5 Mayıs 2021 Çarşamba

08:02

03 ADC

Giriş

- Doğada var olan bütün fiziksel büyüklükler (ısı, ışık, ses, zaman vs.) analog büyüklük kavramına girer.
- Dünyadaki herhangi bir şeyi dijital sistemlerimiz ile ölçmek, değerlendirmek, işlemek ve bu değerlere göre işlem yapabilmek için ADC (Analog Digital Converter) ihtiyaç vardır.
- ADC modülleri gerek harici, gerek dahili olsun hepsi bir referans voltaja ihtiyaç duyarlar. Genellikle mikroişlemcilerde referans voltajı işlemcinin besleme gerilimidir. Bu değer aynı zamanda ayarlar yapılarak harici olarak verilebilir.
- STM32'de 12-bit ADC, ardışık yaklaşım prensibine dayanan bir analog-dijital çeviricidir. Bu çevirici, 16 harici kaynaktan, iki dahili kaynaktan ve VBAT kanalından gelen sinyalleri ölçebilmek için en fazla 19 multiplexli kanala sahiptir. Kanalların A/D dönüşümü single, continuous, scan veya discontinuous modda gerçekleştirilebilir. ADC'nin sonucu, sola ya da sağa hizalanmış 16-bit veri kaydına depolanır.
- Analog watchdog özelliği, uygulamanın giriş voltajının kullanıcı tanımlı üst veya alt sınırları aşmasını algılamasına olanak tanır.

Cözünürlük

- ADC'ler 10, 12, 16, 24 vb. bit çözünürlükte bulunurlar.
- STM32F407'de ADC'ler 6, 8, 10 ve 12 bit çözünürlükte çalışabilirler ve referans voltajı default 3.3V'dur.
- ADC modülün 10 bit olduğunu düşünelim. 2^10 = 1024 değeri okunacak maksimum değerdir yani 0V = 0,
 3.3V = 1023 değeri bize döner. Buradan her bit değerin alacağı voltaj değerini 3,3 / 1024 = 0,0032 olarak buluruz. Buradan da biz ADC modülünden okuduğumuz değeri bu ifade ile çarparsak voltaj değerini buluruz.
 640 değeri için 640 * 0,0032 = 2,048 V olarak buluruz.
- STM32F407'de 0 3.6V aralığında ölçümler yapılabilmektedir. Buradaki voltaj aralığında ADC birimin beslemesi (VDDA-VSSA) ile ilgili bir durumdur.
- ADC birimin besleme voltajı (VDD) ve referans gerilimi (VREF), ADC birimin ölçebileceği gerilim aralığını belirler.
- Her ne olursa olsun ADC birimi 3.6V'dan fazlasını ölçemez.
- Analog bir değerden dijital bir değer dönüşüm yapılırken dikkat edilmesi gereken hususlar vardır. Bunlardan en önemlisi, ölçülecek analog gerilim değerinin dönüşümü yapacak çipin ölçüm aralığında olması gerekir. Diğer en önemli nokta, ölçüm yapılacak hassasiyetin belirlenmesi ve buna uygun bir genişliğinde bir dönüştürücü seçilmelidir.
- Ölçüm hassasiyetinde önemli olan dönüşüm yapacak sistemin bir çözünürlüğüdür.
 Resolution = VREF/(2^n-1)
 - Örneğin 0 3.3V aralığı arası ölçüm yapabilen bir ADC ölçüm ünitesinin ölçebileceği minimum değer yaklaşık olarak formülden 8 bit çözünürlük için 12mV, 8 bit çözünürlük için 3,2mV, 12 bit çözünürlük için 805uV'tur.
- Çözünürlük arttıkça (bit sayısı arttıkça), ADC'nin ölçebileceği minimum voltaj değeri küçülür ve bu da daha hassas ölçümler yapabilmenizi sağlar.

Çevrim Süresi

- https://controllerstech.com/adc-conversion-time-frequency-calculation-in-stm32/ linkten ADC için çevrim süresinin nasıl hesaplandığı ile ilgili yazıyı okuyabiliriz.
- STM32F407'de ADC birimin ulaşabileceği maximum hız 36 MHz'dir. Bu hız aynı zamanda ADC çözünürlüğü ile ters orantılıdır. Çözünürlük arttıkça ADC birimin ölçüm hızı düşmektedir.

