Ejercicio 1

Considera la serie de tiempo $\{X_t\}$ contenida en la primera columna del archivo airline.csv. Dicho conjunto de datos consiste en los totales mensuales L en miles= de pasajeros internacionales de una aerolínea durante el período de enero de 1949 a diciembre de 1960 (ver Brockwell and Davis (1991)). Realiza lo siguiente:

- 1. Gráfica la serie de tiempo (como función del tiempo). ¿Hay algunas tendencias obvias?
- 2. ¿ Es necesario transformar los datos? Si se require una transformación. ¿qué sugerirías?
- 3. Calcula la mediana del número de pasajeros internacionales de cada año. Grafica simultáneamente boxplots del número de pasajeros en casa año para detectar cualquier otra tendencia.
- 4. Encuentra un estimado de la tendencia usando un filtro de medias móviles. Grafica la tendencia.

Solución:

El enlace a los códigos del ejercicio 1 se encuentra aquí.

Observamos de la Fig. 1 que tenemos cierta tendencia a la alza según pasan los años. Además notamos estacional pues los picos y valles parecen equidistantes.

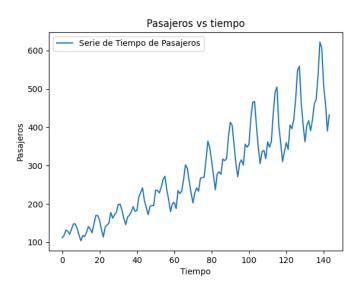


Figura 1: Serie de tiempo para los pasajeros de una aerolínea durante el periodo 1949 a 1960.

Notemos tambien que la serie de tiempo incrementa en varianza conforme incrementa el tiempo. Se sugiere transformar dicha serie de tiempo tomando el logaritmo de los pasajeros, esta transformación hace al proceso homocedástico, como podemos ver el la Fig. 2 y esta transformación no pierde su interpretabilidad.

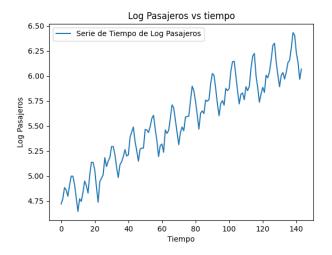


Figura 2: Serie de tiempo para el logaritmo de pasajeros de una aerolínea durante el periodo 1949 a 1960.

Ahora del *dataframe* seccionado usamos el metodo *describe()* con lo que podemos obtener la media para cada año descrito en la tabla siguiente

Mediana
125
137.5
169
192
232
231.5
272
315
351.5
360.5
406.5
461

Cuadro 1: Mediana por año para la serie de los pasajeros

Mediana
4.83
4.92
5.13
5.26
5.44
5.44
5.60
5.75
5.86
5.88
6.01
6.13

Cuadro 2: Mediana por año para la serie del logaritmo de los pasajeros

Notemos que de la Fig. 3 tenemos que tienden a tener colas más grandes. Luego la varianza incrementa tal como se afirmó previamente. Además, de la Fig. 4 notemos que está no varia en covarianza pues los boxplots parecen tener la misma longitud.

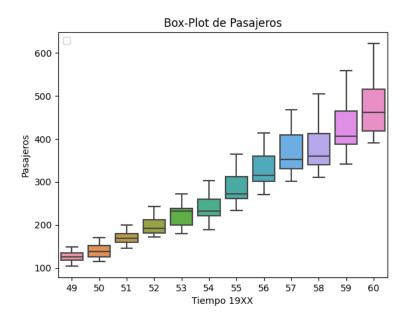


Figura 3: Box-plot de los pasajeros durante los 12 meses a cada año del periodo para los pasajeros.

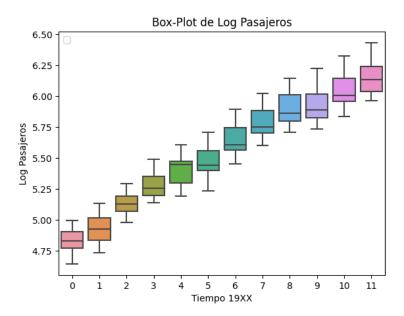


Figura 4: Box-plot de el logaritmo de pasajeros durante los 12 meses a cada año del periodo para los pasajeros.

Por último, encontramos la estimación de la tendencia del modelo por medio de **medias moviles**. Es decir, consideramos el estimador de T en $X_t = T_t + e_T$ como

$$\hat{T}_t = \frac{1}{2q+1} \sum_{j=-q}^{q} X_{t+j}$$

que es el filtro de media movil uniforme (mismos pesos). La implementación del código en python es como sigue.

