} + 0.2 \overrightarrow{k} \text{ m}$$

$$\overline{AB}^2 = (-0.2)^2 + 0.4^2 + 0.2^2 \text{ m}^2$$

 $\overline{AB} = 0.49 \text{ m}$

$$\overrightarrow{CD} = 0.4 \overrightarrow{j} - 0.2 \overrightarrow{k} \text{ m}$$

$$\overline{CD}^2 = 0.4^2 + (-0.2)^2 \,\mathrm{m}^2$$

$$\overline{CD} = 0.447 \text{ m}$$

$$\overrightarrow{u}_{CD} = \alpha \overrightarrow{i} + \beta \overrightarrow{j} + \gamma \overrightarrow{k} = \frac{\overrightarrow{CD}}{\overline{CD}}$$

$$\overrightarrow{u_{CD}} = 0.894 \overrightarrow{j} - 0.447 \overrightarrow{k}$$

$$F_{CD} = \overrightarrow{F} \cdot \overrightarrow{u}_{CD}$$

$$F_{CD} = F_x \alpha + F_y \beta + F_z \gamma$$

$$F_{CD} = 1.63(0.894) + 0.82(-0.447) \text{ kN}$$

$$F_{CD} = 1.09 \text{ kN}$$

$$F_{CD} = \overrightarrow{F} \bullet \overrightarrow{u}_{CD} = F \cos \theta$$

$$\cos\theta = \frac{F_{CD}}{F} \qquad \theta = 56.8^{\circ}$$

Behcet DAĞHAN

Moment

Moment, bir kuvvetin herhangi bir eksene göre döndürme etkisidir.

Bir kuvvetin kendi tesir çizgisi ile kesişen bir eksene göre momenti yoktur.

Tesir çizgisine paralel olan bir eksene göre de momenti yoktur.

Moment vektörel bir büyüklüktür.

Moment vektörünü \overrightarrow{M} ile göstereceğiz.

Moment vektörünün yönü sağ el kuralı ile bulunur.

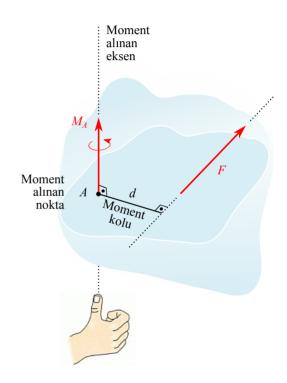
Sağ elimizin dört parmağını kuvvet yönünde tutup avucumuzun içini moment alınan eksene döndürüp avucumuzu kapattığımız zaman baş parmağımız moment vektörünün yönünü gösterir.

Bir noktaya göre moment

Bir kuvvetin bir noktaya göre momenti, kuvvet ile noktanın içinde bulunduğu düzleme dik olan ve moment alınan noktadan geçen bir eksene göre döndürme etkisidir.

Bir noktaya göre alınan momentin şiddeti:

 $M_A = F d$



İki boyutlu kuvvet sistemini oluşturan kuvvetlerin momentleri genellikle içinde bulundukları düzlemde ver alan bir noktaya göre alındığı için, moment vektörlerinin tamamı birbirine paraleldir. Dolayısı ile sadece siddetleri ile ilgilenmek ve yönlerini de pozitif-negatif isaretle belirtmek yeterli olmaktadır.

 $d = r \sin \alpha$

Fakat üc boyutlu kuvvet sistemini olusturan kuvvetlerin herhangi bir noktaya göre momentlerinin olusturduğu sistem de üc boyutludur. Yani moment vektörleri birbirine paralel değildir.

$$\overrightarrow{M}_{A} = \overrightarrow{M}_{Ax} + \overrightarrow{M}_{Ay} + \overrightarrow{M}_{Az}$$

$$\overrightarrow{M}_A = M_{Ax} \overrightarrow{i} + M_{Ay} \overrightarrow{j} + M_{Az} \overrightarrow{k}$$

Bir kuvvetin bir noktaya göre momentini vektörel çarpımla bulabiliriz.

$$\overrightarrow{M_A} = \overrightarrow{r} \times \overrightarrow{F}$$

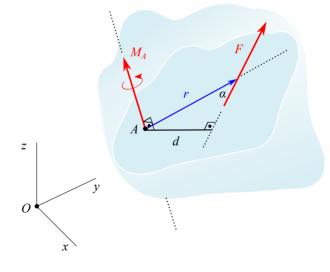
 $M_A = r F \sin \alpha$ $M_A = F d$

 $M_A = F r \sin \alpha$

r vektörü, moment alınan noktadan başlar, kuvvetin tesir çizgisi üzerinde herhangi bir noktada biter.

$$\overrightarrow{M}_A = \overrightarrow{r} \times \overrightarrow{F} = \begin{vmatrix} \overrightarrow{i} \\ r_x \end{vmatrix}$$

$$\overrightarrow{M}_{A} = \overrightarrow{r} \times \overrightarrow{F} = \begin{vmatrix} \overrightarrow{i} & \overrightarrow{j} & \overrightarrow{k} \\ r_{x} & r_{y} & r_{z} \\ F_{x} & F_{y} & F_{z} \end{vmatrix}$$





$$\overrightarrow{M}_A \neq \overrightarrow{F} \times \overrightarrow{r}$$

$$\overrightarrow{M_{\lambda}} = \overrightarrow{M_{A\lambda}}$$
 : A dan geçen λ eksenine göre moment

$$\overrightarrow{e} = \alpha \overrightarrow{i} + \beta \overrightarrow{j} + \gamma \overrightarrow{k}$$

dik olan eksen

A noktası ile kuvvetin içinde bulunduğu düzleme

A dan geçen herhangi bir eksen

$$M_{\lambda} = M_{A\lambda} = \overrightarrow{M_A} \cdot \overrightarrow{e}$$

$$\overrightarrow{M_A} = \overrightarrow{r} \times \overrightarrow{F}$$

 $\overrightarrow{F} = F(l \overrightarrow{i} + m \overrightarrow{j} + n \overrightarrow{k})$