ÇÖZÜNÜRLÜK	ADC ÇEVRİM HIZI
12 Bit	12 Cycle
10 Bit	10 Cycle
8 Bit	8 Cycle
6 Bit	6 Cycle

- Çevrim süresi hesabı için üç değere ihtiyaç var. Bunlar Cycles, Sampling Time ve Clock'tur.
- Cycles değeri seçilen Resolution değerine bağlıdır.
- Sampling Time ve Clock değerleri ise istediğimiz çevrim süresine göre değiştirebiliriz.
- Clock değeri ADC'nin bağlı olduğu clock hattına bağlıdır.
- Tüm işlemcilerde aynı mantıktır fakat formül işlemciye göre farklılık gösterebilir bunun için kaynaklardan

bakılması gerekir.

Tconv = Sampling time + Cycles

ADC CLOCK

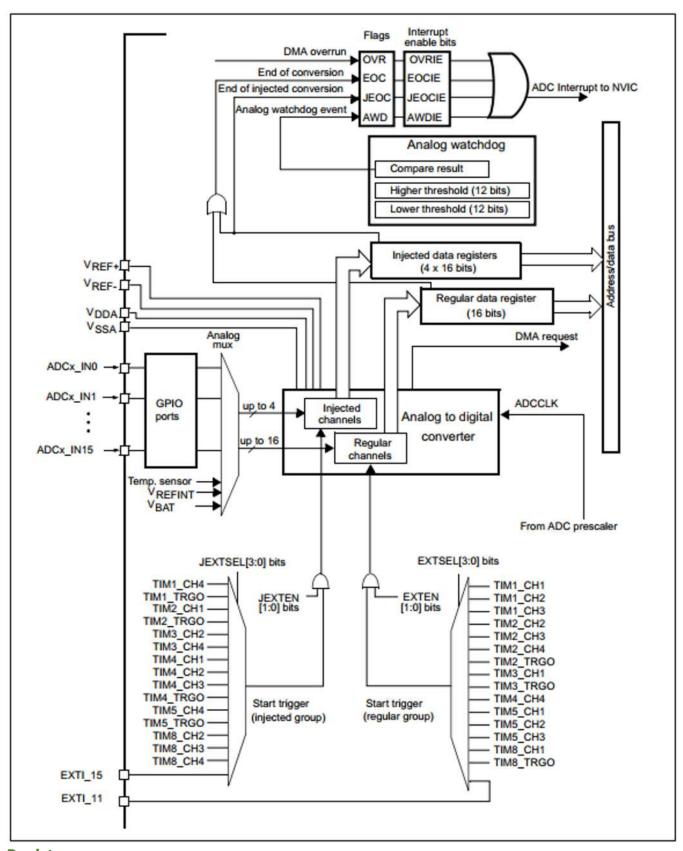
Calışma Modları

- **Single Conversion Mode** (Tek Dönüşüm Modu): Bu mod, bir tek dönüşüm gerçekleştirildikten sonra ADC'nin otomatik olarak durmasını sağlar. Her dönüşüm, başlatma komutu ile başlatılır ve tamamlandığında ADC otomatik olarak durur.
- Continuous Conversion Mode (Sürekli Dönüşüm Modu): Bu modda ADC, başlatıldığı andan itibaren sürekli olarak dönüşümler gerçekleştirir. Otomatik durma olmadığı için dönüşümler devam eder, kullanıcı tarafından durdurulana kadar devam eder.
- **Scan Mode** (Tarama Modu): Bu modda ADC, belirli bir kanal listesini otomatik olarak tarama yeteneğine sahiptir. Tarama modu, birden fazla kanalı tek bir dönüşüm başlatma komutu ile sırayla ölçmeyi sağlar.
- **Discontinuous Mode** (Kesikli/Süreksiz Mod), kullanıcı belirli bir kanal listesinin ardışık olarak ölçülmesini sağlayabilir. Ancak, kanal arasında belirli bir gecikme bulunabilir.

