

Ejercicio 1

Considera un proceso estacionario $AR(1)$ dado por

$$Y_t = \frac{1}{2}Y_{t-1} + e_t$$

donde e_t son no-correlacionados $(0, \sigma^2)$. Define

$$v_t = Y_t - 2Y_{t-1}.$$

1. Demuestra que el residual v_t es una sucesión de v.a. no -correlacionadas $(0, \sigma_v^2)$. ¿Cuál es la varianza de v_t ? ¿Quién tiene más varianza e_t o v_t ?
2. Demuestra que e_t no está correlacionado con Y_{t-1} y que v_t está correlacionado con Y_{t-1} .
3. Expresa Y_t como una media móvil $MA(\infty)$.

La raíz de la ecuación característica de la ecuación en diferencias asociada a $Y_t = 2Y_{t-1} + v_t$ es 2 (i.e. es mayor que uno). Entonces, para $Y_t = \alpha_1 Y_{t-1} + v_t$, las condiciones v_t no-correlacionadas $(0, \sigma_v^2)$ y $|\alpha_1| > 1$ no implican que Y_t es no-estacionario.

En este ejemplo preferimos la representación $Y_t = \frac{1}{2}Y_{t-1} + v_t$ pues, como demostrarás en a) – c), el error tiene menor varianza y no está correlacionado con Y_{t-1} y permite escribir a Y_t como un $MA(\infty)$.

Solución:

1. Tenemos dos representaciones para $AR(1)$. La primera propuesta es

$$Y_t = \frac{1}{2}Y_{t-1} + e_t \quad (1)$$

y deseamos contrastar con la representación

$$Y_t = 2Y_{t-1} + v_t \quad (2)$$

Es necesario probar que v_t es efectivamente un ruido blanco. Por ello, verifiquemos que v_t es no correlacionado.

$$\begin{aligned} Cov(v_t, v_{t+h}) &= Cov(Y_t - 2Y_{t-1}, Y_{t+h} - 2Y_{t+h-1}), \\ &= Cov(Y_t, Y_{t+h}) - 2Cov(Y_t, Y_{t+h-1}) - 2Cov(Y_{t-1}, Y_{t+h}) + 4Cov(Y_{t-1}, Y_{t+h-1}) \end{aligned}$$

Recordando que para un $AR(1)$

$$Y_t = \phi Y_{t-1} + e_t$$

tenemos que su covarianza es

$$Cov(Y_t, Y_{t+k}) = \frac{\sigma^2 \phi^k}{1 - \phi^2} \quad (3)$$

Por tanto, con $\phi = 1/2$

$$\begin{aligned}
Cov(Y_t, Y_{t+h}) &= \frac{\sigma^2 \left(\frac{1}{2}\right)^h}{\frac{3}{4}} - 2 \frac{\sigma^2 \left(\frac{1}{2}\right)^{h-1}}{\frac{3}{4}} - 2 \frac{\sigma^2 \left(\frac{1}{2}\right)^{h+1}}{\frac{3}{4}} + 4 \frac{\sigma^2 \left(\frac{1}{2}\right)^h}{\frac{3}{4}}, \\
&= \frac{4\sigma^2}{3} \left(\frac{1}{2}\right)^{h-1} \left[\left(\frac{1}{2}\right) - 2 - 2 \left(\frac{1}{2}\right)^2 + 4 \left(\frac{1}{2}\right) \right], \\
&= \frac{4\sigma^2}{3} \left(\frac{1}{2}\right)^{h-1} \left[\left(\frac{1}{2}\right) - 2 - \left(\frac{1}{2}\right) + 2 \right], \\
&= 0.
\end{aligned}$$

Para la varianza

$$\mathbb{V}ar[v_t] = Cov(v_t, v_t) = \frac{4\sigma^2}{3} > \sigma^2 = \mathbb{V}ar[e_t]$$

donde se usó (3). Por tanto, la representación (2) tiene más varianza que la representación (1).