$$\overbrace{M_{\lambda} = \overrightarrow{r} \times \overrightarrow{F} \bullet \overrightarrow{e}}$$

$$r_z$$

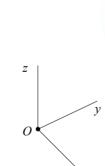
$$\overrightarrow{r} = r_x \overrightarrow{i} + r_y \overrightarrow{j} + r_z \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{F} = F_x \overrightarrow{i} + F_y \overrightarrow{j} + F_z \overrightarrow{k}$$

$$M_{\lambda} = \begin{vmatrix} r_x & r_y & r_z \\ F_x & F_y & F_z \\ \alpha & \beta & \gamma \end{vmatrix}$$

$$M_{\lambda} = F \left| \begin{array}{ccc} r_x & r_y & r_z \\ l & m & n \\ \alpha & \beta & \gamma \end{array} \right|$$

$$\overrightarrow{M_{\lambda}} = M_{\lambda} \overrightarrow{e}$$



Moment alınan eksen, A noktasına göre alınan momente dik ise:

$$\overrightarrow{M_A} \perp \overrightarrow{e}$$

$$M_{\lambda}=0$$

Yani bir kuvvetin, moment alınan nokta ile kuvvetin içinde bulunduğu düzlemde yer alan bir eksene göre momenti yoktur.

encet DAGHAN

$$\overrightarrow{M_A} = \overrightarrow{M_{Ax}} + \overrightarrow{M_{Ay}} + \overrightarrow{M_{Az}}$$

$$\overrightarrow{M}_A = M_{Ax} \overrightarrow{i} + M_{Ay} \overrightarrow{j} + M_{Az} \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{M}_A = M_{x'} \overrightarrow{i} + M_{y'} \overrightarrow{j} + M_{z'} \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{M}_{Ax} = \overrightarrow{M}_{Ax'} = \overrightarrow{M}_{x'}$$

$$\overrightarrow{M}_{Ay} = \overrightarrow{M}_{Ay'} = \overrightarrow{M}_{y'}$$

$$\overrightarrow{M}_{Az} = \overrightarrow{M}_{Az'} = \overrightarrow{M}_{z'}$$

$$\overrightarrow{M_O} = \overrightarrow{M_{Ox}} + \overrightarrow{M_{Oy}} + \overrightarrow{M_{Oz}}$$

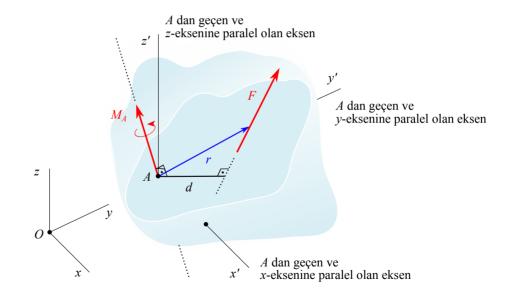
$$\overrightarrow{M}_O = M_{Ox} \overrightarrow{i} + M_{Oy} \overrightarrow{j} + M_{Oz} \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{M}_O = M_x \overrightarrow{i} + M_y \overrightarrow{j} + M_z \overrightarrow{k}$$

 \overrightarrow{M}_{Ax} : A dan geçen ve x-eksenine paralel olan eksene göre moment

 \overrightarrow{M}_{Ay} : A dan geçen ve y-eksenine paralel olan eksene göre moment

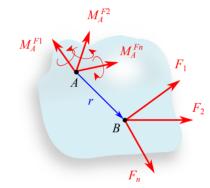
 \overrightarrow{M}_{Az} : A dan geçen ve z-eksenine paralel olan eksene göre moment



 M_A^R

$$\overrightarrow{M}_A^R = \overrightarrow{r} \times \overrightarrow{R}$$

 $\overrightarrow{R} = \overrightarrow{F_1} + \cdots + \overrightarrow{F_n}$



 $\overrightarrow{M}_{4}^{F1} = \overrightarrow{r} \times \overrightarrow{F}_{1}$

 $\overrightarrow{M}_{A}^{Fn} = \overrightarrow{r} \times \overrightarrow{F}_{n}$

$$\overrightarrow{r} \times \overrightarrow{R} = \overrightarrow{r} \times (\overrightarrow{F_1} + \dots + \overrightarrow{F_n}) = \overrightarrow{r} \times \overrightarrow{F_1} + \dots + \overrightarrow{r} \times \overrightarrow{F_n}$$

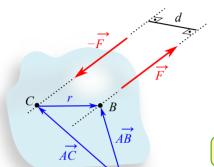
$$\overrightarrow{M_A^R} = \overrightarrow{M_A^{F1}} + \dots + \overrightarrow{M_A^{Fn}}$$

$$M_{Ax}^{R} = M_{Ax}^{F1} + \dots + M_{Ax}^{Fn}$$
 $M_{Ay}^{R} = M_{Ay}^{F1} + \dots + M_{Ay}^{Fn}$
 $M_{Az}^{R} = M_{Az}^{F1} + \dots + M_{Az}^{Fn}$
 \vdots

Bir noktada kesişen kuvvetlerin bileşkesinin herhangi bir noktaya (veya eksene) göre momenti, kuvvetlerin o noktaya (veya eksene) göre momentleri toplamına eşittir.

Kuvvet çifti

Kuvvet çifti, birbirine paralel, eşit şiddette ve zıt yönde olan iki kuvvetten oluşan bir sistemdir $(d \neq 0)$.



$$\overrightarrow{R} = \overrightarrow{F} + (-\overrightarrow{F})$$

$$\overrightarrow{R} = \overrightarrow{0}$$

Kuvvet çiftinin sadece döndürme etkisi vardır.

Kuvvet çiftinin bileşkesi sıfırdır.

Kuvvet çiftinin herhangi bir A noktasına göre momentini alalım.

$$\overrightarrow{M_4} = \overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{F} + \overrightarrow{AC} \times (-\overrightarrow{F}) = (\overrightarrow{AB} - \overrightarrow{AC}) \times \overrightarrow{F} = \overrightarrow{r} \times \overrightarrow{F}$$

Kuvvet çiftinin momenti, moment alınan noktadan bağımsızdır.

$$\overrightarrow{M} = \overrightarrow{r} \times \overrightarrow{F}$$

Kuvvet çiftinin momenti serbest vektördür.

