

II. Modos de Vibración

1. Librerías

```
In [1]: import numpy as np
np.set_printoptions(formatter = {'float': lambda x: '{0:0.4f}'.format(x)})

import matplotlib.pyplot as plt
from tabulate import tabulate
```

2. Grados de Libertad

```
In [2]: while True:
    try:
        gdl = int(input('* Ingrese el número de grados de libertad: '))
        break
    except ValueError:
        print('* Ingrese un número de GDL válido.\n')

print(f'* El modelo es de {gdl} GDL.')
```

* El modelo es de 2 GDL.

3. Matriz de Rigidez

$$\mathbf{K} = \begin{pmatrix} K_1 + K_2 & -K_2 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ -K_2 & K_2 + K_3 & -K_3 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & -K_3 & K_3 + K_4 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & K_{n-1} + K_n & -K_n \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & -K_n & -K_n \end{pmatrix}$$

3.1 Rigideces de Entrepiso

```
In [3]: k = np.empty(gdl)

for i in range(gdl):
    while True:
        try:
            k[i] = float(input(f'* Rigidez K{i + 1} (kg/cm): '))
            print(f'\n> Rigidez K{i + 1} = {k[i]} kg/cm')
            break
        except ValueError:
            print(f'\n! Ingrese un valor de K{i + 1} válido.')
```

> Rigidez K1 = 155555.64 kg/cm

> Rigidez K2 = 87179.0 kg/cm

3.2 Formulación de la Matriz de Rigidez

```
In [4]: K = np.zeros((gdl, gdl))

for i in range(gdl):
    ## Cálculo de rigideces

    # Rigidez actual
    k1 = k[i]

    # Rigidez posterior
    try:
        k2 = k[i + 1]
    except IndexError:
        k2 = 0

    ## Llenado de la matriz

    # Posición actual
    K[i, i] = k1 + k2

    # Posición derecha
    if i + 1 <= gdl:
        K[i, i + 1] = -k2

    # Posición izquierda
    if i - 1 >= 0:
        K[i, i - 1] = -k1
```

3.3 Representación de la Matriz de Rigidez

```
In [5]: K_r = tabulate(K, tablefmt = 'fancy_grid')

print('* Matriz K =\n')
print(K_r)
```

* Matriz K =

242735	-87179
-87179	87179

4. Matriz de Masas

$$\mathbf{M} = \begin{pmatrix} m_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & m_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & m_n \end{pmatrix}$$

4.1 Masas Concentradas

```
In [20]: m = np.empty(gdl)

for i in range(gdl):
    while True:
        try:
            m[i] = float(input(f'* Masa M{i + 1} (kg-s2/cm): '))
            print(f'\n> Masa M{i + 1} = {m[i]} kg-s2/cm')
            break
        except ValueError:
            print(f'\n! Ingrese un valor de M{i + 1} válido.')
```

> Masa M1 = 154.74 kg-s2/cm

> Masa M2 = 150.25 kg-s2/cm

4.2 Formulación de la Matriz de Masas

```
In [21]: M = np.zeros((gdl, gdl))

for i in range(gdl):
    M[i, i] = m[i]
```

4.3 Representación de la Matriz de Masas

```
In [22]: M_r = tabulate(M, tablefmt = 'fancy_grid')

print('* Matriz M =\n')
print(M_r)
```

* Matriz M =

154.74	0
0	150.25

5. Frecuencias y Períodos

- Para el cálculo de las *frecuencias modales* se parte de la expresión:

$$\mathbf{K} \cdot \mathbf{X} = \omega^2 \mathbf{M} \cdot \mathbf{X}$$

- Multiplicando por la *inversa de la Matriz de Masas* \mathbf{M}^{-1} a ambos miembros se tiene:

$$\mathbf{M}^{-1} \cdot \mathbf{K} \cdot \mathbf{X} = \omega^2 \mathbf{X}$$

- Lo cual equivale al *Problema de Valores Característicos* (PVC) de la matriz **A**.

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{X} = \lambda \cdot \mathbf{X}$$

5.1 Obtención de la Matriz A

```
In [23]: M_ = np.linalg.inv(M)

A = np.matmul(M_, K)
```

5.2 Representación de la Matriz A

```
In [24]: A_r = tabulate(A, tablefmt = 'fancy_grid')

print('* Matriz A:\n')
print(A_r)
```

* Matriz A:

1560.66	-563.39
-580.226	580.226

5.3 Autovalores de A

```
In [25]: A_lambda = np.linalg.eig(A)[0][:-1]

print('* Autovalores:')

for i in range(gdl):
    print(f'\n\t* λ{i + 1} = {A_lambda[i]:.2f}')
```

* Autovalores:

- * λ1 = 318.70
- * λ2 = 1830.18

5.4 Cálculo de Frecuencias

```
In [26]: # Frecuencias circulares
w = np.sqrt(A_lambda)

print('* Frecuencias circulares (rad/s)')

for i in range(gdl):
    print(f'\n\t* w{i + 1} = {w[i]:.3f}')
```