Ingresando en la función constuida el vector tipo arreglo numpy y el numero de puntos q=8 tenemos los siguientes filtros para el caso de la serie temporal de los pasajero y la serie temporal transformada del logaritmo de los pasajeros en la Fig. 5 y la Fig. 6

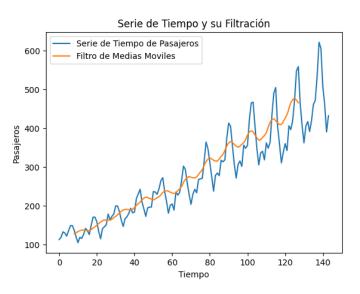


Figura 5: Serie de tiempo de los pasajeros y su filtración para la tendencia por medias moviles con q = 8.

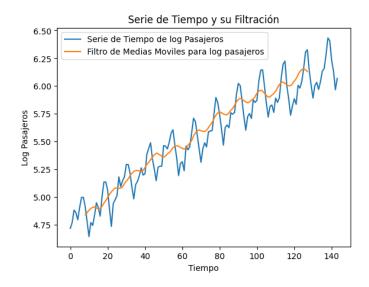


Figura 6: Serie de tiempo de el logaritmo de los pasajeros y su filtración para la tendencia por medias moviles con q = 8.

Ejercicio 2

Suponga que $\{e_t, t = 0, \pm 1, \pm 2, ...\}$ es una sucesión de v.a.i.i.d. $(0, \sigma^2)$. Calcula $\mathbb{E}[X_t]$ y $Cov(X_t, X_{t+h})$ para toda t y para toda h para los siguientes procesos estocásticos $\{X_t\}$.

1.
$$X_t = e_t e_{t-1}, t = 0, \pm 1, \pm 2, ...$$

2.

$$X_t = \begin{cases} 0 & t = 0 \\ X_{t-1} + e_t & t = 1, 2, 3, \dots \end{cases}$$

3.
$$X_t = a_1 + e_1 a_2^t + e_2$$
 para $a_1 \in \mathbb{R}$. $0 < a_2 < 1$. $t = 0, 1, 2, ...$

4.

$$X_t = \begin{cases} e_0 & t = 0 \\ X_{t-1} + e_t & t = 1, 2, 3, \dots \end{cases}$$

5. Sea $X_0 \sim N(0, \sigma^2)$ una v.a. independiente de $\{e_t\}$. Define

$$X_{t} = \begin{cases} X_{0} & t = 0\\ \rho X_{t-1} + e_{t} & t = 1, 2, 3, \dots \end{cases}$$

6.
$$X_t = 0.5e_1 + 1.5e_2t$$
. para $0 \le t \le 1$.

7.
$$X_t = 0.4 + (-1)^t e_t$$
. para $t = 0, \pm 1, \pm 2, ...$

8.
$$X_t = e_2 cost + e_3 sint + e_t$$
. para $t = 4, 5, 6, ...$

Solución:

1. Para la esperanza de este proceso estocástico usamos la independencia del ruido blanco. Así

$$\mathbb{E}[X_t] = \mathbb{E}[e_t e_{t-1}],$$

= $\mathbb{E}[e_t]\mathbb{E}[e_{t-1}],$
= 0

Luego, para la covarianza es necesario observar por casos. Tenemos que

$$Cov(X_t, X_{t+h})$$

para h = 0

$$Cov(X_{t}, X_{t}) = \mathbb{V}ar[X_{t}],$$

$$= \mathbb{E}[X_{t}^{2}] - \mathbb{E}^{2}[X_{t}],$$

$$= \mathbb{E}(e_{t}^{2}e_{t-1}^{2}],$$

$$= \mathbb{E}[e_{t}^{2}]\mathbb{E}[e_{t-1}^{2}],$$

$$= (\mathbb{E}[e_{t}^{2}] - \mathbb{E}^{2}[e_{t}]) (\mathbb{E}[e_{t-1}^{2}] - \mathbb{E}^{2}[e_{t-1}]),$$

$$= \sigma^{4}$$

Posteriormente es necesario calcular para h=1

$$Cov(X_t, X_{t+1}) = \mathbb{E}[(e_t e_{t-1})(e_{t+1} e_t)],$$

= $\mathbb{E}[e_t^2] \mathbb{E}[e_{t-1}] \mathbb{E}[e_{t+1}] = 0$

por independencia. De manera semejante para h=-1. Ahora, es necesario revizar para $h=\pm 2$, $h=\pm 3$,... y así sucesivamente .Sin embargo consideramos los casos restantes a la vez. Para $h\neq 0$

$$Cov(X_t, X_{t+h}) = \mathbb{E}[e_t e_{t-1} e_{t+h} e_{t-h+1}],$$

= $\mathbb{E}[e_t] \mathbb{E}[e_{t-1}] \mathbb{E}[e_{t+h}] \mathbb{E}[e_{t-h+1}] = 0.$

Por tanto, concluimos que

$$Cov(X_t, X_{t+h}) = \sigma^4 \mathbb{1}_{h=0} \tag{1}$$

que es la covarianza para un ruido blanco.

