

Vilniaus universitetas Matematikos ir informatikos fakultetas



Dirbtiniai neuroniniai tinklai – pradžia

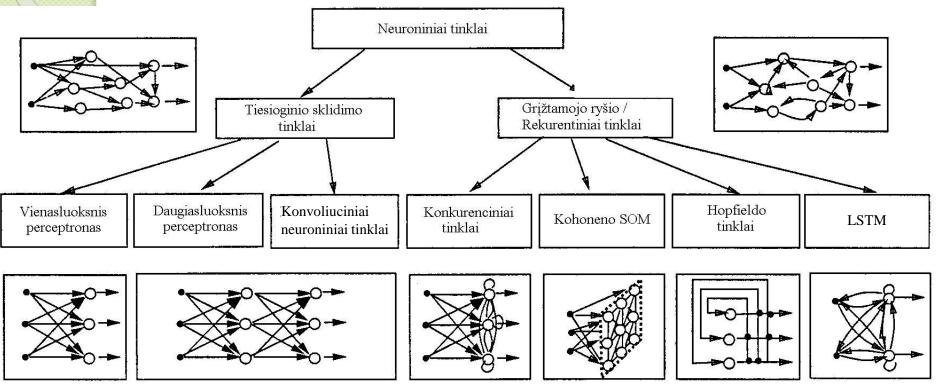
prof. dr. Olga Kurasova

Olga.Kurasova@mif.vu.lt



- Dirbtiniai neurono gali būti jungiami į dirbtinius neuroninius tinklus (DNT).
- Pagal jungimo konstrukciją neuroniniai tinklai sudaro dvi pagrindines grupes:
 - tiesioginio sklidimo (feedforward) tinklai, kuriuose nėra grafo ciklų;
 - grįžtamojo ryšio (feedback) tinklai, kuriuose yra grafo ciklai.

DNT klasifikacija



A mostly complete chart of

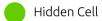
Neural Networks

©2019 Fjodor van Veen & Stefan Leijnen asimovinstitute.org

Deep Feed Forward (DFF)

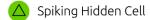


Input Cell





Backfed Input Cell





Output Cell

Match Input Output Cell

Recurrent Cell

Memory Cell

A Gated Memory Cell

Kernel

O Convolution or Pool



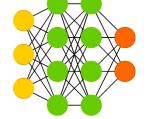


Radial Basis Network (RBF)



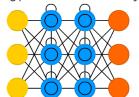




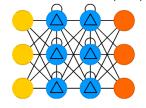


Recurrent Neural Network (RNN)

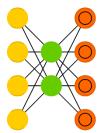
Long / Short Term Memory (LSTM)



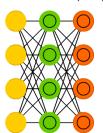
Gated Recurrent Unit (GRU)



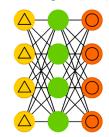
Auto Encoder (AE)



Variational AE (VAE)



Denoising AE (DAE)



Sparse AE (SAE)



Markov Chain (MC)

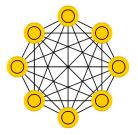
Hopfield Network (HN)

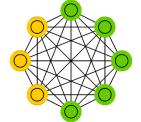
Boltzmann Machine (BM)

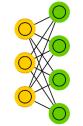
Restricted BM (RBM)

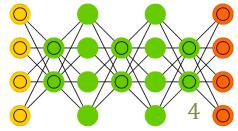
Deep Belief Network (DBN)

