Progressão Aritmética (PA)

Interpolação

Definição de Interpolação

Definição de Interpolação

Interpolação é o processo de aproximar uma função ou construir uma nova função que passa por pontos dados. Em termos simples, a interpolação é usada para estimativas dentro de um intervalo já conhecido, ou seja, dada uma série de pontos, buscamos uma função que interpole entre esses pontos.

- Em matemática, a interpolação é usada para determinar uma função que passa por pontos conhecidos,
 muitas vezes utilizada para estimar valores que estão entre pontos dados.
- A interpolação polinomial é uma das formas mais comuns de interpolação, onde se encontra um polinômio de grau n-1 que passa por n pontos.

Tipos de Interpolação

Tipos de Interpolação

Interpolação Lagrange:

A interpolação **Lagrange** usa uma fórmula específica para encontrar um polinômio que passe por todos os pontos conhecidos. A fórmula é baseada nas funções **Lagrange**, que são os **polinômios de base** para a interpolação.

Interpolação Newton:

A interpolação **Newton** usa uma abordagem sequencial para calcular o polinômio interpolador. É mais eficiente para adicionar pontos à medida que são conhecidos, comparado ao método de Lagrange.

Interpolação Spline:

A interpolação **Spline** usa funções polinomiais por intervalos e é usada para criar uma curva suave que conecta os pontos, sem grandes oscilações.

Interpolação Lagrange

Interpolação Lagrange

A Interpolação Lagrange encontra um polinômio de grau n-1 que passa por n pontos dados. Para n pontos $(x_1,y_1),(x_2,y_2),\ldots,(x_n,y_n)$, o polinômio interpolador P(x) é dado por:

$$P(x) = \sum_{i=1}^n y_i \cdot L_i(x)$$

onde $L_i(x)$ são as funções de Lagrange, calculadas como:

$$L_i(x) = \prod_{1 \leq j \leq n, j
eq i} rac{x - x_j}{x_i - x_j}$$

Essa fórmula envolve o **produto** de termos que dependem dos pontos (x_j, y_j) , de modo a garantir que o polinômio interpolador passe pelos pontos dados.

Exemplos de Interpolação Lagrange

Exemplos de Interpolação Lagrange

Exemplo 1:

Dado os pontos (1,2), (2,3) e (3,5), queremos encontrar o polinômio que passa por esses pontos.

A interpolação Lagrange nos dá o polinômio P(x):

$$P(x) = y_1 \cdot L_1(x) + y_2 \cdot L_2(x) + y_3 \cdot L_3(x)$$

Calculando as funções de Lagrange:

1.
$$L_1(x) = \frac{(x-2)(x-3)}{(1-2)(1-3)} = \frac{(x-2)(x-3)}{2}$$

2.
$$L_2(x) = \frac{(x-1)(x-3)}{(2-1)(2-3)} = -(x-1)(x-3)$$

3.
$$L_3(x) = \frac{(x-1)(x-2)}{(3-1)(3-2)} = \frac{(x-1)(x-2)}{2}$$

Agora, montamos o polinômio final:

$$P(x) = 2 \cdot L_1(x) + 3 \cdot L_2(x) + 5 \cdot L_3(x)$$

Exemplo 2:

Dado os pontos (0,1), (1,2) e (2,5), podemos usar a mesma abordagem para calcular o polinômio interpolador. A interpolação de Lagrange pode ser calculada utilizando a fórmula explicada anteriormente para cada $L_i(x)$.

Interpolação Newton

Interpolação Newton

A Interpolação Newton utiliza um polinômio da forma:

$$P(x) = a_0 + a_1(x-x_1) + a_2(x-x_1)(x-x_2) + \cdots + a_{n-1}(x-x_1)(x-x_2) \ldots (x-x_{n-1})$$

Onde os coeficientes $a_0, a_1, a_2, \ldots, a_{n-1}$ são calculados com base em **divisões divididas**.

A divisão dividida é uma técnica para calcular os coeficientes de forma eficiente.

Interpolação Spline

Interpolação Spline

A Interpolação Spline é utilizada para criar uma curva suave que passa por todos os pontos, mas sem oscilações indesejadas. A spline mais comum é a spline cúbica, que utiliza polinômios cúbicos por intervalos.

A principal vantagem das splines sobre os polinômios de interpolação simples é que elas evitam o problema da **oscilação** (ou "efeito de Runge"), que pode ocorrer quando o grau do polinômio é muito alto.

Aplicações da Interpolação

Aplicações da Interpolação

Ciências: Estimativa de valores desconhecidos a partir de dados experimentais.

Engenharia: Criação de curvas suaves para o desenho de componentes ou trajetórias.

Economia: Estimativas de séries temporais.

Computação Gráfica: Criação de superfícies suaves entre pontos conhecidos.

Resumo Esquemático

Resumo esquemático

Tipo de Interpolação	Método	Fórmula	Aplicação
Lagrange	Polinômio interpolador baseado em funções de Lagrange	$P(x) = \sum_{i=1}^n y_i \cdot L_i(x)$	Interpolação direta entre pontos conhecidos
Newton	Polinômio interpolador baseado em divisões divididas	$P(x)=a_0+a_1(x-x_1)+\ldots$	Mais eficiente quando adiciona novos pontos
Spline	Polinômio por intervalos (geralmente cúbico)	Varia conforme o intervalo	Criar curvas suaves