2. Construyamos una relación recursiva. Notemos que para t=0 tenemos que $\mathbb{E}[X_0]=0$. Para $t\geq 1$ se cumple que

$$\mathbb{E}[X_t] = \mathbb{E}[X_{t-1}],$$

por tanto, recursivamente

$$\mathbb{E}[X_t] = \mathbb{E}[X_{t-1}],$$

$$= \mathbb{E}[X_{t-2}],$$

$$\vdots$$

$$= \mathbb{E}[X_0] = 0.$$

De manera semejante calculamos la covarianza. Para el caso h=0 y $t\geq 1$

$$Var[X_t] = Var[X_{t-1} + e_t] = Var[X_{t-1}] + \sigma^2$$

Denotemos por $v_t = \mathbb{V}ar[X_t]$. Entonces,

$$v_{t} = v_{t-1} + \sigma^{2},$$

 $= v_{t-2} + 2\sigma^{2},$
 $= v_{t-3} + 3\sigma^{2},$
 \vdots
 $= v_{0} + t\sigma^{2},$
 $= t\sigma^{2}.$

De la relación

$$X_{t+h} = X_t + \sum_{j=1}^h e_{t+j}$$
 (2)

para h > 0, que surge de la recursión

$$X_{t+h} = X_{t+h-1} + e_{t+h}$$

$$= X_{t+h-2} + e_{t+h-1} + e_{t+h}$$

$$\vdots$$

$$= X_t + e_{t+1} + \dots + e_{t+h-1} + e_{t+h}$$

$$= X_t + \sum_{j=1}^h e_{t+j}$$

Ahora consideramos $h \ge 1$.

$$Cov(X_t, X_{t+h}) = Cov\left(X_t, X_t + \sum_{j=1}^h e_{t+j}\right),$$

$$= Cov(X_t, X_t) + \sum_{j=1}^h Cov(X_t, e_{t+j}),$$

$$= Var[X_t],$$

$$= t\sigma^2$$

Ahora, para el caso h < 0. Sea k = -h entonces se satisface

$$X_t = X_{t-k} + \sum_{j=1}^k e_{t-k+j}$$
 (3)

que se deriva del análisis de la recursión

$$X_{t} = X_{t-1} + e_{t},$$

$$= X_{t-2} + e_{t-1} + e_{t},$$

$$\vdots$$

$$= X_{t-k} + e_{t-k+1} + \dots + e_{t-1} + e_{t},$$

$$= X_{t-k} + \sum_{j=1}^{k} e_{t-k+j}$$

Entonces

$$Cov(X_{t}, X_{t-k}) = Cov(X_{t-k} + \sum_{j=1}^{k} e_{t-k+j}, X_{t-k}),$$

$$= Cov(X_{t-k}, X_{t-k}) + \sum_{j=1}^{h} Cov(e_{t-k+j}, X_{t-k}),$$

$$= (t-k)\sigma^{2}$$

para $t \ge k$. Para el caso t < k por definición del proceso $Cov(X_t, X_{t-k}) = 0$. Por tanto, la covarianza es

$$Cov(X_t, X_{t+h}) = \begin{cases} t\sigma^2, & h \ge 0\\ (t+h)\sigma^2, & h < 0, t+h \ge 0 \end{cases}$$
$$= (min\{t, t+h\})^+ \sigma^2$$

donde el simbolo $(a)^+ = max\{a, 0\}.$

3. Para el siguiente caso tenemos

$$\mathbb{E}[X_t] = \mathbb{E}[a_1 + e_1 a_2^t + e_2],$$

= $a_1 + a_2^t \mathbb{E}[e_1] + \mathbb{E}[e_2],$
= a_1

Luego,

$$\begin{split} Cov(X_t, X_{t+h}) &= Cov(a_1 + e_1 a_2^t + e_2, a_1 + e_1 a_2^{t+h} + e_2), \\ &= Cov(e_1 a_2^t + e_2, e_1 a_2^{t+h} + e_2), \\ &= Cov(e_1 a_2^t, e_1 a_2^{t+h}) + Cov(e_1 a_2^t, e_2) + Cov(e_2, e_2 a_2^{t+h}) + Cov(e_2, e_2), \\ &= Cov(e_1 a_2^t, e_1 a_2^{t+h}) + Cov(e_2, e_2), \\ &= \sigma^2(a_2^{2t+h} + 1) \end{split}$$

para $t + h \ge 0$.