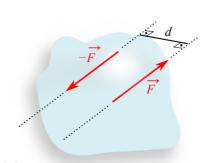
Kuvvet çiftinin nereye uygulandığı önemli değildir.

$$\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{AC} + \overrightarrow{r}$$

$$\overrightarrow{r} = \overrightarrow{AB} - \overrightarrow{AC}$$

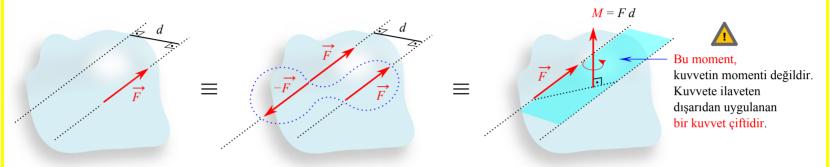
Kuvvet çiftinin sadece momenti önemli olduğu için, momentleri eşit olan kuvvet çiftlerine denk kuvvet çiftleri denir.

M = F d



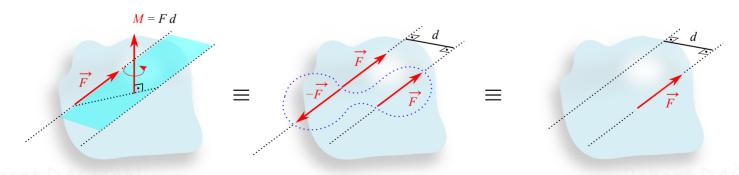
Kuvvet çiftini, çoğunlukla, kuvvetler düzlemine dik olan bir moment vektörü ile gösteririz.

Bir kuvvet, tesir çizgisi üzerinde kaydırıldığı zaman etkisi değismez. Ama tesir çizgisinin dısına çıkarılırsa etkisi değisir. Kuvvetin tesir cizgisini değistirmek istediğimiz zaman, etkisinin değismemesi için kuvvete ilayeten bir de kuvvet cifti uygulamak gerekir.



Bir kuvveti, başka bir tesir çizgisine taşırken kuvvetin yönünü ve şiddetini bozmadan aynen taşırız. Ayrıca yanına bir de kuvvet çifti ilave ederiz. Bu kuvvet çiftinin momenti, kuvvetin, yeni tesir çizgisi üzerindeki herhangi bir noktaya göre momentine eşittir.

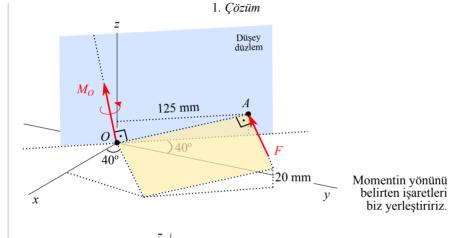
Bazen de bir kuvvet ile kuvvet çiftinden oluşan bir sistemin yerine geçecek bir tek kuvvet yerleştiririz.



50 N-luk bir kuvvet, endüstriyel bir su vanasının koluna sekildeki gibi uygulanmıştır. Kuvvet yataydır ve OA koluna diktir. Kuvvetin, O noktasına göre momentini kartezyen koordinatlardaki birim vektörler cinsinden yazınız.

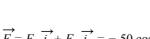
Verilenler:

$$F = 50 \text{ N}$$



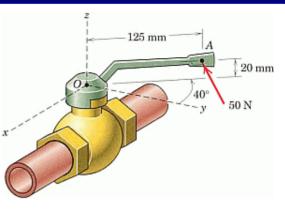
İstenenler:

$$\overrightarrow{M_O} = M_x \overrightarrow{i} + M_y \overrightarrow{j} + M_z \overrightarrow{k}$$



125 mm

$$\overrightarrow{F} = F_x \overrightarrow{i} + F_y \overrightarrow{j} = -50 \cos 40^{\circ} \overrightarrow{i} - 50 \sin 40^{\circ} \overrightarrow{j} \text{ N}$$



Momentin yönünü bozmaması için F_x ve F_y nin işaretini atarız.

$$M_x = |F_y| (20) = 50 \sin 40^{\circ} (20) = 643 \text{ N·mm}$$

$$M_v = -|F_x|(20) = -50\cos 40^\circ (20) = -766 \text{ N} \cdot \text{mm}$$

$$M_z = F(125) = 50(125) = 6250 \text{ N} \cdot \text{mm}$$

$$\overrightarrow{M}_O = M_x \overrightarrow{i} + M_y \overrightarrow{j} + M_z \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{M}_{O} = 643 \overrightarrow{i} - 766 \overrightarrow{j} + 6250 \overrightarrow{k} \text{ N·mm}$$

belirten işaretleri

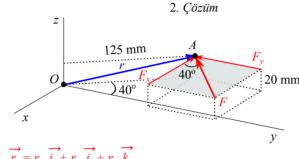
biz yerleştiririz.

20 mm

50 N-luk bir kuvvet, endüstriyel bir su vanasının koluna sekildeki gibi uygulanmıştır. Kuvvet yatavdır ve OA koluna diktir. Kuvvetin, O noktasına göre momentini kartezyen koordinatlardaki birim vektörler cinsinden yazınız.