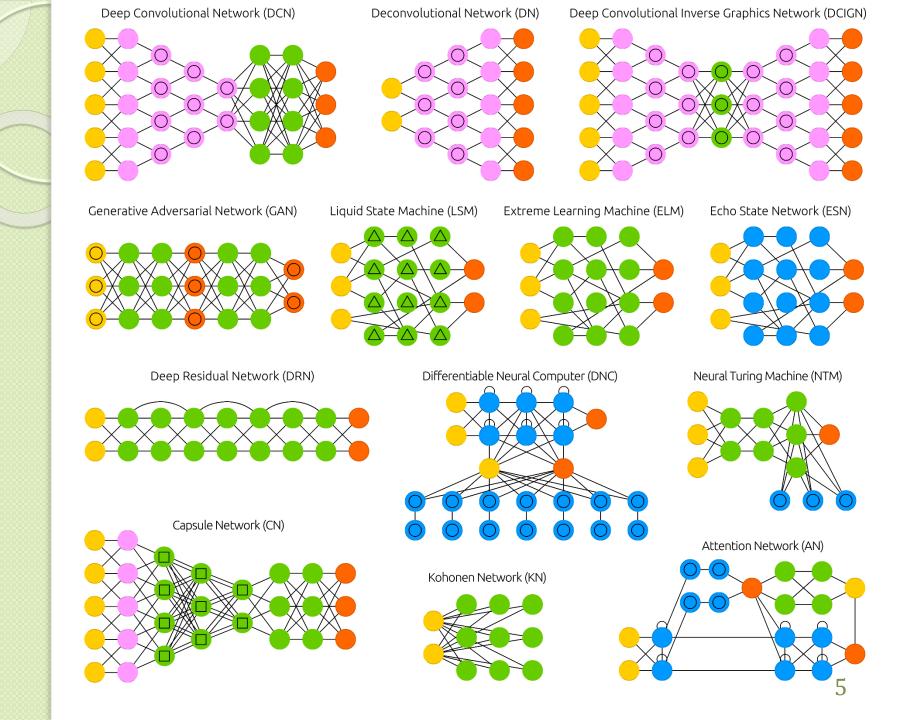








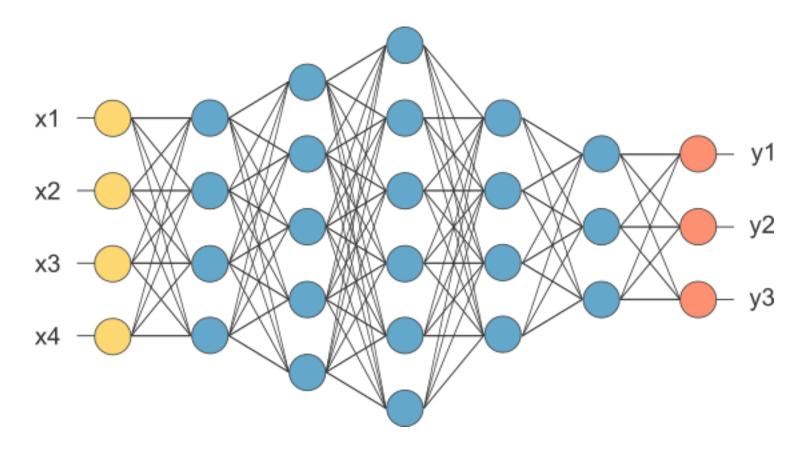




Gilieji neuroniniai tinklai

- Nors tiesioginio sklidimo neuroniniai tinklai gali turėti norimą kiekį paslėptų sluoksnių ir neuronų skaičių juose, tačiau dėl buvusio skaičiavimų resursų ribotumo, dažnai buvo naudojami tik vienas ar du paslėpti sluoksniai, turintis po kelis neuronus.
- Šiuo metu plečiantis skaičiavimo resursų pajėgumams, atsirado galimybė naudoti daugiau sluoksnių ir daugiau neuronų juose.
- Taip išpopuliarėjo gilieji neuroniniai tinklai.