2. Si el modelo AR(1) es invertible (1) entonces iterando (1) k veces

$$\begin{aligned}
Y_t &= \frac{1}{2} Y_{t-1} + e_t, \\
&= \frac{1}{2} (Y_{t-2} + e_{t-1}) + e_t, \\
&= e_t + \frac{1}{2} e_{t-1} + \frac{1}{2} Y_{t-2}, \\
&= e_t + \frac{1}{2} e_{t-1} + \left(\frac{1}{2}\right)^2 e_{t-2} + \cdots + \left(\frac{1}{2}\right)^k e_{t-k} + \left(\frac{1}{2}\right)^{k+1} Y_{t-k-1}
\end{aligned}$$

vemos que converge en L^2

$$\begin{aligned}
\mathbb{E} \left[\left| Y_t - \sum_{j=0}^k \phi^j e_{t-j} \right|^2 \right] &= \mathbb{E} \left[\left| \left(\frac{1}{2}\right)^{k+1} Y_{t-k-1} \right|^2 \right], \\
&= \left(\frac{1}{2}\right)^{2k+2} \mathbb{E} [|Y_{t-k-1}|^2], \\
&\xrightarrow[k \rightarrow \infty]{} 0
\end{aligned}$$

Entonces se satisface

$$Y_t = \sum_{j=0}^{\infty} \phi^j e_{t-j} \quad (4)$$

casi seguramente. Es decir, si $|\phi| < 1$ podemos expresar el modelo AR(1) como una media móvil infinito MA(∞).

Finalmente, es directo que

$$\begin{aligned}
Cov(e_t, Y_{t-1}) &= Cov \left(e_t, \sum_{j=0}^{\infty} \phi^j e_{t-j-1} \right), \\
&= 0.
\end{aligned}$$

ya que la covarianza se aplica entre e_t y valores e_k donde k es menor que t .

Posteriormente se muestra que existe covarianza entre v_t y Y_{t-1}

$$\begin{aligned} \text{Cov}(v_t, Y_{t-1}) &= \text{Cov}(Y_t - 2Y_{t-1}, Y_{t-1}), \\ &= \text{Cov}(Y_t, Y_{t-1}) - 2\text{Cov}(Y_{t-1}, Y_{t-1}), \\ &= \frac{\sigma^2 \frac{1}{2}}{\frac{3}{4}} - 2\frac{\sigma^2}{\frac{3}{4}}, \\ &= \frac{4\sigma^2}{3} \left(\frac{1}{2} - 2 \right), \\ &= -2\sigma^2. \end{aligned}$$

por tanto, las variables involucradas están correlacionadas.

3. Este último ya se ha resuelto en (4) pues se expresó Y_t como un $MA(\infty)$.

Ejercicio 2

Sea Y_t una serie de tiempo definida como

$$Y_t = \beta_0 + \beta_1 t + X_t \quad t = 1, 2, \dots$$

donde

$$X_t = e_t + 0,6e_{t-1},$$

con β_0, β_1 fijos y $\{e_t : t \in \mathbb{N} \cup \{0\}\}$ distribuidas $N(0, \sigma^2)$ Construye la media y la función de covarianza para Y_t .

Solución:

Haciendo el calculo directamente

$$\begin{aligned} \mathbb{E}[Y_t] &= \mathbb{E}[\beta_0 + \beta_1 t + X_t], \\ &= \beta_0 + \beta_1 t \mathbb{E}[X_t], \end{aligned}$$

entonces, es necesario calcular la esperanza para X_t

$$\mathbb{E}[X_t] = \mathbb{E}[e_t] + (0,6)\mathbb{E}[e_{t-1}] = 0.$$

Para la covarianza $\text{Cov}(Y_t, Y_{t+k})$, discriminamos por casos. Para $k = 0$

$$\begin{aligned} \text{Cov}(Y_t, Y_t) &= \mathbb{V}\text{ar}[Y_t], \\ &= \mathbb{V}\text{ar}[\beta_0 + \beta_1 t + X_t], \\ &= \mathbb{V}\text{ar}[X_t] \end{aligned}$$

luego, como e_t son no correlacionados

$$\begin{aligned} \mathbb{V}\text{ar}[X_t] &= \mathbb{V}\text{ar}[e_t + (0,6)e_{t-1}], \\ &= \mathbb{V}\text{ar}[e_t] + (0,6)^2 \mathbb{V}\text{ar}[e_{t-1}], \\ &= \sigma^2(1 + (0,6)^2), \\ &= 1,36\sigma^2 \end{aligned}$$

