Relatório do Projeto 2 - Agrupamento

Disciplina: Projeto de Algoritmos - SCC5900

Aluno: Cézanne Alves - 10846548

Este relatório visa discutir detalhes da implementação dos algoritmos de Kruskal e Prim, e análise de um agrupamento por árvore geradora mínima (MST) do 2º projeto da disciplina.

Kruskal

A principal estrutura de dados no algoritmo de kruskal é o *Union Find Disjoint Set* (UFDS)

Altura vs Peso

Caso fossemos implementar um UFDS em árvore sem compressão de caminho, fica claro que unir árvores de forma que a maior fique em cima minimiza a altura da árvore resultante, diminuindo o custo de futuras operações de consulta. Entretanto, ao realizar a compressão de caminho, a altura de várias subárvores muda, o que torna custoso recalcular a altura da raiz, já que esta é o máximo das alturas dos filhos (recursivamente).

Quando há alguma compactação de caminho, geralmente é utilizada união por tamanho (quantidade de nós) ou *rank*, que é altura que uma árvore teria se seus ramos não tivessem sido compactados. A estratégia escolhida na implementação foi a união por *rank*.

Path compression

```
int Find(int x) {
   while(x != id[x]) {
      id[x] = id[id[x]]; // só uma linha!
      x = id[x];
   }
   return k;
}
```

A compactação de caminho pode ser feita apontando um nó para seu avô a cada passo e seguindo direto para o avô, pulando de dois em dois nós, aproveitando assim a subida até o topo da árvore para compactar o caminho do nó consultado até a raiz. Essa estratégia é conhecida como *Halving*.

Essa implementação é segura pois, com o nó raiz aponta para si mesmo, não há risco de ultrapassar a raiz ao pular de dois em dois nós. Entretanto, após a conclusão da consulta o caminho do nó consultado terá metade do tamanho anterior.

```
int find(int x) {
   if(id[x]==x)
        return x;
   return id[x] = find(id[x]);
}
```

Uma outra opção chamada de compressão (*Compression*) é aproveitar que o custo da subida pela árvore é O(log(n)) e descer pelo mesmo caminho atualizando os nós para apontarem direto para a raiz. O trabalho adicional é completamente amortizado já que O(2log(n)) = O(log(n)), e o caminho percorrido é completamente compactado "de graça" em uma só consulta, deixando as próximas consultas para os nós daquele caminho em tempo constante até que a arvore cresça novamente. Esse procedimento é facilmente implementado de maneira recursiva.

Tarjan e Leeuwen [1] fizeram um estudo detalhado dos algoritmos de UFDS e mostraram que usando tanto compression quanto halving, e tanto união por rank quanto por tamanho, a complexidade de instanciar e executar m operações em um UFDS de n elementos é de

$$\Theta(m \alpha(m,n))$$
, se $m \ge n$
 $\Theta(n + m \alpha(n,n))$, se $m < n$

Onde $\alpha(m,n)$ é a função inversa de Akerman que cresce ao infinito, mas tão lentamente que é abaixo de 5 para qualquer valor prático.

Como no kruskal, $m \in O(n^2)$ é garantido que $\alpha(m,n) \ll \log(n)$ e as operações do UFDS são amortizadas pela ordenação das arestas, que tem custo $O(E\log(E)) = O(E\log(N))$

Prim

O algoritmo de Prim tem custo O(E log(N)), onde E se dá porque cada aresta é considerada duas vezes (uma para cada nó incidente), e log(N) se dá porque, ao considerar uma aresta, pode-se atualizar o custo de um nó numa fila de prioridade com os N nós.

Como o python não fornece suas estruturas padrões uma fila de prioridade que permita mudar de maneira eficiente a prioridade de um elemento, para simplificar a implementação foi utilizada uma fila de prioridade comum, e os nós foram reinseridos, permitindo nós repetidos, bastando checar se um nó

removido já foi processado antes, e descartar caso

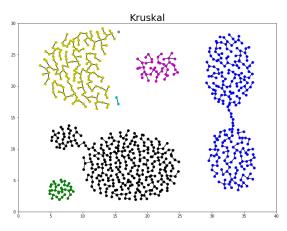
Isso aumenta a limite do total de desempilhamentos de O(N) para O(E) mas isso se amortiza com o processamento das E arestas. Além disso, a fila de prioridade cresce de tamanho O(N) para O(E), elevando o custo das operações de enfileirar e desenfileirar de O(log(n)) para O(log(E)), mas como $E < V^2$,

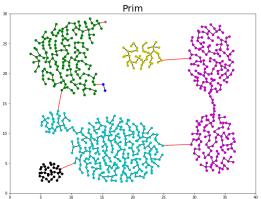
$$\log(E) \in O(\log(N^2)) = O(2\log(V)) = O(\log(N))$$

Portanto a implementação feita mantém a complexidade de $O(E \log(N))$

Análise do agrupamento

unq, counts = mp.untque(smallers[:0], return_counts_True)
mpint("number of distances up to max_edge(MST) with at least 2 edges: ", len(counts[counts>1]))
number of distances up to max_edge(MST) with at least 2 edges: 6996





Apesar do grafo possuir arestas de tamanho repetido, inclusive entre arestas menores que a maior aresta da MST, os dois algoritmos induziram o mesmo agrupamento. Os mapeamentos de nós para rótulos não são iguais, mas são isomórficos.

É possível confirmar a equivalência dos agrupamentos com o *Rand Index*, aqui foi utilizada a versão ajustada, cujo valor varia no intervalo [-1, 1] e tende a dar valores próximos a 0 para agrupamentos aleatórios

ou independentes, e exatamente 1 para agrupamentos equivalentes.

```
print(kk.part.relabeled() == prim_part) # mappings ar different
metrics.adjusted_rand_score(prim_part, list(kk.part)) # but isomorphic
False
1.0
```

Percebe-se visualmente que os agrupamentos não são ideais, mas podemos confirmar isso comparando com o agrupamento de referência:

```
reference = [int(line) for line in open("classes.txt")]
metrics.adjusted_rand_score(prim_part, reference)
0.8042069683967059
```

Isso se dá por uma limitação da estratégia de agrupamento. Ao agrupar por espaçamento máximo, um nó vai para o cluster que tem um ponto mais próximo a ele, independente da sua distância para o centro do cluster. Neste conjunto de dados, os clusters em Azul (figura do Kruskal) possuem uma trilha de pontos entre si, assim com os clusters em preto.

Apesar do exemplo ser sintético, e os clusters em azul serem obviamente pensados para evidenciar essa deficiência da estratégia, a situação dos clusters em preto não é muito incomum, e agrupamentos por espaçamento máximo podem desempenhar mal em cenários onde há sobreposição dos *clusters*.

[1] TARJAN, Robert E.; VAN LEEUWEN, Jan. Worst-case analysis of set union algorithms. **Journal of the ACM (JACM)**, v. 31, n. 2, p. 245-281, 1984.