Frecuencias

f = w / (2 * np.pi)

print('\n- Frecuencias naturales (Hz)')

```
for i in range(gdl):
    print(f'\n\t* f{i + 1} = {f[i]:.3f}')
```

* Frecuencias circulares (rad/s)

- * w1 = 17.852
- * w2 = 42.781

* Frecuencias naturales (Hz)

- * f1 = 2.841
- * f2 = 6.809

5.5 Cálculo de Períodos

```
In [27]: T = 1 / f

print('* Períodos (s)')

for i in range(gdl):
    print(f'\n\t* T{i + 1} = {T[i]:.3f}')
```

* Períodos (s)

- * T1 = 0.352
- * T2 = 0.147

6. Modos de Vibración

- A partir de la solución de la *matriz de vectores propios* **X** de la matriz **A** se tiene:

$$\mathbf{X} = \left[\left\{ X_n \right\} \cdots \left\{ X_2 \right\} \left\{ X_1 \right\} \right]$$

- Donde cada vector X_i se conoce como modo de vibración. Este, es un vector unitario *tomado de forma vertical* dentro de la matriz.
- Existen diversos métodos para normalizar los modos de vibración. El más conveniente, para una posterior aplicación del *Método Dinámico Modal Espectral*, es aquel respecto a la *Matriz de Masas* **M**.

$$\phi_i = \frac{X_i}{\sqrt{X_i^T \cdot \mathbf{M} \cdot X_i}}$$

6.1 Matriz de Vectores Propios

```
In [28]: X = np.round(np.linalg.eig(A)[1], 4)

X_r = tabulate(X, tablefmt = 'fancy_grid')

print('* Matriz X:\n')
print(X_r)
```

* Matriz X:

0.907	0.4109
-0.421	0.9117

6.2 Vectores de Modos de Vibración

```
In [29]: # Traspuesta de la matriz de autovectores de A
Xt = X.T

x = np.empty((gdl, gdl))

print('* Vectores x:')

for i in range(gdl):
    x[i] = Xt[gdl - i - 1].flatten()
    print(f'\n\t* Vector x{i + 1} = {x[i]}')
```

* Vectores x:

- * Vector x1 = [0.4109 0.9117]
- * Vector x2 = [0.9070 -0.4210]

6.3 Normalización Respecto a la Matriz de Masas

```
In [30]: phi = np.copy(x)

for i in range(gdl):
    # Normalización en una línea, por César Sánchez
    phi[i] = x[i] / np.sqrt(x[i] @ M @ x[i].reshape(-1, 1))

print('\n- Vectores Normalizados φ:')

for i in range(gdl):
    print(f'\n\t* Vector φ{i + 1} = {phi[i]}')
```

* Vectores Normalizados φ:

- * Vector φ1 = [0.0334 0.0742]
- * Vector φ2 = [0.0731 -0.0339]

