

# Sémantická segmentace

- Když jsme segmentovali Luční, bylo v tom spousta proměnných, které byly nastaveny na konkrétní úlohu.
- Zde použijeme konvoluční neuronové sítě, která dokáže segmentaci určit pro každý pixel. Rozhoduje se na základě sémantiky – jaké pixely jsou okolo, jakou mají vlastnost, kolik jich je, atd. (pixel se stejnou hodnotou může být bez problému součástí více tříd)
- Je to tedy univerzálnější řešení. Potřebujeme k tomu ale více dat a výpočetního výkonu.
- Využíváme deeplabv3+ architekturu, a hodnoty ze sítě resnet-18 ("ví jak vypadá svět", viz transfer learning)
  - Je pak relativně snadné přeučit síť na vlastních datech pro segmentaci vlastních obrázků.



- Součástí balíku je natrénovaná síť na datech z map.
  - Rozeznávají se budova, cesta, pole, les, tráva
- Dále skripty k pohodlnější práci se sémantickou segmentací (z tohoto příkladu)
- Když pustíte skript, měl by vypadnout segmentovaný kus mapy.





## Image Labeler

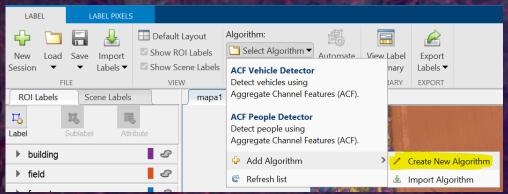
- Aplikace Matlabu sloužící k označení správných labelů například pro segmentaci. (dokumentace).
- V tomto případě budete používat Pixel Label (každý pixel je označen labelem (~barvou))
- Umožňuje ručně "pokreslit" trénovací snímky patřičnou třídou.
  - Také uložit ve formátu, který snadno komunikuje s tréninkem neuronové sítě.
- Umožňuje též využít libovolný algoritmus k automatizaci procesu (člověk to poté už jen upraví)
  - Tvorba takového algoritmu je dnešní úloha

#### Úloha

- Co nejvíce si zjednodušit práci při labelování nových snímků.
- Vytvoříte algoritmus (použijte šablonu viz další stránka), který využije již natrénovanou síť k segmentaci obrazu (podrobně rozebráno na další stránce).
- Následně byste takto olabelované snímky uložily a síť přitrénovali.
  - Přitrénovaní = vezmete již naučenou síť a spustíte na ní trénink. Něco jako Transfer learning (používáte již naučenou síť), ale neměníte třídy, architekturu, atd, pouze zlepšujete schopnosti sítě.
- Tento cyklus se dá opakovat a síť neustále zlepšovat.

## Úloha

- Spusťte příkaz imageLabeler, načtěte soubor LabelsDefinition (Load -> Definitions).
- Vytvořte šablonu pro algoritmus (viz obr)
- Do šablony doplňte algoritmus, který načte neuronku a klasifikuje vstupní obrázek.
- Šablona je třída v matlabu. Je to dost podobné třídám z jiných jazyků s trochu odlišnou syntaxí.



#### Úloha

- Properties(constant) -> definice readonly properties -> nastavte jméno a popisek.
- Properties -> klasické měnitelné vlastnosti, zde vytvořte například proměnnou "net".
- Methods -> Metody, do kterých budete doplňovat kód. checkLabelDefinition -> Jestli jsou správně difinované labely. Nemusíte tu nic, jen vrátit true . checkSetup -> to samé. Initialize -> zde přiřadite proměnné "net" patřičnou hodnotu (načtete síť)(provádíte to na objektu algObj, což je v C# známo jako "this"). Run -> tu provádíte vlastní segmentaci. Vracíte autolabels, musí být typu "categorical".

