Buton ile Led Yakma

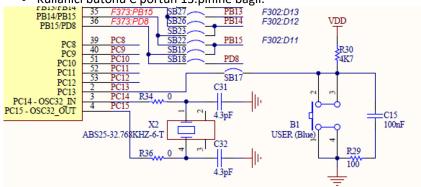
25 Aralık 2021 Cumartesi

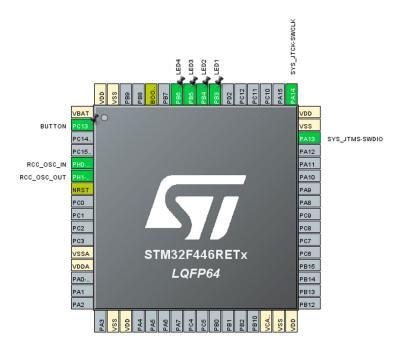
Buton ile Led Yakma

► HAL

Konfigürasyon Kısmı

• Kullanıcı butonu C portun 13.pinine bağlı.





Pin Name 🌻	Signal on Pin	GPIO output	GPIO mode	GPIO Pull-u	Maximum o	User Label	Modified
PB3	n/a	Low	Output Push	No pull-up a	Very High	LED1	✓
PB4	n/a	Low	Output Push	No pull-up a	Very High	LED2	✓
PB5	n/a	Low	Output Push	No pull-up a	Very High	LED3	✓
PB6	n/a	Low	Output Push	No pull-up a	Very High	LED4	✓
PC13	n/a	n/a	Input mode	Pull-down	n/a	BUTTON	✓

Kod Kısmı

- RCC için bir değişiklik yapmadığımızdan fonksiyon içeriği aynıdır.
- hal_gpio.c kısmından ReadPin fonksiyonlarına ulaşabiliriz.

```
375@GPIO_PinState HAL_GPIO_ReadPin(GPIO_TypeDef* GPIOx, uint16_t GPIO_Pin)
376 {
377
      GPIO_PinState bitstatus;
378
379
      /* Check the parameters */
380
      assert_param(IS_GPIO_PIN(GPIO_Pin));
381
382
      if((GPIOx->IDR & GPIO_Pin) != (uint32_t)GPIO_PIN_RESET)
383
384
        bitstatus = GPIO PIN SET;
385
      }
386
      else
387
      {
388
        bitstatus = GPIO_PIN_RESET;
389
      }
390
      return bitstatus;
391 }

    Buton için count değişkeni atıyoruz.

44 /* USER CODE BEGIN PV */
45 int count=0;
46 /* USER CODE END PV */
```

- Okuma yaptığında yani butona bastığımızda if yapısının içine girer ve while ile kullanıcının eli butona basılı olup olmadığını kontrol ederiz. Elini çektiğinde count değerini 1 arttırıyor.
- Count değerin modunu aldığımızda 0 iken RESET, 1 iken SET durumundadır.

```
94
      while (1)
 95
96
        /* USER CODE END WHILE */
97
98
        /* USER CODE BEGIN 3 */
99
          if(HAL_GPIO_ReadPin(GPIOC, BUTTON_Pin))
100
101
              while(HAL_GPIO_ReadPin(GPIOC, BUTTON_Pin));
102
              HAL_Delay(100);
103
               count++;
104
           }
105
106
           if(count % 2 == 1)
107
           {
108
              HAL_GPIO_WritePin(GPIOB, LED1_Pin | LED2_Pin | LED3_Pin | LED4_Pin, GPIO_PIN_SET);
109
          }
110
          else
111
           {
              HAL_GPIO_WritePin(GPIOB, LED1_Pin | LED2_Pin | LED3_Pin | LED4_Pin, GPIO_PIN_RESET);
112
113
          }
114
      }
```

