

Threads

Dr. J.B. Hayet

CENTRO DE INVESTIGACIÓN EN MATEMÁTICAS

Noviembre 2009



Procesos

El **programa** es lo que resulta de la compilación de un código en algún lenguaje, es código objeto estática.

El **proceso** es lo que resulta realmente de la ejecución de un programa, es decir, no sólo el código objeto sino todo lo que necesita el programa para correr (“contexto”).

En particular:

- puede haber varios procesos ejecutando el mismo código objeto de un programa dado;
- aún después de haber lanzado un mismo programa, se puede tener varios procesos corriendo en el sistema.



Procesos

- La noción de **contexto del proceso** está intrínsecamente dependiente y ligada al **sistema de explotación** (OS).
- El OS maneja, para un proceso dado:
 - la asignación de **memoria** en el sistema para una nueva instancia de un programa (el proceso),
 - el acceso a **recursos físicos** en la máquina,
 - el acceso **compartido al procesador** entre todos los procesos.



Procesos

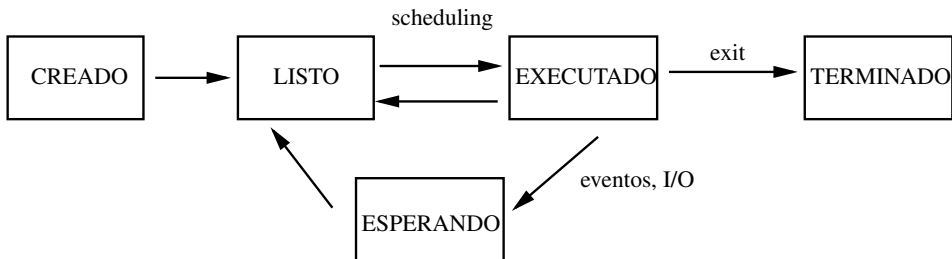
- En la mayoría de los OS, el sistema es **multitasking**, es decir que da la “ilusión” al usuario de que varios procesos se están ejecutando simultáneamente.
- En práctica, muchas veces hay nada más un procesador, lo *multitasking* no corresponde a una realidad **hardware**, sino **software**: muy frecuentemente, el sistema asigna un poco de tiempo de calculo a un proceso.
- Sistema *multitasking* prioritario : el procesador automáticamente da la mano al OS para atribuir tiempo de calculo a otros procesos, en función de **prioridades** asignadas a cada proceso.

“Tiempo compartido”.



Procesos

- El *scheduling*, es decir, lo de repartir el tiempo entre los diferentes procesos, es una de las operaciones más fundamentales de un OS.
- Típicamente eso lleva a definir para un proceso varios **estados**.



Procesos

No hay estándar en cuanto a la definición de esos estados, pero en general existen estados para:

- el estado siguiendo el cargo del código objeto de un soporte físico (disco duro. . .) a la memoria viva (“**creado**”),
- el estado correspondiendo al esperar que el *scheduler* elija al proceso para estar ejecutado en el procesador (“**listo**”),
- el estado correspondiendo a la ejecución de las instrucciones de código por el procesador (“**ejecutado**”),
- el estado especial en que el proceso tiene que esperar a unos recursos como input del usuario (“**esperando**”),
- el estado siguiendo la terminación del programa, en que nada más falta descargar el código objeto de la memoria (“**terminado**”).



Procesos

- Dados todos los procesos correspondiendo a aplicaciones que el usuario quiere correr el trabajo del OS es de asignar esos procesos por intervalos de tiempo chiquitos a el o los diferentes procesadores: **scheduling**.
- Típicamente, **colas múltiples** de procesos en esperanza de ser “servidos” para tiempo de CPU, con prioridades.
- Problema de optimización,
 - **utilizar lo máximo posible** la CPU,
 - maximizar el **número de procesos terminados por unidad de tiempo**,
 - para cada proceso, minimizar el tiempo de ejecución,
 - para cada proceso, minimizar el tiempo de presencia en la cola de espera,
 - para cada proceso, minimizar el tiempo de respuesta (i.e. el proceso no se acabó pero empieza a dar resultados)...