4. Procedemos de manera semejante al inciso 2

$$\mathbb{E}[X_t] = \mathbb{E}[X_{t-1}] + \mathbb{E}[e_t],$$

$$= \mathbb{E}[X_{t-1}],$$

$$= \cdots$$

$$= \mathbb{E}[X_0] = 0$$

Para la covarianza, de la relación (2) se sigue para $h \ge 0$

$$Cov(X_t, X_{t+h}) = Cov\left(X_t, X_t + \sum_{j=1}^h e_{t+j}\right),$$

= $t\sigma^2$

De la relación (3) tenemos que para h < 0 con k = -h

$$Cov(X_t, X_{t-k}) = (t - k)\sigma^2$$

para $k \le t$. Obtenemos la misma relación de covarianza que en el inciso 2.

5. La variable inicial $X_0 \sim N(0, \lambda^2)$. Nuevamente, buscamos relaciones de recursión. Para la esperanza es simple pues

$$\mathbb{E}[X_t] = \mathbb{E}[\rho X_{t-1} + e_t],$$

$$= \rho \mathbb{E}[X_{t-1}],$$

$$= \rho^2 \mathbb{E}[X_{t-2}],$$

$$\vdots$$

$$= \rho^t \mathbb{E}[X_0] = 0$$

Para la covarianza, en el caso h = 0

$$Cov(X_t, X_t) = \mathbb{V}ar[X_t],$$

$$= \mathbb{V}ar[\rho X_{t-1} + e_t],$$

$$= \rho^2 \mathbb{V}ar[X_{t-1}] + \sigma^2$$

con la notación $v_t = \mathbb{V}ar[X_t]$ tenemos la relación

$$v_{t} = \rho^{2} v_{t-1} + \sigma^{2},$$

$$= \rho^{2} (\rho^{2} v_{t-2} + \sigma^{2}) + \sigma^{2},$$

$$= \rho^{4} v_{t-2} + \rho^{2} \sigma^{2} + \sigma^{2},$$

$$= \rho^{6} v_{t-3} + \rho^{4} \sigma^{2} + \rho^{2} \sigma^{2} + \sigma^{2},$$

$$\vdots$$

$$= \rho^{2t} v_{t-t} + \rho^{2(t-1)} \sigma^{2} + \dots + \rho^{2} \sigma^{2} + \sigma^{2},$$

$$= \rho^{2t} \lambda^{2} + \sigma^{2} \frac{1 - \rho^{2t}}{1 - \rho^{2}}$$
(4)

Ahora, análisemos para $h \ge 0$. Tenemos la relación

$$X_{t+h} = \rho^h X_t + \sum_{j=1}^h \rho^{h-j} e_{t+j}$$

que se obtiene de

$$X_{t+h} = \rho X_{t+h-1} + e_{t+h},$$

$$= \rho^2 X_{t+h-2} + \rho e_{t+h-1} + e_{t+h},$$

$$\vdots$$

$$= \rho^h X_t + \rho^{h-1} e_{t+1} + \rho^{h-2} e_{t+2} + \dots + \rho e_{t+h-1} + e_{t+h}$$

Entonces

$$Cov(X_t, X_{t+h}) = Cov\left(X_t, \rho^h X_t + \sum_{j=1}^h \rho^{h-j} e_{t+j}\right),$$

$$= \rho^h Cov(X_t, X_t) + \sum_{j=1}^h \rho^{h-j} Cov(X_t, e_{t+j}),$$

$$= \rho^h \left(\rho^{2t} \lambda^2 + \sigma^2 \frac{1 - \rho^{2t}}{1 - \rho^2}\right)$$