> REGISTER

Konfigürasyon Kısmı

• Öncelikle RCC ve GPIO ayarlarını yapıyoruz.

```
8 void RCC_Config(void)
 9 {
10
         RCC - > CR \mid = 0 \times 00030000;
                                                     //HSEON, HSERDY
        while(!(RCC->CR & 0x00020000));
11
                                                     //HSERDY
         RCC - > CR \mid = 0 \times 00080000;
12
                                                     //CSSON
         RCC->CFGR = 0 \times 000000000;
13
         RCC->PLLCFGR \mid= 0x00400000;
                                                     //PLLSRC
14
         RCC->PLLCFGR \mid= 0x000000004;
15
                                                     //PLLM 4
         RCC->PLLCFGR \mid= 0x00002A00;
16
                                                     //PLLN 168
         RCC->PLLCFGR \mid= 0x000000000;
17
                                                     //PLLP 2
18
         RCC - > CR = 0 \times 010000000;
                                                     //PLLON
19
        while(!(RCC->CR & 0x02000000));
                                                     //PLLRDY
20
         RCC - > CFGR \mid = 0 \times 000000001;
                                                     //SW
21
        while(!(RCC->CR & 0x00000001));
                                                     //SWS
22 }
```

- GPIO ayarlarını aşağıdaki gibi düzelttik.
- A portunu da kullanacağımdan A ve D portlarını RCC clocklarını aktif ediyoruz.

```
RCC->AHB1ENR |= 0x00000009; //A, D clock enable
```

```
24 void GPIO_Config(void)
        RCC->AHB1ENR \mid= 0x000000009;
26
                                                //A, D clock enable
27
28
        GPIOD->MODER \mid = 0x550000000;
                                               //PD12, PD13, PD14, PD15
29
        GPIOD->OTYPER = 0 \times 0000000000;
                                               //Output push-pull
30
        GPIOD->OSPEEDR |= 0xFF000000;
                                               //Very high speed
31
        GPIOD->PUPDR \mid = 0x000000000;
                                               //No pull-up, pull-down
32 }
```

Kod Kısmı

- Buton için A0 pini için okuma yapacağız. Burada ilk biti kullanacağız. While döngüsü içinde bir if yapısı içinde eğer okuma yapılırsa while döngüsüne girer ve okuma yani butona basma devam ediyorsa count değişkenini 1 arttırır.
- Buradaki delay ark olayından dolayı kullandık.

GPIO port input data register (GPIOx_IDR) (x = A..I/J/K)

Address offset: 0x10

Reset value: 0x0000 XXXX (where X means undefined)

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
IDR15	IDR14	IDR13	IDR12	IDR11	IDR10	IDR9	IDR8	IDR7	IDR6	IDR5	IDR4	IDR3	IDR2	IDR1	IDR0
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

Bits 31:16 Reserved, must be kept at reset value.

Bits 15:0 **IDRy**: Port input data (y = 0..15)

These bits are read-only and can be accessed in word mode only. They contain the input value of the corresponding I/O port.

```
if(GPIOA->IDR & 0x00000001)
{
    while(GPIOA->IDR & 0x000000001);
    delay(1680000);

    count++;
}
```

- Count ve delay için globalde tanıttık.
- While döngüsünün içi 1 olduğu sürece çalışmaya devam eder ancak 0 olduğunda döngüden çıkıp alt satıra geçer.

```
int count = 0;

5 void delay(uint32_t time)
6 {
7 while(time--);
8 }
```

• Count değişkenini kalanı 0 ise yani 2.defa basıldığında ledi söndürken kalan 1 olduğunda yani 1.defa basıldığı durumda ledi yakacaktır.

```
57⊖ int main(void)
58 {
59
        RCC_Config();
        SystemCoreClockUpdate();
60
61
62
        GPIO_Config();
63
64
      while (1)
65
66
          if(GPIOA->IDR & 0x00000001)
67
68
              while(GPIOA->IDR & 0x00000001);
69
              delay(1680000);
70
71
              count++;
72
73
          if(count %2 == 0)
74
              GPIOD->ODR | = 0 \times 0000000000;
75
              GPIOD->ODR \mid= 0x0000F000;
76
77
78 }
```