Procesos: “contexto”

En consecuencia el “contexto” de un proceso puede incluir un número importante de datos

- ① Manejo de la **memoria**
 - Puntos de acceso : direcciones de la pila, montículo, ...
- ② Manejo de los **archivos**
 - I/O : archivos abiertos. . .
 - Directorio corriente. . .
 - Identidad del usuario, grupo. . .
- ③ Manejo del **proceso**
 - Estado : listo, ejecutado. . .
 - Registros : PC(program counter), PSW(program state word)
 - Identidad : PID, identidad del proceso padre. . .
 - Scheduling : prioridad. . .



Procesos

- Aunque hoy las máquinas usan generalmente **varios procesadores**, este mecanismo de tiempo compartido está usado para distribuir de manera equilibrada los procesos entre los procesadores.
- Sistemas **SMP** (symmetric multiprocessing): varios procesadores idénticos conectados a través de memoria compartida.
- Multi-processing “flojo”. Máquinas conectadas a través de red muy rápida (“**cluster**”).
- Multi-processing “apretado” (**CMP**: chip-level multi-processing). Limitación física al número de procesadores, pero mucho más eficiente (memoria propia al CPU + memoria compartida cache).
Ex: Core2 Duo, Xeon, AMD X2...



Procesos: conmutación de contexto

- Operación básica que hace pasar de un proceso a otro (p a q).
- Implica **guardar/restaurar el estado de un proceso en el sistema**, típicamente al menos
 - Guardar el contexto de p en algún lugar en memoria (por ejemplo en la pila de p).
 - Encontrar el contexto de q en memoria (en la pila de q).
 - A partir del contexto, restaurar el proceso q : registros, instrucción que ejecutar. . .
- Puede ser **costosa** (depende del número de registros implicados. . .).
- Existe conmutación “hardware” (interna al CPU) pero pocos OS usan la funcionalidad.



Procesos

Una manera de implementar paralelismo es asociar a un programa un primer proceso y dejar que este proceso **crea otro proceso** (proceso “hijo”), haciendo una parte del problema.

Una función de UNIX para eso: `FORK()`.



Procesos: fork()

- `FORK()` crea un nuevo proceso **cloneado** (mismo código) a partir del proceso que llama esa función.
- Los dos procesos (el padre y el hijo) **continúan su ejecución** después de la llamada.
- En caso de error, la función regresa un **valor negativo** y no se crea el proceso hijo.
- Si OK, el proceso padre (el que hizo el `fork()`) recupera **el pid (process ID) del proceso hijo** (> 0) y el proceso hijo recupera un pid 0.



Procesos: fork()

