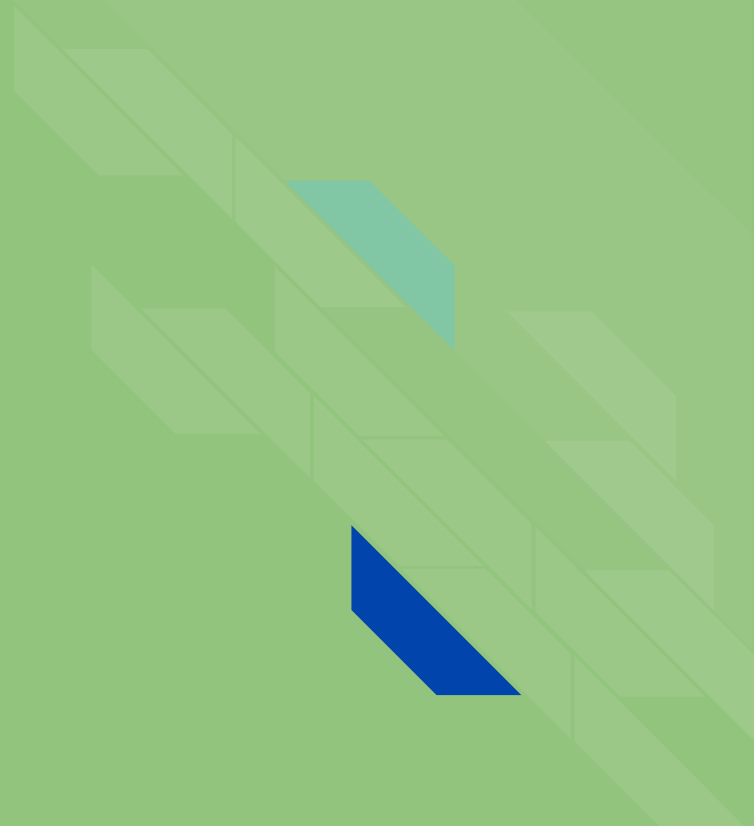




# Quicksort, Mergesort e Heapsort

# Quicksort

**Charles Antony Richard Hoare** - 1960



Apresenta a estratégia de dividir e conquistar, dividir o problema em subproblemas menores que possam ser resolvidos mais rapidamente.

- Uso de um pivô

Sua complexidade média e mínima é  $O(n \log n)$

Sua complexidade máxima é  $O(n^2)$

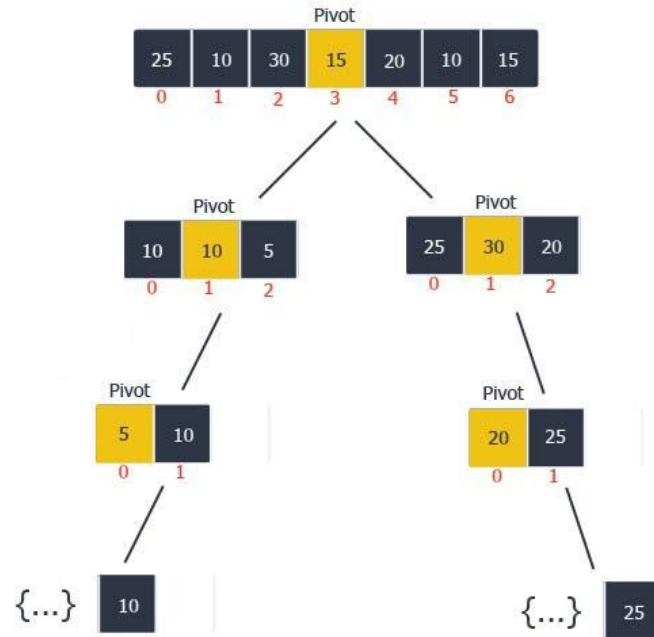
**Passo 1:** Escolher um pivô, na metade do vetor.