Verilenler:

$$F = 50 \text{ N}$$



$$\overrightarrow{r} = r_x \overrightarrow{i} + r_y \overrightarrow{j} + r_z \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{r} = \overrightarrow{OA}$$

$$\overrightarrow{r} = -125 \sin 40^{\circ} \overrightarrow{i} + 125 \cos 40^{\circ} \overrightarrow{j} + 20 \overrightarrow{k}$$
 mm

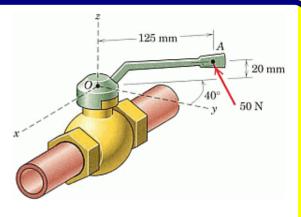
$$\overrightarrow{F} = F_x \overrightarrow{i} + F_y \overrightarrow{j} + F_z \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{F} = -50 \cos 40^{\circ} \overrightarrow{i} - 50 \sin 40^{\circ} \overrightarrow{j} \text{ N}$$

İstenenler:

$$\overrightarrow{M_O} = M_x \overrightarrow{i} + M_y \overrightarrow{j} + M_z \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{M_O} = \overrightarrow{r} \times \overrightarrow{F} = \left| egin{array}{ccc} \overrightarrow{i} & \overrightarrow{j} & \overrightarrow{k} \\ r_x & r_y & r_z \\ F_x & F_y & F_z \end{array} \right|$$



$$\overrightarrow{M}_{O} = \begin{vmatrix} \overrightarrow{i} & \overrightarrow{j} & \overrightarrow{k} \\ -125 \sin 40^{\circ} & 125 \cos 40^{\circ} & 20 \\ -50 \cos 40^{\circ} & -50 \sin 40^{\circ} & 0 \end{vmatrix}$$

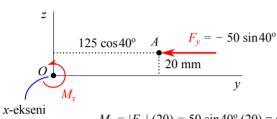
$$\overrightarrow{M_O} = 643 \overrightarrow{i} - 766 \overrightarrow{j} + 6250 \overrightarrow{k} \text{ N·mm}$$

Vektörel çarpım ile moment hesaplanınca momentin yönünü belirten işaretler kendiliğinden gelir. 50 N-luk bir kuvvet, endüstriyel bir su vanasının koluna şekildeki gibi uygulanmıştır. Kuvvet yatavdır ve OA koluna diktir. Kuvvetin, O noktasına göre momentini kartezyen koordinatlardaki birim vektörler cinsinden yazınız.

Verilenler:

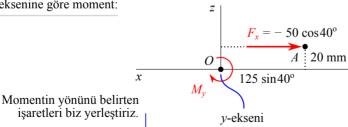
$$F = 50 \text{ N}$$

3. Çözüm *x*-eksenine göre moment:



$$M_x = |F_y|$$
 (20) = 50 sin 40° (20) = 643 N·mm

y-eksenine göre moment:



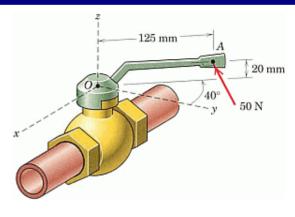
İstenenler:

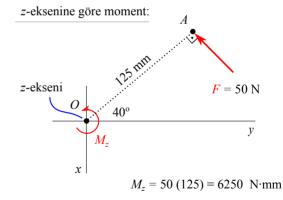
$$\overrightarrow{M}_O = M_x \overrightarrow{i} + M_y \overrightarrow{j} + M_z \overrightarrow{k}$$

$$M_y = -|F_x| (20) = -50 \cos 40^{\circ} (20) = -766 \text{ N} \cdot \text{mm}$$

Momentin vönünü bozmaması için

Momentin yönünü bozmaması için F_x ve F_y nin işaretini atarız.





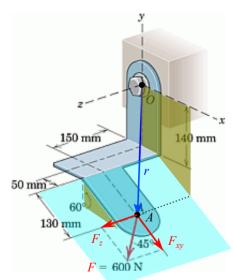
$$\overrightarrow{M}_O = 643 \overrightarrow{i} - 766 \overrightarrow{j} + 6250 \overrightarrow{k} \text{ N·mm}$$

Verilenler:

F = 600 N

Cözüm

Bir kuvveti, baska bir tesir cizgisine tasırken, kuvvetin yönünü ve siddetini bozmadan aynen tasırız. Ayrıca yanına bir de kuvvet cifti ilave ederiz. Bu kuvvet ciftinin momenti, kuvvetin, veni tesir çizgisi üzerindeki herhangi bir noktaya göre momentine esittir.



$$\overrightarrow{F} = \overrightarrow{F_x}$$

$$F_{xy} = I$$

$$\overrightarrow{F} = \overrightarrow{F}_{xy} + \overrightarrow{F}_z = \overrightarrow{F}_x + \overrightarrow{F}_y + \overrightarrow{F}_z$$

$$F_{xy} = F\cos 45^{\circ}$$

$$F_x = F_{xy} \sin 60^\circ = F \cos 45^\circ \sin 60^\circ$$

$$F_y = -F_{xy}\cos 60^\circ = -F\cos 45^\circ \cos 60^\circ$$

$$F_z = F \sin 45^{\circ}$$

$$\overrightarrow{F} = F_x \overrightarrow{i} + F_y \overrightarrow{j} + F_z \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{F} = 367 \overrightarrow{i} - 212 \overrightarrow{j} + 424 \overrightarrow{k} \text{ N}$$

$$\overrightarrow{r} = r_x \overrightarrow{i} + r_y \overrightarrow{j} + r_z \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{r} = \overrightarrow{OA} = (50 + 130 \sin 60^{\circ}) \overrightarrow{i} - (140 + 130 \cos 60^{\circ}) \overrightarrow{j} + 150 \overrightarrow{k} \text{ mm}$$

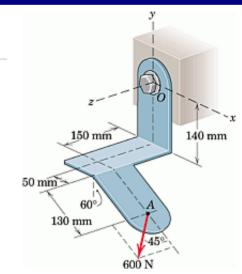
$$\overrightarrow{r} = 162.6 \overrightarrow{i} - 205 \overrightarrow{j} + 150 \overrightarrow{k} \text{ mm}$$

$$M_O = ?$$

$$\overrightarrow{M_O} = \overrightarrow{r} \times \overrightarrow{F} = \begin{vmatrix} \overrightarrow{i} & \overrightarrow{j} & \overrightarrow{k} \\ r_x & r_y & r_z \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix} \qquad \overrightarrow{M_O} = \begin{vmatrix} \overrightarrow{i} & \overrightarrow{j} & \overrightarrow{k} \\ 162.6 & -205 & 150 \\ 367 & -212 & 424 \end{vmatrix}$$

$$\overrightarrow{M}_O = \begin{vmatrix} \overrightarrow{i} & \overrightarrow{j} & \overrightarrow{k} \\ 162.6 & -205 & 150 \\ 367 & -212 & 424 \end{vmatrix}$$

$$\overrightarrow{M}_O = -55.2 \overrightarrow{i} - 13.9 \overrightarrow{j} + 40.8 \overrightarrow{k} \text{ N·m}$$