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
int main() {
    int pid = 0, status = 0;
    if ((pid = fork()) < 0) {
        exit(1);
    }
    if (pid == 0) { /* Son */
        printf("My father's pid %d\n", getppid());
        exit(1);
    } else { /* Father */
        printf("My PID, %d, and my son's %d\n", getpid(), pid);
        wait(&status);
        printf("\n Child process ended %d\n", status);
        exit(0);
    }
}
```



Procesos: fork()

- Proceso hijo creado, **copia conforma** de su papa, excepto por su PID y por la direcciones en memoria. . .
- Los dos procesos bifurcan al nivel del `FORK()`.
- En función del valor de PID (> 0 para el padre), podemos ejecutar tal o tal parte del código (pero no **compartimos** nada!).
- El `WAIT()` hace que el padre espera la terminación del proceso hijo (sin eso creamos un ZOMBIE).



Procesos

Limitaciones para la paralelización

- **Conmutación de contexto** cuello de botella.
- **Sincronización** de los procesos muy difícil para cálculos en paralelo.
- Manejar memoria compartida es posible (IPC en UNIX) pero bastante complicada que usar en el código; si no pasar por I/O.

Procesos “**pesados**”.



Procesos ligeros

Los procesos ligeros son una creación destinada a facilitar la paralelización

- comparten **memoria común**, accesible muy simplemente en el código,
- dan herramientas de sincronización.



Procesos ligeros

En breve, para utilizar *threads*:

- Haces tu programa tradicionalmente, con **variables globales**, una función `MAIN`,
- Haces sub-programas adentro de **funciones**.
- El proceso que corresponde al programa estará compuesto por varios *threads*: el que corresponde al main y todos los que el programa principal puede crear.
- Los *threads* se ejecutan en **paralelo**, y comparten recursos (en particular la memoria correspondiendo a las variables globles).



Procesos ligeros

Qué es un *thread*:

- una **versión “ligera”** de un proceso que ejecuta alguna función,
- tiene una cosa específica: su **pila**, para los datos locales, llamadas a sub-funciones, . . .
- **comparte la memoria estática y la memoria montículo** con los *threads* nacidos del mismo proceso,
- es mucho más eficiente la **conmutación de contexto** entre dos *threads* del mismo proceso que entre dos procesos normales (“pesados”).



Procesos ligeros

Aplicación típica en que se puede requerir paralelización: un arreglo de datos que se puede procesar en dos partes **independientes**.

```
int  datos[10000];
void main() {
    doPart1();
    doPart2();
}
```

Procesos/threads:

```
/* Con procesos */
pid=fork();
if (pid==0) {doPart1();}
else {
    pid=fork();
    if (pid==0) {doPart2();}
}
```

```
/* Con threads */
pthread_create (doPart1 , ..
pthread_create (doPart2 , ..
```



Procesos ligeros

Lo benéfico:

- Más fácil de usar que los procesos normales.
- Comparten memoria.
- Conmutación de contexto rápida.
- Varias herramientas de sincronización.
- Relativamente simple que diseñar las aplicaciones corriendo en paralelo.

Lo más problemático:

- No hay estándar unificado!



Procesos ligeros POSIX

Un *thread* POSIX es definido al nivel del OS por:

- un identificador único y una prioridad,
- un acceso a recursos sistema,
- una **pila**,
- un **resguardo** de los registros,
- dots



Procesos ligeros POSIX

PTHREAD_CREATE	Función que crea un thread.
PTHREAD_EXIT	Sale del thread (en cambio de EXIT que sale del proceso y de todos los threads).
PTHREAD_JOIN	Suspende la ejecución del thread que la llama hasta que el thread cuyo id es pasado en argumento se termine.
PTHREAD_SELF	Regresa el id del thread que la llama.



Procesos ligeros POSIX

```
#include <pthread.h>
int pthread_create(pthread_t *thread ,
    const pthread_attr_t *attr ,
    void *(*start_routine)(void *), void *arg );
```

Ejemplo:

```
void *doPart1 (void *);
...
pthread_t idSon1;
...
pthread_create (&idSon1 , NULL, doPart1 , NULL);
```



Procesos ligeros POSIX

El segundo argumento contiene los **atributos** (propiedades) del thread. Con NULL se usan los atributos por default, sino:

```
#include <pthread.h>
pthread_attr_t tattr;
pthread_attr_init(&tattr);
...
pthread_create (&idSon, & tattr, doPart1, NULL);
```

Permite en particular definir la **prioridad** asociada, el tamaño de la **pila**...



Procesos ligeros POSIX

- Los threads son creados por default con la misma prioridad que la del proceso creador.
- Esa prioridad se puede cambiar.
- Con prioridades iguales al proceso creador, eso deja éste hacer unas instrucciones hasta que los otros sí empiecen.
- Para controlar la activación de un thread, contar no sobre su prioridad sino mejor sobre mecanismos de **sincronización**.