**Passo 2:** No sentido das pontas até o pivô, verificar se existem números que são menores ou maiores que o pivô e trocá-los.

**Passo 3:** Depois que a análise passar pelo pivô, recursivamente fazer a mesma coisa com as duas metades.

Given Array

25	10	30	15	20	10	15
0	1	2	3	4	5	6
Low						High



Sorted Array

5	10	10	15	20	25	30
0	1	2	3	4	5	6

6 5 3 1 8 7 2 4

## Vantagens:

- Contido em si mesmo
- Não usa muita memória

## Desvantagens:

- No pior caso, tem a pior performance

# Mergesort

**John Von Neumann - 1945**





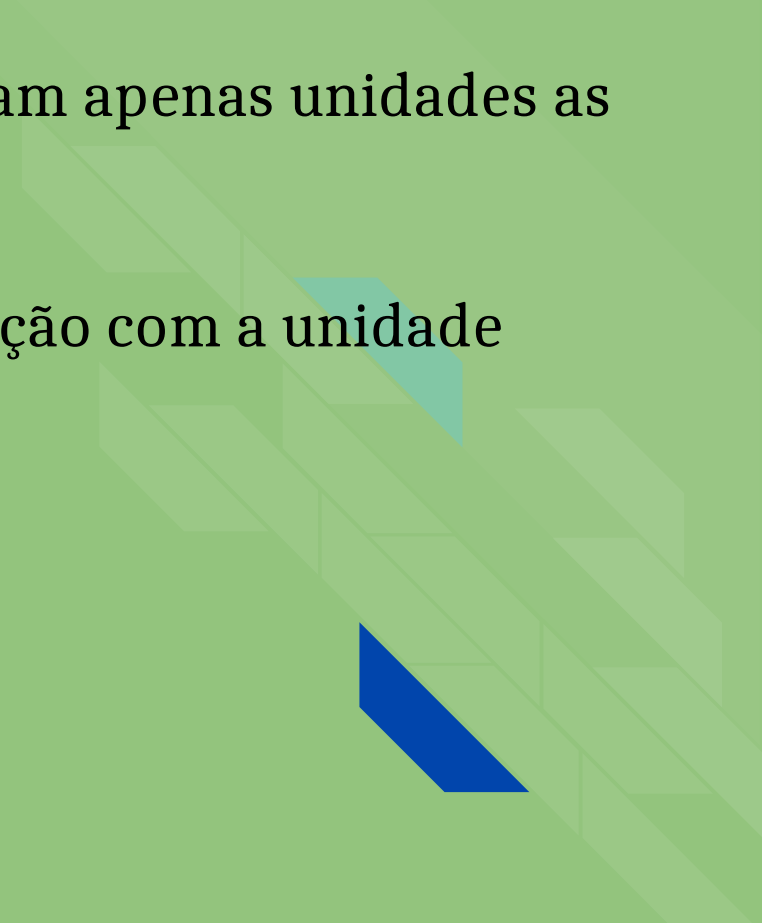
Também apresenta a estratégia de dividir e conquistar.