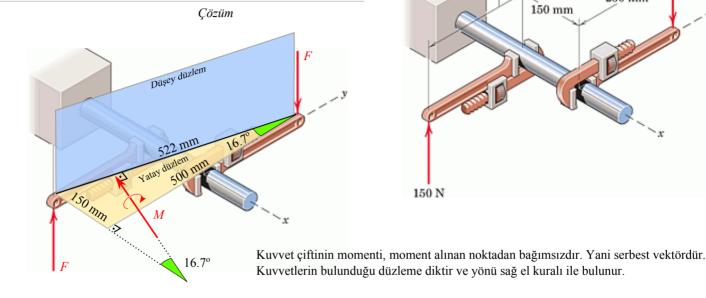


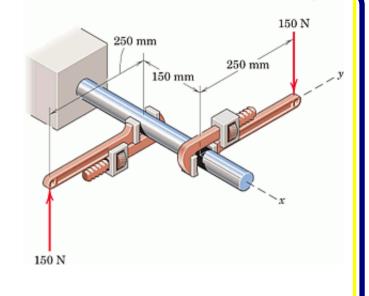
Örnek Problem 2/22

150 N-luk iki kuvvetten oluşan şekildeki kuvvet çiftinin momentini birim vektörler cinsinden yazınız.

Verilenler:

$$F = 150 \text{ N}$$





İstenenler:

$$M = ?$$

$$M = F d$$
 $d^2 = 150^2 + 500^2$ $M = 150 (522) \text{ N·mm}$

$$M = 78.3 \text{ N} \cdot \text{m}$$

$$\overrightarrow{M} = M_x \overrightarrow{i} + M_y \overrightarrow{j}$$

$$M_x = -M \cos 16.7^{\circ}$$

 $M_{v} = M \sin 16.7^{\circ}$

veya

$$M_x = -150 (250) - 150 (250) \text{ N·mm}$$

 $M_y = 150 (150) \text{ N·mm}$

$$\overrightarrow{M} = -75 \overrightarrow{i} + 22.5 \overrightarrow{j} \text{ N} \cdot \text{m}$$

Örnek Problem 2/23

Sekildeki F kuvvetinin CD çizgisine göre momentinin şiddeti 50 N·m ise F nin şiddetini bulunuz.

Verilenler:

$$M_{\lambda} = 50 \text{ N·m}$$
 $A (0.2,0,0)$
 $B (0,0.4,0.2)$
 $C (0.4,0,0.2)$
 $D (0.4,0.4,0)$
 $D (0.4,0.4,0)$
 $C (0.4,0.4,0)$
 $C (0.4,0.4,0)$

Çözüm

$$\overrightarrow{AB} = -0.2 \overrightarrow{i} + 0.4 \overrightarrow{j} + 0.2 \overrightarrow{k} \text{ m}$$

 $\overrightarrow{AB}^2 = (-0.2)^2 + 0.4^2 + 0.2^2 \text{ m}^2$

$$\overline{AB} = 0.49 \text{ m}$$

 $\overrightarrow{CD} = 0.4 \overrightarrow{i} - 0.2 \overrightarrow{k} \text{ m}$

$$\overline{CD}^2 = 0.4^2 + (-0.2)^2 \,\mathrm{m}^2$$

$$\overline{CD} = 0.447 \text{ m}$$

$$\overrightarrow{F} = F(l \overrightarrow{i} + m \overrightarrow{j} + n \overrightarrow{k}) = F \frac{\overrightarrow{AB}}{=}$$

$$\overrightarrow{r} = r_x \overrightarrow{i} + r_y \overrightarrow{j} + r_z \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{r} = \overrightarrow{CA}$$

$$\overrightarrow{r} = \overrightarrow{CA}$$

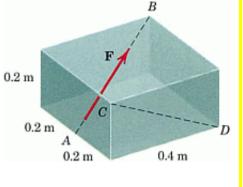
$$\overrightarrow{r} = -0.2 \overrightarrow{i} - 0.2 \overrightarrow{k} \text{ m}$$

 $\overrightarrow{r} = -0.2 \overrightarrow{i} - 0.2 \overrightarrow{k} \text{ m}$ İstenenler:

$$\overrightarrow{F} = F(-0.41 \ \overrightarrow{i} + 0.82 \ \overrightarrow{j} + 0.41 \ \overrightarrow{k})$$

$$\overrightarrow{u}_{CD} = \alpha \overrightarrow{i} + \beta \overrightarrow{j} + \gamma \overrightarrow{k} = \frac{\overrightarrow{CD}}{\overrightarrow{CD}}$$

$$\overrightarrow{u}_{CD} = 0.894 \overrightarrow{j} - 0.447 \overrightarrow{k}$$



$$M_{\lambda} = F \begin{vmatrix} r_x & r_y & r_z \\ l & m & n \\ \alpha & \beta & \gamma \end{vmatrix}$$

$$M_{\lambda} = F \begin{vmatrix} -0.2 & 0 & -0.2 \\ -0.41 & 0.82 & 0.41 \\ 0 & 0.894 & -0.447 \end{vmatrix} = 50$$

$$F = 228 \text{ N}$$

F = ?

Bazen göz önüne alınan kuvvet sisteminin verine gececek bir tek kuvvet aranır.

Bu bileske kuvvetin vönü, siddeti ve tesir cizgisinin nereden gectiği bulunmalıdır.

Üç boyutlu kuvvet sistemleri her zaman bir tek kuvvete indirgenemeyebilir.

Onun verine, coğunlukla, kuvvetleri keyfi olarak secilen bir noktaya indirgemek ile yetinilir.