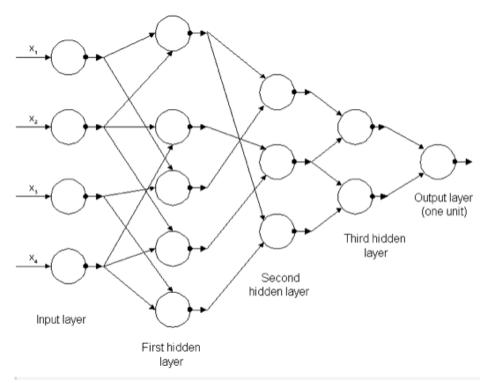
Giliųjų NN struktūra



Paveikslas iš http://www.opennn.net

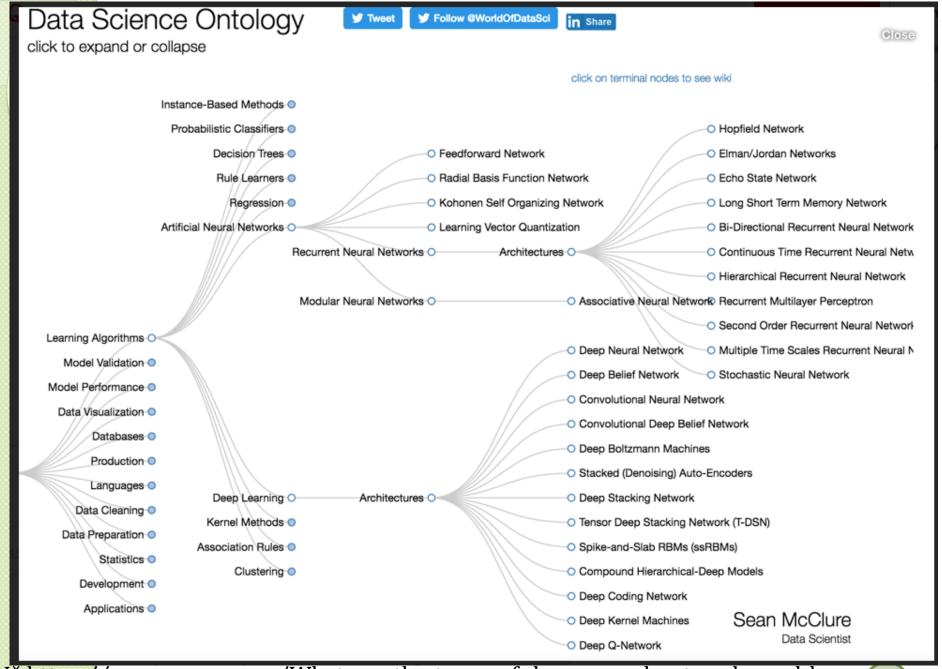
Giliųjų DNT pradžia

- Giliųjų DNT pradžia laikoma 1965 m.
- Ivakhnenko, A. G. and Lapa, V. G. (1965).
 Cybernetic Predicting Devices. CCM Information Corporation.