```
int main (void) {  
    ...  
    pthread_create (&idSon1, ...);  
    pthread_create (&idSon2, ...);  
    ...  
}
```



Procesos ligeros POSIX

- La paralelización la define entonces el usuario a través de la definición adecuada de funciones encargadas de “una parte del trabajo”.
- Para el OS, el trabajo de *scheduling* es el mismo: ve el proceso ligero como un proceso normal.
- La **conmutación de contexto** está más sencilla.
- Hay **trabajo fuerte para el programador** de manejar, para las diferentes funciones que asocia a sus threads, el acceso concurrente a recursos, en particular a la memoria común.



Procesos ligeros POSIX: peligros

```
static int v = 0;
void *doSomething(void *) {
    int i;
    pthread_t t = pthread_self();
    for (i=0; i<50000; i++) v++;
    printf("%d: v=%d\n", t, v);
}
int main(void) {
    pthread_t thread1, thread2;
    pthread_create (&thread1, NULL, doSomething, NULL);
    pthread_create (&thread2, NULL, doSomething, NULL);
    pthread_join (thread1, NULL);
    pthread_join (thread2, NULL);
    printf ("v=%d\n", v);
    return 0;
}
```



Procesos ligeros POSIX: peligros

- El valor de v puede ser diferente de 100000.
- Por ejemplo:
 - en thread1 se pone v en un registro,
 - en thread1 se incrementa el registro,
 - en thread2 se pone v en un registro,
 - en thread2 se incrementa el registro,
 - en thread1 se copia el registro a v ,
 - en thread2 se copia el registro a v .
- Resultado: **una sola incrementación.**



Procesos ligeros POSIX

Para los threads POSIX, existen varias formas de sincronización:

- El **candado** (“lock” o “**mutex**”) para acceso exclusivo (exclusión mutua).
- **Variables condicionales.**
- **Semáforos.**



Procesos ligeros POSIX: candados

PTHREAD_MUTEX_INIT

Crea un candado (inicialmente no cerrado).

PTHREAD_MUTEX_DESTROY

Destruye el candado.

PTHREAD_MUTEX_LOCK

Toma el candado y lo **cierra**, si está libre, sino **bloquea el thread**.

PTHREAD_MUTEX_TRYLOCK

Igual que el precedente, pero **no bloquea el thread** si el candado no está libre.

PTHREAD_MUTEX_UNLOCK

Regreso del candado por el *thread* que lo ha tomado.



Procesos ligeros POSIX

Ejemplo precedente:

```
static int v = 0;
pthread_mutex_t lock;
void *doSomething(void *) {
    int i;
    pthread_t t = pthread_self();
    for (i=0; i<50000; i++) {
        pthread_mutex_lock(&lock);
        v++;
        pthread_mutex_unlock(&lock);
    }
    printf("%d: v=%d\n", t, v);
}
```



Procesos ligeros POSIX

Ejemplo precedente:

```
int main (void) {  
    pthread_t thread1, thread2;  
    pthread_mutex_init(&lock, NULL);  
    pthread_create (&thread1, NULL, doSomething, NULL);  
    pthread_create (&thread2, NULL, doSomething, NULL);  
    pthread_join (thread1, NULL);  
    pthread_join (thread2, NULL);  
    printf ("v = %d\n", v);  
    return 0;  
}
```



Procesos ligeros POSIX

- Para que sí funcione con la ilusión de paralelización, es importante que **el tiempo durante el cual un *mutex* está tomado no sea demasiado grande** !
- Tiene que ser el **mismo *thread*** que **toma** (LOCK) el *mutex* que el que lo **libera** (UNLOCK)



Procesos ligeros POSIX

PTHREAD_COND_INIT

Crea una variable condicional.

PTHREAD_COND_DESTROY

Destruye una variable condicional.

PTHREAD_COND_SIGNAL

Libera un *thread* bloqueado sobre una variable condicional.

PTHREAD_COND_BROADCAST

Libera todos los *threads* bloqueados sobre una variable condicional.

PTHREAD_COND_WAIT

Bloquea el thread y libera el mutex (luego lo recupera cuando se desbloquea).

PTHREAD_COND_TIMED_WAIT

Igual que el precedente pero bloquea **solo por un periodo de tiempo**.



Procesos ligeros POSIX

Queremos hacer algo cuando se cambia un valor de variable *v*