para $k = 1$

$$\begin{aligned} \text{Cov}(Y_t, Y_{t+1}) &= \text{Cov}(\beta_0 + \beta_1 t + X_t, \beta_0 + \beta_1(t+1) + X_{t+1}), \\ &= \text{Cov}(X_t, X_{t+1}), \\ &= \text{Cov}(e_t + 0,6e_{t-1}, e_{t+1} + 0,6e_t), \\ &= \text{Cov}(e_t, 0,6e_t), \\ &= 0,6\sigma^2 \end{aligned}$$

para $k = -1$ es similar al anterior

$$\begin{aligned} \text{Cov}(Y_t, Y_{t-1}) &= \text{Cov}(X_t, X_{t-1}), \\ &= \text{Cov}(e_t + 0.6e_{t-1}, e_{t-1} + 0.6e_{t-2}), \\ &= 0.6\sigma^2 \end{aligned}$$

para los otros casos todos los términos son no correlacionados. Así,

$$\text{Cov}(Y_t, Y_{t+k}) = \begin{cases} 1.36\sigma^2 & k = 0 \\ 0.6\sigma^2 & |k| = 1 \\ 0 & e.o.c \end{cases}$$

lo que concluye el ejercicio.

Ejercicio 3

Sean $X_i \sim N(0, \sigma^2)$ $i = 1, 2, \dots$ independientes y sea $\bar{X}_n = n^{-1} \sum_{i=1}^n X_i$.

1. Se sabe que $\mu \neq 0$. ¿Cómo aproximarías la distribución de \bar{X}_n^2 en muestras grandes?
2. Se sabe que $\mu = 0$. ¿Cómo aproximarías la distribución de \bar{X}_n^2 en muestras grandes?
3. Comenta qué pasa si quitamos el supuesto de independencia en los incisos anteriores.

Explica con detalle los procedimientos y asegúrate de que no se den distribuciones límites degeneradas. Este ejercicio es para recordar los procedimientos más básicos para variables aleatorias.

Solución:

1. Dado que nos pide una aproximación a los estadísticos dados, prescindiremos en esta parte que $X_i \sim N(0, \sigma^2)$ pues citaremos el Teorema de Límite Central y dicha hipótesis no es necesaria. Entonces, por TLC tenemos que

$$\sqrt{n}(\bar{X}_n - \mu) \sim N(0, \sigma^2)$$

o lo que es lo mismo

$$\bar{X}_n \sim N\left(0, \frac{\sigma^2}{n}\right)$$

para n relativamente grandes. Luego, el método delta nos dice que para una transformación $g(X)$ diferenciable tal que $g'(\mu) \neq 0$. Entonces

$$\sqrt{n}(g(\bar{X}_n) - g(\mu)) \sim N\left(0, (g'(\mu))^2 \sigma^2\right)$$

En nuestro caso, es de interés la transformación $g(x) = x^2$. Por lo que la varianza se reescala por el factor $g'(x) = 2x$ teniendo la siguiente aproximación

$$\sqrt{n}(\bar{X}_n^2 - \mu^2) \sim N(0, 4\mu^2 \sigma^2)$$

o lo que es lo mismo

$$\bar{X}_n^2 \sim N\left(\mu^2, \frac{4\mu^2 \sigma^2}{n}\right)$$

notemos que el método delta pide que $g'(\mu) = 2\mu \neq 0$ por lo que es necesario pedir que $\mu \neq 0$.

2. Para el caso $\mu = 0$ no es posible aplicar el método delta. Sin embargo, podemos usar el teorema de cambio de variable donde ahora si contemplamos la hipótesis de sobre la distribución de X_i . Entonces, sabemos que

$$\frac{\sqrt{n}\bar{X}_n}{\sigma} \sim N(0, 1) \quad (5)$$

denotemos $Z = \frac{\sqrt{n}\bar{X}_n}{\sigma}$. Es un resultado conocido que $Z^2 \sim \chi^2(1)$ que es la distribución ji-cuadrada con un grado de libertad.