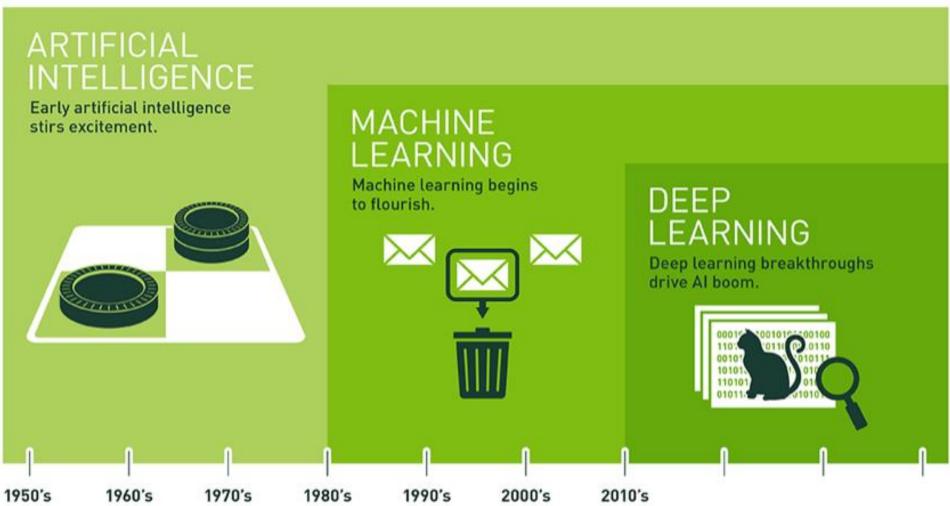
Gilieji neuroniniai tinklai

- Convolution Neural Network (konvoliuciniai (sąsukiniai) neuroniniai tinklai)
- Deep Belief Network
- Deep Boltzman Machines
- Deep Recurent Neural Network (Long Short-Term Memory (LSTM) Networks)
- Deep Autoencoders



Iš https://www.quora.com/What-are-the-types-of-deep-neural-networks-and-how-can-one-categorize-them-and-their-related-algorithms-as-either-shallow-or-deep

Gilusis mokymasis: istoriniai aspektai



https://blogs.nvidia.com/blog/2016/07/29/whats-difference-artificial-intelligence-machine-learning-deep-learning-ai/



DNT mokymas

- Nors tikslų mokymo apibrėžimą sunku suformuluoti, dirbtinio neuroninio tinklo mokymo procesas apibrėžiamas kaip tinklo struktūros ir jungčių svorių keitimo uždavinys, siekiant, kad tinklas galėtų atlikti jam skirtą užduotį.
- Skirtingos tinklų architektūros reikalauja skirtingų jų mokymo algoritmų.
- Yra trys pagrindinės neuronų mokymo paradigmos:
 - Prižiūrimo mokymosi algoritmai (supervised learning);
 - Neprižiūrimo mokymosi algoritmai (unsupervised learning);
 - Dalinai prižiūrimo mokymosi algoritmai (semisupervised learning).

DNT prižiūrimas mokymasis

- Kalbant apie prižiūrimo mokymosi algoritmus, yra vartojama sąvoka norimos išėjimo reikšmės. Tai iš anksto žinomos reikšmės, pavyzdžiui, klasių numeriai, prognozuojamos reikšmės ir pan.
- **Prižiūrimo mokymosi atveju** tinklo išėjimų reikšmės, skaičiuojamos kiekvienam įėjimo vektoriui $X_i = (x_{i1}, x_{i2}, ..., x_{in})$, $i \in \{1, ..., m\}$, yra tiesiogiai **susijusios su norimomis** tų išėjimų reikšmėmis.
- Mokymo metu tinklas koreguojamas keičiant svorių vektorių reikšmes ir siekiant gauti kiek galima mažesnę paklaidą, t. y. ieškoma tokių svorių, kad skirtumas tarp norimų išėjimo reikšmių ir reikšmių, gautų išmokius neuroninį tinklą, būtų kiek galima mažesnis.
- Aptartas perceptrono mokymas priskiriamas šio tipo mokymui.



- Kartais norimos gauti tinklo išėjimo reikšmės nėra žinomos. Tada naudojami neprižiūrimo mokymosi algoritmai.
- Šio tipo metoduose tinklas mokomas ieškoti koreliacijų ar panašumų tarp mokymo aibės įėjimų. Čia nėra grįžtamojo ryšio, pasakančio, kuris atsakymas bus arba yra teisingas.
- Neprižiūrimo mokymosi atveju **nėra trokštamų reikšmių**. Turima tik mokymo aibė X, kuri sudaryta iš vektorių $X_1, X_2,..., X_{m'}$
- Metodų tikslas yra suskirstyti mokymo duomenis į tam tikras grupes arba rasti juose kokius nors reguliarumus ar ypatumus.

DNT pusiau prižiūrimas mokymasis

- Pusiau prižiūrimas mokymasis apima prižiūrimo ir neprižiūrimo mokymosi algoritmus:
 - dalis tinklo svorių nustatomi pagal prižiūrimą mokymąsi,
 - kita dalis gaunama iš neprižiūrimo mokymosi.
 - arba naudojamos kitos strategijos.