Falta análizar el caso h < 0. Sea k = -h, tenemos la relación

$$X_t = \rho^k X_{t-k} + \sum_{i=1}^k e_{t-k+j}$$

para $t \ge k$. Lo anterior se obtiene de

$$X_{t} = \rho X_{t-1} + e_{t},$$

$$= \rho (\rho X_{t-2} + e_{t-1}) + e_{t},$$

$$= \rho^{2} X_{t-2} + \rho e_{t-1} + e_{t},$$

$$\vdots$$

$$= \rho^{k} X_{t-k} + \rho^{k-1} e_{t-k+1} + \dots + \rho e_{t-1} + e_{t}$$

Se sigue

$$Cov(X_{t}, X_{t-k}) = Cov\left(\rho^{k}X_{t-k} + \sum_{j=1}^{k} e_{t-k+j}, X_{t-k}\right),$$

$$= \rho^{k}Cov(X_{t-k}, X_{t-k}) + \sum_{j=1}^{k} Cov(e_{t-k+j}, X_{t-k}),$$

$$= \rho^{k} \mathbb{V}ar[X_{t-k}],$$

$$= \rho^{k}\left(\rho^{2(t-k)}\lambda^{2} + \sigma^{2}\frac{1 - \rho^{2(t-k)}}{1 - \rho^{2}}\right)$$

Por tanto

$$Cov(X_t, X_{t+h}) = egin{cases}
ho^h \left(
ho^{2t} \lambda^2 + \sigma^2 rac{1 -
ho^{2t}}{1 -
ho^2}
ight), & h \geq 0 \
ho^k \left(
ho^{2(t-k)} \lambda^2 + \sigma^2 rac{1 -
ho^{2(t-k)}}{1 -
ho^2}
ight), & h < 0 \end{cases}$$

con k = -h. Luego

$$Cov(X_t, X_{t+h}) = \begin{cases} \rho^{2t+h} \lambda^2 + \sigma^2 \frac{\rho^h - \rho^{2t+h}}{1 - \rho^2}, & h \ge 0\\ \rho^{2t-k} \lambda^2 + \sigma^2 \frac{\rho^k - \rho^{2t-k}}{1 - \rho^2}, & h < 0 \end{cases}$$

que se reduce a

$$Cov(X_t, X_{t+h}) = \rho^{2t+h} \lambda^2 + \sigma^2 \frac{\rho^h - \rho^{2t+h}}{1 - \rho^2}$$

para todo $h \in \mathbb{R}$

6. Calculando directamente de $X_t = 0.5e_1 + 1.5e_2t$

$$\mathbb{E}[X_t] = \mathbb{E}[0.5e_1 + 1.5e_2t] = 0.$$

$$Cov(X_t, X_{t+h}) = Cov(0.5e_1 + 1.5e_2t, 0.5e_1 + 1.5e_2(t+h))$$

$$= (0.5)^2 Cov(e_1, e_1) + (1.5)^2 t(t+h) Cov(e_2, e_2)$$

$$= (0.5)^2 \sigma^2 + (1.5)^2 t(t+h) \sigma^2$$

para $t + h \ge 0$.

7. Calculando directamente de $X_t = 0.4 + (-1)^t e_t$

$$\mathbb{E}[X_t] = 0.4 + (-1)^t \mathbb{E}[e_t] = 0.4$$

Para la covarianza

$$Cov(X_t, X_{t+h}) = Cov\left(0.4 + (-1)^t e_t, 0.4 + (-1)^{t+h} e_{t+h}\right),$$

= $Cov((-1)^t e_t, (-1)^{t+h} e_{t+h}),$
= $(-1)^h \sigma^2 \mathbb{1}_{h=0}$

8. Para el proceso $X_t = e_2 \cos t + e_3 \sin t + e_t$

$$\mathbb{E}[X_t] = \mathbb{E}[e_2 \cos t + e_3 \sin t + e_t] = 0.$$

Además

$$Cov(X_{t}, X_{t+h}) = Cov(e_{2}\cos t + e_{3}\sin t + e_{t}, e_{2}\cos(t+h) + e_{3}\sin(t+h) + e_{t+h}),$$

$$= \cos t \cos(t+h)Cov(e_{2}, e_{2}) + \cos tCov(e_{2}, e_{t+h}) +$$

$$+ \sin t \sin(t+h)Cov(e_{3}, e_{3}) + \sin tCov(e_{3}, e_{t+h}) + Cov(e_{t}, e_{t+h}),$$

$$= \sigma^{2} \cos t \cos(t+h) + \sigma^{2} \cos t\mathbb{1}_{\{h=2-t\}} +$$

$$+ \sigma^{2} \sin t \sin(t+h) + \sigma^{2} \sin t\mathbb{1}_{\{h=3-t\}} + \sigma^{2}\mathbb{1}_{\{h=0\}}$$

lo que concluye el ejercicio.

Ejercicio 3

¿Cuáles de las series de tiempo del ejercicio 2 son estacionarias en covarianza?