Este último resultado se obtiene fácilmente de

$$\begin{aligned} \mathbb{P}(Z^2 \leq t) &= \mathbb{P}(|Z| \leq \sqrt{t}) = \mathbb{P}(-\sqrt{t} \leq Z \leq \sqrt{t}), \\ &= F_Z(\sqrt{t}) - F_Z(-\sqrt{t}) = F_Z(\sqrt{t}) - (1 - F_Z(\sqrt{t})) = 2F_Z(\sqrt{t}) - 1, \end{aligned}$$

se sigue que la densidad es

$$\begin{aligned} f_Z(t) &= 2 \frac{d}{dt} F_Z(\sqrt{t}) = 2 \frac{d}{dt} \left(\int_{-\infty}^{\sqrt{t}} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}} dx \right), \\ &= 2 \frac{1}{2\pi} e^{-\frac{t}{2}} \frac{1}{2\sqrt{t}}, \\ &= \frac{1}{2^{1/2} \Gamma(\frac{1}{2})} t^{-\frac{1}{2}} e^{-\frac{t}{2}} \end{aligned}$$

que es la densidad de la ji-cuadrada con un grado de libertad. Hasta ahora hemos visto que

$$Z^2 = \frac{n\bar{X}^2}{\sigma^2} \sim \chi^2(1)$$

sin embargo queremos conocer la distribución de \bar{X}_n^2 solamente. Para ello, utilizamos el teorema de transformación de variables aleatorias. Denotemos por $X = Z^2$. Sea $U = \frac{\sigma^2}{n} X$. Entonces la densidad transformada será

$$f_U(u) = f_X(x(u)) \left| \frac{dx(u)}{du} \right|$$

donde $x(u) = \frac{nu}{\sigma^2}$. Así,

$$\begin{aligned} f_U(u) &= \frac{1}{2^{1/2} \Gamma(\frac{1}{2})} \left(\frac{nu}{\sigma^2} \right)^{-\frac{1}{2}} e^{-\frac{1}{2} \left(\frac{nu}{\sigma^2} \right)} \frac{n}{\sigma^2}, \\ &= \frac{n}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \left(\frac{\sigma^2}{n} \right)^{1/2} u^{-1/2} e^{-\frac{u}{2\sigma^2/n}}, \\ &= \frac{1}{\sqrt{2\pi u \sigma^2/n}} e^{-\frac{u}{2\sigma^2/n}} \end{aligned}$$

que no es una distribución conocida más que una transformación de una distribución ji-cuadrada.

3. El supuesto de independencia es vital para usar el Teorema del límite central que se uso el el caso $\mu \neq 0$. Sin dicho supuesto tampoco podemos afirmar (5) y tampo hay distribución aproximada para $\mu = 0$. Luego, se requieren otros supuesto como lo es la condición de linderberg-feller, donde el Teorema de Linderberg Feller permite una dependencia *débil*. Existen otros acercamientos que generalizan el Teorema de Límite Central. Sin embargo dichos teoremas salen de los propositos establecidos.

Ejercicio 4

Monstrar que si $m^p + a_1 m^{p-1} + \dots + a_p = 0$ tiene todas sus raíces menores que uno en módulo, entonces $1 + a_1 q + \dots + a_p q^p = 0$ tiene todas sus raíces mayores que uno en módulo. *Hint: si r es una raíz del primer polinomio, ¿es $1/r$ una raíz del segundo?*

Solución:

Bajo manipulación algebraica. Las raíces de

$$m^p + a_1 m^{p-1} + \dots + a_p = 0$$

denotadas por m_1, \dots, m_p , son las mismas que

$$\frac{1}{m^p} (m^p + a_1 m^{p-1} + \dots + a_p) = 0$$

siempre que $m \neq 0$ no sea solución. Así,

$$1 + a_1 \frac{1}{m} + a_2 \frac{1}{m^2} + \dots + a_p \frac{1}{m^p} = 0$$

con la transformación $q = 1/m$ se sigue

$$1 + a_1 q + a_2 q^2 + \dots + a_p q^p = 0 \quad (6)$$

Entonces cada raíz de (6) satisface que $q_i = \frac{1}{m_i}$. Se sigue que si $|m_i| < 1$ entonces $|q_i| > 1$ para $i = 1, \dots, p$.

Ejercicio 5

Si m_1, \dots, m_p son las raíces de $m^p - \sum_{i=1}^p \alpha_i m^{p-i} = 0$, entonces

1. $\sum_{i=1}^p \alpha_i = 1$ si y sólo si al menos una raíz es igual a 1.
2. Si todas las raíces en módulo son menores que 1, entonces $\sum_{i=1}^p \alpha_i < 1$.
3. Mostrar que

$$\prod_{i=1}^p (1 - m_i x) = 1 - \sum_{i=1}^p \alpha_i x_i$$

para todo x .