Kuvvet sistemini herhangi bir noktaya indirgediğimiz zaman sistem, çoğunlukla, bir kuvvet ve bir kuvvet çiftinden meydana gelen bir sisteme dönüşür.



$$\overrightarrow{R} = R_x \overrightarrow{i} + R_y \overrightarrow{j} + R_z \overrightarrow{k} = R \left(l_R \overrightarrow{i} + m_R \overrightarrow{j} + n_R \overrightarrow{k} \right)$$

$$\overrightarrow{R} = \overrightarrow{F_1} + \overrightarrow{F_2} + \dots + \overrightarrow{F_n} = (F_{1x} \overrightarrow{i} + F_{1y} \overrightarrow{j} + F_{1z} \overrightarrow{k}) + (F_{2x} \overrightarrow{i} + F_{2y} \overrightarrow{j} + F_{2z} \overrightarrow{k}) + \dots + (F_{nx} \overrightarrow{i} + F_{ny} \overrightarrow{j} + F_{nz} \overrightarrow{k}) = \Sigma \overrightarrow{F}$$

$$\overrightarrow{R} = (F_{1x} + F_{2x} + \dots + F_{nx})\overrightarrow{i} + (F_{1y} + F_{2y} + \dots + F_{ny})\overrightarrow{j} + (F_{1z} + F_{2z} + \dots + F_{nz})\overrightarrow{k}$$

$$= \sum F_{x} = \sum F_{y} = \sum F_{z}$$

$$= \sum F_{z}$$

Bileske kuvvetin vönünü ve siddetini bulmak için:

$$R_{x} = \Sigma F_{x}$$

$$R_{y} = \Sigma F_{y}$$

$$R_{z} = \Sigma F_{z}$$

$$R^{2} = R_{x}^{2} + R_{y}^{2} + R_{z}^{2}$$

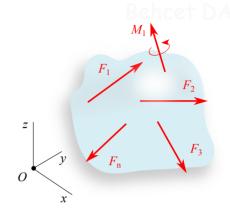
$$R^{2} = R_{x}^{2} + R_{y}^{2} + R_{z}^{2}$$

$$R_x = R l_R$$

$$R_y = R m_R$$

$$R_z = R n_R$$

$$J^2 + m^2 + n^2 = 1$$



Bileske kuvvet cifti

$$\overrightarrow{M} = M_x \overrightarrow{i} + M_y \overrightarrow{j} + M_z \overrightarrow{k} = M (l_M \overrightarrow{i} + m_M \overrightarrow{j} + n_M \overrightarrow{k}) = \Sigma \overrightarrow{M}$$

Benzer şekilde, bileşke kuvvet çiftinin yönünü ve şiddetini bulmak için:

$$M_x = \sum M_x$$

$$M_y = \sum M_y$$

$$M_z = \sum M_z$$

$$M^2 = M_x^2 + M_y^2 + M_z^2$$

$$M_x = M l_M$$

$$M_y = M m_M$$

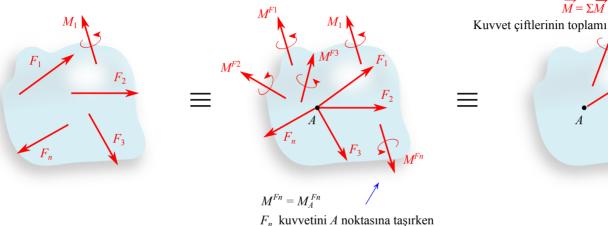
$$M_z = M n_M$$

Bileşke kuvvet $\overrightarrow{R} = \Sigma \overrightarrow{F}$ Kuvvetlerin toplamı

Bileşke kuvvet çifti

 $\overrightarrow{M} = \Sigma \overrightarrow{M}$

Bir kuvvet sisteminin keyfi olarak seçilen bir noktaya indirgenmesi

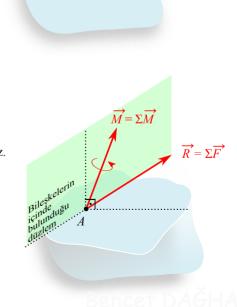


 F_n kuvvetini A noktasına taşırken sisteme ilave edilmesi gereken kuvvet çifti

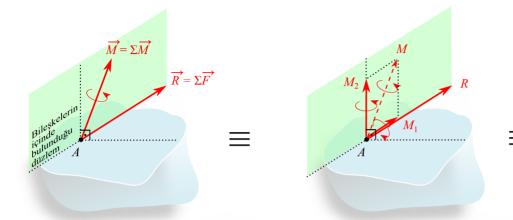
Bir kuvvet sistemini herhangi bir noktaya indirgemek istediğimiz zaman bütün kuvvetleri o noktaya taşırız.

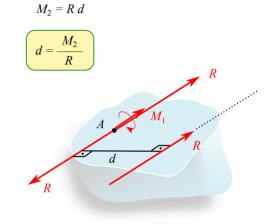
Kuvvetleri taşırken sisteme ilave etmemiz gereken kuvvet çiftlerini de ilave ederiz.

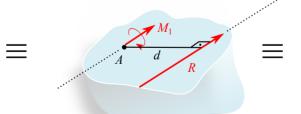
Bu kuvvet çiftlerinin momentleri, kuvvetlerin o noktaya göre momentleri kadardır.

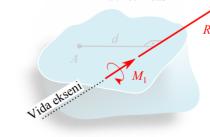


Statik









Kuvvet vidası

Birbirine paralel olan bir kuvvet ve bir kuvvet çiftinden oluşan sisteme kuvvet vidası denir.

Yönleri aynı ise pozitif kuvvet vidası, zıt ise negatif kuvvet vidası denir.

Üç boyutlu bir kuvvet sisteminin bir tek kuvvete indirgenebilmesi için $M_1 = 0$ olması gerekir. Yani $\Sigma \overrightarrow{M} \perp \overrightarrow{R}$ olmalıdır.

 $\sum \overrightarrow{M} \cdot \overrightarrow{R} = 0$ $\downarrow \qquad \qquad \downarrow$

y

Örnek Problem 2/24

Üc tane esit kuvvet eskenar ücgen bir levhaya sekildeki gibi uygulanmıştır. Bu kuvvet sistemini O noktasına indirgeviniz. R nin M ve dik olduğunu gösteriniz.