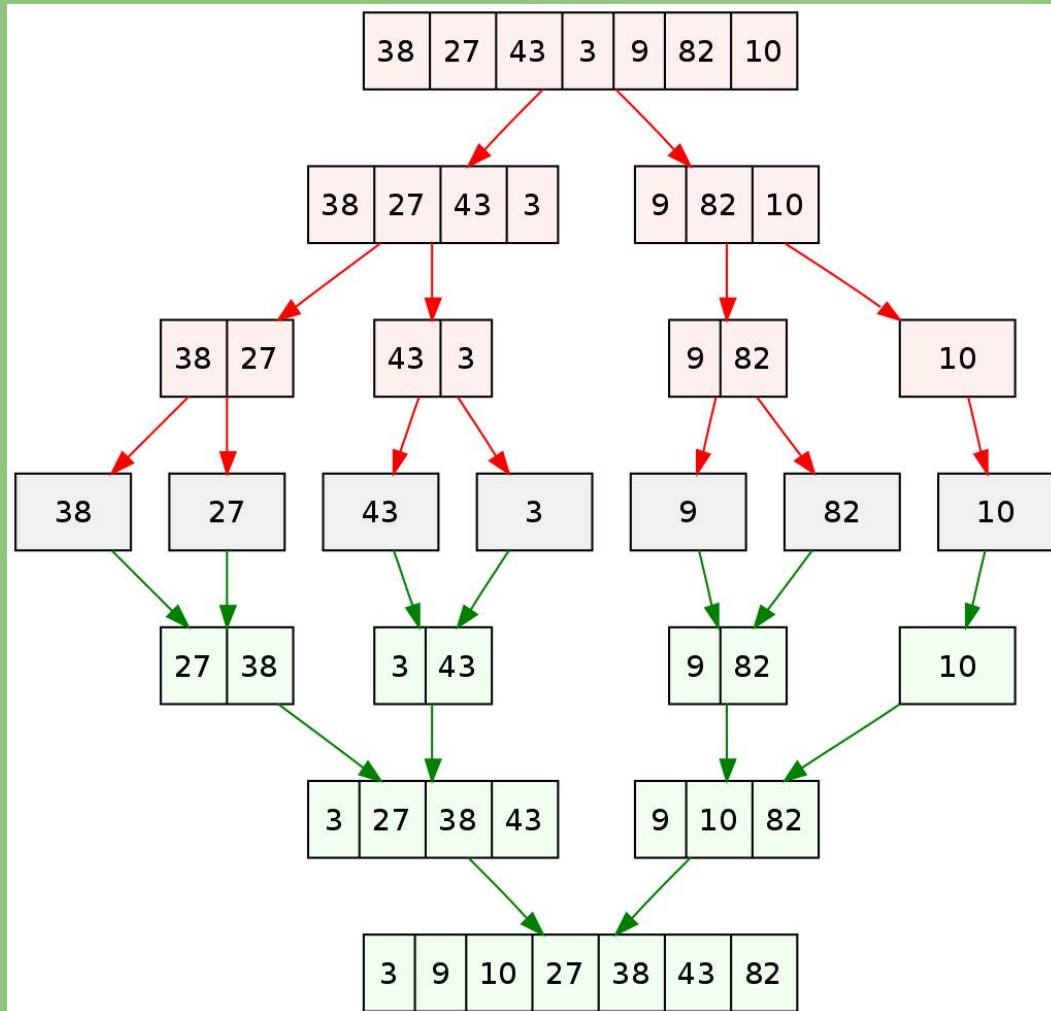
- Não usa um pivô
- Sua complexidade mínima é  $O(n)$   
Sua complexidade média é  $O(n \log n)$   
Sua complexidade máxima é  $O(n \log n)$

**Passo 1:** Recursivamente dividir o vetor até sobrar unidades;

**Passo 2:** Supõe-se que quando sobram apenas unidades as mesmas estão ordenadas;

**Passo 3:** Após isso realizar a ordenação com a unidade adjacente (merge).





6 5 3 1 8 7 2 4

## Vantagens:

- Sua complexidade não é das piores
- Geralmente é rápido, mas pode demorar em casos piores.

## Desvantagens:

- Usa recursão extensivamente, o que consome muita memória

# Heapsort

**Robert W. Floyd e J.W.J Williams - 1964**



Apresenta a estratégia de diminuir o espaço não organizado. É um algoritmo de seleção e não de comparação que nem os outros

Sua complexidade média é  $O(n \log n)$

**Passo 1:** Tratar o vetor trabalhado como um heap/árvore

**Passo 2:** Através de um algoritmo chamado HEAPFY, os maiores números da árvore flutuarão para cima da árvore(esquerda do vetor)

