枪弹头痕迹自动比对方法的研究

本题提供的数据中涉及的枪支与枪弹主要是77制式手枪及与之匹配的枪弹。

枪弹发射后,弹头上留下了枪管膛线(参见示意图 1)的擦痕痕迹。枪管有 4 条凸膛线共 8 个棱,分为 4 个主棱和 4 个次棱。所以在弹头上留下的痕迹分为 4 片主棱线的痕迹和 4 片次棱线的痕迹。由于枪弹通过枪管时只旋转了一个很小的角度,擦痕分布成斜线状(与圆柱母线有一个夹角),每一片痕迹的主要部分都显示为不同大小和不同深浅的线条(如图 2)。

在公安实践中,要根据弹头上的痕迹来判断两个弹头是否为同一支枪发射的。**传统方法**是通过显微镜肉眼观察,比对两个弹头上的线条型痕迹,看这些线条的粗细分布是否吻合。根据实践经验,对同一支枪发射的两个弹头,4个主棱中通常有一至二个吻合得比较好;而4个次棱中通常可以有2至3个吻合比较好。

传统做法有两个弱点:一是效率极低,因为很多情况是"似是而非"的,所以对多个弹头(例如几十、几百个)的比对几乎无法进行;二是弹头样本不易保存,容易发生锈蚀损坏等情况。

现代高精度数据采集设备为**自动比对方法**创造了条件。**自动比对方法**的过程分为两步:

第一步,通过光学设备(如图 3,图 4 示意)采集弹头上 8 片痕迹的 3 维数据,保存为 8 个文件。测量的基准平面取为固定在测量设备上的空间直角坐标系的 xoy 平面,沿 x 轴方向和沿 y 轴方向的测量步长均为 2.75 微米,z 的测量精度为 1 微米,数据的单位是毫米。由于数据量很大,本题只提供对应 4 条次棱的数据,其顺序统一按照一个方向排序,例如按照从弹头的底部向头部看去为逆时针方向排序。这些数据文件可以用 Matlab 的**数据导入**打开,也可以用写字板打开。每个文件的数据有 40 多万行,每行有 3 列。每一行的三个数据对应弹头表面上一个点的空间坐标(x,y,z),第 1 列对应 x 坐标;第 2 列对应 y 坐标;第 3 列对应 z 坐标。基准平面在弹头痕迹的附近,测量时应调节弹头的姿态使得:(1)弹头圆柱中心线尽量平行于基准平面;(2) y 轴尽量平行于擦痕的走向。弹头的姿态靠人工调节,所以上述的两个平行都不是准确的平行。此外,这 4 条次棱的数据是分 4 次测量的,所以它们只能在 4 个独立的空间坐标系中分别显示它们的图像,没有一个参照系能使它们组合成一个整体图像在一个坐标系中显示。

第二步,采用适当的方法,通过电脑比对,判别一个弹头与样本弹头的相似程度,以便确认发射该弹头的枪支。这个问题很实用,但要求达到较高的准确性就很困难。希望研究生们研究**下面几个问题**:

- 1、在光学设备上采集弹头上痕迹的3维数据时,用于采集数据的光源和数据采集仪器是固定不动的,光源在被测弹头的侧上方,感光器在弹头的正上方;弹头由人工固定在支架上,可以由人工调节该弹头的位置和姿态(姿态是指弹头在空间的姿势或状态,通常与转动有关)。人工调节很难使两个弹头在同样位置和同样姿态情况下被测量,从而会造成测量误差。通常会造成0.03mm 左右的平移误差和0.2°的转动误差。第一个问题是:如何处理由位置和姿态造成的测量误差,使得两个弹头可以尽量在相同位置和相同姿态的情况下进行比对。(这里假设弹头的直径为7.90mm,长度约为12mm)
- 2、 弹头表面的损伤、锈迹、油斑、杂质物及痕迹生成的随机性,会造成数据误差和噪声。**第二个问题**是:采取怎样的方法去消除这些误差和噪声。
- 3、文件名以77 开头的12个文件分别是6支枪发射的12个弹头(每支枪发射2个弹头)的次棱部分的测量数据,每个文件包含有4个以c开头的次棱数据子文件。数据文件名中的t1和t2分别表示对应同一支枪的2个弹头,其他数字是枪支的编号;子文件名中的c1,c2,c3,c4分别为同一个弹头的4个次棱按固定顺序的编号。第三个问题是:
 - (1) 依据这些数据,你们认为怎样的特征可以用于比对,并给出提取这些 特征的方法。
 - (2) 依据这些数据,你们认为采用数据的哪一部分用作比对,其效果比较好。
 - (3) 给出完整的比对方案、算法,并在电子版附件中给出程序。
- 4、文件名以 t 开头的 22 个文件分别是另外 11 支枪发射的 22 个弹头(每支枪发射 2 个弹头)次棱部分的测量数据,每个文件包含有 4 个以 c 开头的次棱数据子文件,子文件名中的 c1, c2, c3, c4 的意义同上。**第四个问题**是:请你们,
- (1) 用解决第三个问题的方法给出这 22 个弹头痕迹两两之间的相似程度,并列表表示;
- (2) 根据(1)的结果,用列表的方式给出每个弹头按相似度由高到低给出与之相似的前 5 位的弹头文件号。

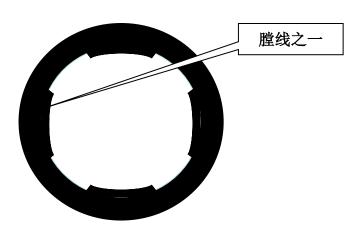


图 1: 枪管截面的膛线示意图



图 2: 某一次棱的痕迹放大照片

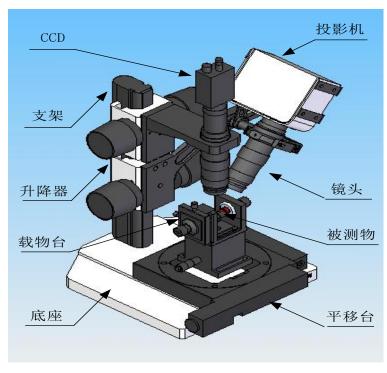


图 3: 数据采集的机械与光学装置部分示意图



图 4: 测量台部分的手动调节装置