- 1. Calcula $\rho(h)$ si las series son estacionarias.
- 2. Da las condiciones en ρ y σ^2 para que la serie del inciso 2e) sea estacionaria de segundo orden.

Solución:

1. Como el proceso $X_t = e_t e_{t-1}$ no depende del tiempo ni en la esperanza ni en la covarianza entonces es estacionario en covarianza. Su función de correlación es

$$\rho(h) = \frac{\gamma(h)}{\gamma(0)}$$

donde $\gamma(h) = Cov(X_t, X_{t+h})$. Así

$$\rho(h) = \frac{\sigma^4 \mathbb{1}_{h=0}}{\sigma^4} = \mathbb{1}_{h=0}$$

es su función de autocorrelación.

Otro proceso cuya esperanza y covarianza no tengan dependencia del tiempo t es

$$X_t = 0.4 + (-1)^t e_t$$

Por tanto, su función de correlación es

$$\rho(h) = \frac{\gamma(h)}{\gamma(0)} = \frac{(-1)^h \sigma^2 \mathbb{1}_{h=0}}{(-\sigma^2)} = (-1)^{h+1} \mathbb{1}_{h=0}$$

2. Vimos que el proceso

$$X_t = \begin{cases} X_0 & t = 0 \\ \rho X_{t-1} + e_t & t = 1, 2, 3, \dots \end{cases}$$

tiene esperanza nula para todo t. Además notamos que la función de covarianza es proporcional a la varianza, dependiendo del lag h. Es decir

$$Var[X_t] = \lambda^2 \rho^{2t} + \sigma^2 \frac{1 - \rho^{2t}}{1 - \rho^2},$$

= $\lambda^2 \rho^{2t} - \sigma^2 \frac{\rho^{2t}}{1 - \rho^2} + \frac{\sigma^2}{1 - \rho^2}$

Así, para que la función de covarianza sea independiente del tiempo t si pedimos

$$\lambda^2 \rho^{2t} = \sigma^2 \frac{\rho^{2t}}{1 - \rho^2},$$
$$\lambda^2 = \frac{\sigma^2}{1 - \rho^2}$$

que restringe la varianza de la distribución inicial X_0

Ejercicio 4

Sea

$$X_t = \frac{e_{t-1}e_t}{1 + e_{t-1}^2}$$

donde $\{e_t\}$ es una sucesión de i.i.d. $(0, \sigma^2)$. Demuestra y da un contraejemplo de las siguientes afirmaciones:

- 1. X_t es estrictamente estacionaria.
- 2. X_t es estacionaria en covarianza.

Solución:

Observemos que X_t solo tiene dependencia de e_t y e_{t-1} , es decir solo hay dependencia entre valores consecutivos del tiempo. Entonces es claro que

$$X_{t_1} \stackrel{ley}{=} X_{t_1+\tau}$$

Como para todo par de valores del tiempo no consecutivos t_1 y t_2 son independientes. Entonces

$$(X_{t_1}, X_{t_2}) \stackrel{ley}{=} (X_{t_1+\tau}, X_{t_2+\tau})$$

para todo τ . Inductivamente podemos argumentar para cada conjunto de valores no consecutivos del tiempo. Es decir si tomamos (t_1, t_2, \dots, t_n) y τ arbitrario se satisface que

$$(X_{t_1}, X_{t_2}, \cdots, X_{t_n}) \stackrel{ley}{=} (X_{t_1+\tau}, X_{t_2+\tau}, \cdots, X_{t_n+\tau})$$

que son equivalentes a la distribución de las finito dimensionales, que es la definición de una serie temporal estacionaria estricta.

El inciso dos se sigue ya que sabemos que la estacionaridad estricta implica la estacionaridad en covarianza.

Ejercicio 5

¿Cuáles de las siguientes funciones corresponden a una funcipon de covarianza de una serie estacionaria? ¿Por qué sí o por qué no? Explica.

- 1. $g(h) = 4 + \cos 2h$, para $h = 0, \pm 1, \pm 2, ...$
- 2. $g(h) = 1 + \sin 2h$, para $h = 0, \pm 1, \pm 2, ...$
- 3. g(h) = 1 + |h|, para $h = 0, \pm 1, \pm 2, ...$

Solución:

Sabemos que la función de covarianza $\gamma(t)$ de alguna serie estacionaria si y solo si $\gamma(t)$ es una función par y es semidefinida positiva.

1. Empezemos por ver que se satisface g(h) = g(-h) entonces es función par. Para probar que tambien es una función semidefinida positiva usamos el Teorema de Bochner. Este nos dice que una función semidefinida positiva que satisface g(0) = 1 es una función de correlación si y solo si es una función característica.