 $F_1 = F$

 M^{F2}

F(b/2)

 $Fb\sin 60^{\circ}$

Verilenler:







$$R = ?$$

$$M = ?$$



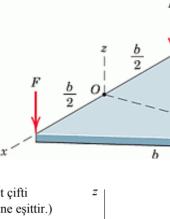
F(b/2)

 M^{F1}

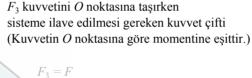
$$\overrightarrow{R} = \overrightarrow{F_1} + \overrightarrow{F_2} + \overrightarrow{F_3}$$

$$\overrightarrow{R} = -3F \overrightarrow{k}$$

 $\overrightarrow{M} = -F b \sin 60^{\circ} \overrightarrow{i}$



3F





$$\overrightarrow{M} = \Sigma \overrightarrow{M}$$

Cözüm

 $M^{F3} = M_O^{F3}$

$$\overrightarrow{M} = \overrightarrow{M}^{F1} + \overrightarrow{M}^{F2} + \overrightarrow{M}^{F3}$$

$$7b\sin 60^{\circ} \overrightarrow{i}$$

$$\overrightarrow{R} \cdot \overrightarrow{M} = 0$$
 ise: $\overrightarrow{R} \perp \overrightarrow{M}$

$$(-3 F) (-F b \sin 60^{\circ}) \overrightarrow{k} \bullet \overrightarrow{i} = 0$$

$$\overrightarrow{k} \cdot \overrightarrow{i} = 0$$
 $\overrightarrow{R} \perp \overrightarrow{M}$

 $Fb \sin 60^{\circ}$

 $\overrightarrow{M} =$

800

800 N

200 N

mm

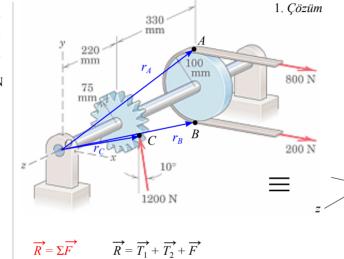
Şekildeki kasnak ve dişliye şekilde görülen kuvvetler etki etmektedir. Bu kuvvetlerden oluşan sistemi *O* noktasına indirgeyiniz.

Verilenler:

$$T_1 = 800 \text{ N}$$

 $T_2 = 200 \text{ N}$

$$F = 1200 \text{ N}$$



İstenenler:

$$R = ?$$

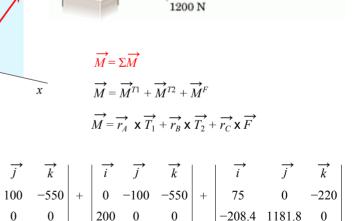
$$M=?$$

$$\overrightarrow{R} = 792 \overrightarrow{i} + 1182 \overrightarrow{j} \text{ N}$$

$$A (0,100,-550)$$
 $\overrightarrow{r_A} = \overrightarrow{OA} = 100 \overrightarrow{j} - 550 \overrightarrow{k} \text{ mm}$
 $B (0,-100,-550)$ $\overrightarrow{r_B} = \overrightarrow{OB} = -100 \overrightarrow{j} - 550 \overrightarrow{k} \text{ mm}$

C(75,0,-220) $\overrightarrow{r_C} = \overrightarrow{OC} = 75 \overrightarrow{i} - 220 \overrightarrow{k} \text{ mm}$

 $\overrightarrow{R} = (800 + 200 - 1200 \sin 10^{\circ}) \overrightarrow{i} + 1200 \cos 10^{\circ} \overrightarrow{j} \text{ N}$



 $\overrightarrow{M} = 260 \overrightarrow{i} - 504 \overrightarrow{j} + 28.6 \overrightarrow{k} \text{ N} \cdot \text{m}$

330

220 mm

mm

Örnek Problem 2/25

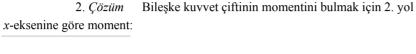
Şekildeki kasnak ve dişliye şekilde görülen kuvvetler etki etmektedir. Bu kuvvetlerden oluşan sistemi O noktasına indirgeyiniz.

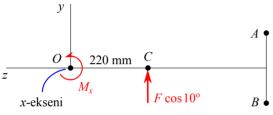
Verilenler:

 $T_1 = 800 \text{ N}$

$$T_2 = 200 \text{ N}$$

$$F = 1200 \text{ N}$$



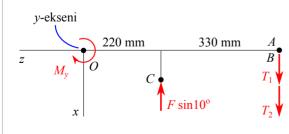


$$M_x = 1200 \cos 10^{\circ} (220) \text{ N·mm} = 260 \text{ N·m}$$

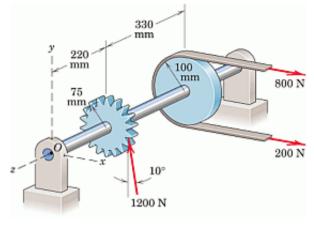
y-eksenine göre moment:

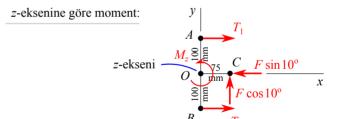
$$R = ?$$

$$M = ?$$



$$M_v = -800 (550) - 200 (550) + 1200 \sin 10^{\circ} (220) \text{ N} \cdot \text{mm} = -504 \text{ N} \cdot \text{m}$$





$$M_z = 1200 \cos 10^{\circ} (75) - 800 (100) + 200 (100) \text{ N·mm} = 28.6 \text{ N·m}$$

$$\overrightarrow{M} = M_x \overrightarrow{i} + M_y \overrightarrow{j} + M_z \overrightarrow{k}$$

$$\overrightarrow{M} = 260 \overrightarrow{i} - 504 \overrightarrow{j} + 28.6 \overrightarrow{k} \text{ N·m}$$

M = T a

 $M_1 = T a \cos 45^{\circ}$

 $M_2 = T a \cos 45^{\circ}$

0

3a

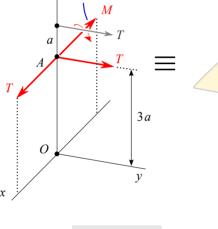
Sekildeki direğe sekildeki gibi etki eden iki kuvveti bir kuvvet vidasına indirgeyiniz. Kuvvet vidasının tesir çizgisinin *y-z* düzlemini kestiği *P* noktasının koordinatlarını bulunuz.