4. Interpretar el resultado.

Solución:

1. Consideremos la ecuación polinómica para sus respectivas raíces

$$m^p - \sum_{i=1}^p \alpha_i m^{p-i} = 0.$$

Observemos las siguientes equivalencias

$$\begin{aligned} \exists j \in \{1, \dots, p\} \text{ tal que } m_j = 1 &\iff m_j^p - \sum_{i=1}^p \alpha_i m_j^{p-i} = 0 \\ &\iff 1 - \sum_{i=1}^p \alpha_i = 0 \\ &\iff \sum_{i=1}^p \alpha_i = 1 \end{aligned}$$

Notese que la doble implicación es cierta. La implicación trivial es (\implies) ya que solo es la evaluación del polinomio. La implicación (\impliedby) es cierta por contraposición lógica. Si $\sum \alpha_i \neq 1$ entonces no existe ninguna solución $m_j = 1$.

2. Como $|m_j| < 1$ para todo $j \in \{1, \dots, p\}$ entonces

$$0 = m^p - \sum_{i=1}^p \alpha_i m^{p-i},$$

$$0 = 1 - \sum_{i=1}^p \alpha_i m^{-i},$$

como

$$|m_j| < 1,$$

$$\frac{1}{|m_j|} > 1,$$

$$-\frac{1}{|m_j|} < -1$$

se sigue que

$$0 = 1 - \sum_{i=1}^p \alpha_i m^{-i} < 1 - \sum_{i=1}^p \alpha_i$$

lo que implica que

$$\sum_{i=1}^p \alpha_i < 1$$

3. Observemos que m_1, \dots, m_p son raíces de

$$0 = x^p - \sum_{i=1}^p \alpha_i x^{p-i},$$

$$0 = x^p - \alpha_1 x^{p-1} - \alpha_2 x^{p-2} - \dots - \alpha_p$$

por el ejercicio 4) sabemos que $\frac{1}{m_1}, \dots, \frac{1}{m_p}$ son raíces de

$$0 = 1 - \alpha_1 x - \dots - \alpha_p x^p$$

Por otro lado, por el Teorema Fundamental del algebra, podemos construir un polinomio con las mismas raíces $q_i = 1/m_i$ de la forma que

$$\prod_{i=1}^p (q_i - x) = \prod_{i=1}^p \left(\frac{1}{m_i} - x \right) = \prod_{i=1}^p \left(\frac{1 - m_i x}{m_i} \right)$$

es decir

$$0 = 1 - \sum_{i=1}^p \alpha_i x^i = \prod_{i=1}^p \left(\frac{1 - m_i x}{m_i} \right) = \prod_{i=1}^p (1 - m_i x)$$

es decir existe una constante K tal que

$$1 - \sum_{i=1}^p \alpha_i x^i = K \prod_{i=1}^p (1 - m_i x)$$

que desarrollando vemos que el término lineal del miembro derecho es K mientras que en el lado izquierdo es 1. Luego, por independencia lineal entre los términos se sigue que $K = 1$.

$$1 - \sum_{i=1}^p \alpha_i x^i = \prod_{i=1}^p (1 - m_i x)$$

lo que concluye el inciso.

4. Veamos que el polinomio $\phi(x) = 1 - \sum_{i=0}^p \alpha_i x^i$ es el polinomio característico de un AR(p) bajo el operador de translación B en la forma

$$\phi(B)Y_t = e_t$$

por tanto, tenemos una relación práctica para saber si se puede invertir Y_t como un $MA(\infty)$.

Ejercicio 6

Mostrar que, si $\lambda > 0$, $\beta \geq 0$ y p es un entero no negativo, entonces $\exists M$ tal que

$$(t+1)^p \beta^t < M \lambda^t \quad \forall t \geq 0.$$

Solución:

Como $\lambda > \beta$ entonces $\lambda/\beta > 1$ y podemos escribir

$$(t+1)^p < M \left(\frac{\lambda}{\beta} \right)^t$$

que en el miembro derecho tenemos una exponencial, por lo que cambiando la base

$$(t+1)^p < M e^{t \log(\frac{\lambda}{\beta})}$$

que es lo que se desea mostrar.