Para ello consideremos la función

$$\rho(h) = \frac{g(h)}{g(0)} = \frac{4 + \cos(2h)}{5}$$

usando la expansión del coseno en su forma exponencial

$$\begin{split} \rho(h) &= \frac{4}{5} + \frac{1}{5} \frac{e^{2hi} + e^{-2hi}}{2}, \\ &= \frac{4}{5} e^{0ih} + \frac{1}{10} e^{2ih} + \frac{1}{10} e^{-2hi}, \\ &= \mathbb{E}[e^{ihY}] \end{split}$$

que es la función característica te una variable discreta Y con distribución $\mathbb{P}(Y=0)=4/5$, $\mathbb{P}(Y=-2)=\mathbb{P}(Y=2)=1/5$. Se sigue que ρ es una función definida positiva.

Luego, si $\rho(h)$ es definida positiva entonces

$$\sum_{i,j=1}^{n} a_i \rho(i-j) a_j \ge 0$$

para todo n y todo $a_i \in \mathbb{R}$. Así

$$\sum_{i,j=1}^{n} a_i \frac{g(i-j)}{g(0)} a_j \ge 0,$$

$$\sum_{i,j=1}^{n} a_i g(i-j) a_j \ge 0$$

lo que implica que g(h) es una función definida positiva. Por tanto, g(h) es en efecto una función de covarianza.

- 2. Al igual que el inciso anterior, en este caso tambien g(h) es una función de covarianza. Pero no es una función par. Se sigue que no es una función de covarianza.
- 3. En este caso g(-h) = g(h) es una función par. Podriamos proceder a buscar si se trata de una función semidefinida positiva pero con un contraejemplo podemos negarlo.

Supongamos se trata de una función de covarianza, entonces su función de correlación es

$$\rho(h) = \frac{g(h)}{g(0)} = 1 + |h|$$

Luego, la correlación no está acotada por 1, esto es $\rho(h) > 1$ para cierto h. Lo que contradice que es una función de correlación.

Ejercicio 6

Sea X_t un proceso estacionario que satisface $X_t + X_{t-1} = e_t$, $t = 0, \pm 1, \pm 2, ...$ donde e_t es un ruido blanco. Prueba que $X_{t+h} = (-1)^h X_t$ con probabilidad 1.

Eiercicio 8

Descarga el dataset *monthly* desde el site El conjunto de datos contiene datos sobre anomalías en las temperaturas mensuales de 1856 a 2016 ¿, Por anomalía entendemos la desviación desde un valor de referencia. Lee la documentación en el site para tener más contexto sobre los datos. Desarrolla el siguiente análisis exploratorio de las series de tiempo contenidas en ese conjunto de datos, comentando tus resultados.

- 1. Descompón las series en sus componente de tendencia, estacionalidad y residual. Grafica tales componentes. ¿ Esperas que haya un componente estacional importante? Compara la desviación estándar de las series originales contra las series sin estacionalidad. Genera una gráfica de la tendencia con el efecto estacional empalmando.
- 2. Grafica el correlograma de los residuales. Comenta la gráfica con referencia a las correlaciones que parecen ser estadísticamente significativas.

Solución:

El enlace al código de las gráficas se encuentra aquí

Consideramos el modelo aditivo, esto es el modelo donde las dependencia de la serie de tiempo con la tendencia y la estacionalidad y errores son terminos de X_t . Es decir,

$$X_t = T_t + N_t + e_t$$

Donde X_t es la serie de tiempo, T_t es la tendencia, N_t es la estacionalidad y e_t son los errores.

Para hacer este anális consideramos solamente los datos que corresponden a toda la serie temporal, es decir sin discriminar por la fuente.

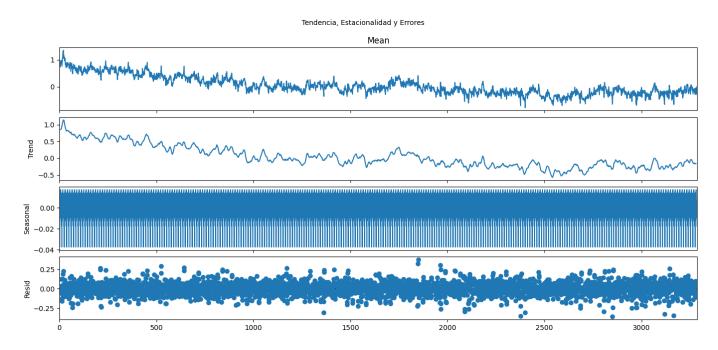


Figura 7: Descomposición de la serie de tiempo para las anomalías en las temperaturas mensuales.