7. Interpretación de Resultados

```
In [31]: plt.rcParams['figure.figsize'] = 4.5 * len(phi), 8
plt.rcParams['font.family'] = 'Georgia'
plt.rcParams['font.style'] = 'italic'
plt.style.use('grayscale')
```

```
In [32]: # Creación de subplots
fig, axs = plt.subplots(1, gdl)

# Título global
fig.suptitle('Modos de Vibración', fontsize = '26')

for i, x in enumerate(phi):
    y = []

    for j in range(len(phi[i])):
        y.append(6 * (j + 1) / len(phi[i]))

    axs[i].set_title(f'1 = {i + 1}', fontsize = '14')

    axs[i].yaxis.set_visible(False)
    axs[i].xaxis.set_visible(False)

    axs[i].plot(0, 0, marker = '_', markersize = 30)

    # Posición inicial
    axs[i].plot(np.zeros(len(phi[i])), y, marker = 'o', markersize = 23, linestyle = '', color = '#d8dcd6', zorder = 1)
    axs[i].plot(np.zeros(len(phi[i]) + 1), np.append(0, y), linestyle = '--', color = '#d8dcd6')

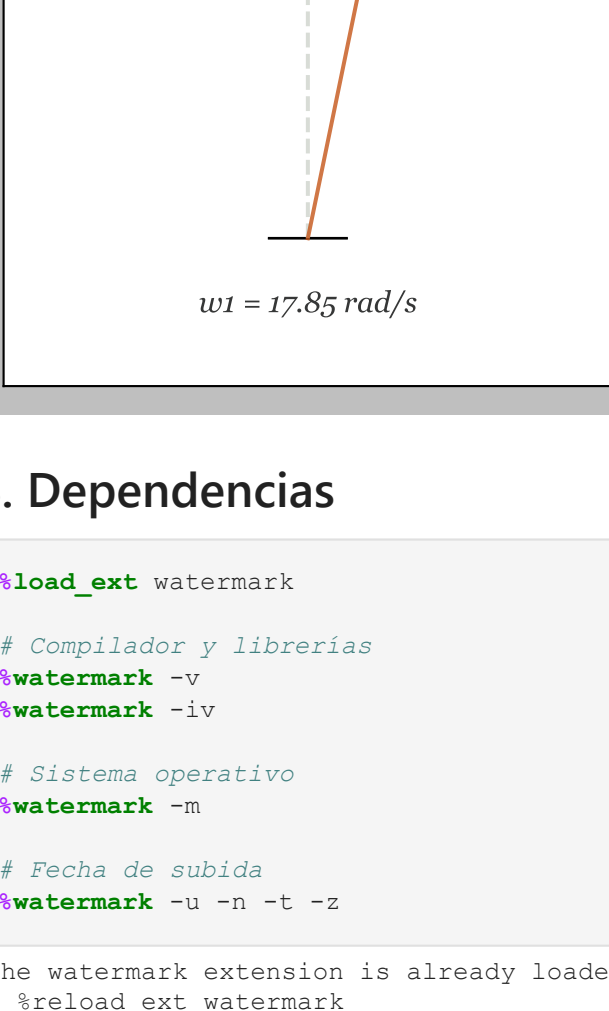
    # Vectores desplazamiento
    axs[i].quiver(np.zeros(len(phi[i])), y, x, np.zeros(len(phi[i])), scale = 1, zorder = 2, color = '#d8dcd6',
    # Frecuencias circulares
    axs[i].text(0, -0.5, f'w{i + 1} = {w[i]:.2f} rad/s', fontsize = 11, ha = 'center', color = '#363737')

    axs[i].set_xlim([-1.5 * abs(phi).max(), 1.5 * abs(phi).max()])
    axs[i].set_ylim([-1, 7])

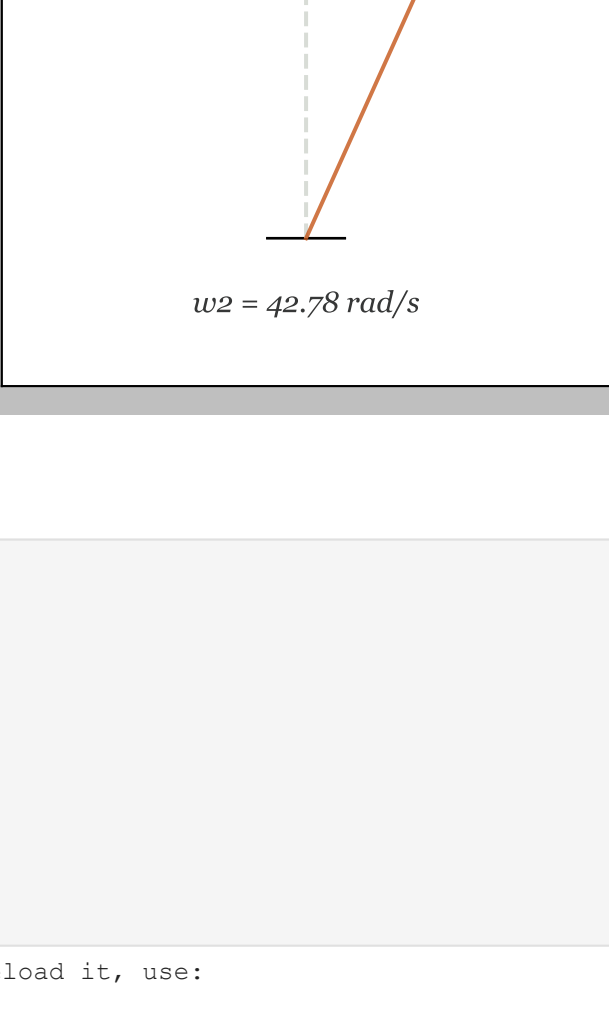
plt.show()
```

Modos de Vibración

i = 1



i = 2



8. Dependencias

```
In [33]: %load_ext watermark

# Compilador y librerías
%watermark -v
%watermark -iv

# Sistema operativo
%watermark -m

# Fecha de subida
%watermark -u -n -t -z
```

The watermark extension is already loaded. To reload it, use:

```
%reload_ext watermark
Python implementation: CPython
Python version       : 3.9.5
IPython version      : 7.24.1
```

sys : 3.9.5 (default, May 18 2021, 14:42:02) [MSC v.1916 64 bit (AMD64)]
numpy : 1.20.2
matplotlib : 3.3.4

Compiler : MSC v.1916 64 bit (AMD64)
OS : Windows
Release : 10
Machine : AMD64
Processor : Intel64 Family 6 Model 165 Stepping 3, GenuineIntel
CPU cores : 12
Architecture : 64bit

Last updated: Sun Jun 20 2021 17:41:45SA Pacific Standard Time