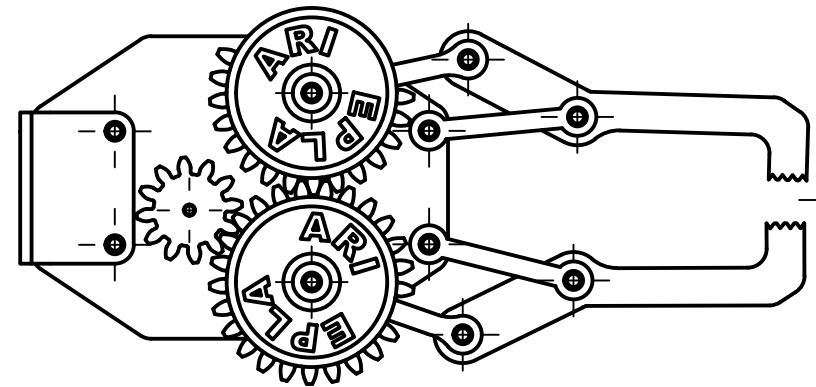


| Parts List |          |                                    |
|------------|----------|------------------------------------|
| Elemento   | Cantidad | Número de pieza                    |
| 1          | 1        | 01 Base principal (con servomotor) |
| 2          | 1        | 04 Engranaje grande inferior       |
| 3          | 1        | 03 Engranaje (para servomotor)     |
| 4          | 1        | 05 Engranaje grande superior       |
| 5          | 2        | 02 Sujeción en L                   |
| 6          | 4        | 06 Link                            |
| 7          | 2        | 07 Pinza                           |
| 8          | 1        | MG996R_servo                       |



|                     |  |                           |  |   |  |
|---------------------|--|---------------------------|--|---|--|
| Ciclo Formativo:    |  |                           |  | <b>Automatización y robótica industrial</b> |  |
| Módulo/Asignatura:  |  |                           |  | <b>Documentación técnica</b>                |  |
| Apellidos y nombre: |  |                           |  | FERRERO BONET, CARLOS                       |  |
| Escala:             |  | Denominación de plano:    |  | Curso:                                      |  |
| 1:2                 |  | Práctica 12 - SOLUCIONADA |  | 1º  |  |
| Fecha:              |  |                           |  | Evaluación:                                 |  |
| 9-Feb-2026          |  |                           |  | 2ª  |  |
|                     |  |                           |  | Nº plano:                                   |  |
|                     |  |                           |  | 12/12                                       |  |