La primera observación es considerando que la exponencial tiene un crecimiento de mayor orden, es decir, si $f(t) = (t+1)^p$ y $g(t) = e^{t \log(\frac{\lambda}{\beta})}$

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{f(t)}{g(t)} = 0.$$

Entonces existe un T para el cual la exponencial domina al polinomio para valores $t \geq T$. Es decir

$$\frac{f(t)}{g(t)} < M_2$$

donde $M_2 = \frac{f(T)}{g(T)} + 1$ ya que el crecimiento exponencial es monotono.

Por otro lado, para valores de $t \in [0, T)$. Como el polinomio es función continua, y $g(t)$ es mayor que uno, no hay indeterminaciones y el supremo del cociente se alcanza. Sea $M_2 = \sup_{t \in [0, T)} \left\{ \frac{f(t)}{g(t)} \right\} + 1$. La prueba se concluye tomando $M = \max\{M_1, M_2\}$.

Ejercicio 7

Sea Y_t un proceso autoregresivo de orden p

$$Y_t = \theta + \sum_{i=1}^p \alpha_i Y_{t-i} + e_t = \mu + \sum_{i=0}^{\infty} w_i e_{t-i}$$

donde $\mu = E[Y_t]$, $\omega_0 = 1$; $\omega_i = 0$ $i < 0$ y $\omega_j = \sum_{i=1}^p \alpha_i \omega_{j-i}$, $j = 1, 2, \dots$. Supongamos que $\sum_{i=1}^{\infty} |\omega_j| < \infty$ (en este caso se puede mostrar que $|\omega_j| < M \lambda^j$, $\lambda < 1$).

1. Mostrar que

$$\sum_{i=0}^{\infty} w_i = \left(1 - \sum_{i=1}^p \alpha_i\right)^{-1}$$

2. Comenta como este resultado puede usarse en la práctica para estimar los coeficientes de un $AR(p)$ estacionario.

Solución:

1. Directamente calculando la suma

$$\begin{aligned}\sum_{j=0}^{\infty} w_j &= 1 + \sum_{j=1}^{\infty} w_j, \\ &= 1 + \sum_{j=1}^{\infty} \sum_{i=1}^p \alpha_i w_{j-i}\end{aligned}$$

notemos que la suma interna en realidad suma desde i hasta el mínimo de p y j ya que de lo contrario, para i mayores que j , $j-i < 0$ y los términos $w_{j-i} = 0$ por hipótesis. Entonces,

$$\sum_{j=0}^{\infty} w_j = 1 + \sum_{j=1}^{\infty} \sum_{i=1}^{p \wedge j} \alpha_i w_{j-i}$$

Por el Teorema de Fubini, podemos intercambiar el orden de las sumas. Por un análisis de los índices dicho cambio se torna en

$$\begin{aligned}\sum_{j=0}^{\infty} w_j &= 1 + \sum_{i=1}^p \sum_{j=i}^{\infty} \alpha_i w_{j-i}, \\ &= 1 + \sum_{i=1}^p \alpha_i \sum_{j=i}^{\infty} w_{j-i}, \\ &= 1 + \sum_{i=1}^p \alpha_i \sum_{j=0}^{\infty} w_j.\end{aligned}$$

Despejando

$$\begin{aligned}\sum_{j=0}^{\infty} w_j - \sum_{i=1}^p \alpha_i \sum_{j=0}^{\infty} w_j &= 1, \\ \sum_{j=0}^{\infty} w_j \left(1 - \sum_{i=1}^p \alpha_i\right) &= 1,\end{aligned}$$

por tanto

$$\sum_{j=0}^{\infty} w_j = \left(1 - \sum_{i=1}^p \alpha_i\right)^{-1}$$

que es lo que se deseaba mostrar.

2. Hagamos la primer observación. Si el AR(p) se construye con un polinomio característico

$$\phi(B) = \left(1 - \sum_{i=1}^p \alpha_i B^i\right)$$

de forma $\phi(B)Y_t = e_t$. Por lo visto en los problemas 4 y 5, tenemos que Y_t es inverible si $\sum \alpha_i < 1$ por tanto

$$\left(1 - \sum_{i=1}^p \alpha_i\right)^{-1} < \infty$$

lo que implica que

$$\sum_{j=0}^{\infty} w_j < \infty$$

una representacion de $MA(\infty)$ convergente y causal.