Vemos que la estacionalidad no esta tan clara en está descomposición para todos los datos. Podemos hacer el análisis solo para los datos que pertenecen a la fuente GCAG.

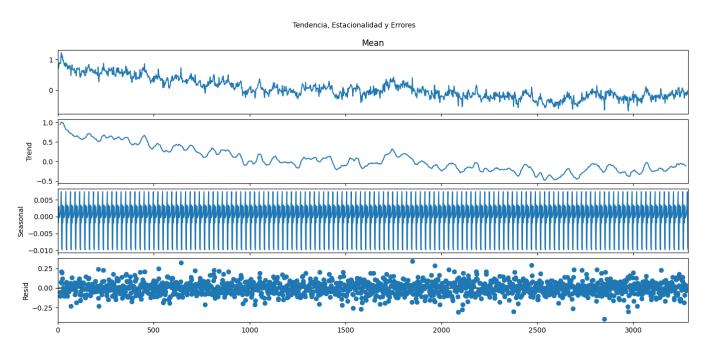


Figura 8: Descomposición de la serie de tiempo para las anomalías en las temperaturas mensuales obtenidos de GCAG.

La estacionalidad está mas clara pues vemos que hay saltos equidistantes cada 12 meses. Por último para la fuente GISTEMP tenemos la descomposición



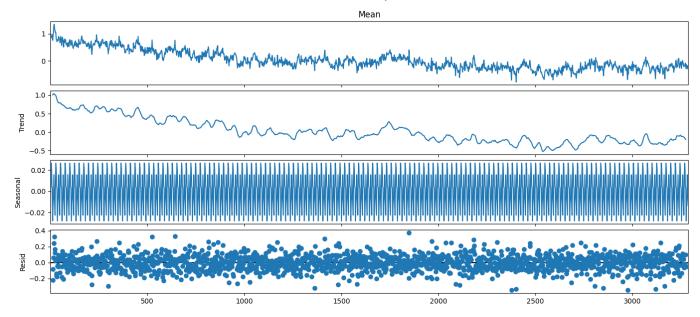


Figura 9: Descomposición de la serie de tiempo para las anomalías en las temperaturas mensuales obtenidos de GISTEMP.

Vemos que la estimación de la tendencia en cualquier filtración de los datos va a la baja. Es decir, hay menos anomalías climaticas conforme pasan el año. Los errores no aparentan ningun patron por lo que podemos pensar que efectivamente son aleatorios.

Por otro lado, vamos a mostrar los correlogramas para la base de datos completa y para cada una de sus fuentes.

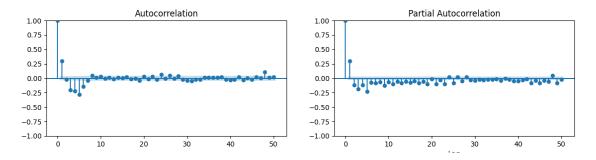


Figura 10: Correlograma para los errores del modelo aditivo de la serie de tiempo para las anomalías en las temperaturas mensuales obtenidos por ambas fuentes.

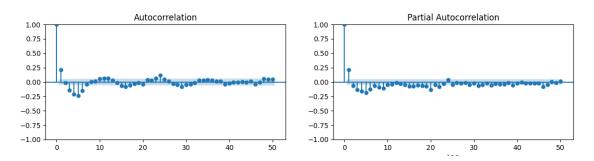


Figura 11: Correlograma para los errores del modelo aditivo de la serie de tiempo para las anomalías en las temperaturas mensuales obtenidos por fuente GCAG.

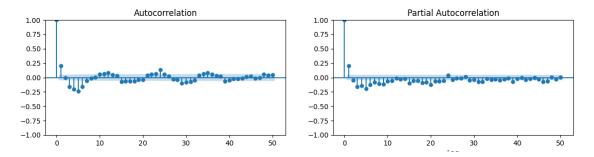


Figura 12: Correlograma para los errores del modelo aditivo de la serie de tiempo para las anomalías en las temperaturas mensuales obtenidos por la fuente GISTEMP.

Vemos que estos correlogramas y correlogramas parciales decaen a cero por lo que pudiese pensarse que provienen de series de tiempo estacionarias, sin embargo se require una prueba formal para aceptar o descartar dicho caso.

Ejercicio 9

Demuestra todas las identidades de órdenes de probabilidad que no tienen demostración en las notas.