```
int v;
void set(int newv) { // Executed in thread 1
    pthread_mutex_lock(& lock);
    v = newv;
    pthread_mutex_unlock(&lock);
}
void waitEquality(int vv){ // Executed in thread 2
    while (1) {
        pthread_mutex_lock(&lock);
        int localv = v;
        pthread_mutex_unlock(&lock);
        if (localv == vv) break;
        // Here, something may happen
        // including 2 calls to set!!
    }
}
```



Procesos ligeros POSIX

Problema: con esa solución a base de *mutex* podemos perder una actualización de las que tenemos como meta (la de *v*) ya que **pueden ocurrir dos set en el espacio de tiempo no “cerrado” por los *mutex*** (en la segunda, por ejemplo, el test no pasaría).

Solución: variable condicional !



Procesos ligeros POSIX

```
int v;  
pthread_cond_t condv;  
  
void set(int newv) { // Executed in thread 1  
    pthread_mutex_lock(& lock);  
    v = newv;  
    pthread_cond_broadcast(&condv);  
    pthread_mutex_unlock(&lock);  
}  
void waitEquality(int vv){ // Executed in thread 2  
    pthread_mutex_lock(&lock);  
    while (v!=vv)  
        pthread_cond_wait(&condv, &lock);  
    pthread_mutex_unlock(&lock);  
}
```



Procesos ligeros POSIX

El efecto de PTHREAD_COND_WAIT:

- libera el *mutex* pasado como segundo argumento (entonces se puede escribir en *v*),
- bloquea el thread que lo llama (aquí el segundo) hasta que otro *thread* envíe un SIGNAL o BROADCAST.
- El SIGNAL desbloquea *nada más un thread*, el de más alta prioridad bloqueado sobre la variable condicional, el BROADCAST desbloquea *todos los threads* bloqueados sobre esta variable condicional.



Procesos ligeros POSIX

Semáforos.

SEM_INIT	Crea un semáforo.
SEM_DESTROY	Destruye un semáforo.
SEM_WAIT	Espera que el semáforo tenga un valor positivo, y lo decrementa.
SEM_TRYWAIT	Igual sin la espera.
SEM_POST	Incrementa el valor del semáforo.
SEM_GETVALUE	Recupera el valor del semáforo.



Procesos ligeros POSIX

Ejemplo: una aplicación en que datos se almacenan y se usan a través de dos *threads*. El *thread* principal:

```
sem_t emptyPlaces;  
sem_t fullPlaces;  
int begin, end;  
int datos[size];  
sem_init(& emptyPlaces, size);  
sem_init(& fullPlaces, 0);  
begin = 0;  
end = size;
```



Procesos ligeros POSIX

Un primer *thread* que genera datos y les almacena en la memoria común:

```
void set(int dato) {  
    // Wait for at least one free space  
    sem_wait(&emptyPlaces);  
    end =(end +1)%size;  
    datos[end]=dato;  
    sem_post(&fullPlaces);  
}
```



Procesos ligeros POSIX

Un segundo *thread* que procesa esos datos:

```
int process() {  
    int d;  
    // Wait for at least one data  
    sem_wait(&fullPlaces);  
    d=datos[begin];  
    begin =(begin +1)%size;  
    sem_post(&emptyPlaces);  
    return d;  
}
```



Procesos ligeros POSIX

- El semáforo es un **contador** que bloquea con el `WAIT()` hasta que recupere un valor positivo (por un `POST()`) en algún otro lado.
- De una manera, el *mutex* es una forma binaria de semáforo.
- Concepto de sincronización presente en la mayoría de los OS en particular los orientados a tiempo real.



Procesos ligeros: otras API