**Passo 3:** O maior número(que está à esquerda) será trocado com o último

**Passo 4:** Diminui-se o vetor trabalhado em 1(pela direita)

**Passo 5:** Voltar para o passo 2 até que o passo 4 seja impossível.



No vetor/Heap

Nó:  $n$

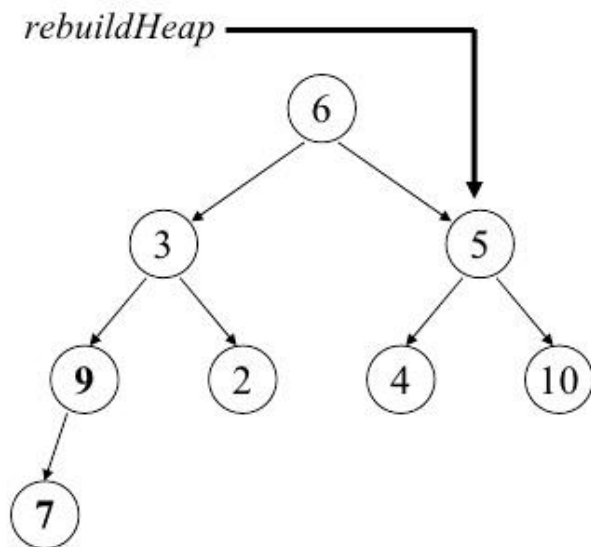
Filho esquerdo:  $n * 2 + 1$

Filho direito:  $n * 2 + 2$



## Transform an Array Into a Heap: *Example*

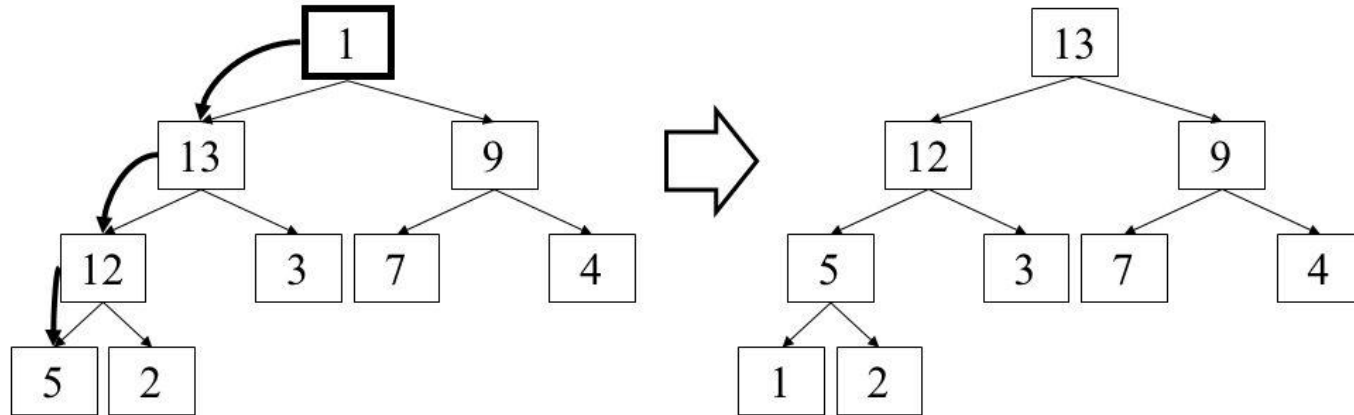
6	3	5	9	2	4	10	7
0	1	2	3	4	5	6	7



- Note that nodes 2, 4, 7, 9 & 10 are roots of *heaps*; nodes 3 & 5 are roots of *semiheaps*.
- *rebuildHeap* is invoked on the node in the array preceding node 9.

# Heapify

```
Heapify(Node x)
    largest = max {left(x), right(x)}
    if ( largest > x )
        exchange (largest, x)
    heapify (x)
```



6 5 3 1 8 7 2 4

## Vantagens:

- Tem uma boa eficiência dentro do grupo de Selection Sort
- Complexidade não é ruim
- Contido em si mesmo

## Desvantagens:

- Um quicksort funcionaria mais rápido, geralmente



Fim :^)