Ölçüm Yöntemleri

- ADC ölçümlerini almak için kullanılan farklı yöntemler şunlardır: Polling, Interrupt ve DMA
- http://www.elektrobot.net/stm32-adc-kullanimi-polling-interrupt-ve-dma/ ile
 https://controllerstech.com/stm32-adc-single-channel/ linkten Polling, Interrup ve DMA metodu kullanarak yapılan örnekleri inceleyebiliriz.
- **Polling** yöntemi, mikrodenetleyici ADC'nin çevrim süresince farklı bir işlem yapmaz ve çevrimin bitmesini bekler. Yapılacak ölçümün çok hızlı olmasının gerekmediği yada uzun zaman aralıklarında tek ölçüm yapılmasının yeterli olduğu durumlarda sıklıkla kullanılır.
- Interrupt yöntemi, ADC dönüşümü tamamlandığında bir kesme çağrısı gerçekleşir. Böylece mikrodenetleyicinin başka işlerle meşgulken dahi ADC verilerini işlemesine izin verir. Daha karmaşık uygulamalarda, dönüşüm tamamlandığında hemen yanıt verilmesi gereken durumlar için uygundur. Verimli kullanım, mikrodenetleyicinin diğer görevlere odaklanmasını sağlar.
- DMA yöntemi, ADC sonuçları doğrudan belleğe kopyalanır, bu da CPU'nun dahil olmadan çalışmasına olanak tanır. Büyük veri setlerini hızlı bir şekilde işlemek ve mikrodenetleyicinin CPU'sunu diğer görevlere odaklamak için uygundur. Bellek yönetimi konusunda dikkatlice ele alınması gerekebilir.
- DMA'nın Interrupt ile kullanımından en büyük farkı, ADC' nin çevrimi tamamladıktan sonra elde ettiği değeri hafıza bölgesine DMA tarafından yazılmasıdır. Böylece mikrodenetleyici hiç bir şekilde ADC işlemleri ile meşgul olmaz. Özellikle çok sayıda ölçümün ard arda ve hızlı yapılmasının istendiği durumlarda DMA kullanılır.

Birim Yapısı



Register

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	6	∞	7	9	2	4	3	2	-	0
0x00	ADC_SR	Reserved																				OVR	STRT	JSTRT	JEOC		AWD						
	Reset value		Reserved NON RESC NON [5:0] MUN [2:0] ON Reserved Reserved NON [2:0] ON [2:													_			_	_		0	0	0	0	0	0						
0x04	ADC_CR1	Neserved O O O O O O O O O									JAWDEN		F	Rese	erve	d		N	DISC UM [2	DISCEN	JAUTO	AWD SGL	SCAN	JEOCIE	AWDIE	EOCIE	AW	DCH]				
	Reset value										0 0								0 0 0 0				0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x08	ADC_CR2	SWSTART EXTEN[1:0] EXTRET [3:0]								Re se rv ed	JEXTEN [3:0]								Rese	rve	d	ALIGN	EOCS	saa	DMA		F	Rese	erve	ed		CONT	ADON
	Reset value		0	0	0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0					0	0		0							0	0
0x0C	ADC_SMPR1			_										_					ts SN	_					_			_			_		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x10	ADC_SMPR2			-	1 -	1 -	1 -	1 -	-	1 -	_		-						ts SN	_		-		_	-	-	-					1 -	
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x14	ADC_JOFR1	-								F	ese	rve	d									_	0	^	,	JOF		_	_	_	Ι.	10	0
	Reset value																					0	0	0	0	0 JOF	0	0	0	0	0	0	0
0x18	ADC_JOFR2 Reset value	-								F	ese	erve	d									0	0	0	_	-	_			0	0	0	0
	ADC JOFR3																					U	U	0	0	0	0	0	11:0	200	0	U	U
0x1C	Reset value	-								F	ese	erve	d									JOFFSET3[11:0]											
	ADC_JOFR4																				0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0												
0x20	Reset value	-	Reserved																	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		
	ADC_HTR		_	_	_				_		_		_			_	_	_		_		0	U	U	U		HT[U	10	0	0
0x24	Reset value	-								F	ese	erve	d									1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
-	ADC_LTR																				_						TI	100	-	,	٠,		-
0x28	Reset value	1								F	ese	erve	d									LT[11:0]										0	
	ADC SQR1		_						_		1.13	3:0]	-	1					Reg	ular	cha					1000		10000		_			_
0x2C	Reset value	1		F	Rese	erve	d			0	0		0	0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
	ADC_SQR2	7	1																seque		1				_	_					_	_	
0x30	E25 5, 111 2911	- 226									s			T	1.10		-	I	Ė	100		$\overline{}$	R			112			13	Fig.	T		
	Reset value	Ses		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
	ADC_SQR3	Ped	2	-	_									Reg	jular	cha	anne	el s	seque	nce	SC	X_X	bits	5	_		_	_	_	_	_	_	
0x34	Reset value	Reserved Reserved		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x38	ADC_JSQR		Reserved JL[1:0] Injected of													cha	nne	se	que	nce	JS	_x_	x bit	s	i.e	•	•						
UXSO	Reset value					1030	cive	u				0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x3C	ADC_JDR1							-	0000	nvo	d				-									JE	ATA	1[15	:0]		_			_	
UXSC	Reset value	Reserved 0 0 0 0														0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0					
0x40	ADC_JDR2							-	000	erve	d													JD	ATA	1[15	:0]						
0,40	Reset value								.030		*							0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x44	ADC_JDR3							Б	ese?	erve	d										JDATA[15:0]												
0,44	Reset value								CSC	LIVC	u .							0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0														
0x48	ADC_JDR4		Reserved																ATA	•													
0,40	Reset value										4							0	0														
0x4C	ADC_DR							F	Rese	erve	d												Re	gul	ar D	_							
510	Reset value																	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0											0				
	DC CD (Status	_		-														-							مارة	,				-	-		