```
/**  
 * Thread class for updating connectors  
 */  
class updateConnectorsThread : public QThread {  
private:  
    vddrStructure& vStruct;  
public:  
    updateConnectorsThread(vddrStructure& vStruct);  
    virtual void run();  
};
```



Procesos ligeros: otras API

```
/**  
 * Constructor  
 */  
updateConnectorsThread :: updateConnectorsThread (vddrSt  
vStruct (vStruct){  
}
```



Procesos ligeros: otras API

```
/**  
 * Overload of run  
 */  
void updateConnectorsThread::run() {  
    // Update the structure  
    vStruct.updateCommonVis(-1);  
    vStruct.updateConnectors(-1);  
}
```



Procesos ligeros: otras API

QThreads: interfaz multi-plataformas, dan funcionalidades equivalentes a los pthreads (mutex, variables condicionales, semáforos. . .)

```
updateC->wait ();  
updateC->start ();
```



Procesos ligeros: Java

- Todo a través de clases/objetos.
- Principio similar a los QThread: heredar de la clase **Thread** y sobrecargar el método **run()**.
- Usar el método **start()** para empezar un Thread.
- Un interfaz corresponde a esos objetos: **Runnable**; es posible de hecho no heredar de Thread sino **implementar Runnable**.



Procesos ligeros: Java

```
class PrettyThread extends Thread {  
    public void run(){  
        System.out.println("Running_" + getName());  
    }  
}  
  
public static void main (String args[]) {  
    Thread idSon1 = new PrettyThread("Son1");  
    Thread idSon2 = new PrettyThread("Son2");  
    idSon1.start();    // Method run() of idSon1  
    idSon2.start();    // Method run() of idSon2  
}
```



Procesos ligeros: Java

```
class PrettyRunnable implements Runnable {  
    String tname;  
    public PrettyRunnable (String s) {tname = s;}  
    public void run() {  
        System.out.println("Running_" + tname);  
    }  
}  
  
void main (String args[]) {  
    PrettyRunnable idSon1 = new PrettyRunnable("Son1")  
    PrettyRunnable idSon2 = new PrettyRunnable("Son2")  
    new Thread(idSon1).start();  
    new Thread(idSon2).start();  
}
```



Procesos ligeros: Java

Métodos de Thread

START()	activa el <i>thread</i> ,
RUN()	ejecutado por start(),
SLEEP(MS)	bloquea el <i>thread</i> durante un tiempo en ms,
SETPRIO(P)	da una prioridad al <i>thread</i> ,
YIELD()	da la mano (a un <i>thread</i> de prioridad igual o justo inferior a ese),
JOIN()	espera el fin del <i>thread</i> ,
JOIN(MS)	espera el fin del <i>thread</i> durante un tiempo en ms.



Procesos ligeros: Java

El mismo problema de al rato:

```
class Dato {  
    int v;  
    public Dato(int vv) {v=vv;};  
    public void increment(int i) {v=v+i;}  
}  
  
class PrettyThread extends Thread {  
    static Dato d = new Dato (0);  
    public void run () {  
        for (int i = 0; i<50000; i++)  
            d.add(1);  
    }  
}
```



Procesos ligeros: Java

El mismo problema de al rato:

```
static void main (String args[]) {  
    Thread idSon1 = new PrettyThread ("Son1" );  
    Thread idSon2 = new PrettyThread ("Son2" );  
    idSon1.start ();  
    idSon2.start ();}
```

La operación add no es “elemental” del punto de vista del “procesador”, entonces pueden ocurrir varias combinaciones de atribuciones de recursos en que los add no son separados.



Procesos ligeros: Java

Aquí todos los objetos **tienen un mutex implícito**. Está **cerrado el candado** al

- llamar un método synchronized
- entrar en un bloque synchronized

```
class Dato {  
    int v;  
    public Dato(int vv) {v=vv;};  
    public synchronized void increment (int i) {  
        v=v+i;  
    }  
    public void sub (int i) {  
        synchronized (this) {  
            v=v-i;  
        }  
    }  
}
```