Çözüm

Verilenler:

$$F_1 = T$$

$$F_2 = T$$



3acos45° x

$$\overrightarrow{R} = T(\overrightarrow{i} + \overrightarrow{j})$$

$$\overrightarrow{M_1} = - T a \cos 45^{\circ} \cos 45^{\circ} \left(\overrightarrow{i} + \overrightarrow{j} \right)$$

$$\overrightarrow{M_1} = -\frac{Ta}{2}(\overrightarrow{i} + \overrightarrow{j})$$

$$R$$
 ile M_1 zıt yönde olduğu için kuvvet vidası, negatif kuvvet vidasıdır.

3a

$$d = \frac{M_2}{R} = a \cos^2 45^\circ = 0.5 a$$

$$z = 3a + d = 3.5a$$

P noktası z-ekseni üzerindedir.

İstenenler:

 $P\left(x,y,z\right) =?$

R = ?

 $M_1 = ?$

Kuvvet vidasının kuvvet çifti

 $\overline{AP} = d$

Örnek Problem 2/26

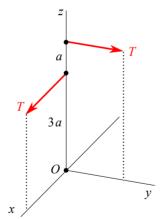
Şekildeki direğe şekildeki gibi etki eden iki kuvveti bir kuvvet vidasına indirgeyiniz. Kuvvet vidasının tesir çizgisinin *y-z* düzlemini kestiği *P* noktasının koordinatlarını bulunuz.

Çözüm

Verilenler:

$$F_1 = T$$

$$F_2 = T$$



İstenenler:

$$R = ?$$

$$M_1 = ?$$

$$P\left(x,y,z\right) =?$$

Behcet DAĞHAN

GHAN

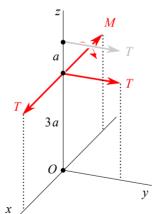
Şekildeki direğe şekildeki gibi etki eden iki kuvveti bir kuvvet vidasına indirgeyiniz. Kuvvet vidasının tesir çizgisinin *y-z* düzlemini kestiği *P* noktasının koordinatlarını bulunuz.

Çözüm

Verilenler:

$$F_1 = T$$

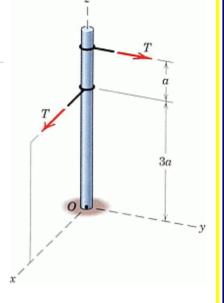
$$F_2 = T$$



$$R = ?$$

$$M_1 = ?$$

$$P\left(x,y,z\right) =?$$

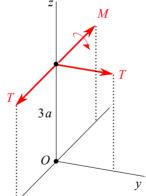


Şekildeki direğe şekildeki gibi etki eden iki kuvveti bir kuvvet vidasına indirgeyiniz. Kuvvet vidasının tesir çizgisinin *y-z* düzlemini kestiği *P* noktasının koordinatlarını bulunuz.

Verilenler:

$$F_1 = T$$

$$F_2 = T$$



$$R = ?$$

$$M_1 = ?$$

$$P\left(x,y,z\right) =?$$

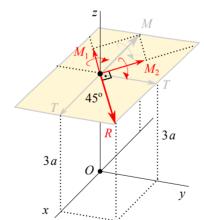
Şekildeki direğe şekildeki gibi etki eden iki kuvveti bir kuvvet vidasına indirgeyiniz. Kuvvet vidasının tesir çizgisinin *y-z* düzlemini kestiği *P* noktasının koordinatlarını bulunuz.

Çözüm

Verilenler:

$$F_1 = T$$

$$F_2 = T$$



$$R = ?$$

$$M_1 = ?$$

$$P\left(x,y,z\right) =?$$

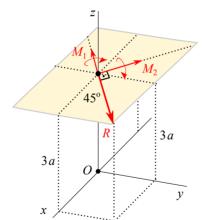
Şekildeki direğe şekildeki gibi etki eden iki kuvveti bir kuvvet vidasına indirgeyiniz. Kuvvet vidasının tesir çizgisinin *y-z* düzlemini kestiği *P* noktasının koordinatlarını bulunuz.

Çözüm

Verilenler:

$$F_1 = T$$

$$F_2 = T$$



$$R = ?$$

$$M_1 = ?$$

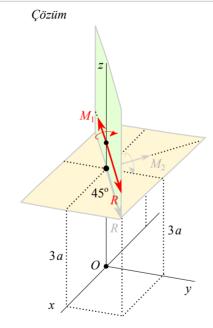
$$P\left(x,y,z\right) =?$$

Şekildeki direğe şekildeki gibi etki eden iki kuvveti bir kuvvet vidasına indirgeyiniz. Kuvvet vidasının tesir çizgisinin *y-z* düzlemini kestiği *P* noktasının koordinatlarını bulunuz.

Verilenler:

$$F_1 = T$$

$$F_2 = T$$



$$R = ?$$

$$M_1 = ?$$

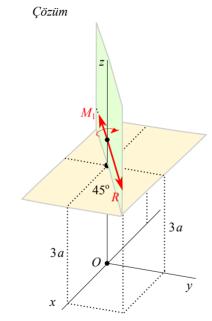
$$P\left(x,y,z\right) =?$$

Şekildeki direğe şekildeki gibi etki eden iki kuvveti bir kuvvet vidasına indirgeyiniz. Kuvvet vidasının tesir çizgisinin *y-z* düzlemini kestiği *P* noktasının koordinatlarını bulunuz.

Verilenler:

$$F_1 = T$$

$$F_2 = T$$



$$R = ?$$

$$M_1 = ?$$

$$P\left(x,y,z\right) =?$$