- ADC_SR (Status Register), ADC durumunu izleyen bu register, dönüşüm tamamlandığında, taşma veya analog bekçi olaylarının gerçekleştiğini belirten bayrakları içerir.
- ADC_CR1 (Control Register 1), Bu register, dönüşüm kesmelerini etkinleştirme, scan modunu kontrol etme, discontinuous modu ve enjekte dönüşümleri yönetme gibi temel ADC kontrol ayarlarını içerir.
- ADC_CR2 (Control Register 2), ADC'nin genel kontrolünü sağlayan bu register, ADC'nin etkinleştirilmesi, continuous conversion modu, DMA modu, kalibrasyon ve harici tetikleme seçenekleri gibi ayarları içerir.
- ADC_SMPR1 ve ADC_SMPR2 (Sampling Time Register 1 ve 2): Örnekleme süresini belirleyen bu registerlar, her bir kanalın örnekleme süresini ayarlamanızı sağlar.
- ADC_DR (Data Register), Dönüşüm sonuçlarını depolar; yani ADC tarafından ölçülen analog sinyalin dijital karşılığını içerir.

Offset	Register	31	30	29	28	27	56	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	6	8	7	9	2	4	3	2	1	0		
0.00	ADC_CSR											OVR	STRT	JSTRT	JEOC	EOC	AWD	Doconio		OVR	STRT	JSTRT	JEOC	EOC	AWD	pen	2	OVR	STRT	JSTRT	JEOC	EOC	AWD		
0x00	Reset value				1	Rese	erve	a				0	0	0	0	0	0	000	000	0	0	0	0	0	0	Reserved	2	0	0	0	0	0	0		
												ADC3									ADC2					2			ADC1						
0x04	ADC_CCR		Reserved							TSVREFE	VBATE	F	Rese	erve	d	ADCDDET4-01	0.112	DAMA 14-01	[0:1]VIIIO	SOO	Reserved	DE	ELA'	Y [3	:0]	Re	sen	ved		MUI	LTI [[4:0]			
	Reset value									0	0					0	0 0		0	0		0	0 0 0 0						0	0	0	0	0		
0x08	ADC_CDR					08	Re	gula	r D	ATA	2[1	5:0]											Re	gula	r D	ATA	1[1	5:0]							
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		

- ADC'deki "common registerlar," birden fazla ADC modülünün ortak kullanıldığı durumlar için genel ayarları ve durumu izlemek için tasarlanmış registerlardır. Bu registerlar, birden fazla ADC'nin ortak özelliklerini kontrol etmek ve izlemek için kullanılır.
- ADC_CSR (Common Status Register): ADC modülünün genel durumunu gösteren bu register, özellikle birden fazla ADC'nin kullanıldığı durumlarda ortak durumu izlemek için kullanılır.
- ADC_CCR (Common Control Register): Bu register, ortak ayarları içerir. Örneğin, referans voltajlarını (VREF+ ve VREF-) belirlemek gibi genel ADC kontrol parametrelerini içerir.
- ADC_CDR (Common Data Register): Birden fazla ADC kullanıldığında, çeşitli ADC'lerden gelen verileri depolar.